

# Cg Toolkit

## User's Manual

A Developer's Guide to Programmable Graphics

Release 1.0  
December 2002



ALL NVIDIA DESIGN SPECIFICATIONS, REFERENCE BOARDS, FILES, DRAWINGS, DIAGNOSTICS, LISTS, AND OTHER DOCUMENTS (TOGETHER AND SEPARATELY, "MATERIALS") ARE BEING PROVIDED "AS IS." NVIDIA MAKES NO WARRANTIES, EXPRESSED, IMPLIED, STATUTORY, OR OTHERWISE WITH RESPECT TO THE MATERIALS, AND EXPRESSLY DISCLAIMS ALL IMPLIED WARRANTIES OF NONINFRINGEMENT, MERCHANTABILITY, AND FITNESS FOR A PARTICULAR PURPOSE.

Information furnished is believed to be accurate and reliable. However, NVIDIA Corporation assumes no responsibility for the consequences of use of such information or for any infringement of patents or other rights of third parties that may result from its use. No license is granted by implication or otherwise under any patent or patent rights of NVIDIA Corporation. Specifications mentioned in this publication are subject to change without notice. This publication supersedes and replaces all information previously supplied. NVIDIA Corporation products are not authorized for use as critical components in life support devices or systems without express written approval of NVIDIA Corporation.

### Trademarks

NVIDIA and the NVIDIA logo are trademarks of NVIDIA Corporation.

Microsoft, Windows, the Windows logo, and DirectX are registered trademarks of Microsoft Corporation.

OpenGL is a trademark of SGI.

Other company and product names may be trademarks of the respective companies with which they are associated.

### Updates

Any changes, additions, or corrections will be posted at the NVIDIA Cg Web site:

<http://developer.nvidia.com/Cg>

Refer to this site often to keep up on the latest changes and additions to the Cg language.

### Copyright

Copyright NVIDIA Corporation 2002

翻訳 監修 シリコンスタジオ株式会社



**NVIDIA.**

**NVIDIA Corporation**  
2701 San Tomas Expressway  
Santa Clara, CA 95050  
[www.nvidia.com](http://www.nvidia.com)

# 目次

<b>序文</b> .....	<b>xi</b>
<b>はじめに</b> .....	<b>xiii</b>
リリース ノート .....	xiv
既知の問題および実装されていない機能 .....	xv
コンパイラ使用上のその他の注意事項 .....	xviii
オンライン アップデート .....	xviii
<b>Cg 言語の概要</b> .....	<b>1</b>
Cg 言語 .....	1
Cg の GPU 用プログラミング モデル .....	2
Cg 言語 プロファイル .....	3
Cg でのプログラムの宣言 .....	4
プログラムの入力と出力 .....	4
データの操作 .....	10
基本データ型 .....	10
型変換 .....	11
構造体 .....	12
配列 .....	12
ステートメントと演算子 .....	13
制御フロー .....	13
関数定義と関数オーバーロード .....	14
C の算術演算子 .....	14
乗法関数 .....	15
ベクトル コンストラクタ .....	15
ブール演算子と比較演算子 .....	15
スイズル演算子 .....	16
書込みマスク演算子 .....	16
条件演算子 .....	17
拡張フラグメント プロファイルにおけるテクスチャルックアップ .....	17
詳細情報 .....	18
<b>Cg 標準ライブラリ関数</b> .....	<b>19</b>
数学関数 .....	19
幾何学関数 .....	24
テクスチャ マッピング関数 .....	25
導関数 .....	27
デバッグ関数 .....	28
定義済みのフラグメント プログラム出力構造体 .....	28

<b>Cg ランタイム ライブラリの使用</b> .....	<b>29</b>
Cg ランタイムの概要 .....	29
Cg ランタイムの利点 .....	29
Cg ランタイムの概要 .....	30
コア Cg ランタイム .....	35
コア Cg コンテキスト .....	35
コア Cg プログラム .....	36
コア Cg パラメータ .....	39
コア Cg エラー .....	44
API 固有の Cg ランタイム .....	45
パラメータ シャドーイング .....	46
OpenGL Cg ランタイム .....	46
Direct3D Cg ランタイム .....	57
<b>簡単なチュートリアル</b> .....	<b>89</b>
ワークスペースのロード .....	89
simple.cg について .....	90
simple.cg のプログラム リスティング .....	91
varying 型データを持つ構造体の定義 .....	92
引数の受渡し .....	93
基本変換 .....	93
ライティングの準備 .....	94
頂点の色の計算 .....	95
その他の実験 .....	96
<b>拡張プロファイルのサンプル シェーダ</b> .....	<b>97</b>
改善されたスキニング .....	98
説明 .....	98
改善されたスキニングの頂点シェーダ ソース コード .....	99
改善された水面 .....	101
説明 .....	101
改善された水面の頂点シェーダ ソース コード .....	102
改善された水面のピクセルシェーダ ソース コード .....	104
融解ペイント .....	105
説明 .....	105
融解ペイントの頂点シェーダ ソース コード .....	105
融解ペイントのピクセルシェーダ ソース コード .....	107
マルチペイント .....	109
説明 .....	109
マルチペイントの頂点シェーダ ソース コード .....	110
マルチペイントのピクセルシェーダ ソース コード .....	111
レイ トレーシングによる屈折 .....	114
説明 .....	114
レイ トレーシングによる屈折の頂点シェーダ ソース コード .....	115
レイ トレーシングによる屈折のピクセルシェーダ ソース コード .....	116
皮膚 .....	119
説明 .....	119

皮膚のピクセルシェーダソースコード	119
薄膜エフェクト	124
説明	124
薄膜エフェクトの頂点シェーダソースコード	124
薄膜エフェクトのピクセルシェーダソースコード	126
カーペイント9	127
説明	127
カーペイント9の頂点シェーダソースコード	128
カーペイント9のピクセルシェーダソースコード	130
<b>基本プロファイルのサンプルシェーダ</b>	<b>133</b>
異方性ライティング	134
説明	134
異方性ライティングの頂点シェーダソースコード	135
バンプ dot3x2 ディフューズおよびスペキュラ	136
説明	136
バンプ dot3x2 の頂点シェーダソースコード	137
バンプ dot3x2 のピクセルシェーダソースコード	138
バンプ反射マッピング	140
説明	140
バンプ反射マッピングの頂点シェーダソースコード	141
バンプ反射マッピングのピクセルシェーダソースコード	143
フレネル	144
説明	144
フレネルの頂点シェーダソースコード	144
草	146
説明	146
草の頂点シェーダソースコード	146
屈折	149
説明	149
屈折の頂点シェーダソースコード	150
屈折のピクセルシェーダソースコード	151
シャドウマッピング	152
説明	152
シャドウマッピングの頂点シェーダソースコード	153
シャドウマッピングのピクセルシェーダソースコード	154
シャドウボリューム掃引	155
説明	155
シャドウボリューム掃引の頂点シェーダソースコード	156
サイン波デモ	158
説明	158
サイン波の頂点シェーダソースコード	159
行列パレットスキニング	161
説明	161
行列パレットスキニングの頂点シェーダソースコード	162

<b>付録 A Cg 言語仕様</b> .....	<b>165</b>
言語の概要 .....	165
明示されていない非互換性 .....	165
異なる表現が必要な類似の演算 .....	165
ANSI C との相違 .....	166
詳細な言語仕様 .....	168
定義 .....	168
プロファイル .....	168
uniform 修飾子 .....	169
関数の宣言 .....	169
プロファイルによる関数のオーバーロード .....	170
関数の宣言におけるパラメータの構文 .....	171
関数コール .....	171
型 .....	171
型の部分的なサポート .....	174
型のカテゴリ .....	174
定数 .....	174
型修飾子 .....	175
型変換 .....	176
型の等価性 .....	178
型の昇格規則 .....	178
ネームスペース .....	179
配列と添え字 .....	179
関数のオーバーロード .....	181
グローバル変数 .....	182
初期化されていない変数の使用 .....	182
プリプロセッサ .....	182
バインディング セマンティクスの概要 .....	183
バインディング セマンティクス .....	183
セマンティクスのエイリアス化 .....	184
構造体内のセマンティクスに対する制限 .....	184
バインディング セマンティクスに関するその他の詳細 .....	185
構造体を使用したバインディング セマンティクス (コネクタ) の定義 .....	185
プログラムがデータを受け取り、返す方法 .....	186
ステートメント .....	186
if、while および for ステートメントに関する最小要件 .....	186
新しいベクトル演算子 .....	187
算術の精度および範囲 .....	189
演算子の優先順位 .....	189
演算子の拡張 .....	189
演算子 .....	190
予約語 .....	192
Cg 標準ライブラリ関数 .....	193
頂点プログラム プロファイル .....	193
座標出力の計算 .....	193
位置座標の不変性 .....	193

出力のバインディング セマンティクス.....	194
フラグメント プログラム プロファイル.....	195
出力のバインディング セマンティクス.....	195
<b>付録 B 言語プロファイル.....</b>	<b>197</b>
DirectX 頂点シェーダ 2.X プロファイル ( vs_2_0、 vs_2_x ).....	198
概要 .....	198
メモリ .....	198
ステートメントと演算子 .....	199
データ型.....	199
配列の使用 .....	199
バインディング .....	200
オプション .....	201
DirectX ピクセル シェーダ 2.X プロファイル ( ps_2_0、 ps_2_x ).....	202
メモリ .....	202
言語コンストラクトとサポート.....	203
バインディング .....	203
オプション .....	204
この実装での制限 .....	204
OpenGL ARB 頂点プログラム プロファイル ( arbvfp1 ).....	205
概要 .....	205
OpenGL ステートへのアクセス.....	205
位置座標の不変性 .....	207
データ型.....	207
vp20 頂点プログラム プロファイルとの互換性 .....	208
定数のロード .....	208
バインディング .....	209
OpenGL ARB フラグメント プログラム プロファイル ( arbfvp1 ).....	212
メモリ .....	212
言語コンストラクトとサポート.....	213
バインディング .....	213
オプション .....	214
実装での制限 .....	214
OpenGL NV_vertex_program 2.0 プロファイル ( vp30 ).....	215
位置座標の不変性 .....	215
言語コンストラクト.....	215
バインディング .....	216
OpenGL NV_fragment_program プロファイル ( fp30 ).....	219
言語コンストラクトとサポート.....	219
バインディング .....	220
DirectX 頂点シェーダ 1.1 プロファイル ( vs_1_1 ).....	222
メモリ上の制限 .....	222
言語コンストラクトとサポート.....	222
バインディング .....	224
オプション .....	225

DirectX ピクセル シェーダ 1.x プロファイル ( ps_1_1、 ps_1_2、 ps_1_3 )	226
概要	226
修飾子	227
言語コンストラクトとサポート	228
標準ライブラリ関数	229
バインディング	231
補助テクスチャ関数	233
例	238
OpenGL NV_vertex_program 1.0 プロファイル ( vp20 )	239
概要	239
位置座標の不変性	239
データ型	240
バインディング	240
OpenGL NV_texture_shader および NV_register_combiners プロファイル ( fp20 )	243
概要	243
制限	243
修飾子	244
言語コンストラクトとサポート	245
標準ライブラリ関数	246
バインディング	248
補助テクスチャ関数	250
例	255
<b>付録 C Cg のパフォーマンスを向上させる 9 つのステップ</b>	<b>257</b>
<b>付録 D Cg コンパイラ オプション</b>	<b>265</b>
<b>付録 E カラー図</b>	<b>267</b>
<b>索引</b>	<b>273</b>





図 1	Cg の GPU のモデル	2
図 2	Cg ランタイム API の各部分	31
図 3	Cg_simple ワークスペース	89
図 4	simple.cg シェーダ	90
図 5	改善されたスキニングの例	98
図 6	改善された水面の例	101
図 7	融解ペイントの例	105
図 8	マルチペイントの例	109
図 9	レイ トレーシングによる屈折の例	114
図 10	皮膚の例	119
図 11	薄膜エフェクトの例	124
図 12	カー ペイント 9 の例	127
図 13	異方性ライティングの例	134
図 14	バンプ dot3x2 ディフューズおよびスペキュラの例	136
図 15	バンプ反射マッピングの例	140
図 16	フレネルの例	144
図 17	草の例	146
図 18	屈折の例	149
図 19	シャドウ マッピングの例	152
図 20	シャドウ ボリューム掃引の例	155
図 21	サイン波の例	158
図 22	行列パレット スキニングの例	161
図 23	カラー図 - 改善された水面と融解ペイント	268
図 24	カラー図 - マルチペイントとレイ トレーシングされた屈折	268
図 25	カラー図 - 皮膚と薄膜エフェクト	269
図 26	カラー図 - カーペイント 9 と異方性ライティング	269
図 27	カラー図 - バンプ dot3x2 ディフューズおよびスペキュラと、バンプ反射マッピング	270
図 28	カラー図 - フレネルと草	270
図 29	カラー図 - 屈折とシャドウ ボリューム押し出し	271
図 30	カラー図 - サイン波と行列パレット スキニング	271



# 表

表 1	数学関数	20
表 2	幾何学関数	24
表 3	テクスチャ マッピング関数	25
表 4	導関数	27
表 5	デバッグ関数	28
表 6	型変換	177
表 7	拡張された演算子	189
表 8	頂点の出力バインディング セマンティクス	194
表 9	フラグメントの出力バインディング セマンティクス	195
表 10	vs_2_0/vs_2_x の uniform 型入力バインディング セマンティクス	200
表 11	vs_2_0/vs_2_x の varying 型入力バインディング セマンティクス	200
表 12	vs_2_0/vs_2_x の varying 型出力バインディング セマンティクス	201
表 13	ps_2_0/ps_2_x の uniform 型入力バインディング セマンティクス	203
表 14	ps_2_0/ps_2_x の varying 型入力バインディング セマンティクス	204
表 15	ps_2_0/ps_2_x の varying 型出力バインディング セマンティクス	204
表 19	arbvp1 の uniform 型入力バインディング セマンティクス	209
表 20	arbvp1 の varying 型入力バインディング セマンティクス	210
表 21	arbvp1 の varying 型出力バインディング セマンティクス	211
表 22	arbfp1 の uniform 型入力バインディング セマンティクス	213
表 23	arbfp1 の varying 型入力バインディング セマンティクス	214
表 24	arbfp1 の varying 型出力バインディング セマンティクス	214
表 25	vp30 の uniform 型入力バインディング セマンティクス	216
表 27	vp30 の varying 型出力バインディング セマンティクス	217
表 26	vp30 の varying 型入力バインディング セマンティクス	217
表 28	fp30 の uniform 型入力バインディング セマンティクス	220
表 29	fp30 の varying 型入力バインディング セマンティクス	220
表 30	fp30 の varying 型出力バインディング セマンティクス	221
表 31	vs_1_1 の uniform 型入力バインディング セマンティクス	224
表 32	vs_1_1 の varying 型入力バインディング セマンティクス	224
表 33	vs_1_1 の varying 型出力バインディング セマンティクス	225

表 34	ps_1_x の命令セット修飾子	227
表 35	サポートされる標準ライブラリ関数	229
表 36	射影テクスチャ ルックアップに必要なスイズル	230
表 37	ps_1_x の uniform 型入力バインディング セマンティクス	231
表 38	ps_1_x の varying 型入力バインディング セマンティクス	232
表 39	ps_1_x の varying 型出力バインディング セマンティクス	232
表 40	ps_1_x の補助テクスチャ関数	233
表 41	vp20 の uniform 型入力バインディング セマンティクス	240
表 42	vp20 の varying 型入力バインディング セマンティクス	241
表 43	vp20 の varying 型出力バインディング セマンティクス	241
表 44	NV_texture_shader および NV_register_combiners の命令セット修飾子	244
表 45	サポートされる標準ライブラリ関数	246
表 46	射影テクスチャ ルックアップに必要なスイズル	247
表 47	fp20 の uniform 型バインディング セマンティクス	248
表 48	fp20 の varying 型入力バインディング セマンティクス	249
表 49	fp20 の varying 型出力バインディング セマンティクス	249
表 50	fp20 の補助テクスチャ関数	250

# 序文

コンピュータグラフィックスは、ハードウェアの面でも、またゲーム、対話型アプリケーション、アニメーションなどの画像品質やオーサリングプロセスの面でも大きな転換期にあります。グラフィックスハードウェアは、数十万ドルもの大型コンピュータグラフィックスワークステーションから、単一チップのグラフィックスプロセッシングユニット（GPU）へと進化してきました。GPUのパフォーマンスと機能は、従来のワークステーションと同等にまで成長し、今ではそれを凌駕しています。現在のGPUで単一フレーム内に提供される処理能力は、以前にオフラインでレンダリングされるアニメーションフレームに費やされていた膨大な計算量に匹敵します。実際、Apple MacintoshにGeForce3が登場したとき、リアルタイムで対話的に稼働するPixar社のLuxo, Jr.のデモが行われましたが、これには説得力がありました。2001年のSIGGRAPHカンファレンスでは、最近の映画の対話型バージョンであるSquare Studios社の「ファイナルファンタジー」が、同じくGeForce3上でリアルタイムで稼働するデモが実演されました。

計算能力に関するこれらの功績は驚くべきものですが、他にもまだまだあります。今日のGPUは非常にめまぐるしく進化しています。一般に、製品はわずか6か月間で世代交代し、新しい世代の製品が登場するたびにパフォーマンスは2倍になっています。グラフィックスプロセッサのパフォーマンスは、マイクロプロセッサの約3倍の比率で向上しています。なんとムーアの法則の3倍なのです。パフォーマンスの向上だけでなく、新しいハードウェア機能と、それをサポートする新しいアプリケーションプログラミングインタフェース（API）が毎年のように登場しています。このように目もくらむような進化のペースに追いつくのは困難ですが、それでも開発者は追いついていく必要があります。

開発者とユーザは、より高いレンダリング品質と、より現実的なイメージおよび体験を要求しています。ユーザは、細かいことは気にかけません。ただ単に、映画やSFX、そしてアニメーションに少しでも近いゲームなどの対話型アプリケーションを望んでいるだけなのです。開発者は、常により高い能力を求めており、今日および将来の高機能なGPUの制御に関する柔軟性の向上がそれに伴うことを期待しています。APIは、GPUの急速な革新に追いついておらず、また追いつくことができません。APIおよび基礎となるテクノロジーが変更されると、プログラマ、アーティストおよびソフトウェアパブリッシャは、ハードウェアとソフトウェアプラットフォームの変更と激動に適切に反応すべく奮闘します。

必要なのは、GPUとの対話のために抽象レベルを上げることです。開発者がハードウェアに近い部分にばかり目を向けているかぎり、ハードウェアとAPIの間断ない更新と改良は苦痛以外のなにものでもありません。この問題は、プログラマブルGPUの出現によりさらに悪化しました。古いGPUでは、制御可能または

構成可能なレンダリングパスがごく少数でしたが、最新のテクノロジーは高度にプログラマブルであり、その傾向はますます強まっています。今では、GPU で実行される短い頂点プログラムとフラグメント プログラムを記述することが可能です。これは高いスキルを必要とし、短いプログラムでのみ実現可能です。

GPU ハードウェアが進化し、数百から数千以上の命令からなるプログラムを作成できるようになれば、アセンブリ コーディングはもはや現実的ではなくなり、各レンダリング ステートを、データのビットごと、バイトごと、そしてワードごとにプログラミングし、低レベルなアセンブリ言語を通じて制御するのではなく、高級言語を使用して、より単純な形式でアイデアを表現しなければなりません。

こうした状況が、Cg (C for Graphics) を必要不可欠なものにしています。プロセッサの特定機能を活かしつつ、その一方でより高度な抽象化を実現するために C 言語が生まれたように、Cg では GPU に対して同じ抽象化を実現できます。Cg によって、プログラマによるプログラミング方法が変わります。Cg では、ハードウェア実装の詳細ではなく、アイデア、コンセプトおよび生成しようとするエフェクトに焦点を当てています。Cg は、ハードウェア実装に固有ではなく機能的であるため、プログラムを特定のハードウェアから分離します。また、Cg は任意のプラットフォーム、オペレーティング システムおよびグラフィックス ハードウェアで実行時にコンパイル可能なため、Cg プログラムは真の意味で移植可能です。最後に、またおそらく最も重要なことは、Cg プログラムが将来にわたっても使用でき、将来の製品上でも適切に稼働するよう適応できることです。コンパイラは、オリジナルの Cg プログラムが作成されたときにはおそらく存在すらしていなかった新しいターゲット GPU に対して、直接的に最適化できるからです。

本書は、Cg を紹介すること、また、プログラマが Cg での開発を開始する際の実用的なハンドブックとなることを意図されています。本書には、言語の説明、標準ライブラリおよびランタイム ライブラリのリファレンスと、役に立つサンプルが満載されています。本書の目的は、新たなユーザが概要およびツールとして利用できること、また、開発者が熟練したときにはリファレンスやリソースとして利用できることにあります。

Cg の世界へようこそ！

*David Kirk*  
Chief Scientist  
NVIDIA Corporation

# はじめに

本書の目的は、グラフィックス プログラミング用の新しい高級言語である Cg を紹介することにあります。そのために、本書は次の各章で編成しました。

- 1 ページ、「Cg 言語の概要」  
Cg の最新リリースを簡単に紹介し、Cg を使い始める際に知っておくべきことをすべて記載しています。
- 19 ページ、「Cg 標準ライブラリ関数」  
プログラム開発時間の短縮に役立つ標準ライブラリ関数のリストです。
- 29 ページ、「Cg ランタイム ライブラリの使用」  
Cg ランタイム API の概要です。この API を使用すると、Cg プログラムを簡単にコンパイルし、アプリケーションから Cg プログラムにデータを渡すことができます。
- 89 ページ、「簡単なチュートリアル」  
Cg の実験開始に使用できる単純な Cg プログラムと、Microsoft Visual Studio ワークスペース (どちらも付属の CD で提供されています) についての説明です。
- 97 ページ、「拡張プロファイルのサンプル シェーダ」  
完全なソース コードを併記したサンプルの NV30 シェーダのリストです。
- 133 ページ、「基本プロファイルのサンプル シェーダ」  
完全なソース コードを併記したサンプルの NV2X シェーダのリストです。
- 165 ページ、付録 A 「Cg 言語仕様」  
Cg の正式な言語仕様です。
- 197 ページ、付録 B 「言語プロファイル」  
現在サポートされている言語プロファイルの機能と制限事項について説明しています。DirectX 8 頂点、DirectX 8 ピクセル、OpenGL ARB 頂点、NV2X OpenGL 頂点、NV30 OpenGL 頂点および NV30 OpenGL フラグメントの各プロファイルがあります。
- 257 ページ、付録 C 「Cg のパフォーマンスを向上させる 9 つのステップ」  
Cg コードを最大限に活用するための戦略です。
- 265 ページ、付録 D 「Cg コンパイラ オプション」  
Cg コンパイラで使用できる各種コマンドライン オプションのリストです。
- 267 ページ、付録 E 「カラー図」  
サンプル シェーダ イメージのカラー バージョンです。

□ Cg Developer's CD

本書に添付されている CD には、Cg リリースのすべてが収録されています。この CD を使用して、Cg をすぐに使い始めることができます。CD 上の `readme.txt` ファイルでは、リリースの内容を詳細に説明しています。

1 ページの「Cg 言語の概要」を読み、次に 89 ページの「簡単なチュートリアル」を完了することにより、Cg をすぐに使い始めることができます。Cg 言語の基本を理解した後で、97 ページの「拡張プロファイルのサンプルシェーダ」および 133 ページの「基本プロファイルのサンプルシェーダ」をベースとして使用し、独自のエフェクトを構築できます。

---

## リリース ノート

今回のリリースは、DirectX 8、DirectX 9 および OpenGL を含む 14 種類の対象プロファイルをサポートする、Cg の最初の完全リリースです。これは大きな成果であり、これにより開発者は、様々なハードウェア プラットフォームおよびグラフィックス API に対して興味深い Cg プログラムを作成できます。バグや問題点、および NVIDIA へのフィードバックは、[cgsupport@nvidia.com](mailto:cgsupport@nvidia.com) 宛てに電子メールでご報告ください。報告された問題については、早急に対処します。

Cg コンパイラは、現在次のプロファイルをサポートしています。

- VertexShader VS 1.1 を対象とした、DirectX 8 および DirectX 9 用の `vs_1_1`
- VertexShader VS 2.0 および Extended VS 2.0 を対象とした、DirectX 9 用の `vs_2_0` および `vs_2_x` (まとめて `vs_2_*` と呼ぶ)
- PixelShader PS 1.1、1.2 および 1.3 を対象とした、DirectX 8 および DirectX 9 用の `ps_1_1`、`ps_1_2` および `ps_1_3` (まとめて `ps_1_*` と呼ぶ)
- PixelShader PS 2.0 および Extended PS 2.0 を対象とした、DirectX 9 用の `ps_2_0` および `ps_2_x` (まとめて `ps_2_*` と呼ぶ)
- ARB\_Vertex\_Program 1.0 を対象とした、OpenGL 用の `arbvp1`
- ARB\_Fragment\_Program 1.0 を対象とした、OpenGL 用の `arbfpp1`
- NV\_Vertex\_program 1.0 および NV\_Vertex\_program 2.0 を対象とした、OpenGL 用の `vp20` および `vp30`
- NV\_Fragment\_Program 1.0 を対象とした、OpenGL 用の `fp30`
- NV\_register\_combiners and NV\_Texture\_shader を対象とした、OpenGL 用の `fp20`



Cg には、次のランタイム ライブラリが含まれます。

- パラメータ管理とプログラムのロードを行うコア ランタイム ライブラリ
- DirectX 8 に基づくアプリケーション用のランタイム ライブラリ
- DirectX 9 に基づくアプリケーション用のランタイム ライブラリ
- OpenGL に基づくアプリケーション用のランタイム ライブラリ

開発者からのフィードバックに応じて、前回のベータ リリースから Cg ランタイム ライブラリを更新しました。より直観的であり、簡潔かつ一貫したインタフェースを備えた新しい API によって、新しい機能が公開されています。以前のランタイム API からの移行を支援するために、このパッケージにはランタイム移行に必要なガイドが含まれています。

## 既知の問題および実装されていない機能

次に挙げる問題と機能は、将来のリリースで対処されます。

### プリプロセッサでまだサポートされていない機能

# および ## マクロ演算子はサポートされていません。

### 言語実装の既知の問題

- エラー レポート
  - 認識しておく必要のある問題を次に示します。
  - ✦ 標準ライブラリ関数を使用した場合に、レポートされる行番号がソースコードの行と一致しません。
  - ✦ エラーは、プログラムで出現する順序ではレポートされない場合があります。
  - ✦ 型のない定数の場合、定数が範囲外であってもエラーはレポートされません。
  - ✦ 一部のエラー メッセージの表現は改善される予定です。

以上の問題に対する作業は、現在進行中です。

プログラムではキーワードを識別子として使用しないよう注意する必要があります。( `in` または `out` を変数名として使用することは、よく起こしやすい誤りです。) このような場合に発行されるエラーは、理解しにくいことがあります。

書き込まれていない `out` パラメータには未定義の値が格納されるため、アプリケーションのバグの原因となる可能性があります。この場合、Cg コンパイラが警告を発行します。

条件式 (?:) と論理式 (&& および ||) の副作用は、条件にかかわらず常に評価されます。現在、警告は必ずしも発行されないため、これらのケースに注意する必要があります。

標準ライブラリ関数のオーバーロードは許可されており、コンパイラは警告を発行しません。このため、ユーザ定義関数と標準ライブラリ関数の名前の競合に注意する必要があります。

- `static` として定義されていないかぎり、`const` グローバルでは定数の畳み込みが行われず、コードの効率を低下させることがあります。ただし、`static` の定数グローバルおよびローカルでは、定数の畳み込みが行われます。効率の悪いコードを回避する 1 つの方法は、可能なかぎり静的な定数変数を使用することです。
- プログラムのエントリ関数に対する `inout` パラメータはサポートされていません。エントリ以外の関数に対する `inout` パラメータは正常に動作します。
- 1 つの関数で使用できる `return` ステートメントは 1 つのみです。到達できないコードがある場合には、エラーが発生します。`if` および `for` ブロック内での `return` ステートメントは、サポートされていません。
- `varying` 型の配列データでは、セマンティクスはサポートされていません。この問題は、次のリリースで修正される予定です。
- 条件として `==` または `!=` を使用するループはアンロールされません。`<`、`>`、`<=` および `>=` を使用するループはアンロールできます。したがって、  

```
while (foo) { ... }
```

 のようなループはアンロールされず、動的分岐をサポートしないプロファイルでは動作しません。単一帰納変数を持つループのみがアンロールされます。
- すべての行列は行優先のみです。列優先の行列は現在サポートされていません。
- コンパイラでは、`uniform` 型変数あたり最大 1 つのバインディング セマンティクスがサポートされます。異なるプロファイル用の複数のバインディング セマンティクスを、1 つの `uniform` 型変数で使用することはできません。
- `+` や `*` などの 2 項演算子は、行列型では現在サポートされていません。

## ランタイムにおける既知の問題

- API のエントリポイント `cgIsParameterReferenced()` では、パラメータが最終的なコンパイル出力で参照されない可能性がある場合でも `true` を返します。
- Cg プログラム内で宣言され、実際には参照されないパラメータを設定すると、ランタイムがエラーを返すことがあります。

## ARB フラグメント プログラム プロファイルにおける既知の問題

- OpenGL ステート構造体への Cg の ARB 頂点プログラム プロファイルと同様のアクセスは、まだサポートされていません。この制限は、アプリケーションで OpenGL ステートに明示的な uniform 型パラメータを設定することによって、非効率ながら回避することができます。
- OpenGL で使用できる ARB フラグメント プログラムの実装は非常に限られているため、このプロファイルはまだ開発段階にあります。

## ps\_2\_\* プロファイルにおける既知の問題

- 複数のカラー出力への書出しは、まだサポートされていません。
- 依存読取り制限チェックは改善が必要です。

## arbf1、fp30 および ps\_2\_\* プロファイルにおける既知の問題

- 配列要素への条件付き代入および if/else ブロックでの配列要素への代入は、動作しない場合があります。
- % 演算子はサポートされていません。整数の除算は完全にはエミュレートされず、浮動小数点除算として実装されています。

## fp20 プロファイルにおける既知の問題

このプロファイルでは、FOG varying 型入力セマンティクスがまだサポートされていません。

## ps\_1\_\* および fp20 プロファイルにおける既知の問題

- fp20 および ps\_1\_\* プロファイルに対するハードウェアのサポートは非常に制限されており柔軟性がないため、これらのプロファイルでは、単純に見える Cg プログラムをコンパイルできないことがあります。これらのプロファイルにおける制限の詳細は、次の URL のプレゼンテーションをお読みください。

[http://developer.nvidia.com/view.asp?IO=gdc2001\\_texture\\_shaders](http://developer.nvidia.com/view.asp?IO=gdc2001_texture_shaders) および  
[http://developer.nvidia.com/view.asp?IO=gdc2001\\_programmable\\_texture](http://developer.nvidia.com/view.asp?IO=gdc2001_programmable_texture)

詳細は、OpenGL の NV\_register\_combiners 拡張および NV\_texture\_shader 拡張、または DirectX ピクセル シェーダ PS 1.1、1.2 および 1.3 の仕様をお読みください。

## DirectX 8 頂点プロファイルにおける既知の問題

このプロファイルでは、標準ライブラリの noise() 関数族がまだサポートされていません。

## コンパイラ使用上のその他の注意事項

- すべての `varying` 型データに対してバインディング セマンティクスを指定する必要があります。この指定をコンパイラに任せ、指定されていないバインディング セマンティクスで `varying` 型データにリソースを割り当てると、予期しない結果が発生することがあります。混乱の要因の 1 つは、同じバインディング セマンティクスを持つ複数の `varying` 型入力変数の使用が認められていることです。このため、コンパイラはプログラム作成者の意図どおりにリソースを割り当てるとは限りません。
- 出力への部分的な書込みは、それをサポートするプロファイルでは可能ですが推奨はされません。
- プログラムでは、書き込まれていない `out` パラメータの使用を避けてください。

---

## オンライン アップデート

変更、追加または訂正は、すべて NVIDIA Cg の次の Web サイトに掲載されます。

<http://developer.nvidia.com/Cg>

Cg 言語に対する最新の変更と追加は、このサイトを頻繁に参照して確認してください。リリースにバグを発見した場合の報告方法に関する情報も、このサイトに記載されています。

# Cg 言語の概要

従来、グラフィックス ハードウェアは、非常に低レベルの言語でプログラミングされてきました。固定機能パイプラインは、テクスチャの結合モードなどのステートを設定することによって設定されました。最近では、プログラマがアセンブリ言語レベルのプログラミング インタフェースを使用することにより、プログラマブル パイプラインを設定しました。理論的には、これらの低レベル プログラミング インタフェースによって、高い柔軟性が提供されました。実際には、低レベル プログラミング インタフェースは使いにくく、ハードウェアの効果的な使用に対する重大な障壁となっていました。

過去の低レベル言語ではなく高級言語を使用すると、いくつかの利点があります。

- 高級言語では、シェーダ開発時の改良および実行サイクルがスピードアップします。シェーダの最良のテスト方法は「うまく表示できたか？」を確認することです。したがって、高品質なエフェクトを迅速に開発するためには、素早くシェーダのプロトタイプを作成し、また変更できることが不可欠です。
- コンパイラは、コードを自動的に最適化し、レジスタ割当てなどの煩雑で誤りやすい低レベルのタスクを実行します。
- 高級言語で作成されたシェーディング コードの方がはるかに読みやすく、簡単に理解できます。以前に作成されたシェーダを変更することにより、新しいシェーダを簡単に作成することもできます。優れたアーティストやプログラマによって作成されたシェーダから学習するよりもよい方法があるでしょうか。
- 高級言語で作成されたシェーダは、アセンブリ コードで作成されたシェーダよりも広い範囲のハードウェア プラットフォームに移植できます。

この章では、GPU のプログラミングに適応する新しい高級言語である Cg (C for Graphics) を紹介します。Cg には前述のすべての利点があり、プログラマは、最終的に GPU 本来の能力と、GPU プログラミングを簡単にする言語を結合できます。

---

## Cg 言語

Cg は C をベースにしていますが、拡張と変更を加えて、高度に最適化された GPU コードにコンパイルされるプログラムを簡単に作成できるようにしています。Cg のコードは C のコードとよく似ており、宣言、関数呼出しおよびほとんどのデータ型に C と同じ構文を使用しています。

Cg 言語について詳細に説明する前に、Cg と C の間に差異がいくつか存在する理由を説明します。基本的に、これらの差異は、GPU と CPU のプログラミングモデルの相違に帰結します。

## Cg の GPU 用プログラミング モデル

CPU には、通常 1 つのプログラマブル プロセッサしかありません。対照的に、GPU には、少なくとも頂点プロセッサとフラグメント プロセッサの 2 つのプログラマブル プロセッサがあり、加えてその他の非プログラマブルなハードウェア ユニットがあります。プロセッサ、非プログラマブルなユニットおよびアプリケーションは、すべてデータ フローによってリンクされます。図 1 に、Cg による GPU のモデルを示します。



図 1 Cg の GPU のモデル

Cg 言語では、頂点プロセッサとフラグメントプロセッサの両方のプログラムを作成できます。これらのプログラムを、それぞれ頂点プログラムおよびフラグメントプログラムと呼びます。(フラグメントプログラムは、ピクセルプログラムまたはピクセルシェーダとも呼ばれます。このマニュアルでは、これらの用語を同じ意味で使用します。) Cg コードは、実行時にオンデマンドで、または事前に、GPU アセンブリコードにコンパイルできます。

Cg によって、Cg フラグメントプログラムを手書きの頂点プログラムと簡単に結合できます。また、Cg フラグメントプログラムを非プログラマブルな OpenGL または DirectX 頂点パイプラインと結合することもできます。同様に、Cg 頂点プログラムを、手書きのフラグメントプログラム、または非プログラマブルな OpenGL または DirectX フラグメントパイプラインと結合することもできます。

## Cg 言語プロフィール

すべての CPU では、基本的に同じ基本機能セットがサポートされるため、C 言語はすべての CPU に対してこの同じセットをサポートします。一方、GPU のプログラマビリティは、これと同じレベルの汎用性にまだ到達していません。たとえば、現世代のプログラマブル頂点プロセッサは、プログラマブル フラグメントプロセッサよりも広い範囲の機能をサポートします。Cg は、言語プロフィールの概念を導入することによって、この問題に対処しています。Cg プロファイルでは、特定のハードウェア プラットフォームまたは API でサポートされる完全な Cg 言語のサブセットを定義します。Cg コンパイラの現在のリリースでは、次の各プロフィールをサポートしています。

- DirectX 9 頂点シェーダ  
ランタイム プロファイル: CG\_PROFILE\_VS\_2\_X  
CG\_PROFILE\_VS\_2\_0  
コンパイラ オプション: -profile vs\_2\_x  
-profile vs\_2\_0
- DirectX 9 ピクセルシェーダ  
ランタイム プロファイル: CG\_PROFILE\_PS\_2\_X  
CG\_PROFILE\_PS\_2\_0  
コンパイラ オプション: -profile ps\_2\_x  
-profile ps\_2\_0
- OpenGL ARB 頂点プログラム  
ランタイム プロファイル: CG\_PROFILE\_ARBVP1  
コンパイラ オプション: -profile arbvp1
- OpenGL ARB フラグメントプログラム  
ランタイム プロファイル: CG\_PROFILE\_ARBFP1  
コンパイラ オプション: -profile arbfp1
- OpenGL NV30 頂点プログラム  
ランタイム プロファイル: CG\_PROFILE\_VP30  
コンパイラ オプション: -profile vp30
- OpenGL NV30 フラグメントプログラム  
ランタイム プロファイル: CG\_PROFILE\_FP30  
コンパイラ オプション: -profile fp30

- DirectX 8 頂点シェーダ  
ランタイム プロファイル: CG\_PROFILE\_VS\_1\_1  
コンパイラ オプション: -profile vs\_1\_1
- DirectX 8 ピクセル シェーダ  
ランタイム プロファイル: CG\_PROFILE\_PS\_1\_3  
CG\_PROFILE\_PS\_1\_2  
CG\_PROFILE\_PS\_1\_1  
コンパイラ オプション: -profile ps\_1\_3  
-profile ps\_1\_2  
-profile ps\_1\_1
- OpenGL NV2X 頂点プログラム  
ランタイム プロファイル: CG\_PROFILE\_VP20  
コンパイラ オプション: -profile vp20
- OpenGL NV2X フラグメント プログラム  
ランタイム プロファイル: CG\_PROFILE\_FP20  
コンパイラ オプション: -profile fp20

DirectX 9 プロファイル (vs\_2\_x および ps\_2\_x)、OpenGL ARB プロファイル (arbfp1 および arbvfp1) および NV30 OpenGL プロファイル (fp30 および vp30) は一般に、長く複雑なプログラムをサポートし、より豊富な機能を開発者に提供します。これらのプロファイルを拡張プロファイルと呼びます。

DirectX 8 プロファイル (vs\_1\_1 および ps\_1\_3) および NV2X OpenGL プロファイル (fp20 および vp20) は、特にフラグメント プログラムでプログラムの長さで使用可能な機能に制限があります。これらのプロファイルを基本プロファイルと呼びます。

これらのプロファイルおよび関連プロファイルの詳細な説明は、197 ページの「言語プロファイル」を参照してください。

## Cg でのプログラムの宣言

CPU コードは、一般に C の main() で指定されている 1 つのプログラムから構成されます。対照的に、Cg プログラムには任意の名前を使用できます。プログラムは、次の構文を使用して定義します。

```
<return-type> <program-name>(<parameters>)[: <semantic-name>]
{ /* ... */ }
```

## プログラムの入力と出力

GPU のプログラマブル プロセッサは、データのストリームを操作します。頂点プロセッサは頂点のストリームを操作し、フラグメント プロセッサはフラグメントのストリームを操作します。



CPU 上では、プログラムは main プログラムを 1 回のみ実行されるものとみなすことができます。対照的に、GPU 上では、プログラムは繰り返し実行されます。プログラムはストリームのデータ要素ごとに 1 回ずつ実行されます。頂点プログラムは頂点ごとに 1 回ずつ実行され、フラグメント プログラムはフラグメントごとに 1 回ずつ実行されます。

Cg 言語は、C にいくつかの機能を追加して、このストリームベース プログラミング モデルをサポートしています。この機能に直接対応する C の機能はないため、Cg を初めて使用するプログラマは、この機能を理解するのに時間がかかることがあります。ただし、このマニュアルで後で示すサンプル プログラムでは、Cg プログラムでのこれらの機能が真に使いやすいことが示されています。

## 2 種類のプログラム入力

Cg プログラムでは、2 つの異なる種類の入力を使用できます。

- `varying` (可変)型入力は、入力データ ストリームの各要素で指定されるデータに使用されます。たとえば、頂点プログラムへの `varying` 型入力は、頂点配列で指定されている頂点ごとの値です。フラグメント プログラムでは、`varying` 型入力はテクスチャ座標などの補間値です。
- `uniform` (均一)型入力は、入力データのメイン ストリームとは別に指定されている値に使用され、ストリーム要素ごとに変化しません。たとえば、頂点プログラムでは、一般に変換行列を `uniform` 型入力として要求します。`uniform` 型入力は、グラフィックスのステートとして考えられることがあります。

## 頂点プログラムへの `varying` 型入力

頂点プログラムでは通常、頂点ごとに数種類 (`varying` 型) の入力を使用します。たとえば、プログラムでは、アプリケーションで各頂点の次のような `varying` 型入力を、通常は頂点の配列として指定する必要があります。

- モデル空間位置座標
- モデル空間法線ベクトル
- テクスチャ座標

固定関数のグラフィックス パイプラインの場合、予想される頂点ごとの入力セットは小さく、事前定義されています。このような事前定義済みの入力セットは、グラフィックス API を介してアプリケーションに公開されます。たとえば、OpenGL 1.4 では複数の法線ベクトルから成る 1 つの頂点配列を指定できます。

プログラマブルなグラフィックス パイプラインでは、事前定義された少数の入力セットだけではなくります。開発者が、頂点ごとの屈折率を使用する頂点プログラムを記述しても、アプリケーションが各頂点にこの値を提供するかわり、何の問題もありません。

Cg には、事前定義された名前のセットの形式でこれらの頂点ごとの入力を指定する柔軟なメカニズムが用意されています。各プログラム入力は、このセットに属する名前にバインドされる必要があります。次の構造体では、頂点プログラム

定義は `POSITION`、`NORMAL`、`TANGENT` および `TEXCOORD3` という事前定義済みの名前に、パラメータをバインドしています。アプリケーションでは、これらの事前定義済みの名前に対応する頂点配列データを提供する必要があります。

```
struct myinputs {
    float3 myPosition      : POSITION;
    float3 myNormal       : NORMAL;
    float3 myTangent      : TANGENT;
    float  refractive_index : TEXCOORD3;
};

outdata foo(myinputs indata) {
    /* ... */
    // Within the program, the parameters are referred to as
    // "indata.myPosition", "indata.myNormal", and so on.
    /* ... */
}
```

この事前定義済みの名前を、**バインディング セマンティクス**と呼びます。次のバインディング セマンティクスのセットは、Cg のすべての頂点プログラム プロファイルでサポートされます。一部の Cg プロファイルでは、この他のバインディング セマンティクスもサポートされます。

<b>POSITION</b>	<b>BLENDWEIGHT</b>
<b>NORMAL</b>	<b>TANGENT</b>
<b>BINORMAL</b>	<b>PSIZE</b>
<b>BLENDINDICES</b>	<b>TEXCOORD0-TEXCOORD7</b>

バインディング セマンティクス `POSITION0` は、バインディング セマンティクス `POSITION` と等価であり、他のバインディング セマンティクスも同様に等価なものがあります。

OpenGL の Cg プロファイルでは、バインディング セマンティクスによって暗黙的に、varying 型入力から特定ハードウェア レジスタへのマッピングが指定されます。一方、DirectX ベースの Cg プロファイルでは、そのような暗黙的なマッピングは行われません。

バインディング セマンティクスは、`struct` 要素の中ではなく、プログラムのパラメータで直接指定できます。したがって、頂点プログラム定義は次のように書くこともできます。

```
outdata foo(float3 myPosition      : POSITION,
            float3 myNormal       : NORMAL,
            float3 myTangent      : TANGENT,
            float  refractive_index : TEXCOORD3) {
    /* ... */
    // Within the program, the parameters are referred to by
    // their variable names: "myPosition", "myNormal",
    // "myTangent", and "refractive_index".
    /* ... */
}
```

## 頂点プログラムへの、および頂点プログラムからの varying 型出力

頂点プログラムの出力は、ラスタライザを通過し、フラグメントプログラムで varying 型入力として使用されます。頂点プログラムとフラグメントプログラムが相互に機能するためには、両者間で受け渡しされるデータが一致する必要があります。

アプリケーションと頂点プログラムの間におけるデータフローと同様、Cg ではバインディング セマンティクスを使用して、頂点プログラムとフラグメントプログラムの間でのデータフローを指定します。

次の例では、頂点プログラムの出力のためのバインディング セマンティクスの使用方法を示します。

```
// Vertex program
struct myvf {
    float4 pout          : POSITION; // Used for rasterization
    float4 diffusecolor : COLOR0;
    float4 uv0           : TEXCOORD0;
    float4 uv1           : TEXCOORD1;
};
myvf foo(/* ... */) {
    myvf outstuff;
    /* ... */
    return outstuff;
}
```

次の例では、同じデータをフラグメントプログラムへの入力として使用方法を示します。

```
// Fragment program
struct myvf {
    float4 diffusecolor : COLOR0;
    float4 uv0           : TEXCOORD0;
    float4 uv1           : TEXCOORD1;
};
fragout bar(myvf indata) {
    float4 x = indata.uv0;
    /* ... */
}
```

バインディング セマンティクス POSITION、PSIZE、FOG、COLOR0-COLOR1 および TEXCOORD0-TEXCOORD7 は、Cg のすべての頂点プロファイルで、頂点プログラムからの出力用に使用できます。

頂点プログラムでは、バインディング セマンティクス POSITION を使用するベクトル出力を必ず宣言し、設定する必要があります。この値はラスタライズに必要です。

頂点プログラムとフラグメント プログラムとの相互運用性を確保するために、頂点プログラムの出力とフラグメント プログラムの入力には同じ `struct` を使用する必要があります。次に例を示します。

```
struct myvert2frag {
    float4 pos : POSITION;
    float4 uv0 : TEXCOORD0;
    float4 uv1 : TEXCOORD1;
};

// Vertex program
myvert2frag vertmain(...) {
    myvert2frag outdata;
    /* ... */
    return outdata;
}

// Fragment program
void fragmain(myvert2frag indata ) {
    float4 tcoord = indata.uv0;
    /* ... */
}
```

一部の頂点出力セマンティクスに関連付けられている値は、ラスタライザ用のものであり、ラスタライザにより使用されることに注意してください。これらの値は、入力 `struct` に出現する場合でも、フラグメント プログラムでは実際に使用できません。たとえば、`POSITION` フラグメント セマンティクスに関連付けられている `indata.pos` 値は、`fragmain` シェーダで読み取れません。

## フラグメント プログラムからの `varying` 型出力

フラグメント プログラムの出力では、常にバインディング セマンティクスが必要です。フラグメント プログラムでは、`COLOR` セマンティクスを使用するベクトル出力を必ず宣言し、設定する必要があります。この値は、通常はフラグメントの最終的な色としてハードウェアにより使用されます。一部のフラグメント プロファイルでは、フラグメントの深度値を変更できる `DEPTH` 出力セマンティクスもサポートされています。

頂点プログラムの場合と同様、フラグメント プログラムは、構造体の本体に出力を返すことがあります。ただし、通常は `out` パラメータとして出力を宣言するほうが便利です。

```
void main(/* ... */,
          out float4 color : COLOR, out float depth : DEPTH) {
    /* ...*/
    color = diffuseColor * /* ...*/;
    depth = /*...*/;
}
```

または、次のようにして、セマンティクスをシェーダの戻り値に関連付けます。

```
float4 main(/* ... */) : COLOR {
    /* ... */
    return diffuseColor * /* ... */;
}
```

次の例では、ディフューズおよびスペキュラ ライティングを計算する単純な頂点プログラムを示します。varying 型データのための 2 つの構造体が、`appin` および `vertout` として定義されています。プログラムが実行する内容を正確に理解する必要はありません。ここでの目標は、Cg コードがどのようになるかを示すことだけです。89 ページの「簡単なチュートリアル」で、このシェーダを詳細に説明します。

```
// Define inputs from application.
struct appin
{
    float4 Position      : POSITION;
    float4 Normal        : NORMAL;
};

// Define outputs from vertex shader.
struct vertout
{
    float4 HPosition     : POSITION;
    float4 Color         : COLOR;
};

vertout main(appin IN,
             uniform float4x4 ModelViewProj,
             uniform float4x4 ModelViewIT,
             uniform float4 LightVec)
{
    vertout OUT;

    // Transform vertex position into homogenous clip-space.
    OUT.HPosition = mul(ModelViewProj, IN.Position);

    // Transform normal from model-space to view-space.
    float3 normalVec = normalize(mul(ModelViewIT,
                                     IN.Normal).xyz);

    // Store normalized light vector.
    float3 lightVec = normalize(LightVec.xyz);

    // Calculate half angle vector.
    float3 eyeVec = float3(0.0, 0.0, 1.0);
```

```
float3 halfVec = normalize(lightVec + eyeVec);

// Calculate diffuse component.
float diffuse = dot(normalVec, lightVec);

// Calculate specular component.
float specular = dot(normalVec, halfVec);

// Use the lit function to compute lighting vector from
// diffuse and specular values.
float4 lighting = lit(diffuse, specular, 32);

// Blue diffuse material
float3 diffuseMaterial = float3(0.0, 0.0, 1.0);

// White specular material
float3 specularMaterial = float3(1.0, 1.0, 1.0);

// Combine diffuse and specular contributions and
// output final vertex color.
OUT.Color.rgb = lighting.y * diffuseMaterial +
                lighting.z * specularMaterial;
OUT.Color.a = 1.0;

return OUT;
}
```

---

## データの操作

Cと同様に、Cgではデータを作成および操作する機能がサポートされています。

- 基本型
- 構造体
- 配列
- 型変換

## 基本データ型

Cgでは、6つの基本データ型がサポートされます。

- `float`

32ビットのIEEE浮動小数点数 (s23e8)、1つの符号ビット、23ビットの仮数および8ビットの指数があります。このデータ型は、すべてのプロファイルでサポートされます。ただし、DirectX 8 ピクセル プロファイルでの実装では、一部の演算で精度と範囲が小さくなります。

- **half**  
16 ビットの IEEE に似た浮動小数点数 (s10e5)。
- **int**  
32 ビットの整数。各プロファイルでは、このデータ型のサポートを省略している場合や、`int` を `float` として扱うオプションがある場合があります。
- **fixed**  
12 ビットの固定小数点数 (s1.10)。このデータ型は、すべてのフラグメントプロファイルでサポートされます。
- **bool**  
ブール データ。比較によって生成され、`if` および条件演算子 (`?:`) コンストラクトで使用されます。このデータ型は、すべてのプロファイルでサポートされます。
- **sampler\***  
テクスチャ オブジェクトへのハンドル。`sampler`、`sampler1D`、`sampler2D`、`sampler3D`、`samplerCUBE` および `samplerRECT` の 6 種類があります。これらのデータ型は、1 つの例外を除き、すべてのピクセル プロファイルとフラグメント プロファイルでサポートされます。`samplerRECT` は、DirectX プロファイルではサポートされません。

Cg には、基本データ型に基づく組込みベクトル データ型もあります。これらの組込みベクトル データ型の例を次に示します (ただし、これらに限定されません)。

<code>float4</code>	<code>float3</code>	<code>float2</code>	<code>float1</code>
<code>bool4</code>	<code>bool3</code>	<code>bool2</code>	<code>bool1</code>

最大  $4 \times 4$  の要素からなる行列用に、追加サポートが用意されています。次に、行列宣言の例を示します。

```
float1x1 matrix1; // One element matrix
float2x3 matrix2; // Two-by-three matrix (six elements)
float4x2 matrix3; // Four-by-two matrix (eight elements)
float4x4 matrix4; // Four-by-four matrix (sixteen elements)
```

多次元配列 `float M[4][4]` は、`float4x4 M` 行列と等しい型ではないことに注意してください。

現時点では、Cg に共用体やビット フィールドはありません。

## 型変換

Cg における型変換は、C の型変換とほぼ同じように機能し、C のキャスト演算子 (`newtype`) を使用して明示的に型変換を指定できます。

型が混在する式では、C と同じく自動的に昇格が行われます。たとえば、式 `floatvar * halfvar` は、`floatvar * (float) halfvar` としてコンパイルされます。

型の昇格規則については、Cg と C で 1 つだけ異なる点があります。明示的に型の接尾辞を持たない定数では、型の昇格が行われません。Cg は、式 `halfvar * 2.0` を `halfvar * (half) 2.0` としてコンパイルします。

C の場合であれば、これは `((double) halfvar) * 2.0` にコンパイルされることです。Cg が C と異なる規則を採用しているのは、意図しない型の昇格によって、精度は高いが処理速度の低い算術演算が実行されてしまうことを回避するためです。C と同じ動作が必要な場合には、次のように定数を明示的に型指定し、型の昇格を処理させる必要があります。`halfvar * 2.0f` は、`((float) halfvar) * 2.0f` としてコンパイルされます。

Cg の定数に使用される型の接尾辞は、次のとおりです。

- `float` の場合は `f`
- `half` の場合は `h`
- `fixed` の場合は `x`

## 構造体

Cg では、C と同じ方法で構造体をサポートしています。Cg は、`struct` が宣言されるときにタグ名に基づいて `typedef` を暗黙的に実行する C++ 方式を採用しています。

```
struct mystruct {
    /* ... */ };
mystruct s; // Define "s" as a "mystruct".
```

## 配列

Cg では配列をサポートしており、C の場合と同様に宣言します。Cg はポインタをサポートしないため、配列は常にポインタ構文ではなく配列構文を使用して定義する必要があります。

```
// Declare a function that accepts an array
// of five skinning matrices.
returnType foo(float4x4 mymatrix[5]) { /* ... */};
```

基本プロファイルでは、配列の宣言と使用法に一定の制限があります。汎用的な配列は、頂点プログラムへの `uniform` 型パラメータとしてのみ使用できます。これは、アプリケーションがスキニング行列の配列とライティングパラメータの配列を頂点プログラムに渡せるようにするためです。

C との最も重要な違いは、配列が基本型タイプであることです。これは、配列の代入によって実際には配列全体がコピーされ、パラメータとして渡される値が参照ではなく値によって渡される(配列に変更を加える前に配列全体がコピーされる)ことを意味します。



## ステートメントと演算子

Cg では、次のタイプのステートメントと演算子をサポートしています。

- 制御フロー
- 関数定義と関数オーバーロード
- C の算術演算子
- 乗法関数
- ベクトル コンストラクタ
- ブール演算子と比較演算子
- スウィズル演算子
- 書込みマスク演算子
- 条件演算子

## 制御フロー

Cg では、次の C 制御コンストラクトを使用します。

- 関数呼出しと `return` ステートメント
- `if/else`
- `while`
- `for`

これらの制御コンストラクトでは、条件式の型が `bool` である必要があります。`i <= 3` などの Cg 式の型は `bool` であるため、C からのこの変更は通常は明らかではありません。

`vs_2_x` および `vp30` プロファイルは分岐命令をサポートしているため、これらのプロファイルでは `for` および `while` ループが完全にサポートされます。その他のプロファイルでは、`for` および `while` ループは、コンパイラでこれらを完全にアンロールできる場合 (つまり、コンパイラがコンパイル時に反復回数を決定できる場合) にのみ使用できます。同様に、これらのプロファイルでは、`return` は関数の最後のステートメントとしてのみ使用できます。

Cg では、関数の再帰 (および副再帰) は禁止されています。

`switch`、`case` および `default` のキーワードは予約語ですが、現在のリリースの Cg コンパイラでは、どのプロファイルでもサポートされていません。

## 関数定義と関数オーバーロード

C においては、変更可能なパラメータを関数に渡す場合、プログラマが明示的にポインタを使用する必要があります。C++ には、ポインタを明示的に使用する必要性を回避する参照渡しメカニズムが組み込みで用意されていますが、このメカニズムでも、ハードウェアでポインタがサポートされることが暗黙的に想定されます。GPU の頂点およびフラグメントハードウェアはポインタの使用をサポートしないため、Cg では別のメカニズムを使用する必要があります。Cg は、参照ではなく値と結果によって、書き換え可能な関数パラメータを渡します。この 2 つの方法の違いは微妙であり、2 つの関数のパラメータが関数呼出しによってエイリアス化される場合にだけ明らかになります。Cg では、2 つのパラメータが関数に別々の記憶域を持ちます。一方、C++ では、2 つのパラメータが記憶域を共有します。この区別を強調するために、Cg では C++ とは異なる構文を使用して、書き換え可能な関数のパラメータを宣言します。

```
function blah1(out float x); // x is output-only
function blah2(inout float x); // x is input and output
function blah3(in float x); // x is input-only
function blah4(float x); // x is input-only (default, as in C)
```

Cg は、オペランド数とオペランド型によって関数オーバーロードをサポートします。関数の選択は、最初のオペランドから開始して一度に 1 つのオペランドを照合することによって行われます。正式な言語仕様では照合ルールの詳細が規定されていますが、オーバーロードは一般に直観的に動作するため、通常はこれらのルールを学習する必要はありません。たとえば、次のコードは 2 つの関数バージョンを宣言しています。一方は 2 つの `bool` オペランドを受け取り、もう一方は 2 つの `float` オペランドを受け取ります。

```
bool same(float a, float b) { return (a == b); }
bool same(bool a, bool b) { return (a == b); }
```

## C の算術演算子

Cg には、C のすべての標準算術演算子 (+、-、\*、/) が含まれており、これらの演算子をベクトルとスカラの両方で使用できます。ベクトル演算は、常に要素ごとに実行されます。次に例を示します。

```
float3(a, b, c) * float3(A, B, C) = float3(a*A, b*B, c*C)
```

これらの演算子は、スカラとベクトルが混在したフォームでも使用できます。スカラは、要素ごとの演算の実行に必要なサイズのベクトルを作成するために展開されます。したがって、次のようになります。

```
a * float3(A, B, C) = float3(a*A, a*B, a*C)
```

組み込み算術演算子では、現在は行列オペランドがサポートされません。行列とベクトルの次元が同じであっても、その行列とベクトルは同じではないことに注意する必要があります。

## 乗法関数

Cg の `mul()` 関数では、行列にベクトルを、また行列に行列を乗算します。

```
// Matrix by column-vector multiply
matrix-column vector: mul(M, v);

// Row-vector by matrix multiply
row vector-matrix: mul(v, M);

// Matrix by matrix multiply
matrix-matrix: mul(M, N);
```

適切なバージョンの `mul()` を使用することが重要です。そうしないと、予期しない結果が返されることがあります。`mul()` 関数の詳細は、[19 ページの「Cg 標準ライブラリ関数」](#)を参照してください。

## ベクトル コンストラクタ

Cg では、次の表記法を使用してベクトル (最大サイズ 4) を作成できます。

```
y = x * float4(3.0, 2.0, 1.0, -1.0);
```

ベクトル コンストラクタは、式の任意の場所に配置できます。

## ブール演算子と比較演算子

Cg には、C の標準ブール演算子のうち 3 つが含まれています。

```
&& 論理 AND
||  論理 OR
!   論理否定
```

C では、これらの演算子には `int` 型の値を使用し、生成される値も `int` 型ですが、Cg では、使用する値も生成される値も `bool` 型です。ブール式の値を保持する変数を宣言する場合を除き、通常はこの違いに注目する必要はありません。Cg は、`bool` 型の値を生成する C の比較演算子もサポートしています。

```
<   より小さい
<=  以下
!=  等しくない
==  等しい
>=  以上
>   より大きい
```

C とは異なり、Cg では、すべてのブール演算子をベクトルに適用できます。この場合、ブール演算は要素ごとに実行されます。このようなブール式の結果は、bool 要素のベクトルであり、要素数は 2 つのソース ベクトルと同じです。また、C とは異なり、AND (&&) および OR (||) 論理演算子を使用して短絡評価することはできず、ブール式の値にかかわらず、これらの式の両辺では常に副作用が発生します。

## スウィズル演算子

Cg には、スウィズル演算子 (.) があります。この演算子では、ベクトルの成分を再配置して新しいベクトルを作成できます。新しいベクトルを元のベクトルと同じサイズにする必要はありません。要素は反復または省略できます。文字 x、y、z および w は、それぞれ元のベクトルの 1 番目、2 番目、3 番目および 4 番目の成分を表します。文字 r、g、b および a も同じ目的に使用できます。スウィズル演算子は、GPU ハードウェアで効率的に実装されており、通常はコストがかかりません。

次に、スウィズルの例を示します。

```
float3(a, b, c).zyx      float3(c, b, a)
float4(a, b, c, d).xxyy  float4(a, a, b, b)
float2(a, b).yyxx       float4(b, b, a, a)
float4(a, b, c, d).w     d
```

スウィズル演算子を使用して、スカラからベクトルを作成することもできます。

```
a.xxxx    float4(a, a, a, a)
```

スウィズル演算子の優先順位は、配列添字演算子 ([ ]) の優先順位と同じです。

## 書込みマスク演算子

書込みマスク演算子 (.) は、代入ステートメントの左側に配置されます。書込みマスクを使用すると、ベクトルのコンポーネントを選択的に上書きできます。書込みマスクで特定のコンポーネントを 2 回以上指定することや、宣言の一部として変数を初期化する際に書込みマスクを指定することは不正です。

次に、書込みマスクの例を示します。

```
float4 color = float4(1.0, 1.0, 0.0, 0.0);
color.a = 1.0; // Set alpha to 1.0, leaving RGB alone.
```

書込みマスク演算子は、ハードウェアの機能によく対応しているため、効率的なコードを生成できる強力なツールとなります。書込みマスク演算子の優先順位は、スウィズル演算子の優先順位と同じです。

## 条件演算子

Cg には、C の `if/else` 条件ステートメントと条件演算子 (`?:`) が含まれます。条件演算子では、制御変数を `bool` ベクトルにすることができます。この場合、2 番目と 3 番目のオペランドは同じサイズのベクトルである必要があり、選択は要素ごとに実行します。C とは異なり、条件にかかわらず、2 番目と 3 番目のオペランドに関連する副作用は常に発生します。

次の例では、`min()` 関数と `max()` 関数が存在しなかった場合に、ベクトルクランプ関数を非常に効率よく実装する方法を示しています。

```
float3 clamp(float3 x, float minval, float maxval) {
    x = (x < minval.xxx) ? minval.xxx : x;
    x = (x > maxval.xxx) ? maxval.xxx : x;
    return x;
}
```

## 拡張フラグメント プロファイルにおけるテクスチャルックアップ

Cg の拡張フラグメント プロファイルには、様々なテクスチャルックアップ関数が用意されています。ハードウェアのピクセル プログラミング機能に制限があるため、Cg では、基本フラグメント プロファイルに対して異なるテクスチャルックアップ関数のセットを使用することに注意してください。基本フラグメント プロファイルのルックアップ関数については、この概要の章では説明しません。

拡張フラグメント プロファイルのテクスチャルックアップ関数では、少なくともも次の 2 個のパラメータが常に必要です。

### □ テクスチャ サンプラ

テクスチャ サンプラは `sampler`、`sampler1D`、`sampler2D`、`sampler3D`、`samplerCUBE` または `samplerRECT` の型を持つ変数で、テクスチャ画像とフィルタ、クランプ、ラップとの組合せ、または類似の構成を表します。テクスチャ サンプラ変数は、Cg 言語内で直接設定することはできず、アプリケーションによって `uniform` 型パラメータとして、Cg プログラムに指定される必要があります。

### □ テクスチャ座標

テクスチャルックアップの種類に応じて、座標はスカラ、2 ベクトル、3 ベクトルまたは 4 ベクトルのいずれかになります。

次のフラグメント プログラムでは、`tex2D()` 関数を使用して 2D テクスチャルックアップを行い、フラグメントの RGBA カラーを決定しています。

```
void applytex(uniform sampler2D mytexture,
              float2      uv          : TEXCOORD0,
              out float4  outcolor   : COLOR) {
    outcolor = tex2D(mytexture, uv);
}
```

Cg には、様々なテクスチャルックアップ関数が用意されています。次に、そのサンプルを示します。完全なリストは、25 ページの「テクスチャ マッピング関数」を参照してください。

□ 標準の非射影テクスチャルックアップ

```
tex2D (sampler2D tex, float2 s);
texRECT (samplerRECT tex, float2 s);
texCUBE (samplerCUBE tex, float3 s);
```

□ 標準の射影テクスチャルックアップ

```
tex2Dproj (sampler2D tex, float3 sq);
texRECTproj (samplerRECT tex, float3 sq);
texCUBEproj (samplerCUBE tex, float4 sq);
```

□ ユーザ定義のフィルタ カーネル サイズを指定する非射影テクスチャルックアップ

```
tex2D (sampler2D tex, float2 s,
       float2 dsdx, float2 dsdy);
texRECT (samplerRECT tex, float2 s,
         float2 dsdx, float2 dsdy);
texCUBE (samplerCUBE tex, float3 s,
         float3 dsdx, float3 dsdy);
```

フィルタ サイズは、ピクセル座標  $x$  ( $dsdx$ ) および  $y$  ( $dsdy$ ) に対するテクスチャ座標の導関数で指定します。詳細は、25 ページの「テクスチャ マッピング関数」を参照してください。

□ シャドウマップルックアップ:

```
tex2Dproj (sampler2D tex, float4 sqz);
tex2DRECT (samplerRECT tex, float4 sqz);
```

これらの関数では、テクスチャ座標の  $z$  成分が、シャドウマップと比較する深度値を保持します。シャドウマップルックアップでは、深度比較テクスチャリングのためにアプリケーションにより構成された関連テクスチャのユニットが必要です。これがないと、深度比較は実際に実行されません。

## 詳細情報

この章の目的は、Cg をすぐに使い始めて実地演習を体験できるように、Cg の概要を簡単に示すことです。この章で説明している言語機能の詳細は、165 ページの「Cg 言語仕様」を参照してください。

# Cg 標準ライブラリ関数

GPU プログラミングを簡略化するため、Cg には組み込み関数と、バインディングセマンティクスを持つ事前定義済みの構造体のセットが用意されています。これらの関数は、C の標準ライブラリと性質が類似しており、よく使用する関数の便利なセットを提供します。多くの場合、関数は単一のネイティブ GPU 命令にマッピングされ、非常に高速に実行されます。これらの関数の中には複数のネイティブ GPU 命令にマッピングされるものもあり、近い将来には、これらの関数が、最も有効でより効率的なものになる予定です。

パフォーマンスまたは精度上の理由から、特定の関数をカスタマイズして記述することもできますが、一般には、可能なかぎり標準ライブラリ関数を使用する方が賢明です。標準ライブラリ関数は、将来の GPU に対しても引き続き最適化されるため、現在作成されているシェーダは、コンパイル時に最新のアーキテクチャ用に自動的に最適化されます。また、標準ライブラリには、頂点プログラムとフラグメントプログラムの便利な統一インターフェースが用意されています。

この章では、次の Cg 標準ライブラリの内容について説明します。

- 数学関数
- 幾何学関数
- テクスチャ マッピング関数
- 導関数
- 定義済みのヘルパー struct 型

関数は、入力と出力の型が同じ場合にスカラとベクトルのバリエーションをサポートするために適宜オーバーロードされます。

---

## 数学関数

表 1 に、Cg 標準ライブラリに用意されている数学関数をリストします。リストには、特に三角関数、指数関数、丸め、ベクトルおよび行列演算に役立つ関数が含まれています。すべての関数は、特に注記しないかぎり、すべてのサイズのスカラとベクトルに対して動作します。

表 1 数学関数

数学関数	
関数	説明
<code>abs(x)</code>	$x$ の絶対値。
<code>acos(x)</code>	$x$ のアークコサイン。値域は $[-\pi/2, \pi/2]$ 。 $x$ は $[-1, 1]$ 。
<code>all(x)</code>	$x$ のすべての要素が 0 でない場合は <code>true</code> を返します。それ以外の場合は <code>false</code> を返します。
<code>any(x)</code>	$x$ のいずれかの要素が 0 でない場合は <code>true</code> を返します。それ以外の場合は <code>false</code> を返します。
<code>asin(x)</code>	$x$ のアークサイン。値域は $[0, \pi]$ 。 $x$ は $[-1, 1]$ である必要があります。
<code>atan(x)</code>	$x$ のアークタンジェント。値域は $[-\pi/2, \pi/2]$ 。
<code>atan2(y, x)</code>	$y/x$ のアークタンジェント。値域は $[-\pi, \pi]$ 。
<code>ceil(x)</code>	$x$ 以上の最小の整数。
<code>clamp(x, a, b)</code>	$x$ が次のように値域 $[a, b]$ にクランプされます。 <ul style="list-style-type: none"> <li><math>x</math> が <math>a</math> 未満の場合は <math>a</math> を返します。</li> <li><math>x</math> が <math>b</math> より大きい場合は <math>b</math> を返します。</li> <li>それ以外の場合は <math>x</math> を返します。</li> </ul>
<code>cos(x)</code>	$x$ のコサイン。
<code>cosh(x)</code>	$x$ のハイパーボリック コサイン。
<code>cross(a, b)</code>	ベクトル $a$ と $b$ の外積。 $a$ および $b$ は 3 成分ベクトルである必要があります。
<code>degress(x)</code>	ラジアンから度への変換。
<code>determinant(M)</code>	行列 $M$ の行列式。
<code>dot(a, b)</code>	ベクトル $a$ と $b$ の内積。
<code>exp(x)</code>	指数関数 $e^x$ 。
<code>exp2(x)</code>	指数関数 $2^x$ 。
<code>floor(x)</code>	$x$ 以下の最大の整数。
<code>fmod(x, y)</code>	$x/y$ の剰余。符号は $x$ と同じです。 $y$ が 0 の場合、その結果は実装に依存します。
<code>frac(x)</code>	$x$ の小数部分。



表 1 数学関数 ( 続き )

数学関数	
関数	説明
<code>frexp(x, out exp)</code>	$x$ を区間 $[1/2, 1)$ の正規化した小数部と 2 のべき乗に分解します。正規化した小数部を返し、2 のべき乗を <code>exp</code> に格納します。 $x$ が 0 の場合は、結果の両方の部分が 0 になります。
<code>isfinite(x)</code>	$x$ が有限の場合に <code>true</code> を返します。
<code>isinf(x)</code>	$x$ が無限の場合に <code>true</code> を返します。
<code>isnan(x)</code>	$x$ が <code>NaN</code> ( 数値以外 ) の場合に <code>true</code> を返します。
<code>ldexp(x, n)</code>	$x * 2^n$
<code>lerp(a, b, f)</code>	線形補間: $(1-f)*a + b*f$ 。 $a$ および $b$ は、一致するベクトルまたはスカラ型です。 $f$ は、 $a$ および $b$ と同じ型のスカラかベクトルのいずれかです。
<code>lit(ndot1, ndoth, m)</code>	環境ライティング、ディフューズライティングおよびスペキュラライティングの寄与を表すライティングの係数を計算します。4 成分ベクトルを次のように返します。 <ul style="list-style-type: none"> <li>結果ベクトルの <math>x</math> 成分には、常に 1.0 である環境係数が含まれます。</li> <li><math>y</math> 成分には、 <math>(n \bullet 1) &lt; 0</math> の場合には 0、それ以外の場合には <math>(n \bullet 1)</math> であるディフューズ係数が含まれます。</li> <li><math>z</math> 成分には、 <math>(n \bullet 1) &lt; 0</math> または <math>(n \bullet h) &lt; 0</math> の場合には 0、それ以外の場合には <math>(n \bullet h)^m</math> であるスペキュラ係数が含まれます。</li> <li><math>w</math> 成分は 1.0 です。</li> </ul> この関数のベクトル化バージョンはありません。
<code>log(x)</code>	自然対数 $\ln(x)$ 。 $x$ は 0 より大きい必要があります。
<code>log2(x)</code>	底 2 の $x$ の対数。 $x$ は 0 より大きい必要があります。
<code>log10(x)</code>	底 10 の $x$ の対数。 $x$ は 0 より大きい必要があります。
<code>max(a, b)</code>	$a$ と $b$ の最大値。
<code>min(a, b)</code>	$a$ と $b$ の最小値。

表 1 数学関数 ( 続き )

数学関数	
関数	説明
<code>modf(x, out ip)</code>	$x$ を、それぞれ $x$ と同じ符号を持つ整数部と小数部に分解します。 整数部を <code>ip</code> に格納し、小数部を返します。
<code>mul(M, N)</code>	次に示すように、行列 $M$ と行列 $N$ の行列積。 $\text{mul}(M, N) = \begin{bmatrix} M_{11} & M_{21} & M_{31} & M_{41} \\ M_{12} & M_{22} & M_{32} & M_{42} \\ M_{13} & M_{23} & M_{33} & M_{43} \\ M_{14} & M_{24} & M_{34} & M_{44} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} N_{11} & N_{21} & N_{31} & N_{41} \\ N_{12} & N_{22} & N_{32} & N_{42} \\ N_{13} & N_{23} & N_{33} & N_{43} \\ N_{14} & N_{23} & N_{34} & N_{44} \end{bmatrix}$ $M$ のサイズが $A \times B$ で、 $N$ のサイズが $B \times C$ の場合は、サイズ $A \times C$ の行列を返します。
<code>mul(M, v)</code>	次に示すように、行列 $M$ と列ベクトル $v$ の積。 $\text{mul}(M, v) = \begin{bmatrix} M_{11} & M_{21} & M_{31} & M_{41} \\ M_{12} & M_{22} & M_{32} & M_{42} \\ M_{13} & M_{23} & M_{33} & M_{43} \\ M_{14} & M_{24} & M_{34} & M_{44} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \\ V_3 \\ V_4 \end{bmatrix}$ $M$ が $A \times B$ の行列で、 $v$ が $B \times 1$ のベクトルの場合は、 $A \times 1$ のベクトルを返します。
<code>mul(v, M)</code>	次に示すように、行ベクトル $v$ と行列 $M$ の積。 $\text{mul}(v, M) = [V_1 \quad V_2 \quad V_3 \quad V_4] \begin{bmatrix} M_{11} & M_{21} & M_{31} & M_{41} \\ M_{12} & M_{22} & M_{32} & M_{42} \\ M_{13} & M_{23} & M_{33} & M_{43} \\ M_{14} & M_{24} & M_{34} & M_{44} \end{bmatrix}$ $v$ が $1 \times A$ のベクトルで、 $M$ が $A \times B$ の行列の場合は、 $1 \times B$ のベクトルを返します。
<code>noise(x)</code>	引数の型に応じて、1次元、2次元または3次元のノイズ関数。 戻り値は0 ~ 1の範囲で、特定の入力値に対して常と同じになります。
<code>pow(x, y)</code>	$x^y$
<code>radians(x)</code>	度からラジアンへの変換。
<code>round(x)</code>	$x$ に最も近い整数。
<code>rsqrt(x)</code>	$x$ の平方根の逆数。 $x$ は0より大きい必要があります。

表 1 数学関数 (続き)

数学関数	
関数	説明
<code>sign(x)</code>	$x > 0$ の場合は 1。 $x < 0$ の場合は -1。 それ以外の場合は 0。
<code>sin(x)</code>	$x$ のサイン。
<code>sincos(float x, out s, out c)</code>	$s$ は $x$ のサインに設定され、 $c$ は $x$ のコサインに設定されます。 <code>sin(x)</code> と <code>cos(x)</code> の両方が必要な場合、この関数はそれぞれ個別に計算するよりも効率的です。
<code>sinh(x)</code>	$x$ のハイパーボリックサイン。
<code>smoothstep(min, max, x)</code>	$x$ の値が $min$ と $max$ の間にある場合は、 $x = min$ のときの 0 から $x = max$ のときの 1 までの値域で徐々に変化する値を返します。 $x$ は、値域 $[min, max]$ にクランプされ、補間式が評価されます。 $-2*((x-min)/(max-min))^3 + 3*((x-min)/(max-min))^2$
<code>step(a, x)</code>	$x < a$ の場合は 0。 $x \geq a$ の場合は 1。
<code>sqrt(x)</code>	$x$ の平方根。 $x$ は 0 より大きい必要があります。
<code>tan(x)</code>	$x$ のタンジェント。
<code>tanh(x)</code>	$x$ のハイパーボリックタンジェント。
<code>transpose(M)</code>	行列 $M$ の転置行列。 $M$ が $A \times B$ の行列である場合、 $M$ の転置は $B \times A$ の行列で、その第 1 列は $M$ の第 1 行、第 2 列は $M$ の第 2 行、第 3 列は $M$ の第 3 行のようになります。

## 幾何学関数

表 2 に、Cg 標準ライブラリに用意されている幾何学関数を示します。

表 2 幾何学関数

幾何学関数	
関数	説明
<code>distance(pt1, pt2)</code>	ポイント <code>pt1</code> と <code>pt2</code> の間のユークリッド距離。
<code>faceforward(N, I, Ng)</code>	<code>dot(Ng, I) &lt; 0</code> の場合は <code>N</code> 。 それ以外の場合は <code>-N</code> 。
<code>length(v)</code>	ベクトルのユークリッド長。
<code>normalize(v)</code>	ベクトル <code>v</code> と同じ方向を指す長さ 1 のベクトルを返します。
<code>reflect(i, n)</code>	入射方向 <code>i</code> と表面法線 <code>n</code> から反射ベクトルを計算します。 3 成分ベクトルに対してのみ有効です。
<code>refract(i, n, eta)</code>	与えられた入射方向 <code>i</code> 、表面法線 <code>n</code> および相対屈折率 <code>eta</code> に対して、屈折ベクトルを計算します。 <code>i</code> と <code>n</code> の間の角度が、与えられた <code>eta</code> に対して大きすぎる場合は、 <code>(0,0,0)</code> を返します。 3 成分ベクトルに対してのみ有効です。

## テクスチャ マッピング関数

表 3 に、Cg 標準ライブラリに用意されているテクスチャ関数を示します。これらのテクスチャ関数が完全にサポートされるのは `ps_2`、`arbvp1` および `fp30` プロファイルのみですが、将来的にはテクスチャ マッピング機能を持つすべてのプロファイルでサポートされる予定です。表 3 のすべての関数は `float4` 値を返します。

古いハードウェアのピクセル プログラミング機能には制限があるため、`ps_1` および `fp20` プロファイルでは、使用するテクスチャ マッピング関数のセットが異なります。詳細は 197 ページの「言語プロファイル」を参照してください。

表 3 テクスチャ マッピング関数

テクスチャ マッピング関数	
関数	説明
<code>tex1D(sampler1D tex, float s)</code>	1 次元の非射影
<code>tex1D(sampler1D tex, float s, float dsdx, float dsdy)</code>	1 次元の非射影、導関数付き
<code>tex1D(sampler1D tex, float2 sz)</code>	1 次元の非射影深度比較
<code>tex1D(sampler1D tex, float2 sz, float dsdx, float dsdy)</code>	1 次元の非射影深度比較、導関数付き
<code>tex1Dproj(sampler1D tex, float2 sq)</code>	1 次元の射影
<code>tex1Dproj(sampler1D tex, float3 szq)</code>	1 次元の射影深度比較
<code>tex2D(sampler2D tex, float2 s)</code>	2 次元の非射影
<code>tex2D(sampler2D tex, float2 s, float2 dsdx, float2 dsdy)</code>	2 次元の非射影、導関数付き
<code>tex2D(sampler2D tex, float3 sz)</code>	2 次元の非射影深度比較

表 3 テクスチャ マッピング関数 ( 続き )

テクスチャ マッピング関数	
関数	説明
<code>tex2D(sampler2D tex, float3 sz, float2 dsdx, float2 dsdy)</code>	2 次元の非射影深度比較、導関数付き
<code>tex2Dproj(sampler2D tex, float3 sq)</code>	2 次元の射影
<code>tex2Dproj(sampler2D tex, float4 szq)</code>	2 次元の射影深度比較
<code>texRECT(samplerRECT tex, float2 s)</code>	2 次元の RECT 非射影
<code>texRECT(samplerRECT tex, float2 s, float2 dsdx, float2 dsdy)</code>	2 次元の RECT 非射影、導関数付き
<code>texRECT(samplerRECT tex, float3 sz)</code>	2 次元の RECT 非射影深度比較
<code>texRECT(samplerRECT tex, float3 sz, float2 dsdx, float2 dsdy)</code>	2 次元の RECT 非射影深度比較、導関数付き
<code>texRECTproj(samplerRECT tex, float3 sq)</code>	2 次元の RECT 射影
<code>texRECTproj(samplerRECT tex, float3 szq)</code>	2 次元の RECT 射影深度比較
<code>tex3D(sampler3D tex, float3 s)</code>	3 次元の非射影
<code>tex3D(sampler3D tex, float3 s, float3 dsdx, float3 dsdy)</code>	3 次元の非射影、導関数付き
<code>tex3Dproj(sampler3D tex, float4 szq)</code>	3 次元の射影深度比較

表 3 テクスチャ マッピング関数 ( 続き )

テクスチャ マッピング関数	
関数	説明
<code>texCUBE(samplerCUBE tex, float3 s)</code>	キューブマップの非射影
<code>texCUBE(samplerCUBE tex, float3 s, float3 dsdx, float3 dsdy)</code>	キューブマップの非射影、導関数付き
<code>texCUBEproj(samplerCUBE tex, float4 sq)</code>	キューブマップの射影

表では、各関数の第 2 引数の名前は、テクスチャ ルックアップの実行時の値の使用方法を示しています。 $s$  は、1、2 または 3 成分のテクスチャ座標を示します。 $z$  は、シャドウマップ ルックアップの深度比較値を示します。 $q$  はパースペクティブ値を示し、テクスチャ ルックアップが実行される前にテクスチャ座標  $s$  の除算に使用されます。

便宜を図るため、標準ライブラリでは、`half4` 値を返す `h4` 接頭辞の付いた `h4tex2D()` など、および `fixed4` 値を返す `x4` 接頭辞の付いた `x4tex2D()` などのテクスチャ関数のバージョンも定義しています。

深度比較値を指定できるテクスチャ関数が使用される場合、関連するテクスチャユニットは深度比較テクスチャリング用に構成される必要があります。それ以外の場合には、深度比較は実際に実行されません。

## 導関数

表 4 に、Cg 標準ライブラリでサポートされている導関数を示します。頂点プロファイルは、これらの関数をサポートする必要はありません。

表 4 導関数

導関数	
関数	説明
<code>ddx(a)</code>	スクリーン空間の $x$ 座標に対して、 $a$ の偏導関数を近似する。
<code>ddy(a)</code>	スクリーン空間の $y$ 座標に対して、 $a$ の偏導関数を近似する。

## デバッグ関数

表 5 に、Cg 標準ライブラリでサポートされているデバッグ関数を示します。頂点プロファイルは、この関数をサポートする必要はありません。

表 5 デバッグ関数

デバッグ関数	
関数	説明
<code>void debug(float4 x)</code>	コンパイラの <code>DEBUG</code> オプションを指定した場合、この関数をコールすると、値 <code>x</code> がプログラムの <code>COLOR</code> 出力にコピーされ、プログラムの実行が停止します。コンパイラの <code>DEBUG</code> オプションが指定していない場合、この関数は何も行いません。

デバッグ関数は、プログラムを 2 回コンパイルできるようにすることを目的としています。1 回は `DEBUG` オプションを指定してコンパイルし、もう 1 回はこのオプションを指定せずにコンパイルします。両方のプログラムを実行することにより、一方のフレームバッファにプログラムの最終出力を表示し、もう一方にデバッグで検証する中間値を表示することができます。

## 定義済みのフラグメント プログラム出力構造体

標準ライブラリでは、フラグメント プログラムで使用するいくつかのヘルパー構造体が事前定義されています。これらの型の変数を使用し、フラグメントプログラムの出力を保持できます。これらの変数の使用は完全に随意です。

`ps_1` および `fp20` プロファイルでは、`fragout` 構造体は次のように定義されています。

```
struct fragout {
    float4 col : COLOR;
};
```

`ps_2`、`arbf1` および `fp30` プロファイルには、2 つのフラグメント出力タイプが定義されています。

```
struct fragout {
    half4 col : COLOR;
    float depth : DEPTH;
};
struct fragout_float {
    float4 col : COLOR;
    float depth : DEPTH;
};
```



# Cg ランタイム ライブラリの使用

この章では、Cg ランタイム ライブラリについて説明します。ここでは、Cg 言語についての基礎知識と、アプリケーションで使用する API に応じて OpenGL API または Direct3D API についての基礎知識があることを前提とします。

最初の節 (29 ページの「Cg ランタイムの概要」) では、Cg ランタイム ライブラリを使用する利点について説明し、アプリケーションでの使用方法の概要を説明します。次の 2 つの節 (35 ページの「コア Cg ランタイム」および 45 ページの「API 固有の Cg ランタイム」) では、Cg ランタイムを構成する API をすべて説明します。

---

## Cg ランタイムの概要

Cg プログラムはシェーディングを記述するコード行ですが、画像の生成にはアプリケーションのサポートが必要です。Cg プログラムとアプリケーションとの間をインタフェースするには、次の 2 つの操作を実行する必要があります。

1. 適切なプロファイルに対してプログラムをコンパイルします。つまり、アプリケーションおよび下層のハードウェアで使用される 3D API と互換性のある形式にプログラムをコンパイルします。
2. プログラムをアプリケーション プログラムにリンクします。これにより、アプリケーションは varying 型データと uniform 型データをプログラムに転送できます。

これらの操作を実行するタイミングには、コンパイル時つまりアプリケーション プログラムを実行可能ファイルにコンパイルする際と、実行時つまりアプリケーションを実際に行う際の 2 つの選択肢があります。Cg ランタイムは、アプリケーションが Cg プログラムをランタイムにコンパイル、リンクできるようにするためのアプリケーション プログラミング インタフェースです。

## Cg ランタイムの利点

### 将来の互換性

ほとんどのアプリケーションは、いくつかのプロファイルに対して実行する必要があります。アプリケーションが Cg プログラムを事前にコンパイルしてある場合 (コンパイル時を選択した場合は、プロファイルごとに各プログラムのコンパイル済みバージョンを格納する必要があります。これは 1 つのプログラムに対しては妥当ですが、多くのプログラムを使用するアプリケーションでは煩雑で

す。さらに悪いことに、アプリケーションは時間軸の中のある一点に凍結されてしまいます。この方法では、コンパイル時に存在していたプロファイルのみがサポートされ、将来のコンパイラで提供される最適化は利用できません。

これに対し、実行時にアプリケーションによりプログラムをコンパイルすると、次の利点があります。

- 既存のプロファイルに対して将来のコンパイラの最適化を利用できる。
- Cg プログラムの作成時に存在していなかった新しい 3D API またはハードウェアに対応する将来のプロファイルで実行できる。

### 依存性の制限がない

Cg プログラムをコンパイル時にアプリケーションにリンクする場合は、アプリケーションがコンパイル結果に依存する度合いが高くなります。アプリケーションプログラムは、Cg コンパイラから出力されるハードウェアレジスタ名を使用して Cg プログラムの入力パラメータを参照する必要があるからです。このアプローチは、2 つの理由で不適当です。

- レジスタ名と、Cg プログラム内で対応する意味のある名前との対応を、コンパイラの出力を参照せずに簡単に行うことができない。
- Cg プログラム、Cg コンパイラまたはコンパイル プロファイルが変更されるたびに、レジスタ割当てが変更される可能性がある。このため、アプリケーションも毎回更新しなければならない。

これに対し、実行時に Cg プログラムをアプリケーション プログラムにリンクすると、Cg コンパイラへの依存性が排除されます。ランタイムでは、アプリケーションコードの変更が必要になるのは、Cg の入力パラメータを追加、削除または変更するときのみです。

### 入力パラメータ管理

Cg ランタイムには、Cg プログラムの入力パラメータを管理するための追加機能も用意されています。特に、配列や行列などのデータ型を簡単に扱えるようになります。追加機能には、必要な 3D API コールをラップする関数が含まれており、これによりコード長は短くなり、プログラムの誤りも減少します。

## Cg ランタイムの概要

Cg ランタイム API は、3 つの部分 (図 2) から構成されます。

- ランタイムの機能全体をカプセル化する、関数と構造体のコア セット
- コア セットの上に構築される、OpenGL 固有の関数セット
- コア セットの上に構築される、Direct3D 固有の関数セット

アプリケーションの作成を簡単にするために、OpenGL と Direct3D のランタイムライブラリは、それぞれの API の考え方とデータ構造を取り込んでいます。

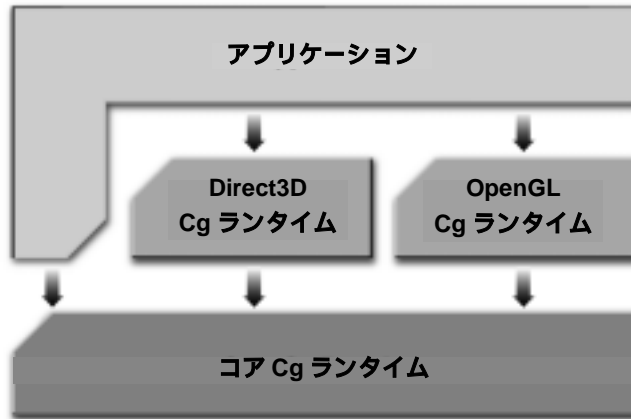


図 2 Cg ランタイム API の各部分

これ以降の部分では、アプリケーションのフレームワークで Cg ランタイムを使用するための説明を記載しています。各ステップには、OpenGL および Direct3D プログラミングのソースコードが含まれます。

純粋な Cg リソース管理にのみ関係する関数はコア ランタイムに属し、`cg` という接頭辞が付いています。この場合、OpenGL と Direct3D で同じコードが使用されます。

OpenGL または Direct3D Cg ランタイムの関数が使用される場合は、API 名が関数名で示されることに注意してください。OpenGL Cg ランタイム ライブラリに属する関数には `cgGL` 接頭辞が付き、Direct3D Cg ランタイム ライブラリの関数には `cgD3D` 接頭辞が付きます。

実際には、2 つの Direct3D Cg ランタイム ライブラリがあります。1 つは Direct3D 8 用で、もう 1 つは Direct3D 9 用です。Direct3D 8 Cg ランタイムに属する関数には `cgD3D8` 接頭辞が付き、Direct3D 9 Cg ランタイムに属する関数には `cgD3D9` 接頭辞が付きます。ほとんどの関数は 2 つのランタイム間で同一であるため、Direct3D 9 Cg ランタイムについては、特に注記しないかぎりその説明が Direct3D 8 Cg ランタイムにも適用されるという前提で説明しています。

関数名に使用されるのと同じ接頭辞規則が、型名、マクロ名および列挙値にも使用されます。

## ヘッダー ファイル

次に、コア Cg ランタイム API を C または C++ プログラムにインクルードする方法を示します。

```
#include <Cg/cg.h>
```

次に、OpenGL Cg ランタイム API のインクルード方法を示します。

```
#include <Cg/cgGL.h>
```

次に、Direct3D 9 Cg ランタイム API のインクルード方法を示します。

```
#include <Cg/cgD3D9.h>
```

次に、Direct3D 8 Cg ランタイム API のインクルード方法を示します。

```
#include <Cg/cgD3D8.h>
```

## コンテキストの作成

コンテキストは、複数の Cg プログラムのコンテナです。コンテキストは、Cg プログラムとその共有データを保持します。

次に、コンテキストの作成方法を示します。

```
CGcontext context = cgCreateContext();
```

## プログラムのコンパイル

Cg プログラムをコンパイルするには、`cgCreateProgram()` を使用してコンテキストに追加します。

```
CGprogram program = cgCreateProgram(context,  
                                     CG_SOURCE, myVertexProgramString,  
                                     CG_PROFILE_ARBVP1, "main", args);
```

`CG_SOURCE` は、文字列引数 `myVertexProgramString` に、Cg ソースコード (プリコンパイルされたオブジェクトコードではない) が含まれることを示します。実際に Cg ランタイムでは、必要に応じてプリコンパイルされたオブジェクトコードからプログラムを作成することもできます。

`CG_PROFILE_ARBVP1` は、プログラムのコンパイル先のプロファイルです。`"main"` パラメータには、プログラムの実行時にメイン エントリ ポイントとして使用される関数の名前を指定します。最後に `args` は、コンパイラに引数として渡される null 終了文字列の null 終了リストです。

## プログラムのロード

プログラムをコンパイルしたら、生成されるオブジェクトコードを、使用する 3D API に渡します。このために、Cg ランタイムの API 固有関数をコールする必要があります。

Direct3D 固有の関数では、必要な Direct3D コールを行うために Direct3D デバイス構造体が必要です。アプリケーションは、次のコールを使用してこれをランタイムに渡します。

```
cgD3D9SetDevice(Device);
```

このコールは、新しい Direct3D デバイスが作成されるたびに行う必要があります。通常、デバイスはアプリケーションの開始時にのみ作成されます。

これで、次のようにして Cg プログラムを Direct3D 9 Cg ランタイムにロードできるようになります。

```
cgD3D9LoadProgram(program, CG_FALSE, 0);
```

Direct3D 8 Cg ランタイムに対してロードする場合は、次のようにします。

```
cgD3D8LoadProgram(program, CG_FALSE, 0, 0, vertexDeclaration);
```

パラメータ `vertexDeclaration` は、必要な頂点属性が頂点ストリームのどこにあるかを記述する Direct3D 8 の頂点宣言配列です。( `cgD3D8LoadProgram()` および `cgD3D9LoadProgram()` への引数の詳細は、75 ページの「[拡張インタフェースプログラムの実行](#)」を参照してください。)

OpenGL では、同等のコールは次のとおりです。

```
cgGLLoadProgram(program);
```

## プログラム パラメータの変更

ランタイムには、プログラム パラメータの値を変更するオプションがあります。最初の手順は、パラメータへのハンドルの取得です。

```
CGparameter myParameter = cgGetNamedParameter(
    program, "myParameter");
```

変数 `"myParameter"` は、プログラム ソース コードに記述されているとおりのパラメータの名前です。

第 2 の手順は、パラメータ値の設定です。使用される関数は、パラメータの型によって決まります。

次に、OpenGL での例を示します。

```
cgGLSetParameter4fv(myParameter, value);
```

次に、Direct3D での同じ例を示します。

```
cgD3D9SetUniform(myParameter, value);
```

これらの関数コールは、配列 `value` に含まれる 4 つの浮動小数点値を、`float4` 型として想定されているパラメータ `myParameter` に割り当てます。

どちらの API でも、これらのコールには行列、配列、テキストチャおよびテキストチャステートを設定するためのバリエーションがあります。

## プログラムの実行

OpenGL では、プログラムを実行する前に、対応するプロファイルを有効にする必要があります。

```
cgGLEnableProfile(CG_PROFILE_ARBVP1);
```

Direct3D では、特定のプロファイルを有効にする明示的な操作は不要です。

次に、プログラムを現在のステートにバインドします。つまり、後続の描画コールで、頂点プログラムの場合には各頂点に対して、フラグメントプログラムの場合には各フラグメントに対してプログラムが実行されます。

次に、OpenGL でのプログラムのバインド方法を示します。

```
cgGLBindProgram(program);
```

次に、Direct3D でのプログラムのバインド方法を示します。

```
cgD3D9BindProgram(program);
```

ある特定のプロファイルに対して、一度に1つの頂点プログラムと1つのフラグメントプログラムのみバインドできます。したがって、別の頂点プログラムがバインドされるまでは、同じ頂点プログラムが実行されます。同様に、別のフラグメントプログラムがバインドされるまでは、同じフラグメントプログラムが実行されます。

OpenGL では、次のコールによりプロファイルを無効にします。

```
cgGLDisableProfile(CG_PROFILE_ARBVP1);
```

プロファイルを無効にすると、対応する頂点プログラムまたはフラグメントプログラムも実行されなくなります。

## リソースの解放

アプリケーションを終了する準備ができたなら、取得したリソースを解放するのが正しいプログラミング作法です。

Direct3D ランタイムは Direct3D デバイスへの内部参照を保持するため、ランタイムの使用終了時にこの参照を解放するよう指示する必要があります。これは、次のコールで行います。

```
cgD3D9SetDevice(0);
```

プログラムに割り当てられているリソースを解放するには、次の関数をコールします。

```
cgDestroyProgram(program);
```

コンテキストに割り当てられているリソースを解放するには、次の関数を使用します。

```
cgDestroyContext(context);
```

コンテキストを破棄すると、そのコンテキストに含まれるすべてのプログラムも破棄されることに注意してください。

## コア Cg ランタイム

コア Cg ランタイムには、アプリケーションから Cg プログラムを管理するために必要なすべての関数が用意されています。コア Cg ランタイムにおいては、アプリケーションがどちらの 3D API を使用しているかは関係ないため、API 固有の Cg ランタイム ライブラリや構成要素に関して考える必要はありません。

コア Cg ランタイムはコンテキスト、プログラムおよびパラメータの 3 つの主要概念によって構築され、これらは `CGcontext`、`CGprogram` および `CGparameter` オブジェクト型で表されます。3 つの概念は階層的な関係にあります。つまりプログラムには複数のパラメータがあり、コンテキストには複数のプログラムが含まれ、アプリケーションでは複数のコンテキストを定義できます。

---

**注意：** 将来的には、コンテキストのレベルでもパラメータを定義できるようになり、同じコンテキストのすべてのプログラムでパラメータが共有されるようになります。

---

次以降の項では、この 3 つの基本オブジェクト型とその関連機能について検討します。3 つのオブジェクト型には、共通する点がいくつかあります。

- `CGbool` の使用法。これは `CG_TRUE` または `CG_FALSE` と等しい整数型です。
- `CGenum` の使用法。これは、各種列挙値の指定に使用される列挙型です。それぞれの値は、必ずしも関連し合っているとは限りません。
- `CGcontext`、`CGprogram`、`CGparameter` または `const char*` 型の値を返す関数が、0 を返すことでエラーを示すという規則。

## コア Cg コンテキスト

Cg には、コンテキストを作成、破棄および問合せする関数が用意されています。

### コンテキストの作成と破棄

プログラムは、プログラムのコンテナとして機能するコンテキストの一部としてのみ作成できます。コンテキストを作成するには、次のように `cgCreateContext()` をコールします。

```
CGcontext cgCreateContext();
```

コンテキストを破棄するには、次のように `cgDestroyContext()` をコールします。

```
void cgDestroyContext(CGcontext context);
```

### コンテキスト問合せ

コンテキスト ハンドルが有効なコンテキストを参照しているかどうかをチェックするには、次のように `cgIsContext()` を使用します。

```
CGbool cgIsContext(CGcontext context);
```

## コア Cg プログラム

プログラムを作成、破棄、反復 (iterate) および問合せする Cg 関数があります。

### プログラムの作成と破棄

プログラムは、次のように `cgCreateProgram()` をコールすることによって作成されます。

```
CGprogram cgCreateProgram(CGcontext    context,
                          CGenum      programType,
                          const char*  program,
                          CGprofile    profile,
                          const char*  entry,
                          const char**  args);
```

または、`cgCreateProgramFromFile()` をコールして作成することもできます。

```
CGprogram cgCreateProgramFromFile(CGcontext    context,
                                   CGenum      programType,
                                   const char*  program,
                                   CGprofile    profile,
                                   const char*  entry,
                                   const char**  args);
```

これらの関数は、プログラム オブジェクトを作成し、指定されたコンテキストにそれを追加し、関連付けられているソース コードをコンパイルします。2 つのコールについて、次の点は共通です。

- `context` は、有効なコンテキスト ハンドルです。
- `profile` は、プログラムをコンパイルする対象プロファイルを指定する列挙です。
- `entry` は、コンパイラによりメイン エントリ ポイントとみなされる必要のある関数名です。値が 0 の場合は、`main` という名前が使用されます。
- `args` は、コンパイラに引数として渡される null 終了文字列の null 終了配列です。ポインタ自体が null でもかまいません。

2 つの関数の違いは、`program` の解釈だけです。`cgCreateProgramFromFile()` の場合、`program` はソース コードが格納されているファイル名を含む文字列であり、`cgCreateProgram()` の場合、`program` はソース コードを直接含みます。列挙 `programType` が `CG_SOURCE` と等しければ、ソース コードは Cg ソース コードです。`CG_OBJECT` と等しければ、ソース コードはプリコンパイルされた、さらにコンパイルする必要のないオブジェクト コードです。

`cgCreateProgramFromFile()` から返される `CGprogram` ハンドルは、0 以外の場合には有効です。この場合、プログラムが正常に作成され、コンパイルされたことを意味します。プログラムは、次のように `cgDestroyProgram()` にハンドルを渡すことによって破棄されます。

```
void cgDestroyProgram(CGprogram program);
```



---

**注意:** 将来的には、`cgCreateProgram()` または `cgCreateProgramFromFile()` により作成されたプログラムを、ランタイムを介して変更できるようになる(たとえば一部のパラメータの変換性またはセマンティクスを変更することによって)ため、再コンパイルが必要になります。

---

`cgIsProgramCompiled()` のコールは、プログラムの再コンパイルが必要かどうかを判断します。

```
CGbool cgIsProgramCompiled(CGprogram program);
```

プログラムを再コンパイルするには、次のように `cgCompileProgram()` を使用します。

```
cgCompileProgram(CGprogram program);
```

このコンテキストで役立つ関数は `cgCopyProgram()` です。

```
CGprogram cgCopyProgram(CGprogram program);
```

この関数は、`program` のコピーである新しいプログラム オブジェクトを作成し、これを同じコンテキストに追加します。このため、同じオリジナル プログラムの複数のバージョンを作成し、それぞれを特定の方法で変更することができます。

## プログラムの反復 (Iteration)

コンテキスト内のプログラムは順次に並べられており、`cgGetFirstProgram()` および `cgGetNextProgram()` を使用して反復 (Iteration) できます。

```
CGprogram cgGetFirstProgram(CGcontext context);
CGprogram cgGetNextProgram(CGprogram program);
```

一連のプログラムのうちの最初のプログラムは、`cgGetFirstProgram()` によって取得されます。コンテキストが無効であるか、プログラムを含んでいない場合、この関数は 0 を返します。プログラムがあった場合、`cgGetNextProgram()` はすぐ次の順番のプログラムを返すか、次のプログラムがない場合は 0 を返します。次の例は、`context` という名前の有効なコンテキストがある場合に、この 2 つの関数が通常どのように使用されるかを示したものです。

```
CGprogram program = cgGetFirstProgram(context);
while (program != 0) {
    /* Here is the code that handles the program */
    program = cgGetNextProgram(program);
}
```

反復中にプログラムが作成または破棄される場合には、プログラムの順序についても、`cgGetFirstProgram()` および `cgGetNextProgram()` の動作についても、何の保証もありません。

## プログラム問合せ

プログラム問合せには、有効性、コンパイル結果および属性が含まれています。

### プログラムの有効性

プログラム ハンドルが有効なプログラムを参照しているかどうかをチェックするには、`cgIsProgram()` を使用します。

```
CGbool cgIsProgram(CGprogram program);
```

### コンパイル結果

特定のコンテキストについて最後にコールした `cgCreateProgram()` のコンパイル結果を問い合わせるには、`cgGetLastListing()` を使用します。

```
const char* cgGetLastListing(CGcontext context);
```

コンテキストに対して `cgCreateProgram()` がコールされていない場合、`cgGetLastListing()` は 0 を返します。コールされている場合、通常はコマンドラインバージョンのコンパイラから取得される出力を含む文字列を返します。

### プログラムの属性

プログラムが属するコンテキストを取得するには、`cgGetProgramContext()` を使用します。

```
CGcontext cgGetProgramContext(CGprogram program);
```

プログラムのコンパイル対象のプロファイルの取得は、`cgGetProgramProfile()` で行います。

```
CGprofile cgGetProgramProfile(CGprogram program);
```

`cgGetProfile()` と `cgGetProfileString()` の関数ペアでは、プロファイル列挙とそれに対応する文字列の間的一致を検索できます。

```
CGprofile cgGetProfile(const char* profileString);
const char* cgGetProfileString(CGprofile profile);
```

`cgGetProfile()` に渡された文字列がどのプロファイルとも一致しない場合は、`CG_PROFILE_UNKNOWN` が返されます。

関数 `cgGetProgramString()` は、列挙 `stringType` の値に応じて、プログラムに関連する様々な文字列を取得します。

```
const char* cgGetProgramString(CGprogram program,
                               CGenum stringType);
```

変数 `stringType` の値は次のいずれかです。

- `CG_PROGRAM_SOURCE`: 元の Cg ソース プログラムが返されます。
- `CG_PROGRAM_ENTRY`: Cg ソース プログラムのメイン エントリ ポイントが返されます。
- `CG_PROGRAM_PROFILE`: プロファイル文字列が返されます。
- `CG_COMPILED_PROGRAM`: コンパイルされたプログラムが返されます。

## コア Cg パラメータ

Cg には、パラメータの取得と問合せを行う関数があります。

### パラメータの取得

パラメータの取得には、反復取得と直接取得があります。

#### 反復取得

プログラムには、`cgGetFirstParameter()` および `cgGetNextParameter()` を使用して反復できるパラメータがあります。

```
CGparameter cgGetFirstParameter(CGprogram program,
                                CGenum namespace);
CGparameter cgGetNextParameter(CGparameter parameter);
```

`cgGetFirstParameter()` のコールでは、1 番目のパラメータが返されます。プログラムが無効であるか、パラメータを含んでいない場合、この関数は 0 を返します。パラメータがあった場合、`cgGetNextParameter()` はすぐ次の順番のパラメータを返すか、次のパラメータがない場合は 0 を返します。

`cgGetFirstParameter()` の `namespace` 引数には、この関数および後続の `cgGetNextParameter()` のコールで返されるパラメータのネームスペースを指定します。各パラメータは、そのスコープを定義する特定のネームスペースに属します。現在のところ、パラメータのスコープは、それが属するプログラムに限定されているため、`namespace` に対して有効な値は `CG_PROGRAM` のみです。

---

**注意：** 将来的には、コンテキストなどの他のネームスペースを定義できるようになります。その場合、`cgGetFirstParameter()` および `cgGetNextParameter()` では、コンテキストのスコープ内にあるプログラムのすべてのパラメータを反復できます。

---

次の例は、`program` という名前の有効なプログラムがある場合に、この 2 つの関数が通常どのように使用されるかを示したものです。

```
CGparameter parameter = cgGetFirstParameter(program,
                                             CG_PROGRAM);
while (parameter != 0) {
    /* Here is the code that handles the parameter */
    parameter = cgGetNextParameter(parameter);
}
```

これらの関数では、構造体パラメータ (`CG_STRUCT` 型) のフィールドや、配列パラメータ (`CG_ARRAY` 型) の要素にはアクセスできません。

構造体のフィールドにアクセスするには、`cgGetFirstStructParameter()` を `cgGetNextParameter()` とともに使用します。

```
CGparameter cgGetFirstStructParameter(
    CGparameter parameter);
```

`parameter` の型が `CG_STRUCT` ではない場合、`cgGetFirstStructParameter()` は 0 を返します。

配列の要素にアクセスするには、`cgGetArrayDimension()`、`cgGetArraySize()`、`cgGetArrayParameter()` および `cgGetNextParameter()` を使用します。

```
int cgGetArrayDimension(CGparameter parameter);
int cgGetArraySize(CGparameter parameter, int dimension);
CGparameter cgGetArrayParameter(CGparameter parameter,
    int index);
```

この 3 つの関数は、`parameter` の型が `CG_ARRAY` ではない場合に 0 を返します。関数 `cgGetArrayDimension()` は配列の次元を返します。戻り値は、`float4 array[10]` の場合は 1、`float4 array[10][100]` の場合は 2 などのようになります。次に、`cgGetArraySize()` は各次元のサイズを返します。たとえば、`float4 array[10][100]` の場合、`cgGetArraySize(array,0)` とすれば 10 を返し、`cgGetArraySize(array,1)` とすれば 100 を返します。配列 `anArray` には `cgGetArraySize(anArray,0)` 要素があります。次元が 1 より大きい場合は、これらの要素自体が配列です。

次の例は、`program` という名前の有効なプログラムがある場合に、これらすべての反復関数が通常どのように使用されるかを示したものです。

```
void IterateProgramParameters(CGprogram program) {
    RecurseProgramParameters(cgGetFirstParameter(program,
        CG_PROGRAM));
}

void RecurseProgramParameters(CGparameter parameter) {
    if (parameter == 0)
        return;
    do {
        switch(cgGetParameterType(parameter)) {
            case CG_STRUCT:
                RecurseProgramParameters(
                    cgGetFirstStructParameter(parameter));
                break;
            case CG_ARRAY:
                int arraySize = cgGetArraySize(parameter, 0);
                for (int i = 0; i < arraySize; ++i)
                    RecurseProgramParameters(
                        cgGetArrayParameter(parameter, i));
                break;
            default:
```

```

        /* Here is the code that handles the parameter */
        break;
    }
} while((parameter = cgGetNextParameter(parameter))!= 0);
}

```

構造体と配列に関してパラメータがどのように編成されているかを知る必要がない場合は、`cgGetFirstLeafParameter()` および `cgGetNextLeafParameter()` を使用してこれらすべてを反復することもできます。

```

CGparameter cgGetFirstLeafParameter(CGprogram program,
                                     CGenum namespace);
CGparameter cgGetNextLeafParameter(CGparameter parameter);

```

これらの関数は、プログラムへの入力である単純なパラメータ、構造体のフィールドおよび配列の要素をすべて反復します。パラメータの順序については何も保証されません。

### 直接取得

プログラムのパラメータは、`cgGetNamedParameter()` でパラメータの名前を使用することによって、直接取得することができます。

```

CGparameter cgGetNamedParameter(CGprogram program,
                                 const char* name);

```

`name` に対応するパラメータがプログラムにない場合、`cgGetNamedParameter()` は 0 を返します。

構造体のフィールドまたは配列の要素の取得には Cg 構文が使用されます。例として、次のコードを検討してみます。

```

struct FooStruct {
    float4 A;
    float4 B;
};
struct BarStruct {
    FooStruct Foo[2];
};
void main(BarStruct Bar[3]) {
    // ...
}

```

対応するパラメータを取得するための有効な名前は、次のようになります。

```

"Bar"
"Bar[1]"
"Bar[1].Foo"
"Bar[1].Foo[0]"
"Bar[1].Foo[0].B"

```

## パラメータの問合せ

パラメータの問合せには、有効性、参照および属性が含まれます。

### パラメータの有効性

パラメータ ハンドルが有効なパラメータを参照しているかどうかをチェックするには、関数 `cgIsParameter()` を使用します。

```
CGbool cgIsParameter(CGparameter parameter);
```

パラメータ ハンドルは、対応するプログラムまたはプログラムのコンテキストが破棄されると無効になります。

### パラメータの参照

元の Cg ソース コードで参照されるパラメータは、コンパイラによってコンパイルされたプログラムに含まれないように最適化できます。この場合、アプリケーションは単純にこのパラメータを無視し、値を設定しません。パラメータが最終的なコンパイル済みプログラムで実際に使用されているかどうかをチェックするには、`cgIsParameterReferenced()` をコールします。

```
CGbool cgIsParameterReferenced(CGparameter parameter);
```

参照されていないパラメータの値を設定した場合でも、エラーは生成されません。

### パラメータの属性

パラメータに対応するプログラムを取得するには、`cgGetParameterProgram()` を使用します。

```
CGprogram cgGetParameterProgram(CGparameter parameter);
```

パラメータが `varying` 型、`uniform` 型または定数のいずれであるかを判断するには、`cgGetParameterVariability()` を使用します。

```
CGenum cgGetParameterVariability(CGparameter parameter);
```

このコールでは、パラメータが `varying` 型であれば `CG_VARYING`、`uniform` 型であれば `CG_UNIFORM`、定数であれば `CG_CONSTANT` を返します。定数パラメータは、コンパイルされたプログラムの存続中は値が変更されないパラメータであるため、その値を変更するにはプログラムを再コンパイルする必要があります。一部のプロファイルでは、リテラル定数値に対応するものをコンパイラがコードに追加する必要があります。

パラメータの方向を取得するには、`cgGetParameterDirection()` を使用します。

```
CGenum cgGetParameterDirection(CGparameter parameter);
```

この関数は、パラメータが入力パラメータであれば `CG_IN`、出力パラメータであれば `CG_OUT`、入力および出力パラメータであれば `CG_INOUT` を返します。

パラメータの型は `cgGetParameterType()` によって取得されます。

```
CGtype cgGetParameterType(CGparameter parameter);
```

5 つの型のいずれかが返されます。(1) パラメータが構造体の場合は `CG_STRUCT`、(2) パラメータが配列の場合は `CG_ARRAY`、(3) パラメータが `half` ベース型の場合は `CG_HALF*`、(4) パラメータが `float` ベース型の場合は `CG_FLOAT*`、(5) パラメータが `sampler` ベース型の場合は `CG_SAMPLER*` を返します。

`cgGetType()` と `cgGetTypeString()` の関数ペアは、型の列挙とそれに対応する文字列の間の一致を示します。

```
CGtype cgGetType(const char* typeString);
const char* cgGetTypeString(CGtype type);
```

`cgGetType()` に渡された文字列がどの型とも一致しない場合は、`CG_UNKNOWN_TYPE` が返されます。

関数 `cgGetParameterName()` はパラメータ名を取得します。

```
const char* cgGetParameterName(CGparameter parameter);
```

パラメータセマンティクス文字列を取得するには `cgGetParameterSemantic()` を使用します。

```
const char* cgGetParameterSemantic(CGparameter parameter);
```

パラメータにセマンティクスがない場合は、空の文字列が返されます。

定義済みセマンティクス (`POSITION`、`COLOR` など) とハードウェア リソース (レジスタ、テクスチャユニットなど) の間には、1 対 1 の対応があります。Cg ランタイムでは、ハードウェア リソースは `CGresource` 型で表され、`cgGetParameterResource()` はパラメータに割り当てられているリソースを取得します。

```
CGresource cgGetParameterResource(CGparameter parameter);
```

パラメータにリソースが関連付けられていない場合、`cgGetParameterResource()` は `CG_UNDEFINED` を返します。

`cgGetResource()` と `cgGetResourceString()` の 2 つの関数では、リソース列挙とそれに対応する文字列の間の一致を判断できます。

```
CGresource cgGetResource(const char* resourceString);
const char* cgGetResourceString(CGresource resource);
```

`cgGetResource()` に渡された文字列がどのリソースとも一致しない場合は、`CG_UNDEFINED` が返されます。

`cgGetParameterBaseResource()` を使用すると、Cg プログラムのパラメータのベース リソースを取得できます。

```
CGresource cgGetParameterBaseResource(
    CGparameter parameter);
```

ベース リソースは、連続したリソースのセット内の最初のリソースです。たとえば、ある特定のパラメータに `CG_TEXCOORD7` と等しいリソースがある場合、そ

のベース リソースは `CG_TEXCOORD0` です。ベース リソースを持つのは、名前が数値で終わるリソースを持つパラメータのみです。その他すべてのパラメータは、`cgGetParameterBaseResource()` がコールされたときに `CG_UNDEFINED` を返します。

リソースの数値部分は、`cgGetParameterResourceIndex()` で取得できます。

```
unsigned long cgGetParameterResourceIndex(
    CGparameter parameter);
```

たとえば、ある特定のパラメータのリソースが `CG_TEXCOORD7` の場合、`cgGetParameterResourceIndex()` は 7 を返します。

`cgGetParameterValues()` 関数は、uniform 型パラメータのデフォルトまたは定数値を取得します。

```
const double* cgGetParameterValues(CGparameter parameter,
    CGenum valueType, int* numberOfValuesReturned);
```

`valueType` が `CG_DEFAULT` と等しい場合はデフォルト値を取得し、`valueType` が `CG_CONSTANT` と等しい場合は定数値を取得します。値の構成要素は、`double` 型の要素を含む配列へのポインタとして、行優先の順序で返されます。

`cgGetParameterValues()` のコール後、`numberOfValuesReturned` は配列で有効な構成要素数を指します。

## コア Cg エラー

コア Cg ランタイムは、エラー コードを含むグローバル変数を設定することによってエラーをレポートします。このエラーおよび対応するエラー文字列は、次のようにして問い合わせます。

```
CLError error = cgGetError();
const char* errorString = cgGetErrorString(error);
```

エラーが発生するたびに、コア Cg ランタイムは、アプリケーションでオプションとして用意されているコールバック関数もコールします。通常、このコールバック関数は `cgGetError()` をコールします。

```
void MyErrorCallback() {
    const char* errorString = cgGetErrorString(cgGetError());
}
cgSetErrorCallback(MyErrorCallback);
```

次に、コア Cg ランタイムに固有のすべての `CLError` エラーのリストを示します。

- `CG_NO_ERROR`: エラーが発生していない場合に返されます。
- `CG_COMPILER_ERROR`: コンパイラがエラーを生成した場合に返されます。  
`cgGetLastListing()` をコールし、実際のコンパイラ エラーの詳細を取得する必要があります。
- `CG_INVALID_PARAMETER_ERROR`: 使用されているパラメータが無効な場合に返されます。



- ❑ `CG_INVALID_PROFILE_ERROR`: プロファイルがサポートされていない場合に返されます。
- ❑ `CG_INVALID_VALUE_TYPE_ERROR`: 不明な値の型がパラメータに代入されている場合に返されます。
- ❑ `CG_NOT_MATRIX_PARAM_ERROR`: パラメータが行列型ではない場合に返されます。
- ❑ `CG_INVALID_ENUMERANT_ERROR`: 列挙パラメータの値が無効な場合に返されます。
- ❑ `CG_NOT_4x4_MATRIX_ERROR`: パラメータが4×4の行列型である必要がある場合に返されます。
- ❑ `CG_FILE_READ_ERROR`: ファイルを読み取れない場合に返されます。
- ❑ `CG_FILE_WRITE_ERROR`: ファイルに書き込めない場合に返されます。
- ❑ `CG_MEMORY_ALLOC_ERROR`: メモリ割当てに失敗した場合に返されます。
- ❑ `CG_INVALID_CONTEXT_HANDLE_ERROR`: 無効なコンテキストハンドルが使用されている場合に返されます。
- ❑ `CG_INVALID_PROGRAM_HANDLE_ERROR`: 無効なプログラムハンドルが使用されている場合に返されます。
- ❑ `CG_INVALID_PARAM_HANDLE_ERROR`: 無効なパラメータハンドルが使用されている場合に返されます。
- ❑ `CG_UNKNOWN_PROFILE_ERROR`: 指定されたプロファイルが不明な場合に返されます。
- ❑ `CG_VAR_ARG_ERROR`: 変数引数が誤って指定されている場合に返されます。
- ❑ `CG_INVALID_DIMENSION_ERROR`: 次元値が無効な場合に返されます。
- ❑ `CG_ARRAY_PARAM_ERROR`: パラメータが配列である必要がある場合に返されます。
- ❑ `CG_OUT_OF_ARRAY_BOUNDS_ERROR`: 配列へのインデックスが範囲外にある場合に返されます。

---

## API 固有の Cg ランタイム

各 API に固有の Cg ランタイムには、その API 上でのアプリケーションへの Cg の統合を簡単にするために、コア Cg ランタイムの上に追加の関数セットが用意されています。これらの関数セットは、基本的に、次の機能を提供するためにコアランタイム データ構造体と API データ構造体との間をインタフェースします。

- ❑ パラメータ値の設定: テクスチャ、行列、配列、ベクトルおよびスカラ型は API ごとに異なる方法で処理され、異なるデータ構造体を持つため、区別して扱われます。

- プログラムの実行： プログラムの実行は、プログラムのロード（Cg コンパイルの結果を API に渡す）と、プログラムのバインド（後続の描画コールで実行されるようにプログラムを設定）に分かれます。これは、この 2 つの操作が通常は異なる時点で実行されるためです。プログラムは、再コンパイルされるたびにロードされ、特定の描画コールに対して実行する必要があるたびにバインドされます。

## パラメータ シャドーイング

uniform 型パラメータの値が OpenGL Cg ランタイムの関数によって設定される場合、この値は実際には Cg または OpenGL ランタイムにより内部的に格納（シャドーイング）されるため、プログラムを実行するたびに再設定する必要はありません。この動作をパラメータ シャドーイングと呼びます。

Direct3D Cg ランタイムの拡張インタフェース（69 ページの「Direct3D 拡張インタフェース」を参照）が使用されている場合、パラメータ シャドーイングはプログラムごとに有効 / 無効を設定できます。パラメータ シャドーイングが特定のプログラムに対して無効にされ、そのプログラムの uniform 型パラメータの値が Direct3D Cg ランタイムの関数により設定される場合、その値は GPU の定数メモリ（すべての uniform 型パラメータの値を含むメモリ）に即時にダウンロードされます。パラメータ シャドーイングが有効になっている場合は、値がシャドーイングされ、その設定時に Direct3D コールは行われません。プログラムがバインドされるときのみ、すべてのパラメータが定数メモリに実際にダウンロードされます。したがって、プログラムのバインド後に設定されたパラメータ値は、次にプログラムがバインドされるまではプログラムの実行中に使用されません。パラメータ シャドーイングは、テクスチャ ステート ステージとテクスチャ モードを含むすべてのパラメータ設定に適用されます。

パラメータ シャドーイングを無効にすると、ランタイムが消費するメモリは減少しますが、アプリケーションは、プログラムをアクティブにするたびに、定数メモリに正しい値がすべて含まれているかどうかの確認作業を行うこととなります。

## OpenGL Cg ランタイム

ここでは、OpenGL Cg ランタイムのパラメータの設定とプログラムの実行について説明します。

### OpenGL でのパラメータの設定

OpenGL の規則に従い、次に説明する関数の多くには、float 値を操作するバージョン（f でマーク）と、double 値を操作するバージョン（d でマーク）の 2 つのバージョンがあります。

## uniform 型スカラ パラメータと uniform 型ベクトル パラメータの設定

スカラ パラメータまたはベクトル パラメータの値を設定するには、`cgGLSetParameter` 関数を使用します。

```

void cgGLSetParameter1f(CGparameter parameter, float x);
void cgGLSetParameter1fv(CGparameter parameter,
                          const float* array);
void cgGLSetParameter1d(CGparameter parameter, double x);
void cgGLSetParameter1dv(CGparameter parameter,
                          const double* array);

void cgGLSetParameter2f(CGparameter parameter, float x,
                        float y);
void cgGLSetParameter2fv(CGparameter parameter,
                          const float* array);
void cgGLSetParameter2d(CGparameter parameter, double x,
                        double y);
void cgGLSetParameter2dv(CGparameter parameter,
                          const double* array);

void cgGLSetParameter3f(CGparameter parameter, float x,
                        float y, float z);
void cgGLSetParameter3fv(CGparameter parameter,
                          const float* array);
void cgGLSetParameter3d(CGparameter parameter, double x,
                        double y, double z);
void cgGLSetParameter3dv(CGparameter parameter,
                          const double* array);

void cgGLSetParameter4f(CGparameter parameter, float x,
                        float y, float z, float w);
void cgGLSetParameter4fv(CGparameter parameter,
                          const float* array);
void cgGLSetParameter4d(CGparameter parameter, double x,
                        double y, double z, double w);
void cgGLSetParameter4dv(CGparameter parameter,
                          const double* array);

```

これらの関数の名前にある数字は、関数で設定されるスカラ値の個数を示しています。v 接尾辞は、個々の引数ではなく値の配列を操作する関数に付いています。

パラメータで要求されている個数よりも多くの値が設定されている場合、余分な値は無視されます。パラメータで要求されている個数よりも少ない値が設定されている場合は、最後の値が展開されます。`cgGLSetParameter` 関数は、uniform 型パラメータまたは `varying` 型パラメータに対してコールできます。`varying` 型パラメータに対してコールされた場合は、適切な即時モードの OpenGL エントリポイントがコールされます。

対応するパラメータ値取得関数は次のとおりです。

```
cgGLGetParameter1f(CGparameter parameter, float* array);
cgGLGetParameter1d(CGparameter parameter, double* array);
cgGLGetParameter2f(CGparameter parameter, float* array);
cgGLGetParameter2d(CGparameter parameter, double* array);
cgGLGetParameter3f(CGparameter parameter, float* array);
cgGLGetParameter3d(CGparameter parameter, double* array);
cgGLGetParameter4f(CGparameter parameter, double* array);
cgGLGetParameter4d(CGparameter parameter, type* array);
```

uniform 型行列パラメータの設定

cgGLSetMatrixParameter 関数は、 $4 \times 4$  の行列のみを設定します。

```
void cgGLSetMatrixParameterfr(CGparameter parameter,
                               const float* matrix);
void cgGLSetMatrixParameterfc(CGparameter parameter,
                               const float* matrix);
void cgGLSetMatrixParameterdr(CGparameter parameter,
                               const double* matrix);
void cgGLSetMatrixParameterdc(CGparameter parameter,
                               const double* matrix);
```

r 接尾辞は、行列が行優先の順序で配置されていることを想定する関数に付けられ、c 接尾辞は、行列が列優先の順序で配置されていることを想定する関数に付けられます。

対応するパラメータ値取得関数は次のとおりです。

```
void cgGLGetMatrixParameterfr(CGparameter parameter,
                               float* matrix);
void cgGLGetMatrixParameterfc(CGparameter parameter,
                               float* matrix);
void cgGLGetMatrixParameterdr(CGparameter parameter,
                               double* matrix);
void cgGLGetMatrixParameterdc(CGparameter parameter,
                               double* matrix);
```

OpenGL  $4 \times 4$  ステートの行列を設定するには cgGLSetStateMatrixParameter() を使用します。

```
void cgGLSetStateMatrixParameter(CGparameter parameter,
                                  GLenum stateMatrixType, GLenum transform);
```

変数 *stateMatrixType* は、パラメータの設定に使用するステート行列を次のように指定する列挙型です。

- 現在のモデルビュー行列を指定する場合は、CG\_GL\_MODELVIEW\_MATRIX
- 現在の射影行列を指定する場合は、CG\_GL\_PROJECTION\_MATRIX
- 現在のテクスチャ行列を指定する場合は、CG\_GL\_TEXTURE\_MATRIX

- 連結したモデルビュー行列と射影行列を指定する場合は、  
`CG_GL_MODELVIEW_PROJECTION_MATRIX`

変数 *transform* は、パラメータ値の設定に使用する前にステートの行列に適用する変換を、次のように指定する列挙型です。

- 変換を適用しないことを指定する場合は、`CG_GL_MATRIX_IDENTITY`
- 行列を転置する場合は、`CG_GL_MATRIX_TRANSPOSE`
- 行列を逆にする場合は、`CG_GL_MATRIX_INVERSE`
- 行列に逆と転置の両方を行う場合は、`CG_GL_MATRIX_INVERSE_TRANSPOSE`

uniform 型スカラ、ベクトルおよび行列パラメータの配列の設定

uniform 型スカラまたはベクトル パラメータの配列の値を設定するには、`cgGLSetParameterArray` 関数を使用します。

```
void cgGLSetParameterArray1f(CGparameter parameter,
    long startIndex, long numberOfElements,
    const float* array);
void cgGLSetParameterArray1d(CGparameter parameter,
    long startIndex, long numberOfElements,
    const double* array);
void cgGLSetParameterArray2f(CGparameter parameter,
    long startIndex, long numberOfElements,
    const float* array);
void cgGLSetParameterArray2d(CGparameter parameter,
    long startIndex, long numberOfElements,
    const double* array);
void cgGLSetParameterArray3f(CGparameter parameter,
    long startIndex, long numberOfElements,
    const float* array);
void cgGLSetParameterArray3d(CGparameter parameter,
    long startIndex, long numberOfElements,
    const double* array);
void cgGLSetParameterArray4f(CGparameter parameter,
    long startIndex, long numberOfElements,
    const float* array);
void cgGLSetParameterArray4d(CGparameter parameter,
    long startIndex, long numberOfElements,
    const double* array);
```

これらの関数の名前にある数字は、1 が `float1` の配列、2 が `float2` の配列などのように、パラメータ配列要素の型を示します。変数 *startIndex* および *numberOfElements* では、配列パラメータのどの要素を設定するかを指定します。*startIndex* から *startIndex+numberOfElements* までの、*numberOfElements* 個の要素を指定したことになります。*numberOfElements* に 0 の値を渡すと、インデックス *startIndex* から配列の最後の有効なインデックス（つまり `cgGetArraySize(parameter,0)-1`）までのすべての値を設定します。これは、

`numberOfElements` を `cgGetArraySize(parameter,0)-startIndex` に設定するのと等価です。パラメータ `array` は、スカラー値の配列です。

`cgGLSetParameterArray1` 関数に対しては `numberOfElements`、`cgGLSetParameterArray2` 関数に対しては `2*numberOfElements` の長さが必要、というようになります。

対応するパラメータ値取得関数は次のとおりです。

```
void cgGLGetParameterArray1f(CGparameter parameter,
    long startIndex, long numberOfElements, float* array);
void cgGLGetParameterArray1d(CGparameter parameter,
    long startIndex, long numberOfElements, double* array);
void cgGLGetParameterArray2f(CGparameter parameter,
    long startIndex, long numberOfElements, float* array);
void cgGLGetParameterArray2d(CGparameter parameter,
    long startIndex, long numberOfElements, double* array);
void cgGLGetParameterArray3f(CGparameter parameter,
    long startIndex, long numberOfElements, float* array);
void cgGLGetParameterArray3d(CGparameter parameter,
    long startIndex, long numberOfElements, double* array);
void cgGLGetParameterArray4f(CGparameter parameter,
    long startIndex, long numberOfElements, float* array);
void cgGLGetParameterArray4d(CGparameter parameter,
    long startIndex, long numberOfElements, double* array);
```

uniform 型行列パラメータの配列の値を設定する、類似の関数もあります。

```
void cgGLSetMatrixParameterArrayfr(CGparameter parameter,
    long startIndex, long numberOfElements,
    const float* array);
void cgGLSetMatrixParameterArrayfc(CGparameter parameter,
    long startIndex, long numberOfElements,
    const float* array);
void cgGLSetMatrixParameterArraydc(CGparameter parameter,
    long startIndex, long numberOfElements,
    const double* array);
void cgGLSetMatrixParameterArraydc(CGparameter parameter,
    long startIndex, long numberOfElements,
    const double* array);
```

これらの値を問い合わせる関数は次のとおりです。

```
void cgGLGetMatrixParameterArrayfr(CGparameter parameter,
    long startIndex, long numberOfElements, float* array);
void cgGLGetMatrixParameterArrayfc(CGparameter parameter,
    long startIndex, long numberOfElements, float* array);
void cgGLGetMatrixParameterArraydc(CGparameter parameter,
    long startIndex, long numberOfElements, double* array);
```

```
void cgGLGetMatrixParameterArraydc(CGparameter parameter,
    long startIndex, long numberOfElements, double* array);
```

c および r 接尾辞の意味は、cgGLSetMatrixParameter 関数の場合と同じです。

### varying 型パラメータの設定

フラグメント プログラムの varying 型パラメータの値は、GPU により実行される三角形上での値の補間の結果として設定されるため、アプリケーションで設定されるのは頂点プログラムの varying 型パラメータの値のみです。

頂点プログラムの varying 型パラメータの設定には、2 つの手順が必要です。

最初の手順では、各頂点の値を含む配列へのポインタを渡します。この操作は、cgGLSetParameterPointer() を使用して行います。

```
void cgGLSetParameterPointer(CGparameter parameter,
    GLint size, GLenum type, GLsizei stride,
    GLvoid* array);
```

変数 *size* は、*array* に格納されている頂点ごとの値の個数を示します。これは 1、2、3 または 4 のいずれかです。設定されている値の個数がパラメータで要求されている個数よりも少ない場合、指定されていない値はデフォルトの 0 (*x*、*y* および *z* の場合) または 1 (*w* の場合) に設定されます。

列挙型 *type* には、*array* に格納されている値のデータ型 (GL\_SHORT、GL\_INT、GL\_FLOAT または GL\_DOUBLE) を指定します。

パラメータ *stride* は、連続する 2 つの頂点の間のバイト オフセットです。*stride* に 0 の値を渡すことは、*size* に *type* のサイズ (バイト数) を乗算したバイト オフセットを渡すことと同じです。つまり、連続する 2 つの頂点値の間にギャップがないことを意味します。*array* の最小サイズは、描画される三角形で指定されている最大の頂点インデックスによって暗黙的に定義されることに注意してください。

2 番目の手順では、特定の描画コールに対して varying 型パラメータを有効にします。

```
void cgGLEnableClientState(CGparameter parameter);
```

対応する無効化の関数は次のとおりです。

```
void cgGLDisableClientState(CGparameter parameter);
```

頂点の varying 型パラメータを設定する別の方法は、cgGLSetParameter 関数を使用することです。varying 型パラメータに対して cgGLSetParameter 関数がコールされた場合は、適切な即時モードの OpenGL エントリ ポイントがコールされます。cgGLGetParameter 関数は、varying 型パラメータに適用されません。

## sampler パラメータの設定

sampler パラメータの設定には、2 つの手順が必要です。

最初の手順では、使用する sampler パラメータに OpenGL テクスチャ オブジェクトを割り当てます。

```
void cgGLSetTextureParameter(CGparameter parameter,
                             GLuint textureName);
```

`textureName` は OpenGL テクスチャ名です。

2 番目の手順では、特定の描画コールに対して sampler パラメータを有効にします。

```
void cgGLEnableTextureParameter(CGparameter parameter);
```

関数 `cgGLEnableTextureParameter()` は、`cgGLSetTextureParameter()` の後、実際の描画コールの前にコールする必要があります。

対応する無効化の関数は次のとおりです。

```
void cgGLDisableTextureParameter(CGparameter parameter);
```

sampler パラメータに割り当てられているテクスチャ オブジェクトは、次の関数を使用して取得できます。

```
GLuint cgGLGetTextureParameter(CGparameter parameter);
```

sampler パラメータに関連付けられているテクスチャ ユニットの OpenGL 列挙は、次の関数を使用して取得できます。

```
GLenum cgGLGetTextureEnum(CGparameter parameter);
```

返される列挙の形式は `GL_TEXTURE#_ARB` で、# はテクスチャ ユニット インデックスです。

## OpenGL プロファイル サポート

使用できる OpenGL 拡張機能に応じて、頂点プログラムまたはフラグメントプログラムに可能なかぎり高度なプロファイルを提供する便利な関数が用意されています。

```
CGprofile cgGLGetLatestProfile(CGGLenum profileType);
```

パラメータ `profileType` は、`CG_GL_VERTEX` または `CG_GL_FRAGMENT` になります。`cgCreateProgram()` または `cgCreateProgramFromFile()` と連携して関数 `cgGLGetLatestProfile()` を使用すると、可能なかぎり高度な頂点プロファイルおよびフラグメント プロファイルがコンパイルに使用されるようになります。これによって、これらのプロファイルがアプリケーションの作成時に存在していなかった場合でも、Cg プログラムは実行時に使用可能な最適プロファイルに対して自動的にコンパイルされるため、アプリケーションを将来の使用に備えることができます。最適なコンパイルを可能にするもう 1 つの関数として、`cgGLSetOptimalOptions()` もあります。この関数は、`cgCreateProgram()` または `cgCreateProgramFromFile()` に渡される引数リストに追加される暗黙のコンパイラ引数を設定します。

```
void cgGLSetOptimalOptions(CGprofile profile);
```



## OpenGL プログラムの実行

すべてのプログラムは、バインドする前にロードする必要があります。プログラムのロードには、`cgGLLoadProgram()` を使用します。

```
void cgGLLoadProgram(CGprogram program);
```

プログラムのバインドは、プロファイルが有効になっている場合にのみ動作します。この処理は、プログラム プロファイルを指定して `cgGLEnableProfile()` をコールすることにより行います。

```
void cgGLEnableProfile(CGprofile profile);
```

バインド自体は、`cgGLBindProgram()` を使用して行います。

```
void cgGLBindProgram(CGprogram program);
```

ある特定の時点でバインドできるのは1つの頂点プログラムと1つのフラグメントプログラムのみであるため、プログラムをバインドすると、そのタイプの他のプログラムは暗黙的にバインド解除されます。

プロファイルを無効にするには、`cgGLDisableProfile()` を使用します。

```
void cgGLDisableProfile(CGprofile profile);
```

一部のプロファイルは、一部のシステムでサポートされないことがあります。たとえば、ある特定のプロファイルは、必要な OpenGL 拡張機能が使用可能ではない場合にはサポートされません。プロファイルがサポートされているかどうかは、`cgGLIsProfileSupported()` を使用して確認できます。

```
CGbool cgGLIsProfileSupported(CGprofile profile);
```

この関数は、`profile` がサポートされている場合に `CG_TRUE` を返し、サポートされていない場合に `CG_FALSE` を返します。

## OpenGL プログラムの例

ここで示すコードでは、OpenGL Cg インタフェースの関数を使用して、Cg プログラムを OpenGL で動作させる方法を示します。次に示す頂点プログラムとフラグメントプログラムは、54 ページの「OpenGL アプリケーション」で使用されています。

### OpenGL 頂点プログラム

次のCgコードは、`vertexProgram.cg`というファイル内にあると想定しています。

```
void VertexProgram(
    in float4 position    : POSITION,
    in float4 color       : COLOR0,
    in float4 texCoord    : TEXCOORD0,
    out float4 positionO  : POSITION,
    out float4 colorO     : COLOR0,
    out float4 texCoordO  : TEXCOORD0,
    const uniform float4x4 ModelViewMatrix )
```

```
{
    positionO = mul(position, ModelViewMatrix);
    colorO = color;
    texCoordO = texCoord;
}
```

## OpenGL フラグメント プログラム

次の Cg コードは、**FragmentProgram.cg** というファイル内にあると想定しています。

```
void FragmentProgram(
    in float4 color      : COLOR0,
    in float4 texCoord   : TEXCOORD0,
    out float4 colorO    : COLOR0,
    const uniform sampler2D BaseTexture,
    const uniform float4 SomeColor)
{
    colorO = color * tex2D(BaseTexture, texCoord) + SomeColor;
}
```

## OpenGL アプリケーション

このCコードは、前述の頂点プログラムとフラグメント プログラムをアプリケーションにリンクします。

```
#include <cg/cg.h>
#include <cg/cgGL.h>

float* vertexPositions; // Initialized somewhere else
float* vertexColors;    // Initialized somewhere else
float* vertexTexCoords; // Initialized somewhere else
GLuint texture;         // Initialized somewhere else
float constantColor[]; // Initialized somewhere else
CGcontext context;
CGprogram vertexProgram, fragmentProgram;
CGprofile vertexProfile, fragmentProfile;
CGparameter position, color, texCoord, baseTexture, someColor,
                modelViewMatrix;

// Called at initialization
void CgGLInit()
{
    // Create context
    context = cgCreateContext();

    // Initialize profiles and compiler options
    vertexProfile = cgGLGetLatestProfile(CG_GL_VERTEX);
```

```
cgGLSetOptimalOptions(vertexProfile);
fragmentProfile = cgGLGetLatestProfile(CG_GL_FRAGMENT);
cgGLSetOptimalOptions(fragmentProfile);

// Create the vertex program
vertexProgram = cgCreateProgramFromFile(
    context, CG_SOURCE, "VertexProgram.cg",
    vertexProfile, "VertexProgram", 0);

// Load the program
cgGLLoadProgram(vertexProgram);

// Create the fragment program
fragmentProgram = cgCreateProgramFromFile(
    context, CG_SOURCE, "FragmentProgram.cg",
    pixelProfile, "FragmentProgram", 0);

// Load the program
cgGLLoadProgram(fragmentProgram);

// Grab some parameters.
position = cgGetNamedParameter(vertexProgram, "position");
color = cgGetNamedParameter(vertexProgram, "color");
texCoord = cgGetNamedParameter(vertexProgram, "texCoord");
modelViewMatrix = cgGetNamedParameter(vertexProgram,
    "ModelViewMatrix");
baseTexture = cgGetNamedParameter(fragmentProgram,
    "BaseTexture");
someColor = cgGetNamedParameter(fragmentProgram,
    "SomeColor");

// Set parameters that don't change:
// They can be set only once because of parameter shadowing.
cgGLSetTextureParameter(baseTexture, texture);
cgGLSetParameter4fv(someColor, constantColor);
}

// Called to render the scene
void Display()
{
    // Set the varying parameters
    cgGLEnableClientState(position);
    cgGLSetParameterPointer(position, 3, GL_FLOAT, 0,
        vertexPositions);
    cgGLEnableClientState(color);
}
```

```
cgGLSetParameterPointer(color, 1, GL_FLOAT, 0,
                          vertexColors);
cgGLEnableClientState(texCoord);
cgGLSetParameterPointer(texCoord, 2, GL_FLOAT, 0,
                          vertexTexCoords);

// Set the uniform parameters that change every frame
cgGLSetStateMatrixParameter(modelViewMatrix,
                             CG_GL_MODELVIEW_PROJECTION_MATRIX,
                             CG_GL_MATRIX_IDENTITY);

// Enable the profiles
cgGLEnableProfile(vertexProfile);
cgGLEnableProfile(fragmentProfile);

// Bind the programs
cgGLBindProgram(vertexProgram);
cgGLBindProgram(fragmentProgram);

// Enable texture
cgGLEnableTextureParameter(baseTexture);

// Draw scene
// ...

// Disable texture
cgGLDisableTextureParameter(baseTexture);

// Disable the profiles
cgGLDisableProfile(vertexProfile);
cgGLDisableProfile(fragmentProfile);

// Set the varying parameters
cgGLDisableClientState(position);
cgGLDisableClientState(color);
cgGLDisableClientState(texCoord);
}

// Called before application shuts down
void CgShutdown()
{
    // This frees any runtime resource.
    cgDestroyContext(context);
}
```

## OpenGL エラー レポート

次に、OpenGL Cg ランタイムに固有の `CgError` エラーのリストを示します。

- `CG_PROGRAM_LOAD_ERROR`: プログラムをロードできない場合に返されます。
- `CG_PROGRAM_BIND_ERROR`: プログラムをバインドできない場合に返されます。
- `CG_PROGRAM_NOT_LOADED_ERROR`: 操作を行う前にプログラムをロードする必要がある場合に返されます。
- `CG_UNSUPPORTED_GL_EXTENSION_ERROR`: 操作を実行するために、サポートされていない Open GL 拡張機能が必要な場合に返されます。

任意の OpenGL Cg ランタイム関数は、Cg 固有のエラーに加えて OpenGL エラーを生成することがあります。これらのエラーは、OpenGL アプリケーションの場合と同様、Cg で `glGetError()` を使用してチェックされます。

## Direct3D Cg ランタイム

Direct3D Cg ランタイムは、2 つのインタフェースから構成されます。

- 最小インタフェース: このインタフェースは、Direct3D コールを内部では行いません。アプリケーション側で Direct3D コードを保持することが望ましい場合に使用する必要があります。
- 拡張インタフェース: このインタフェースは、プログラムとパラメータの高度な管理を行い、必要な Direct3D コールを内部的に行います。Cg ランタイムで Direct3D シェーダを管理することが望ましい場合に使用する必要があります。

### Direct3D 最小インタフェース

最小インタフェースでは、コア ランタイムで提供された情報を Direct3D 固有の情報に変換するために便利な関数が提供されます。

#### 頂点宣言

Direct3D では、頂点シェーダ入力レジスタと、アプリケーションによりデータ ストリームとして提供されるデータとの間にマッピングを確立する頂点宣言を指定する必要があります。Direct3D 9 では、この頂点宣言は頂点シェーダと同じ方法で現在のステートにバインドされます ( 詳細な説明は、

`IDirect3DDevice9::CreateVertexDeclaration()` および

`IDirect3DDevice9::SetVertexDeclaration()` に関する Direct3D 9 のドキュメントを参照してください) Direct3D 8 では、頂点宣言は、頂点シェーダの作成時に要求されます ( 詳細は、`IDirect3DDevice8::CreateVertexShader()` に関する Direct3D 8 のドキュメントを参照してください)。

データストリームは、基本的にデータ構造体の配列です。各構造体は、ストリームの頂点フォーマットと呼ばれる特定の型です。次に、Direct3D 9 の頂点宣言の例を示します。

```
const D3DVERTEXELEMENT9 declaration[] = {
    { 0, 0 * sizeof(float),
      D3DDECLTYPE_FLOAT3, D3DDECLMETHOD_DEFAULT,
      D3DDECLUSAGE_POSITION, 0 }, // Position
    { 0, 3 * sizeof(float),
      D3DDECLTYPE_FLOAT3, D3DDECLMETHOD_DEFAULT,
      D3DDECLUSAGE_NORMAL, 0 }, // Normal
    { 0, 8 * sizeof(float),
      D3DDECLTYPE_FLOAT2, D3DDECLMETHOD_DEFAULT,
      D3DDECLUSAGE_TEXCOORD, 0 }, // Base texture
    { 1, 0 * sizeof(float),
      D3DDECLTYPE_FLOAT3, D3DDECLMETHOD_DEFAULT,
      D3DDECLUSAGE_TEXCOORD, 1 }, // Tangent
    D3DD3CL_END()
};
```

次に、Direct3D 8 の頂点宣言の例を示します。

```
const DWORD declaration[] = {
    D3DVSD_STREAM(0),
    D3DVSD_REG(D3DVSDE_POSITION, D3DVSDT_FLOAT3), // Position
    D3DVSD_REG(D3DVSDE_NORMAL, D3DVSDT_FLOAT3), // Normal
    D3DVSD_SKIP(2), // Skip the diffuse and specular color
    D3DVSD_REG(D3DVSDE_TEXCOORD0,
              D3DVSDT_FLOAT2), // Base texture
    D3DVSD_STREAM(1), // Tangent basis stream
    D3DVSD_REG(D3DVSDE_TEXCOORD1, D3DVSDT_FLOAT3), // Tangent
    D3DVSD_END()
};
```

どちらの宣言でも、Direct3D ランタイムに対して、(1)ストリーム 0 の頂点フォーマットの最初の 3 個の浮動小数点数が頂点の位置座標であるということ、(2)法線は、ストリーム 0 の最初の 3 個の浮動小数点数に続く次の 3 個の浮動小数点数であるということ、(3)テクスチャ座標は、ストリーム 0 の法線データの終わりから `DWORD` 2 個分の大きさだけ後ろにあることを表しています。接ベクトルは、ストリーム 1 の頂点フォーマットの最初の 3 個の浮動小数点として与えられます。

Direct3D 9 Cg ランタイム用の Cg 頂点プログラムから頂点宣言を取得するには、`cgD3D9GetVertexDeclaration()` を使用します。

```
CGbool cgD3D9GetVertexDeclaration(CGprogram program,
                                   D3DVERTEXELEMENT9 declaration[MAXD3DDECLLENGTH]);
```

`MAXD3DDECLLENGTH` は、Direct3D 9 頂点宣言の最大長を与える Direct3D 9 定数です。プログラムから宣言を導出できない場合、`cgD3D9GetVertexDeclaration()` は失敗し、`CG_FALSE` を返します。

Direct3D 8 Cg ランタイム用の Cg 頂点プログラムから頂点宣言を取得するには、`cgD3D8GetVertexDeclaration()` を使用します。

```
CGbool cgD3D8GetVertexDeclaration(CGprogram program,
    DWORD declaration[MAX_FVF_DECL_SIZE]);
```

`MAX_FVF_DECL_SIZE` は、Direct3D 頂点宣言の最大長を与える Direct3D 定数です。プログラムから宣言を導出できない場合、`cgD3D8GetVertexDeclaration()` は失敗し、`CG_FALSE` を返します。

`cgD3D9GetVertexDeclaration()` または `cgD3D8GetVertexDeclaration()` で返される宣言は単一ストリーム用であるため、次のプログラムは、

```
void main(in float4 position : POSITION,
          in float4 color    : COLOR0,
          in float4 texCoord : TEXCOORD0,
          out float4 hpos    : POSITION)
{ }
```

次のプログラムと等価です。

```
const D3DVERTEXELEMENT9 declaration[] = {
    { 0, 0 * sizeof(float),
      D3DDECLTYPE_FLOAT4, D3DDECLMETHOD_DEFAULT,
      D3DDECLUSAGE_POSITION, 0 },
    { 0, 4 * sizeof(float),
      D3DDECLTYPE_FLOAT4, D3DDECLMETHOD_DEFAULT,
      D3DDECLUSAGE_COLOR, 0 },
    { 0, 8 * sizeof(float),
      D3DDECLTYPE_FLOAT4, D3DDECLMETHOD_DEFAULT,
      D3DDECLUSAGE_TEXCOORD, 0 },
    D3DD3CL_END()
};
```

これは Direct3D 9 Cg ランタイム用です。また、次のプログラムとも等価です。

```
const DWORD declaration[] = {
    D3DVSD_STREAM(0),
    D3DVSD_REG(D3DVSDE_POSITION, D3DVSdT_FLOAT4),
    D3DVSD_REG(D3DVSDE_DIFFUSE, D3DVSdT_FLOAT4),
    D3DVSD_REG(D3DVSDE_TEXCOORD0, D3DVSdT_FLOAT4),
    D3DVSD_END()
};
```

これは Direct3D 8 Cg ランタイム用です。

通常、頂点プログラムは、複数のストリームからなる、または特定の頂点フォーマットを持つ幾何学データに適用します。この場合、頂点宣言は、頂点プログラムではなく頂点フォーマットに基づき、頂点宣言を用意します。プログラムと互換性があるかどうかを確認するには、`cgD3D9ValidateVertexDeclaration()` を使用します。

```
CGbool cgD3D9ValidateVertexDeclaration(CGprogram program,
                                       const D3DVERTEXELEMENT9* declaration);
```

これは Direct3D 9 Cg ランタイム用です。または、`cgD3D8ValidateVertexDeclaration()` を使用します。

```
CGbool cgD3D8ValidateVertexDeclaration(CGprogram program,
                                       const DWORD* declaration);
```

これは Direct3D 8 Cg ランタイム用です。

頂点宣言がプログラムと互換性がある場合は、`cgD3D9ValidateVertexDeclaration()` または `cgD3D8ValidateVertexDeclaration()` のコールで `CG_TRUE` が返されます。頂点プログラムで使用されるすべての `varying` 型の入力パラメータに対し、適合するエントリを頂点宣言が持つ場合、Direct3D 9 の頂点宣言は頂点プログラムと互換性があります。

頂点プログラムで使用されるすべての `varying` 型の入力パラメータに対し、適合する `D3DVSD_REG()` マクロ呼出しを頂点宣言が持つ場合、Direct3D 8 の頂点宣言は頂点プログラムへと互換性があります。

```
void main(float4 position : POSITION,
          float4 color : COLOR0,
          float4 texCoord : TEXCOORD0)
{ }
```

次の Direct3D 9 頂点宣言は有効です。

```
const D3DVERTEXELEMENT9 declaration[] = {
    { 0, 0 * sizeof(float),
      D3DDECLTYPE_FLOAT3, D3DDECLMETHOD_DEFAULT,
      D3DDECLUSAGE_POSITION, 0 },
    { 0, 3 * sizeof(float),
      D3DDECLTYPE_D3DCOLOR, D3DDECLMETHOD_DEFAULT,
      D3DDECLUSAGE_COLOR, 0 },
    { 1, 4 * sizeof(float),
      D3DDECLTYPE_FLOAT2, D3DDECLMETHOD_DEFAULT,
      D3DDECLUSAGE_TEXCOORD, 0 },
    D3DD3CL_END()
};
```



次の Direct3D 8 頂点宣言は有効です。

```
DWORD declaration[] = {
    D3DVSD_STREAM(0),
    D3DVSD_REG(D3DVSDE_POSITION, D3DVSDT_FLOAT3),
    D3DVSD_REG(D3DVSDE_DIFFUSE, D3DVSDT_D3DCOLOR),
    D3DVSD_STREAM(1),
    D3DVSD_SKIP(4),
    D3DVSD_REG(D3DVSDE_TEXCOORD0, D3DVSDT_FLOAT2),
    D3DVSD_END()
};
```

これらが有効なのは、D3DDECLUSAGE\_POSITION および D3DVSDE\_POSITION が、定義済みセマンティクス POSITION に関連付けられているハードウェアレジスタと一致し、D3DDECLUSAGE\_DIFFUSE および D3DVSDE\_DIFFUSE が、COLOR0 に関連付けられているレジスタと一致し、D3DDECLUSAGE\_TEXCOORD0 および D3DVSDE\_TEXCOORD0 が、TEXCOORD0 に関連付けられているレジスタと一致するためです。

前述の宣言は、cgD3D9ResourceToDeclUsage() または cgD3D8ResourceToInputRegister() を使用して次の方法で作成することもできます。

```
const D3DVERTEXELEMENT9 declaration[] = {
    { 0, 0 * sizeof(float),
      D3DDECLTYPE_FLOAT3, D3DDECLMETHOD_DEFAULT,
      cgD3D9ResourceToDeclUsage(CG_POSITION), 0 },
    { 0, 3 * sizeof(float),
      D3DDECLTYPE_D3DCOLOR, D3DDECLMETHOD_DEFAULT,
      cgD3D9ResourceToDeclUsage(CG_COLOR0), 0 },
    { 1, 4 * sizeof(float),
      D3DDECLTYPE_FLOAT2, D3DDECLMETHOD_DEFAULT,
      cgD3D9ResourceToDeclUsage(CG_TEXCOORD0), 0 },
    D3DD3CL_END()
};
```

```
DWORD declaration[] = {
    D3DVSD_STREAM(0),
    D3DVSD_REG(cgD3D8ResourceToInputRegister(CG_POSITION),
               D3DVSDT_FLOAT3),
    D3DVSD_REG(cgD3D8ResourceToInputRegister(CG_COLOR0),
               D3DVSDT_D3DCOLOR),
    D3DVSD_STREAM(1),
    D3DVSD_SKIP(4),
    D3DVSD_REG(cgD3D8ResourceToInputRegister(CG_TEXCOORD0),
               D3DVSDT_FLOAT2),
    D3DVSD_END()
};
```

可能な場合、`cgD3D9ResourceToDeclUsage()` および `cgD3D8ResourceToInputRegister()` は、`CGresource` 列挙型を Direct3D 頂点シェーダ入力レジスタに変換します。

```
BYTE cgD3D9ResourceToDeclUsage(CGresource resource);
DWORD cgD3D8ResourceToInputRegister(CGresource resource);
```

リソースが頂点シェーダの入力リソースでない場合、`cgD3D9ResourceToDeclUsage()` のコールは `CGD3D9_INVALID_REG` を返し、`cgD3D8ResourceToInputRegister()` のコールは `CGD3D8_INVALID_REG` を返します。

プログラム パラメータに基づいて前述の頂点宣言を記述し、セマンティクスの参照を排除するには、`cgD3D9ResourceToDeclUsage()` または `cgD3D8ResourceToInputRegister()` を使用します。

```
CGparameter position =
    cgGetNamedParameter(program, "position");
CGparameter color =
    cgGetNamedParameter(program, "color");
CGparameter texCoord =
    cgGetNamedParameter(program, "texCoord");
```

```
const D3DVERTEXELEMENT9 declaration[] = {
    { 0, 0 * sizeof(float),
      D3DDECLTYPE_FLOAT3, D3DDECLMETHOD_DEFAULT,
      cgD3D9ResourceToDeclUsage(
        cgGetParameterResource(position)),
      cgGetParameterResourceIndex(position) },
    { 0, 3 * sizeof(float),
      D3DDECLTYPE_D3DCOLOR, D3DDECLMETHOD_DEFAULT,
      cgD3D9ResourceToDeclUsage(cgGetParameterResource(color)),
      cgGetParameterResourceIndex(color) },
    { 1, 4 * sizeof(float),
      D3DDECLTYPE_FLOAT2, D3DDECLMETHOD_DEFAULT,
      cgD3D9ResourceToDeclUsage(
        cgGetParameterResource(texCoord)),
      cgGetParameterResourceIndex(texCoord) },
    D3DD3CL_END()
};
```

```
DWORD declaration[] = {
    D3DVSD_STREAM(0),
    D3DVSD_REG(cgD3D8ResourceToInputRegister(
      cgGetParameterResource(position)), D3DVSDT_FLOAT3),
    D3DVSD_REG(cgD3D8ResourceToInputRegister(
      cgGetParameterResource(color)), D3DVSDT_D3DCOLOR),
    D3DVSD_STREAM(1),
    D3DVSD_SKIP(4),
    D3DVSD_REG(cgD3D8ResourceToInputRegister(
      cgGetParameterResource(texCoord)), D3DVSDT_FLOAT2),
    D3DVSD_END()
};
```

Direct3D 8 宣言の `D3DVSD_REG()` マクロ呼出しの 2 番目の引数として指定するサイズが、対応するパラメータのサイズと一致していなくても、頂点宣言は有効です。これらのサイズは、シェーダコードの型チェックを実行するためではなく、ストリーム内のデータの配置方法を記述するために指定されます。`D3DVSD_REG()` マクロ呼出しにより参照されるデータは、対応するハードウェアレジスタの 4 つの浮動小数点値に展開され、欠落値は 0 ( $x$ 、 $y$  および  $z$  の場合) および 1 ( $w$  の場合) に設定されます。

### 最小インタフェースの型の取得

浮動小数点数換算での `CGtype` で列挙された型のサイズを取得するには `cgD3D9TypeToSize()` を使用します。

```
DWORD cgD3D9TypeToSize(CGtype type);
```

より正確には、これは `type` 型のパラメータの格納に必要な浮動小数点値の個数です。この関数は、`sampler` 型などの一部の型には適用されず、その場合は 0 を返します。特定のパラメータの値を設定する際に指定が必要な浮動小数点値の個数をアプリケーションが判断できるため、これは便利な関数です。

### 最小インタフェースのプログラム例

ここで示すコードサンプルでは、最小インタフェースの関数を使用して、Cg プログラムを Direct3D で動作させるための方法を示します。コードのわかりやすさを強調するために、サンプルではエラーチェックをほとんど行っていませんが、実働アプリケーションではすべての Cg 関数の戻り値をチェックする必要があります。次に示す頂点プログラムとフラグメントプログラムは、64 ページの「Direct3D 9 アプリケーション」および 67 ページの「Direct3D 8 アプリケーション」で参照されています。

### 頂点プログラム

次の Cg コードは、`VertexProgram.cg` というファイル内にあると想定しています。

```
void VertexProgram(
    in float4 position : POSITION,
    in float4 color : COLOR0,
    in float4 texCoord : TEXCOORD0,
    out float4 positionO : POSITION,
    out float4 colorO : COLOR0,
    out float4 texCoordO : TEXCOORD0,
    const uniform float4x4 ModelViewMatrix)
{
    positionO = mul(position, ModelViewMatrix);
    colorO = color;
    texCoordO = texCoord;
}
```

## フラグメント プログラム

次のCgコードは、`FragmentProgram.cg`というファイル内にあると想定します。

```
void FragmentProgram(
    in float4 color      : COLOR0,
    in float4 texCoord  : TEXCOORD0,
    out float4 colorO   : COLOR0,
    const uniform sampler2D BaseTexture,
    const uniform float4 SomeColor)
{
    colorO = color * tex2D(BaseTexture, texCoord) + SomeColor;
}
```

## Direct3D 9 アプリケーション

次の C コードは、前述の頂点プログラムとフラグメント プログラムを Direct3D 9 アプリケーションにリンクします。

```
#include <cg/cg.h>
#include <cg/cgD3D9.h>

IDirect3DDevice9* device; // Initialized somewhere else
IDirect3DTexture9* texture; // Initialized somewhere else
D3DXMATRIX matrix; // Initialized somewhere else
D3DXCOLOR constantColor; // Initialized somewhere else
CGcontext context;
CGprogram vertexProgram, fragmentProgram;
IDirect3DVertexDeclaration9* vertexDeclaration;
IDirect3DVertexShader9* vertexShader;
IDirect3DPixelShader9* pixelShader;
CGparameter baseTexture, someColor, modelViewMatrix;

// Called at application startup
void OnStartup()
{
    // Create context
    context = cgCreateContext();
}

// Called whenever the Direct3D device needs to be created
void OnCreateDevice()
{
    // Create the vertex shader
    vertexProgram = cgCreateProgramFromFile(context, CG_SOURCE,
        "VertexProgram.cg", CG_PROFILE_VS_2_0, "VertexProgram", 0);
    CComPtr<ID3DXBuffer> byteCode;
    const char* progSrc = cgGetProgramString(vertexProgram,
```

```

        CG_COMPILED_PROGRAM);
D3DXAssembleShader(progSrc, strlen(progSrc), 0, 0, 0,
                  &byteCode, 0);
// If your program uses explicit binding semantics (like
// this one), you can create a vertex declaration
// using those semantics.
const D3DVERTEXELEMENT9 declaration[] = {
    { 0, 0 * sizeof(float),
      D3DDECLTYPE_FLOAT3, D3DDECLMETHOD_DEFAULT,
      D3DDECLUSAGE_POSITION, 0 },
    { 0, 3 * sizeof(float),
      D3DDECLTYPE_D3DCOLOR, D3DDECLMETHOD_DEFAULT,
      D3DDECLUSAGE_COLOR, 0 },
    { 0, 4 * sizeof(float),
      D3DDECLTYPE_FLOAT2, D3DDECLMETHOD_DEFAULT,
      D3DDECLUSAGE_TEXCOORD, 0 },
    D3DD3CL_END()
};
// Make sure the resulting declaration is compatible with
// the shader. This is really just a sanity check.
assert(cgD3D9ValidateVertexDeclaration(vertexProgram,
                                       declaration));
device->CreateVertexDeclaration(
    declaration, &vertexDeclaration);
device->CreateVertexShader(
    byteCode->GetBufferPointer(), &vertexShader);

// Create the pixel shader.
fragmentProgram = cgCreateProgramFromFile(context,
    CG_SOURCE, "FragmentProgram.cg",
    CG_PROFILE_PS_2_0, "FragmentProgram", 0);
{
    CComPtr<ID3DXBuffer> byteCode;
    const char* progSrc = cgGetProgramString(fragmentProgram,
    CG_COMPILED_PROGRAM);
    D3DXAssembleShader(progSrc, strlen(progSrc), 0, 0, 0,
    &byteCode, 0);
    device->CreatePixelShader(byteCode->GetBufferPointer(),
    &pixelShader)
}

// Grab some parameters.
modelViewMatrix = cgGetNamedParameter(vertexProgram,
    "ModelViewMatrix");

```

```
baseTexture = cgGetNamedParameter(fragmentProgram,
                                   "BaseTexture");
someColor = cgGetNamedParameter(fragmentProgram,
                                 "SomeColor");

// Sanity check that parameters have the expected size
assert(cgD3D9TypeToSize(cgGetParameterType(
                        modelViewMatrix)) == 16);
assert(cgD3D9TypeToSize(cgGetParameterType(someColor))
       == 4);
}

// Called to render the scene
void OnRender()
{
    // Get the Direct3D resource locations for parameters
    // This can be done earlier and saved
    DWORD modelViewMatrixRegister =
        cgGetParameterResourceIndex(modelViewMatrix);
    DWORD baseTextureUnit =
        cgGetParameterResourceIndex(baseTexture);
    DWORD someColorRegister =
        cgGetParameterResourceIndex(someColor);

    // Set the Direct3D state.
    device->SetVertexShaderConstantF(modelViewMatrixRegister,
                                     &matrix, 4);
    device->SetPixelShaderConstantF(someColorRegister,
                                    &constantColor, 1);
    device->SetVertexDeclaration(vertexDeclaration);
    device->SetTexture(baseTextureUnit, texture);
    device->SetVertexShader(vertexShader);
    device->SetPixelShader(pixelShader);

    // Draw scene.
    // ...
}

// Called before the device changes or is destroyed
void OnDestroyDevice() {
    vertexShader->Release();
    pixelShader->Release();
    vertexDeclaration->Release();
}
```

```
// Called before application shuts down
void OnShutdown() {
    // This frees any core runtime resources.
    // The minimal interface has no dynamic storage to free.
    cgDestroyContext(context);
}
```

### Direct3D 8 アプリケーション

次の C コードは、前述の頂点プログラムとフラグメント プログラムを Direct3D 8 アプリケーションにリンクします。

```
#include <cg/cg.h>
#include <cg/cgD3D8.h>

IDirect3DDevice8* device; // Initialized somewhere else
IDirect3DTexture8* texture; // Initialized somewhere else
D3DXMATRIX matrix; // Initialized somewhere else
D3DXCOLOR constantColor; // Initialized somewhere else
CGcontext context;
CGprogram vertexProgram, fragmentProgram;
DWORD vertexShader, pixelShader;
CGparameter baseTexture, someColor, modelViewMatrix;

// Called at application startup
void OnStartup()
{
    // Create context
    context = cgCreateContext();
}

// Called whenever the Direct3D device needs to be created
void OnCreateDevice()
{
    // Create the vertex shader
    vertexProgram = cgCreateProgramFromFile(context, CG_SOURCE,
        "VertexProgram.cg", CG_PROFILE_VS_1_1, "VertexProgram", 0);
    CComPtr<ID3DXBuffer> byteCode;
    const char* progSrc = cgGetProgramString(vertexProgram,
        CG_COMPILED_PROGRAM);
    // Normally, you also grab the constants and prepend them
    // to your vertex declaration. Not shown here for brevity.
    D3DXAssembleShader(progSrc, strlen(progSrc), 0, 0, 0,
        &byteCode, 0);
    // If your program uses explicit binding semantics (like
    // this one), you can create a vertex declaration
    // using those semantics.
```

```
DWORD declaration[] = {
    D3DVSD_STREAM(0),
    D3DVSD_REG(D3DVSDE_POSITION, D3DVSDT_FLOAT3),
    D3DVSD_REG(D3DVSDE_DIFFUSE, D3DVSDT_D3DCOLOR),
    D3DVSD_REG(D3DVSDE_TEXCOORD0, D3DVSDT_FLOAT2),
    D3DVSD_END()
}
// Make sure the resulting declaration is compatible with
// the shader. This is really just a sanity check.
assert(cgD3D8ValidateVertexDeclaration(vertexProgram,
                                       declaration));
// Create the shader handle using the declaration.
device->CreateVertexShader(declaration,
                          bytecode->GetBufferPointer(), &vertexShader, 0);

// Create the pixel shader.
fragmentProgram = cgCreateProgramFromFile(context,
                                          CG_SOURCE, "FragmentProgram.cg",
                                          CG_PROFILE_PS_1_1, "FragmentProgram", 0);
{
    CComPtr<ID3DXBuffer> bytecode;
    const char* progSrc = cgGetProgramString(fragmentProgram,
                                             CG_COMPILED_PROGRAM);
    D3DXAssembleShader(progSrc, strlen(progSrc), 0, 0, 0,
                      &byteCode, 0);
    device->CreatePixelShader(byteCode->GetBufferPointer(),
                             &pixelShader);
}

// Grab some parameters.
modelViewMatrix = cgGetNamedParameter(vertexProgram,
                                       "ModelViewMatrix");
baseTexture = cgGetNamedParameter(fragmentProgram,
                                   "BaseTexture");
someColor = cgGetNamedParameter(fragmentProgram,
                                 "SomeColor");

// Sanity check that parameters have the expected size
assert(cgD3D8TypeToSize(cgGetParameterType(
                        modelViewMatrix)) == 16);
assert(cgD3D8TypeToSize(cgGetParameterType(someColor))
      == 4);
}
```



```
// Called to render the scene
void OnRender()
{
    // Get the Direct3D resource locations for parameters
    // This can be done earlier and saved
    DWORD modelViewMatrixRegister =
        cgGetParameterResourceIndex(modelViewMatrix);
    DWORD baseTextureUnit =
        cgGetParameterResourceIndex(baseTexture);
    DWORD someColorRegister =
        cgGetParameterResourceIndex(someColor);

    // Set the Direct3D state.
    device->SetVertexShaderConstant(modelViewMatrixRegister,
                                    &matrix, 4);
    device->SetPixelShaderConstant(someColorRegister,
                                    &constantColor, 1);
    device->SetTexture(baseTextureUnit, texture);
    device->SetVertexShader(vertexShader);
    device->SetPixelShader(pixelShader);

    // Draw scene.
    // ...
}

// Called before the device changes or is destroyed
void OnDestroyDevice() {
    device->DeleteVertexShader(vertexShader);
    device->DeletePixelShader(pixelShader);
}

// Called before application shuts down
void OnShutdown() {
    // This frees any core runtime resources.
    // The minimal interface has no dynamic storage to free.
    cgDestroyContext(context);
}
```

## Direct3D 拡張インタフェース

不適切な不整合を回避するためにプログラムに拡張インタフェースを使用する場合は、シェーダ設定、シェーダのアクティブ化、パラメータ設定（テクスチャステージ状態の設定を含む）などの、インタフェースの関数を介して行うことのできるシェーダ関連のあらゆる操作に一貫して拡張インタフェースを使用することをお勧めします。

## Direct3D デバイスの設定

拡張インタフェースは、プログラムとパラメータの管理を簡単にするために、最小インタフェースよりも多くの機能をカプセル化しています。これは、適切なタイミングで適切なDirect3Dコールを実行することにより行われます。これらのコールのいくつかは Direct3D デバイスを必要とするため、Cg ランタイムは Direct3D デバイスと通信する必要があります。

```
HRESULT cgD3D9SetDevice(IDirect3DDevice9* device);
```

ランタイムに現在関連付けられている Direct3D デバイスは、`cgD3D9GetDevice()` を使用して取得できます。

```
IDirect3DDevice9* cgD3D9GetDevice();
```

`cgD3D9SetDevice()` が 0 を入力としてコールされると、拡張インタフェースで使用されているすべての Direct3D リソースが解放されます。Direct3D デバイスは、そのデバイスに対する参照がすべて削除された場合にのみ破棄されるので、アプリケーションでは、Direct3D デバイスを使い終わったときに 0 を入力として `cgD3D9SetDevice()` をコールし、アプリケーションの停止時にそのデバイスが破棄されるようにする必要があります。そうしないと、Direct3D は正しく停止せず、デバッグ コンソールにメモリ リークをレポートします。

0 を入力として `cgD3D9SetDevice()` をコールしても、Cg コア ランタイムのリソースには影響しないことに注意してください。すべての関連コア ランタイム ハンドル (CGprogram 型、CGparameter 型などのハンドル) は有効なままです。

2 回目に別のデバイスを指定して `cgD3D9SetDevice()` をコールした場合、それ以前のデバイスにより管理されていたすべてのプログラムは、新しいデバイスを使用して再ビルドされます。

## 消失した Direct3D デバイスへの応答

拡張インタフェースは、デバイスの消失に対応して再作成が必要な Direct3D リソースへの参照を保持することがあります。具体的には、Direct3D デバイスを消失状態からリセットする前に、特定の sampler パラメータを解放することが必要な場合があります。拡張インタフェースは、テクスチャが次の両方に該当する場合に、デバイスの消失に対応してリセットが必要なテクスチャへの参照を保持しています。

- D3DPOOL\_DEFAULT プールに作成されている
- パラメータ シャドーイングが有効になっているプログラムの sampler パラメータに (`cgD3D9SetTexture()` を使用して) バインドされている

この場合、パラメータを 0 に設定 (`cgD3D9SetTexture()` を使用) して、拡張インタフェースからそのテクスチャへの参照を削除し、テクスチャを破棄して Direct3D デバイスを消失状態からリセットできるようにする必要があります。その後、Direct3D デバイスをリセットし、テクスチャを再作成してから、sampler パラメータに再バインドする必要があります。次に例を示します。

```
IDirect3DDevice9* device; // Initialized elsewhere
IDirect3DTexture9* myDefaultPoolTexture;
CGprogram program;

void OneTimeLoadScene()
{
    // Load the program with cgD3D9LoadProgram and
    // enable parameter shadowing
    /* ... */
    cgD3D9LoadProgram(program, TRUE, 0, 0, 0);
    /* ... */
    // Bind sampler parameter
    GCparameter parameter;
    parameter = cgGetParameterByName(program, "MySampler");
    cgD3D9SetTexture(parameter, myDefaultPoolTexture);
}

void OnLostDevice()
{
    // First release all necessary resources
    PrepareForReset();
    // Next actually reset the D3D device
    device->Reset( /* ... */ );
    // Finally recreate all those resource
    OnReset();
}

void PrepareForReset()
{
    /* ... */
    // Release expanded interface reference
    cgD3D9SetTexture(mySampler, 0);
    // Release local reference
    // and any other references to the texture
    myDefaultPoolTexture->Release();
    /* ... */
}

void OnReset()
{
    // Recreate myDefaultPoolTexture in D3DPOOL_DEFAULT
    /* ... */
    // Since the texture was just recreated,
    // it must be re-bound to the parameter
    GCparameter parameter;
```

```

parameter = cgGetParameterByName(prog, "MySampler");
cgD3D9SetTexture(mySampler, myDefaultPoolTexture);
/* ... */
}

```

消失デバイスの詳細な説明と、これらを適切に処理する方法については、Direct3D のドキュメントを参照してください。

### 拡張インタフェース パラメータの設定

ここでは、uniform 型スカラ、uniform 型ベクトル、uniform 型行列、この 3 つの型の uniform 型配列、sampler など、拡張インタフェースの様々な型のパラメータの設定について説明します。

#### uniform 型スカラ、ベクトルおよび行列パラメータの設定

関数 `cgD3D9SetUniform()` は、`float3` や `float4x3` などの浮動小数点パラメータを設定します。

```

HRESULT cgD3D9SetUniform(CGparameter parameter,
                        const void* value);

```

必要なデータ量は `parameter` の型によって決まりますが、常に 1 つ以上の浮動小数点値の配列として指定されます。型は `void*` であるため、互換性のあるユーザー定義構造体は型をキャストせずに渡すことができます。次のコードは、`float3` 型の `vectorParam`、`float2x3` 型の `matrixParam` および `float2x2[3]` 型の `arrayParam` を設定するための `cgD3D9SetUniform()` の使用法を示したものです。

```

D3DXVECTOR3 vectorData(1,2,3);
float matrixData[2][3] = {{1, 2, 3}, {4, 5, 6}};
float arrayData[3][2][2] =
    {{{1, 2}, {3, 4}}, {{5, 6}, {7,8}}, {{9, 10}, {11, 12}}};
cgD3D9SetUniform(vectorParam, &vectorData);
cgD3D9SetUniform(matrixParam, matrixData);
cgD3D9SetUniform(arrayParam, arrayData);

```

前述のように、`cgD3D9TypeToSize()` を使用し、特定の型のパラメータを設定するために必要な値の個数を判断できます。

便宜を図るため、`D3DMATRIX` 型の  $4 \times 4$  の行列からパラメータを設定する関数もあります。

```

HRESULT cgD3D9SetUniformMatrix(CGparameter parameter,
                              const D3DMATRIX* matrix);

```

入力パラメータのサイズに合わせて行列の左上部分が抽出されるため、*matrixParam* もこの方法で設定できます。

```
D3DXMATRIX matrix(
    1, 1, 1, 0,
    1, 1, 1, 0,
    0, 0, 0, 0,
    0, 0, 0, 0,
);
cgD3D9SetUniformMatrix(matrixParam, &matrix);
```

前述の例では、*matrixParam* のすべての要素が 1 に設定されます。

uniform 型スカラ、ベクトルおよび行列パラメータの配列の設定

配列パラメータを設定するには、`cgD3D9SetUniformArray()` を使用します。

```
HRESULT cgD3D9SetUniformArray(CGparameter parameter,
    DWORD startIndex, DWORD numberOfElements,
    const void* array);
```

パラメータ *startIndex* および *numberOfElements* は、設定される配列パラメータの要素を指定します。*startIndex* から *startIndex+numberOfElements-1* までの、*numberOfElements* 個の要素を指定したことになります。*array* は、これらすべての要素を設定するのに十分な値が必要です。`cgD3D9SetUniform()` と同様、`cgD3D9TypeToSize()` を使用して必要な値の個数を判断でき、型は `void*` であるため、互換性のあるユーザ定義構造体は型をキャストせずに渡すことができます。

`cgD3D9SetUniformMatrix()` と同等の便利な関数もあります。

```
HRESULT cgD3D9SetUniformMatrixArray(CGparameter parameter,
    DWORD startIndex, DWORD numberOfElements,
    const D3DMATRIX* matrices);
```

パラメータ *startIndex* および *numberOfElements* は、`cgD3D9SetUniformMatrix()` と同じ意味を持ちます。

配列パラメータ *parameter* の要素のサイズに合わせて、配列 *matrices* の各行列の左上部分が抽出されます。配列 *matrices* には、*numberOfElements* 個の要素が必要です。

sampler パラメータの設定

sampler パラメータには、次の関数を使用して Direct3D テクスチャを割り当てます。

```
HRESULT cgD3D9SetTexture(CGparameter parameter,
    IDirect3DBaseTexture9* texture);
```

Direct3D 9 Cg ランタイムで sampler ステートを設定するには、次の関数を使用します。

```
HRESULT cgD3D9SetSamplerState(CGparameter parameter,
    D3DSAMPLERSTATETYPE type, DWORD value);
```

パラメータ *type* は `D3DSAMPLERSTATETYPE` 列挙のいずれかであり、パラメータ *value* の適切な値は、*type* によって異なります。この関数の使用例を次に示します。

```
cgD3D9SetSamplerState(parameter, D3DSAMP_MAGFILTER,
                      D3DTEXF_LINEAR);
```

Direct3D 8 Cg ランタイムでテクスチャ ステージ ステートを設定するには、次の関数を使用します。

```
HRESULT cgD3D8SetTextureStageState(CGparameter parameter,
                                   D3DTEXTURESTAGESTATETYPE type, DWORD value);
```

パラメータ *type* は、次の値のいずれかです。

<code>D3DTSS_ADDRESSU</code>	<code>D3DTSS_ADDRESSV</code>
<code>D3DTSS_ADDRESSW</code>	<code>D3DTSS_BORDERCOLOR</code>
<code>D3DTSS_MAGFILTER</code>	<code>D3DTSS_MINFILTER</code>
<code>D3DTSS_MIPFILTER</code>	<code>D3DTSS_MIPMAPLODBIAS</code>
<code>D3DTSS_MAXMIPLEVEL</code>	<code>D3DTSS_MAXANISOTROPY</code>

パラメータ *value* の適切な値は、*type* によって異なります。この関数の使用例を次に示します。

```
cgD3D8SetTextureStageState(parameter, D3DTSS_MAGFILTER,
                            D3DTEXF_LINEAR);
```

テクスチャ ラップ モードは、次の関数を使用して設定します。

```
HRESULT cgD3D9SetTextureWrapMode(CGparameter parameter,
                                  DWORD value);
```

入力 *value* は 0 か、あるいは `D3DWRAP_U`、`D3DWRAP_V` および `D3DWRAP_W` の組合せです。この関数の使用例を次に示します。

```
cgD3D9SetTextureWrapMode(parameter, D3DWRAP_U | D3DWRAP_V);
```

### パラメータ シャドーイング

パラメータ シャドーイングは、プログラムごとに次の時点で有効 / 無効を設定できます。

- プログラムをロードする時点で (75 ページの「[拡張インタフェース プログラムの実行](#)」を参照)
- 次の関数を使用して任意の時点で

```
HRESULT cgD3D9EnableParameterShadowing(
    CGprogram program, CGbool enable);
```

この場合、パラメータ シャドーイングを有効にするには `enable` を `CG_TRUE` に設定し、無効にするには `CG_FALSE` に設定します。

パラメータ シャドーイングが特定のプログラムに対して有効になっているかどうかを調べるには、次の関数を使用します。

```
CGbool cgD3D9IsParameterShadowingEnabled(CGprogam program);
```

この関数は、*program* に対してパラメータ シャドーイングが有効になっている場合に `CG_TRUE` を返します。

### 拡張インタフェース プログラムの実行

Direct3D 9 でプログラムをロードするには、`cgD3D9LoadProgram()` を使用します。

```
HRESULT cgD3D9LoadProgram(CGprogram program,
                          CG_BOOL parameterShadowingEnabled,
                          DWORD assembleFlags);
```

この関数は、*assembleFlags* に `D3DXASM` フラグを設定し、`D3DXAssembleShader()` を使用して *program* のコンパイル結果をアセンブルします。プログラムのプロファイルに応じて、`IDirect3DDevice9::CreateVertexShader()` を使用して Direct3D 9 頂点シェーダを作成するか、あるいは `IDirect3DDevice9::CreatePixelShader()` を使用して Direct3D 9 ピクセルシェーダを作成します。

この関数の典型的な使用法を次に示します。

```
HRESULT hresult = cgD3D9LoadProgram(vertexProgram, TRUE,
                                     D3DXASM_DEBUG);
HRESULT hresult = cgD3D9LoadProgram(fragmentProgram, TRUE, 0);
```

Direct3D 8 でプログラムをロードするには、`cgD3D8LoadProgram()` を使用します。

```
HRESULT cgD3D8LoadProgram(CGprogram program,
                          BOOL parameterShadowingEnabled, DWORD assembleFlags,
                          DWORD vertexShaderUsage, const DWORD* declaration);
```

この関数は、*assembleFlags* に `D3DXASM` フラグを設定し、`D3DXAssembleShader()` を使用して *program* のコンパイル結果をアセンブルします。次に、プログラムのプロファイルに応じ、`IDirect3DDevice8::CreateVertexShader()` を使用して Direct3D 頂点シェーダを作成するか、または `IDirect3DDevice8::CreatePixelShader()` を使用して Direct3D ピクセルシェーダを作成します。前者のとき、*declaration* は頂点宣言、*vertexShaderUsage* は使用情報の制御情報です。

プログラムのパラメータ シャドーイングを有効にするには、*parameterShadowingEnabled* の値を `TRUE` に設定する必要があります。この動作は、`cgD3D9EnableParameterShadowing()` をコールしてプログラムが作成された後で変更できます。この関数の典型的な使用法を次に示します。

```
HRESULT hresult = cgD3D8LoadProgram(vertexProgram, TRUE,
                                     D3DXASM_DEBUG, D3DUSAGE_SOFTWAREVERTEXPROCESSING,
                                     declaration);
HRESULT hresult = cgD3D8LoadProgram(fragmentProgram, TRUE,
                                     0, 0, 0);
```

それぞれ異なるレイアウトを持つ複数のジオメトリ データ セットに対して同じ頂点プログラムを適用する場合は、Direct3D 8 では、異なる頂点宣言を持つプログラムをロードする必要があります。これを行うには、これらの各頂点宣言について、`cgCopyProgram()` を使用して頂点プログラムを複製します。次のコード例は、この操作を示したものです。

```
CGprogram program1, program2;
program1 = cgCreateProgramFromFile(context, CG_SOURCE,
    "VertexProgram.cg", CG_PROFILE_VS_1_1, 0, 0);
const DWORD declaration1 =
    cgD3D8GetVertexDeclaration(program1);
cgD3D8LoadProgram(program1, TRUE, 0, 0, declaration1);
program2 = cgCopyProgram(program1);
const DWORD declaration2[] = {
    //... Custom declaration ...
};
if (cgD3D8ValidateVertexDeclaration(program2, declaration2))
    cgD3D8LoadProgram(program2, TRUE, 0, 0, declaration2);
```

Direct3D 9 と Direct3D 8 ではロード関数のみ異なります。アンロード関数とバインド関数は同じです。

Direct3D シェーダ オブジェクトやシャドウイングされたパラメータなど、`cgD3D9LoadProgram()` によって割り当てられた Direct3D リソースを解放するには、次の関数を使用します。

```
HRESULT cgD3D9UnloadProgam(CGprogram program);
```

`cgD3D9UnloadProgam()` では、`program` やそのパラメータ ハンドルなどのコアラuntime リソースは解放されないことに注意してください。一方、`cgDestroyProgram()` または `cgDestroyContext()` を使用してプログラムを破棄した場合は、`cgD3D9UnloadProgam()` の間接的なコールによりすべての Direct3D リソースが解放されます。

関数 `cgD3D9IsProgramLoaded()` は、`program` がロードされている場合に `CG_TRUE` を返します。

```
CGbool cgD3D9IsProgramLoaded(CGprogram program);
```

すべてのプログラムは、バインドする前にロードする必要があります。プログラムをバインドするには、`cgD3D9BindProgram()` をコールします。

```
HRESULT cgD3D9BindProgram(CGprogram program);
```

この関数は、基本的に、プログラムのプロファイルに応じて

```
IDirect3DDevice9::SetVertexShader()
```

```
IDirect3DDevice9::SetPixelShader()
```

をコールすることにより、`program` に対応する Direct3D シェーダをアクティブにします。パラメータ シャドウイングが `program` に対して有効になっている場合は、シャドウイングされたパラメータおよびそれに関連付けられている Direct3D ステート (`sampler` パラメータに対するテクスチャ ステージ ステートなど) をすべて設定します。値やステートの追跡はランタイムにより実行されないため、この設定は、これらのパラメータ



やそのステートの現在値にかかわらず行われます。シャドーイングされたパラメータが、`cgD3D9BindProgram()` のコール時までには設定されていない場合は、このパラメータに対していかなる種類の Direct3D コールも発行されません。

ある特定の時点でバインドできるのは1つの頂点プログラムと1つのフラグメントプログラムのみであるため、あるタイプのプログラムをバインドすると、同じタイプの他のプログラムは暗黙的にバインド解除されます。

### 拡張インタフェース プロファイル サポート

デバイスでサポートされている最新バージョンの頂点シェーダおよびピクセルシェーダを返す2つの便利な関数が用意されています。

```
CGprofile cgD3D9GetLatestVertexProfile();
CGprofile cgD3D9GetLatestPixelProfile();
```

これにより、これらのプロファイルがアプリケーションの作成時に存在していなかった場合でも、Cg プログラムは実行時に使用可能な最適プロファイルに対して自動的にコンパイルされるため、アプリケーションを将来の使用に備えることができます。最適コンパイルを可能にするもう1つの関数として、`cgD3D9GetOptimalOptions()` もあります。この関数は、特定のプロファイルに対して、コンパイラ オプションの最適なセットを表す文字列を返します。

```
char const* cgD3D9GetOptimalOptions(CGprofile profile);
```

この文字列は、`cgCreateProgram()` への引数の一部として使用されます。アプリケーションで破棄する必要はありません。ただし、別の Direct3D デバイスの同じプロファイルに対して `cgD3D9GetOptimalOptions()` が再びコールされた場合は、その内容が変化することがあります。

### 拡張インタフェースのプログラム例

ここで示すコード サンプルでは、拡張インタフェースの関数を使用して、Cg プログラムを Direct3D で動作させるための方法を示します。コードのわかりやすさを強調するために、サンプルではエラー チェックをほとんど行っていませんが、実働アプリケーションではすべての Cg 関数の戻り値をチェックする必要があります。次に示す頂点プログラムとフラグメントプログラムは、78 ページの「[拡張インタフェースの Direct3D 9 アプリケーション](#)」および 81 ページの「[拡張インタフェースの Direct3D 8 アプリケーション](#)」で参照されています。

### 拡張インタフェース頂点プログラム

次のCgコードは、`vertexProgram.cg`というファイル内にあると想定しています。

```
void VertexProgram(
    in float4 position : POSITION,
    in float4 color : COLOR0,
    in float4 texCoord : TEXCOORD0,
    out float4 positionO : POSITION,
    out float4 colorO : COLOR0,
    out float4 texCoordO : TEXCOORD0,
    const uniform float4x4 ModelViewMatrix)
```

```
{
    positionO = mul(position, ModelViewMatrix);
    colorO = color;
    texCoordO = texCoord; }
```

### 拡張インターフェイス フラグメント プログラム

次の Cg コードは、**FragmentProgram.cg** というファイル内にあることを想定します。

```
void FragmentProgram(
    in float4 color      : COLOR0,
    in float4 texCoord  : TEXCOORD0,
    out float4 colorO   : COLOR0,
    const uniform sampler2D BaseTexture,
    const uniform float4 SomeColor)
{
    colorO = color * tex2D(BaseTexture, texCoord) + SomeColor;
}
```

### 拡張インターフェイスの Direct3D 9 アプリケーション

次の C コードは、前述の頂点プログラムとフラグメント プログラムを Direct3D 9 アプリケーションにリンクします。

```
#include <cg/cg.h>
#include <cg/cgD3D9.h>

IDirect3DDevice9* device; // Initialized somewhere else
IDirect3DTexture9* texture; // Initialized somewhere else
D3DXCOLOR constantColor; // Initialized somewhere else
CGcontext context;
IDirect3DVertexDeclaration9* vertexDeclaration;
CGprogram vertexProgram, fragmentProgram;
CGparameter baseTexture, someColor, modelViewMatrix;

// Called at application startup
void OnStartup()
{
    // Create context
    context = cgCreateContext();
}

// Called whenever the Direct3D device needs to be created
void OnCreateDevice()
{
    // Pass the Direct3D device to the expanded interface.
    cgD3D9SetDevice(device);
}
```

```

// Determine the best profiles to use
CGprofile vertexProfile = cgD3D9GetLatestVertexProfile();
CGprofile pixelProfile = cgD3D9GetLatestPixelProfile();

// Grab the optimal options for each profile.
const char* vertexOptions[] = {
    cgD3D9GetOptimalOptions(vertexProfile), 0 };
const char* pixelOptions[] = {
    cgD3D9GetOptimalOptions(pixelProfile), 0 };

// Create the vertex shader.
vertexProgram = cgCreateProgramFromFile(
    context, CG_SOURCE, "VertexProgram.cg",
    vertexProfile, "VertexProgram", vertexOptions);
// If your program uses explicit binding semantics, you
// can create a vertex declaration using those semantics.
const D3DVERTEXELEMENT9 declaration[] = {
    { 0, 0 * sizeof(float),
      D3DDECLTYPE_FLOAT3, D3DDECLMETHOD_DEFAULT,
      D3DDECLUSAGE_POSITION, 0 },
    { 0, 3 * sizeof(float),
      D3DDECLTYPE_D3DCOLOR, D3DDECLMETHOD_DEFAULT,
      D3DDECLUSAGE_COLOR, 0 },
    { 0, 4 * sizeof(float),
      D3DDECLTYPE_FLOAT2, D3DDECLMETHOD_DEFAULT,
      D3DDECLUSAGE_TEXCOORD, 0 },
    D3DD3CL_END()
};

// Ensure the resulting declaration is compatible with the
// shader. This is really just a sanity check.
assert(cgD3D9ValidateVertexDeclaration(vertexProgram,
    declaration));

device->CreateVertexDeclaration(
    declaration, &vertexDeclaration);
// Load the program with the expanded interface.
// Parameter shadowing is enabled (second parameter = TRUE).
cgD3D9LoadProgram(vertexProgram, TRUE, 0);

// Create the pixel shader.
fragmentProgram = cgCreateProgramFromFile(
    context, CG_SOURCE, "FragmentProgram.cg",
    pixelProfile, "FragmentProgram", pixelOptions);

// Load the program with the expanded interface. Parameter
// shadowing is enabled (second parameter = TRUE). Ignore
// vertex shader specific flags, such as declaration usage.
cgD3D9LoadProgram(fragmentProgram, TRUE, 0);

```

```
// Grab some parameters.
modelViewMatrix = cgGetNamedParameter(vertexProgram,
                                       "ModelViewMatrix");
baseTexture = cgGetNamedParameter(fragmentProgram,
                                   "BaseTexture");
someColor = cgGetNamedParameter(fragmentProgram,
                                 "SomeColor");

// Sanity check that parameters have the expected size
assert(cgD3D9TypeToSize(cgGetParameterType(
                        modelViewMatrix)) == 16);
assert(cgD3D9TypeToSize(cgGetParameterType(someColor))
      == 4);

// Set parameters that don't change. They can be set
// only once since parameter shadowing is enabled
cgD3D9SetTexture(baseTexture, texture);
cgD3D9SetUniform(someColor, &constantColor);
}

// Called to render the scene
void OnRender()
{
    // Load model-view matrix.
    D3DXMATRIX modelViewMatrix;
    // ...

    // Set the parameters that change every frame
    // This must be done before binding the programs
    cgD3D9SetUniformMatrix(modelViewMatrix, &modelViewMatrix);

    // Set the vertex declaration
    device->SetVertexDeclaration(vertexDeclaration);

    // Bind the programs. This downloads any parameter values
    // that have been previously set.
    cgD3D9BindProgram(vertexProgram);
    cgD3D9BindProgram(fragmentProgram);

    // Draw scene.
    // ...
}

// Called before the device changes or is destroyed
void OnDestroyDevice()
{
    // Calling this function tells the expanded interface to
    // release its internal reference to the Direct3D device
    // and free its Direct3D resources.
    cgD3D9SetDevice(0);
}
```

```

}

// Called before application shuts down
void OnShutdown()
{
    // This frees any core runtime resource.
    cgDestroyContext(context);
}

```

### 拡張インタフェースの Direct3D 8 アプリケーション

次の C コードは、前述の頂点プログラムとフラグメント プログラムを Direct3D 8 アプリケーションにリンクします。

```

#include <cg/cg.h>
#include <cg/cgD3D8.h>

IDirect3DDevice8* device;    // Initialized somewhere else
IDirect3DTexture8* texture; // Initialized somewhere else
D3DXCOLOR constantColor;   // Initialized somewhere else
CGcontext context;
CGprogram vertexProgram, fragmentProgram;
CGparameter baseTexture, someColor, modelViewMatrix;

// Called at application startup
void OnStartup()
{
    // Create context
    context = cgCreateContext();
}

// Called whenever the Direct3D device needs to be created
void OnCreateDevice()
{
    // Pass the Direct3D device to the expanded interface.
    cgD3D8SetDevice(device);

    // Determine the best profiles to use
    CGprofile vertexProfile = cgD3D8GetLatestVertexProfile();
    CGprofile pixelProfile = cgD3D8GetLatestPixelProfile();

    // Grab the optimal options for each profile.
    const char* vertexOptions[] = {
        cgD3D8GetOptimalOptions(vertexProfile), 0 };
    const char* pixelOptions[] = {
        cgD3D8GetOptimalOptions(pixelProfile), 0 };
}

```

```
// Create the vertex shader.
vertexProgram = cgCreateProgramFromFile(
    context, CG_SOURCE, "VertexProgram.cg",
    vertexProfile, "VertexProgram", vertexOptions);
// If your program uses explicit binding semantics (like
// this one), you can create a vertex declaration
// using those semantics.
DWORD declaration[] = {
    D3DVSD_STREAM(0),
    D3DVSD_REG(D3DVSDE_POSITION, D3DVSDT_FLOAT3),
    D3DVSD_REG(D3DVSDE_DIFFUSE, D3DVSDT_D3DCOLOR),
    D3DVSD_REG(D3DVSDE_TEXCOORD0, D3DVSDT_FLOAT2),
    D3DVSD_END()
}

// Ensure the resulting declaration is compatible with the
// shader. This is really just a sanity check.
assert(cgD3D8ValidateVertexDeclaration(vertexProgram,
    declaration));

// Load the program with the expanded interface.
// Parameter shadowing is enabled (second parameter = TRUE).
cgD3D8LoadProgram(vertexProgram, TRUE, 0, 0, declaration);

// Create the pixel shader.
fragmentProgram = cgCreateProgramFromFile(
    context, CG_SOURCE, "FragmentProgram.cg",
    pixelProfile, "FragmentProgram", pixelOptions);

// Load the program with the expanded interface.
// Parameter shadowing is enabled (second parameter = TRUE).
// Ignore vertex shader specific flags, like declaration and
// usage.
cgD3D8LoadProgram(fragmentProgram, TRUE, 0, 0, 0);

// Grab some parameters.
modelViewMatrix = cgGetNamedParameter(vertexProgram,
    "ModelViewMatrix");
baseTexture = cgGetNamedParameter(fragmentProgram,
    "BaseTexture");
someColor = cgGetNamedParameter(fragmentProgram,
    "SomeColor");
```

```
// Sanity check that parameters have the expected size
assert(CG_D3D8TypeToSize(CG_GetParameterType(
    modelViewMatrix)) == 16);
assert(CG_D3D8TypeToSize(CG_GetParameterType(someColor))
    == 4);

// Set parameters that don't change. They can be set
// only once since parameter shadowing is enabled
CG_D3D8SetTexture(baseTexture, texture);
CG_D3D8SetUniform(someColor, &constantColor);
}

// Called to render the scene
void OnRender()
{
    // Load model-view matrix.
    D3DXMATRIX modelViewMatrix;
    // ...

    // Set the parameters that change every frame
    // This must be done before binding the programs
    CG_D3D8SetUniformMatrix(modelViewMatrix, &modelViewMatrix);

    // Bind the programs. This downloads any parameter values
    // that have been previously set.
    CG_D3D8BindProgram(vertexProgram);
    CG_D3D8BindProgram(fragmentProgram);

    // Draw scene.
    // ...
}

// Called before the device changes or is destroyed
void OnDestroyDevice()
{
    // Calling this function tells the expanded interface to
    // release its internal reference to the Direct3D device
    // and free its Direct3D resources.
    CG_D3D8SetDevice(0);
}
```

```
// Called before application shuts down
void OnShutdown()
{
    // This frees any core runtime resource.
    cgDestroyContext(context);
}
```

## Direct3D デバッグ モード

86 ページの「Direct3D エラー レポート」で説明するエラー レポート メカニズムに加えて、Direct3D 9 または Direct3D 8 Cg ランタイムを使用したアプリケーションの開発を支援するために、Direct3D 9 または Direct3D 8 Cg ランタイム DLL のデバッグバージョンが用意されています。このバージョンにはデバッグ シンボルはありませんが、通常のバージョンのかわりに使用された場合に、Win32 関数の `OutputDebugString()` を使用して多くの役立つメッセージとトレースをデバッグ出力コンソールに出力します。デバッグ DLL が出力する情報の例を次に示します。

- Direct3D ランタイムまたは Cg コア ランタイムのエラー
- 拡張インタフェースにより管理されるパラメータについてのデバッグ情報
- 潜在的なパフォーマンスに関する警告

トレースの例を次に示します。

```
cgD3D(TRACE): Creating vertex shader for program 3
cgD3D(TRACE): Discovering parameters for vertex program 3
cgD3D(TRACE): Discovered uniform parameter 'ModelViewProj'
of type float4x4
cgD3D(TRACE): Finished discovering parameters for vertex
program 3
cgD3D(TRACE): Creating pixel shader for program 24
cgD3D(TRACE): Discovering parameters for pixel program 24
cgD3D(TRACE): Discovered sampler parameter 'BaseTexture'
cgD3D(TRACE): Discovered uniform parameter 'SomeColor' of
type float4
cgD3D(TRACE): Finished discovering parameters for pixel
program 24
cgD3D(TRACE): Shadowing state for sampler parameter
BaseTexture
cgD3D(TRACE): Shadowing sampler state D3DTSS_MAGFILTER for
sampler parameter 'BaseTexture'
cgD3D(TRACE): Shadowing sampler state D3DTSS_MINFILTER for
sampler parameter 'BaseTexture'
cgD3D(TRACE): Shadowing sampler state D3DTSS_MIPFILTER for
sampler parameter 'BaseTexture'
...
```



```

cgD3D(TRACE): Shadowing 16 values for uniform parameter
'ModelViewProj' of type float4x4
cgD3D(TRACE): Activating vertex shader for program 3
cgD3D(TRACE): Setting shadowed parameters for program 3
cgD3D(TRACE): Setting registers for uniform parameter
'ModelViewProj' of type float4x4
cgD3D(TRACE): Setting constant registers [0 - 3] for
parameter 'ModelViewProj' of type float4x4
cgD3D(TRACE): Activating pixel shader for program 24
cgD3D(TRACE): Setting shadowed parameters for program 24
cgD3D(TRACE): Setting texture for sampler parameter
'BaseTexture'
cgD3D(TRACE): Setting SamplerState[0].D3DTSS_MAGFILTER for
sampler parameter 'BaseTexture'
cgD3D(TRACE): Setting SamplerState[0].D3DTSS_MINFILTER for
sampler parameter 'BaseTexture'
cgD3D(TRACE): Setting SamplerState[0].D3DTSS_MIPFILTER for
sampler parameter 'BaseTexture'
...
cgD3D(TRACE): Deleting vertex shader for program 3
cgD3D(TRACE): Deleting pixel shader for program 24

```

デバッグ DLL を使用するには、次のようにします。

1. アプリケーションを、cgD3D9.lib (または cgD3D8.lib) ではなく cgD3D9d.lib (または cgD3D8d.lib) にリンクします。
2. アプリケーションが cgD3D9d.dll (または cgD3D8d.dll) を参照できることを確認します。
3. cgD3D9EnableDebugTracing() を使用し、コードの各部分のトレースを有効または無効にします。

```
void cgD3D9EnableDebugTracing(CGbool enable);
```

次に、アプリケーション コードの一部についてデバッグトレースを有効にする方法を示します。

```

cgD3D9EnableDebugTracing(CG_TRUE);
// ...
// Application code that is traced
// ...
cgD3D9EnableDebugTracing(CG_FALSE);

```

各デバッグトレース出力時には、エラーを cgD3D9DebugTrace に設定することに注意してください。このため、cgSetErrorCallback() を使用してエラーコールバックがコアランタイムに登録されている場合は、各デバッグトレース出力により、このエラーコールバックがコールされます (87 ページの「エラーコールバックの使用」を参照)。

## Direct3D エラー レポート

Cg のエラー レポートには、定義済みのエラーの型、エラーをテストするための関数およびエラー コールバックのサポートが含まれます。

### Direct3D のエラーの型

Direct3D ランタイムは、Cg コア ランタイムでレポートされる `CGError` 型のエラーと Direct3D ランタイムでレポートされる `HRESULT` 型のエラーを生成します。さらに、次の 2 つのグループにリストする、Direct3D Cg ランタイムに固有のエラーを返します。

#### □ `CGError`

- ✦ `cgD3D9Failed`: Direct3D ランタイム関数が、エラーを返す Direct3D コールを行った場合に設定されます。
- ✦ `cgD3D9DebugTrace`: デバッグ DLL を使用してデバッグメッセージがデバッグ コンソールに出力される場合に設定されます (84 ページの「Direct3D デバッグ モード」を参照)。

#### □ `HRESULT`

- ✦ `CGD3D9ERR_INVALIDPARAM`: パラメータ値を設定できない場合に返されます。
- ✦ `CGD3D9ERR_INVALIDPROFILE`: 予期されていないプロファイルを持つプログラムが関数に渡された場合に返されます。
- ✦ `CGD3D9ERR_INVALIDSAMPLERSTATE`: 有効な `sampler` ステートではない `D3DTEXTURESTAGESTATETYPE` 型のパラメータが `sampler` ステート関数に渡された場合に返されます。
- ✦ `CGD3D9ERR_INVALIDVEREXDECL`: プログラムが拡張インタフェースでロードされ、与えられた宣言に互換性がない場合に返されます。
- ✦ `CGD3D9ERR_NODEVICE`: 必要な Direct3D デバイスが 0 の場合に返されます。この状況は一般に、拡張インタフェース関数がコールされ、Direct3D デバイスが `cgD3D9SetDevice()` で設定されていない場合に発生します。
- ✦ `CGD3D9ERR_NOTMATRIX`: 行列型を要求する関数に行列型ではないパラメータが渡された場合に返されます。
- ✦ `CGD3D9ERR_NOTLOADED`: `cgD3D9LoadProgram()` により拡張インタフェースでパラメータがロードされていない場合に返されます。
- ✦ `CGD3D9ERR_NOTSAMPLER`: `sampler` パラメータを要求する関数に `sampler` ではないパラメータが渡された場合に返されます。
- ✦ `CGD3D9ERR_NOTUNIFORM`: `uniform` 型を要求する関数に `uniform` 型ではないパラメータが渡された場合に返されます。
- ✦ `CGD3D9ERR_NULLVALUE`: 0 以外の値を要求する関数に 0 の値が渡された場合に返されます。

- ↳ **CGD3D9ERR\_OUTOFRANGE:** 関数に対して指定された配列範囲が範囲外の場合に返されます。
- ↳ **CGD3D9\_INVALID\_REG:** 無効なパラメータ型に対してレジスタ番号が要求されている場合に返されます。このエラーは、最小インタフェース関数に固有であり、エラー コールバックを起動しません。

## エラーのテスト

**HRESULT** 型のエラーを返す Direct3D ランタイム関数がコールされた場合、正常終了かエラーかをテストする適切な方法は、Win32 マクロ **FAILED()** および **SUCCEEDED()** を使用することです。複数の正常終了値が存在することがあるため、0 か **D3D\_OK** かでエラーをテストするだけでは不十分です。

便利さを向上させるため、またコアランタイムとの統一を図るために、Direct3D ランタイムにも **cgGetLastError()** に類似した **cgD3D9GetLastError()** が用意されています。ただし、これは **FAILED()** マクロが **TRUE** を返す **HRESULT** 型の直前の Direct3D ランタイム エラーを返します。

```
HRESULT cgD3D9GetLastError();
```

直前のエラーは、コールの直後に必ずクリアされます。

関数 **cgD3D9TranslateHRESULT()** は、**HRESULT** 型のエラーを文字列に変換します。

```
const char* cgD3D9TranslateHRESULT(HRESULT hr);
```

この関数も Cg Direct3D ランタイムが生成するエラーを変換するため、この関数は **DXGetErrorDescription9()** のかわりにコールする必要があります。

## エラー コールバックの使用

次に、コアランタイムエラーからのデバッグトレースと、Direct3D ランタイムエラーからのデバッグトレースを分類するエラー コールバックの例を示します。

```
void MyErrorCallback() {
    CGerror error = cgGetError();
    if (error == cgD3D9DebugTrace) {
        // This is a debug trace output.
        // A breakpoint could be set here to step from one
        // debug output to the other.
        return;
    }
    char buffer[1024];
    if (error == cgD3D9Failed)
        sprintf(buffer, "A Direct3D error occurred: %s'\n",
                cgD3D9TranslateHRESULT(cgD3D9GetLastError()));
    else
        sprintf(buffer, "A Cg error occurred: '%s'\n",
                cgD3D9TranslateCGerror(error));
    OutputDebugString(buffer);
}
cgSetErrorCallback(MyErrorCallback);
```



# 簡単なチュートリアル

この章では、提供されているサンプルの Cg Microsoft Visual Studio ワークスペースを、実験的に使用できる単純な Cg プログラムとあわせて、順を追って説明します。

## ワークスペースのロード

Cg\_simple ファイルをロードすると、ワークスペースが図 3 のように表示されます。

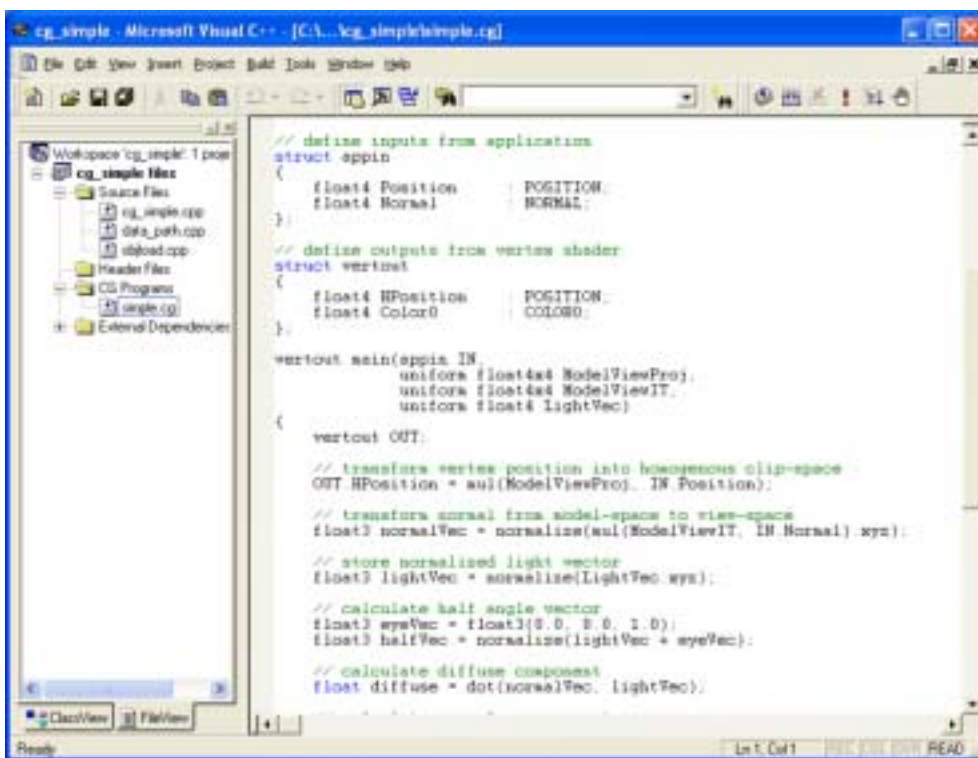


図 3 Cg\_simple ワークスペース

通常どおり、「FileView」タブをクリックしてプロジェクト内の各種ファイルを表示します。ただしここでは、通常の「Source Files」フォルダと「Header Files」フォルダに加えて、「Cg Programs」フォルダもある点が異なります。

この「Cg Program」フォルダには、実験に使用できる `simple.cg` という1つの Cg プログラムが含まれます。`simple.cg` を編集する場合は、このプログラムをダブルクリックして開きます。`simple.cg` の編集中は、[Ctrl] キーを押しながら [F7] キーを押して、いつでもコンパイルが可能です。プロジェクトの設定方法のため、コード内のエラーは、普通の C または C++ プログラムのコンパイル時と同様に表示されます。

エラーをダブルクリックして、ソースコード内でエラーの原因となった場所を参照することもできます。

---

## simple.cg について

Cg\_simple アプリケーションでは、`simple.cg` で定義されているシェーダをトラスに対して実行します。提供されているバージョンの `simple.cg` は、各頂点のディフューズライティングとスペキュラライティングを計算します。

図 4 は、このシェーダのスクリーンショットです。

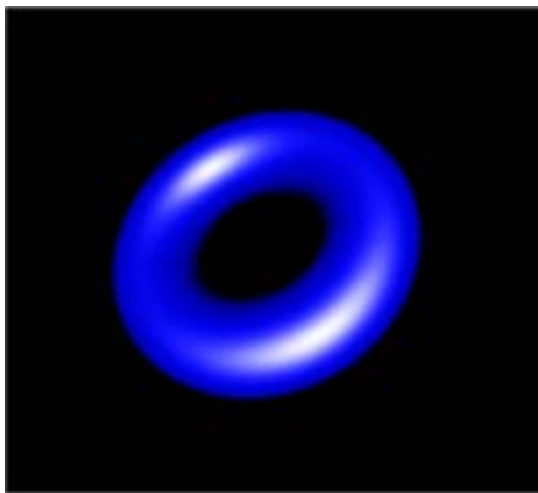


図 4 simple.cg シェーダ

## simple.cg のプログラム リスティング

次に、`simple.cg` のプログラム リストを示します。

```
// Define inputs from application.
struct appin
{
    float4 Position      : POSITION;
    float4 Normal        : NORMAL;
};

// Define outputs from vertex shader.
struct vertout
{
    float4 HPosition     : POSITION;
    float4 Color         : COLOR;
};

vertout main(appin IN,
             uniform float4x4 ModelViewProj,
             uniform float4x4 ModelViewIT,
             uniform float4 LightVec)
{
    vertout OUT;

    // Transform vertex position into homogenous clip-space.
    OUT.HPosition = mul(ModelViewProj, IN.Position);

    // Transform normal from model-space to view-space.
    float3 normalVec = normalize(mul(ModelViewIT,
                                     IN.Normal).xyz);

    // Store normalized light vector.
    float3 lightVec = normalize(LightVec.xyz);

    // Calculate half angle vector.
    float3 eyeVec = float3(0.0, 0.0, 1.0);
    float3 halfVec = normalize(lightVec + eyeVec);

    // Calculate diffuse component.
    float diffuse = dot(normalVec, lightVec);

    // Calculate specular component.
    float specular = dot(normalVec, halfVec);

    // Use the lit function to compute lighting vector from
```

```
// diffuse and specular values.
float4 lighting = lit(diffuse, specular, 32);

// Blue diffuse material
float3 diffuseMaterial = float3(0.0, 0.0, 1.0);

// White specular material
float3 specularMaterial = float3(1.0, 1.0, 1.0);

// Combine diffuse and specular contributions and
// output final vertex color.
OUT.Color.rgb = lighting.y * diffuseMaterial +
                lighting.z * specularMaterial;
OUT.Color.a = 1.0;

return OUT;
}
```

## varying 型データを持つ構造体の定義

最初に注意することは、varying 型データに対するバインディング セマンティクスを持つ構造体の定義です。

**appin** 構造体を見てみましょう。

```
// define inputs from application
struct appin
{
    float4 Position      : POSITION;
    float4 Normal        : NORMAL;
};
```

この構造体には、**Position** および **Normal** という 2 つのメンバのみが含まれています。このデータは頂点ごとに変化するため、バインディング セマンティクス **POSITION** および **NORMAL** は、座標情報を事前定義済みの属性 **POSITION** に関連付け、法線情報を事前定義済みの属性 **NORMAL** に関連付けるようコンパイラに指示します。

**simple.cg** で定義されているもう 1 つの構造体は **vertout** で、これは頂点からフラグメントへのコネクタです。

```
// define outputs from vertex shader
struct vertout
{
    float4 HPosition     : POSITION;
    float4 Color         : COLOR;
};
```



`vertout` 構造体にも、`Hposition` (同次座標での頂点座標) および `Color` (頂点の色) という 2 つのメンバのみが含まれています。ここでも、変数のレジスタ位置を指定するためにバインディング セマンティクスが使用されています。この場合、同次座標情報は `POSITION` に対応するハードウェア レジスタにあり、カラー情報は `COLOR` に対応するハードウェア レジスタにあります。

## 引数の受渡し

次に、`main()` の宣言から順に、プログラムの本体をセクションごとに見てみましょう。

```
vertout main(appin IN,
             uniform float4x4 ModelViewProj,
             uniform float4x4 ModelViewIT,
             uniform float4 LightVec)
```

頂点プログラムに必要であるため、`main()` はアプリケーション - 頂点の構造体を入力として受け取り、頂点 - フラグメントの構造体を返します。この場合は、すでに定義した `appin` および `vertout` という 2 つのタイプの構造体を使用しています。`main()` は 3 つの `uniform` 型パラメータを受け取ることに注意してください。2 つは行列、1 つはベクトルです。3 つのパラメータはすべて、ランタイムライブラリを使用してアプリケーションにより `simple.cg` に渡されます。

最初の行列 `ModelViewProj` は、モデルビュー行列と射影行列を連結したものです。連結した行列によって、ポイントをモデル空間からクリップ空間に変換します。2 番目の行列 `ModelViewIT` は、モデルビュー行列の逆転置行列です。3 番目のパラメータ `LightVec` は、光源の位置を指定するベクトルです。

## 基本変換

次に、頂点プログラムの本体を説明します。

```
vertout OUT;

OUT.HPosition = mul(ModelViewProj, IN.Position);
```

頂点プログラムは、頂点の同次クリップ空間座標を計算します (モデル空間で与えられた頂点座標を変換します)。したがって、頂点のモデル空間座標 (`IN.Position` で指定される) は、モデルビュー行列と射影行列の連結 (この例では `ModelViewProj` と呼ぶ) によって変換する必要があります。変換された座標は、`OUT.HPosition` に直接代入されます。頂点プログラムを使用する場合は、パースペクティブ除算を行う必要はありません。ハードウェアが、頂点プログラムを実行した後に、分割を自動的に実行します。

視点空間でライティングを行う必要があるため、モデル空間法線 `IN.Normal` を視点空間に変換する必要があります。

```
// transform normal from model-space to view-space
float3 normalVec = normalize(mul(ModelViewIT,
                               IN.Normal).xyz);
```

法線を変換する際には、モデルビュー行列の逆転置行列によって乗算する必要があります。次に、視点空間法線ベクトルを正規化し、`normalVec`として格納します。

## ライティングの準備

次のステップでは、ライティングを準備します。

```
// store normalized light vector
float3 lightVec = normalize(LightVec.xyz);

// calculate half angle vector
float3 eyeVec = float3(0.0, 0.0, 1.0);
float3 halfVec = normalize(lightVec + eyeVec);
```

この時点で、すべてのベクトルを正規化する必要があります。`LightVec`<sup>1</sup>の正規化から開始します。次に、スペキュラライティングの準備として、光ベクトルと視点ベクトルの中間のベクトル(つまり、 $(\text{lightVec} + \text{eyeVec}) / 2$ )であるハーフアングルベクトル `halfVec` を定義する必要があります。`halfVec` を正規化するため、2で割る必要はありません。正規化においては冗長な処理だからです。この例では、視点が  $(0, 0, 1)$  にあると想定していますが、視点座標は頂点ごとに変化するものではないため、アプリケーションでは視点座標を uniform 型パラメータとしても渡すのが一般的です。ここでは Cg のインラインベクトルコンストラクタを使用して、視点座標を含む 3 成分 float ベクトルを作成し、この値を `eyeVec` に代入します。

---

1. `LightVec` は uniform 型であるため、頂点ごとに正規化するよりも、アプリケーションで 1 回のみ正規化するほうが効率的です。ここでは、例証の目的でこの処理を行っています。

## 頂点の色の計算

次に、出力する頂点の色を計算する必要があります。

### ディフューズ ライティングとスペキュラ ライティングからの寄与の計算

この例では、ディフューズ ライティングとスペキュラ ライティングの単純な混合を計算します。

```
// calculate diffuse component
float diffuse = dot(normalVec, lightVec);

// calculate specular component
float specular = dot(normalVec, halfVec);

// Use the lit function to compute lighting vector from
// diffuse and specular values
float4 lighting = lit(diffuse, specular, 32);
```

ここでは、Cg 標準ライブラリを使用して、内積 (`dot()` を使用) を実行します。標準ライブラリの `lit()` 関数を使用し、計算済みの内積に基づいて Blinn スタイルのライティングベクトルも計算します。返されるベクトルでは、`y` 座標にディフューズ ライティングからの寄与、`z` 座標にスペキュラ ライティングからの寄与が保持されます。

標準ライブラリを利用して、開発サイクルをスピードアップすることを忘れないでください。

### ディフューズ ライティングとスペキュラ ライティングからの寄与の変調

ディフューズ ライティングとスペキュラ ライティングからの寄与である `lighting.y` および `lighting.z` が計算された後で、オブジェクトのマテリアル特性を使用して変調する必要があります。

```
// blue diffuse material
float3 diffuseMaterial = float3(0.0, 0.0, 1.0);

// white specular material
float3 specularMaterial = float3(1.0, 1.0, 1.0);

// combine diffuse and specular contributions and
// output final vertex color
OUT.Color.rgb = lighting.y * diffuseMaterial +
                lighting.z * specularMaterial;
OUT.Color.a = 1.0;

return OUT;
```

オブジェクトのディフューズ マテリアル色を青として定義します。ライティングからの寄与をマテリアル特性で変調して、最終的な頂点色を計算し、それを出力構造体の色フィールド `out.Color` に代入します。最後に、最終的な色のアルファ チャンネルを 1.0 に設定してオブジェクトが不透明になるようにし、`out` 構造体に格納された計算済みの座標と色の値を返します。

## その他の実験

`simple.cg` をフレームワークとして使用し、他のパラメータをプログラムに追加したり、頂点プログラムでより複雑な計算を実行したりすることにより、高度な実験を行いましょう。実験をお楽しみください！

# 拡張プロファイルのサンプルシェーダ

この章では、Cg で記述された拡張プロファイルのサンプルシェーダを紹介しません。各シェーダにはスナップショット、説明およびソースコードが付いています。

サンプルは次のとおりです。

- 改善されたスキニング
- 改善された水面
- 融解ペイント
- マルチペイント
- レイトレーシングによる屈折
- 皮膚
- 薄膜エフェクト
- カーペイント9

## 改善されたスキニング

### 説明

このシェーダは、特定のボーンに影響する可能性のあるすべての変換行列のセットを受け取ります。各ボーンは、そのボーンに影響する行列のリストも送ります。次に、各頂点について、その頂点に影響する各ボーンを調べて変換する単純なループがあります。こうすることによって、ボーンが1つの場合にはあるプログラムを使用し、ボーンが2つの場合には別のプログラムを使用するなどではなく、任意の数のボーンに影響される頂点のスキニング処理のすべてを1つのCgプログラムのみで実行できます。

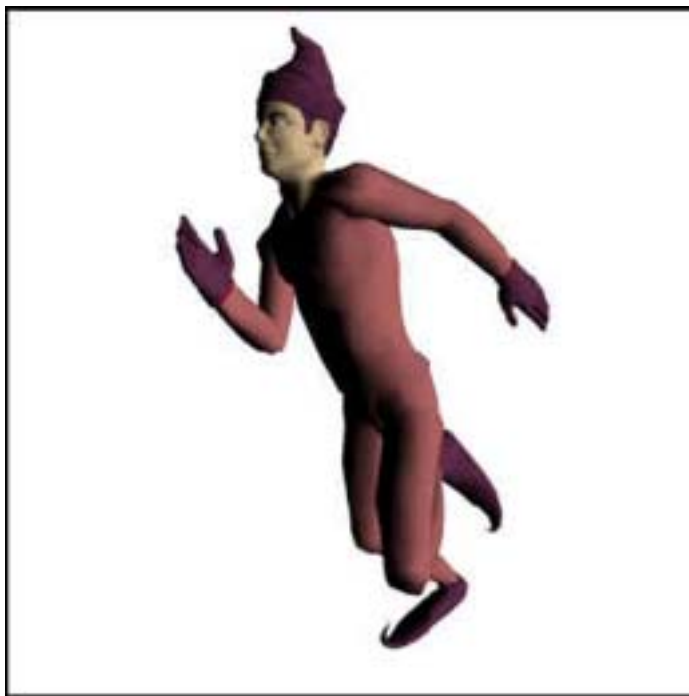


図 5 改善されたスキニングの例

## 改善されたスキニングの頂点シェーダ ソース コード

```
struct inputs
{
    float4 position      : POSITION;
    float4 weights       : BLENDWEIGHT;
    float4 normal        : NORMAL;
    float4 matrixIndices : TESSFACTOR;
    float4 numBones      : SPECULAR;
};

struct outputs
{
    float4 hPosition     : POSITION;
    float4 color         : COLOR0;
};

outputs main(inputs IN,
              uniform float4x4 modelViewProj,
              uniform float3x4 boneMatrices[30],
              uniform float4 color,
              uniform float4 lightPos)
{
    outputs OUT;

    float4 index = IN.matrixIndices;
    float4 weight = IN.weights;

    float4 position;
    float3 normal;

    for (float i = 0; i < IN.numBones.x; i += 1) {
        // transform the offset by bone i
        position = position + weight.x *
            float4(mul(boneMatrices[index.x], IN.position).xyz,
                  1.0);

        // transform normal by bone i
        normal = normal + weight.x *
            mul((float3x3)boneMatrices[index.x],
              IN.normal.xyz).xyz;

        // shift over the index/weight variables; this moves
        // the index and weight for the current bone into
```

```
    // the .x component of the index and weight variables
    index = index.yzwx;
    weight = weight.yzwx;
}

normal = normalize(normal);

OUT.hPosition = mul(modelViewProj, position);
OUT.color = dot(normal, lightPos.xyz) * color;

return OUT;
}
```



## 改善された水面

### 説明

このデモでは、(自由な回転により)大きな格子状の頂点で取り囲まれているシーンのように見えますが、ワイヤフレームに切り換えたりフラスタム角度を大きくしたりすると、頂点は静的メッシュであり、その高さ、法線およびテクスチャ座標は視線方向と視点の高さに基づいてその場で計算されていることが明らかになります。この手法では、静的メッシュを事前に計算できるため、GPU を有効に使用する水面アニメーションが可能になります。頂点はサイン波を使用して置換され、この例では、ループを使用して 5 つのサイン波を合計し、写実的なエフェクトを実現しています。



図 6 改善された水面の例

## 改善された水面の頂点シェーダ ソース コード

```
struct app2vert
{
    float4 Position    : POSITION;
};

struct vert2frag
{
    float4 HPosition   : POSITION;
    float4 TexCoord0   : TEXCOORD0;
    float4 TexCoord1   : TEXCOORD1;
    float4 Color0      : COLOR0;
    float4 Color1      : COLOR1;
};

void calcWave(out float disp, out float2 normal,
              float dampening, float3 viewPosition,
              float waveTime, float height,
              float frequency, float2 waveDirection)
{
    float distancel = dot(viewPosition.xy, waveDirection);
    distancel = frequency * distancel + waveTime;

    disp = height * sin(distancel) / dampening;
    normal = -cos(distancel) * height * frequency *
              (waveDirection.xy) / (.4*dampening);
}

vert2frag main(
    app2vert IN,
    uniform float4x4 ModelViewProj,
    uniform float4x4 ModelView,
    uniform float4x4 ModelViewIT,
    uniform float4x4 TextureMat,
    uniform float   Time,
    uniform float4   Wave1,
    uniform float4   Wave1Origin,
    uniform float4   Wave2,
    uniform float4   Wave2Origin,
    const uniform float4   WaveData[5])
{
    vert2frag OUT;
```

```

float4 position = float4(IN.Position.x, 0,
                        IN.Position.y,1);
float4 normal = float4(0,1,0,0);
float dampening = 1 + dot(position.xyz, position.xyz)/1000;
float i, disp;
float2 norm;

for (i = 0; i < 5; i = i + 1)
{
    float waveTime = Time.x * WaveData[i].z;
    float frequency = WaveData[i].z;
    float height = WaveData[i].w;
    float2 waveDir = WaveData[i].xy;

    calcWave(disp, norm, dampening, IN.Position.xyz,
            waveTime, height, frequency, waveDir);
    position.y = position.y + disp;
    normal.xz = normal.xz + norm;
}

OUT.HPosition = mul(ModelViewProj, position);

// transform normal into eye-space
normal = mul(ModelViewIT, normal);
normal.xyz = normalize(normal.xyz);

// get a vector from the vertex to the eye
float3 eyeToVert = mul(ModelView, position).xyz;
eyeToVert = normalize(eyeToVert);

// calculate the reflected vector for cubemap look-up
float4 reflected = mul(TextureMat,
                        reflect(eyeToVert, normal.xyz).xyz);

// output two reflection vectors for the two
// environment cubemaps
OUT.TexCoord0 = reflected;
OUT.TexCoord1 = reflected;

// Calculate a fresnel term (note that f0 = 0)
float fres = 1+dot(eyeToVert,normal.xyz);
fres = pow(fres, 5);

// set the two color coefficients (the magic constants

```

```
// are arbitrary), these two color coefficients are used
// to calculate the contribution from each of the two
// environment cubemaps (one bright, one dark)
OUT.Color0 = (fres*1.4 + min(reflected.y,0)).xxxx +
    float4(.2,.3,.3,0);
OUT.Color1 = (fres*1.26).xxxx;

return OUT;
}
```

## 改善された水面のピクセル シェーダ ソース コード

```
float4 main(in float3 color0      : COLOR0,
            in float3 color1      : COLOR1,
            in float3 reflectVec   : TEXCOORD0,
            in float3 reflectVecDark : TEXCOORD1,
            uniform samplerCUBE environmentMaps[2]
            ) : COLOR
{
    float3 reflectColor = texCUBE(environmentMaps[0],
        reflectVec).rgb;
    float3 reflectColorDark = texCUBE(environmentMaps[1],
        reflectVecDark).rgb;

    float3 color = (reflectColor * color0) +
        (reflectColorDark * color1);
    return float4(color, 1.0);
}
```

## 融解ペイント

### 説明

このシェーダは、プロシージャルに修正されるテクスチャルックアップで環境マップを使用し、表面テクスチャ（この例では NVIDIA ロゴ）に対する融解エフェクトを作成します。反射ベクトルがノイズ関数を使用してシフトされ、表面にでこぼこの外観を与えます。表面テクスチャのテクスチャ座標も、ノイズテクスチャに基づいて時間依存方式でシフトされます。



図 7 融解ペイントの例

### 融解ペイントの頂点シェーダ ソース コード

```
// define inputs from application
struct app2vert
{
    float4 Position      : POSITION;
    float4 Normal       : NORMAL;
```

```
    float4 Color0      : COLOR0;
    float4 TexCoord0   : TEXCOORD0;
};

struct vert2frag
{
    float4 HPosition   : POSITION;
    float3 OPosition   : TEXCOORD2;
    float3 EPosition   : TEXCOORD3;
    float3 Normal      : TEXCOORD1;
    float3 TexCoord0   : TEXCOORD0;
    float4 Color0      : COLOR0;

    float3 LightPos    : TEXCOORD4;
    float3 ViewerPos   : TEXCOORD5;
};

vert2frag main(app2vert In,
               uniform float4x4 ModelViewProj,
               uniform float4x4 ModelView,
               uniform float4x4 ModelViewI,
               uniform float4 ViewerPos,
               uniform float4 LightPos)
{
    vert2frag Out;

    // Vertex positions:
    // In clip space
    Out.HPosition = mul(ModelViewProj, In.Position);
    // In object space
    Out.OPosition = In.Position.xyz;
    // In eye space
    Out.EPosition = mul(ModelView, In.Position).xyz;

    Out.Normal = normalize(In.Normal.xyz);
    // Copy the texture coordinates
    Out.TexCoord0 = In.TexCoord0.xyz;
    // Generate a white color
    Out.Color0 = LightPos;

    Out.LightPos = mul(ModelViewI, LightPos).xyz;
    Out.ViewerPos = mul(ModelViewI, float4(0,0,0,1)).xyz;

    return Out;
}
```

## 融解ペイントのピクセルシェーダ ソース コード

```
struct vert2frag
{
    float4 HPosition : POSITION;
    float3 OPosition : TEXCOORD2;
    float3 EPosition : TEXCOORD3;
    float3 Normal : TEXCOORD1;
    float3 TexCoord0 : TEXCOORD0;
    float4 Color0 : COLOR0;

    float3 LightPos : TEXCOORD4;
    float3 ViewerPos : TEXCOORD5;
};

void calcLighting(out float diffuse, out float specular,
    float3 normal, float3 fragPos, float3 lightPos,
    float3 eyePos, float specularExp)
{
    float3 light = lightPos - fragPos;
    float len = length(light);
    light = light / len;

    float3 eye = normalize(eyePos - fragPos);
    float3 halfVec = normalize(eyePos + light);

    float attenuation = 1. / (.3 * len);

    float4 lighting = lit(dot(light, normal),
        dot(halfVec, normal), specularExp);
    diffuse = lighting.y * attenuation;
    specular = lighting.z * attenuation;
}

float4 main(vert2frag IN,
    uniform float4 LightPos,
    uniform sampler3D noise_map,
    uniform sampler2D nv_map,
    uniform samplerCUBE cube_map,
    uniform float4 interpolate
    ) : COLOR
{
    float diffuse, specular;
```

```
float3 biVariate = float3(IN.OPosition.x-IN.OPosition.z,
    IN.OPosition.y+IN.OPosition.z, 0);
float3 uniVariate = float3(IN.OPosition.x+IN.OPosition.z,
    0, 0);

float3 normal = normalize(IN.Normal);
float3 noiseTex = float3((IN.OPosition.x+IN.OPosition.z)*6,
    IN.OPosition.y/2, 0);
float3 noiseSum = tex3D(noise_map, biVariate/3).rgb/12 +
    tex3D(noise_map, noiseTex).rgb/18 +
    tex3D(noise_map, biVariate*6).rgb/18;
normal = normalize(normal + noiseSum);

calcLighting(diffuse, specular, normal, IN.OPosition,
    IN.LightPos, IN.ViewerPos, 32);

float3 nvShift = tex3D(noise_map, uniVariate/3).rgb / 2 +
    tex3D(noise_map, uniVariate).rgb / 4 +
    tex3D(noise_map, biVariate*3).rgb / 16;
nvShift.x = nvShift.x*nvShift.x * interpolate.x * 3;
nvShift.y = 0;

biVariate = float3(IN.OPosition.x - IN.OPosition.z,
    IN.OPosition.y, 0);
float2 texCoord = biVariate.xy/4 + float2(1.1, .5) +
    nvShift.yx + float2(0, interpolate.x/8);
float3 nvDecal =
    tex2D(nv_map, float2(1-texCoord.x, texCoord.y)).rgb *
    (1-interpolate.x * .7).xxx;

float3 eye = IN.ViewerPos - IN.OPosition;
float3 lightMetal = texCUBE(cube_map,
    reflect(normal, eye)).rgb;
float3 darkMetal = (diffuse * float3(.5,.25,0) +
    specular * float3(.7,.4,0));

float3 finalColor = lerp(lightMetal, darkMetal, nvDecal.x);
return float4(finalColor, 1);
}
```



# マルチペイント

## 説明

マルチペイントは、1つの多角形の表面に複数種類の素材が混在するという、一般的な問題に対して、単一パスによる解決策を提示します。マルチペイントは、多くの一般的な金属面や誘電面を表現することが可能な単純 BRDF (双方向反射分布関数) を提供し、テクスチャリングを介して可変 BRDF のすべての主要要素を制御します。これによって、シェーダを切り換えたりモデルを分割したり、あるいはマルチパスを使用したりせずに、複数の素材を作成できます。

マルチペイントの用途としては、金属、木および石をはめ込んだ鎧 (すべて単一の単純ポリメッシュでモデリングされる) 単純なキューブとして表現される複数タイプの石、ガラスおよび金属から構成される建物、金属繊維を織り込んだ衣服、あるいはこのデモで示すような部分的に塗装がはがれた金属などがあります。

リアルタイム処理以外の世界では複数の BRDF の使用は一般的ですが、最適化されているとは言えません。2つの異なるシェーダを実行し、その結果をマスクテクスチャを使用してブレンドするか、if ステートメントを介してつなぎ合わせているといった具合です。リアルタイムで最大限のパフォーマンスを実現するために、マルチペイントでは、複数のペイントが行われたテクスチャとして BRDF のすべての主要部分を統合するため、様々な要素が混在する外観を作成する際にはシェーダを1回実行するだけで済みます。これによって、コンパクトな高速実行パッケージで、ディフューズライティング、スペキュラライティングおよび環境ライティングのエフェクトを含む単一パスシェーダを実現できます。



図 8 マルチペイントの例

## マルチペイントの頂点シェーダ ソース コード

```
// define inputs from vertex buffer
struct appin
{
    float4 Position      : POSITION;
    float4 UV            : TEXCOORD0;
    float4 Tangent       : TEXCOORD1;
    float4 Binormal      : TEXCOORD2;
    float4 Normal        : TEXCOORD3;
};

// output -- same struct is the input to "cg_multipaint.cg"
struct MultiPaintV2F {
    float4 HPosition     : POSITION; // position (clip space)
    float4 TexCoords     : TEXCOORD0; // base ST coordinates
    float3 OPosition     : TEXCOORD1; // position (obj space)
    float3 Normal        : TEXCOORD2; // normal (eye space)
    float3 VPosition     : TEXCOORD3; // view pos (obj space)
    float3 T             : TEXCOORD4; // tangent (obj space)
    float3 B             : TEXCOORD5; // binormal (obj space)
    float3 N             : TEXCOORD6; // normal (obj space)
    float4 LightVecO     : TEXCOORD7; // light dir (obj space)
};

MultiPaintV2F main(appin IN,
                  uniform float4x4 ModelViewProj,
                  uniform float4x4 ModelViewIT,
                  uniform float4x4 ModelViewI,
                  uniform float4 TexRepeats,
                  uniform float4 LightVec) // (eye space)
{
    MultiPaintV2F OUT;

    OUT.HPosition = mul(ModelViewProj, IN.Position);

    // pass through object-space position
    OUT.OPosition = IN.Position.xyz;

    // transform normal to eye space
    OUT.Normal = normalize(mul(ModelViewIT, IN.Normal).xyz);

    OUT.TexCoords = IN.UV * TexRepeats;
}
```

```

// pass through object-space normal, tangent, binormal.
OUT.N = normalize(IN.Normal.xyz);
OUT.T = IN.Tangent.xyz;
OUT.B = IN.Binormal.xyz;

// transform view pos (origin) to obj space
OUT.VPosition = mul(ModelViewI, float4(0,0,0,1)).xyz;

// transform light vector to obj space
OUT.LightVecO = mul(ModelViewI, LightVec);

return OUT;
}

```

## マルチペイントのピクセルシェーダソースコード

```

#define WHITE half4(1.0h,1.0h,1.0h,1.0h)

// input -- same struct is output from "cg_multipaintVP.cg"
struct MultiPaintV2F {
    float4 HPosition      : POSITION; // position (clip space)
    float4 TexCoords      : TEXCOORD0; // base ST coordinates
    float3 OPosition      : TEXCOORD1; // position (obj space)
    float3 Normal         : TEXCOORD2; // normal (eye space)
    float3 VPosition      : TEXCOORD3; // view pos (obj space)
    float3 T              : TEXCOORD4; // tangent (obj space)
    float3 B              : TEXCOORD5; // binormal (obj space)
    float3 N              : TEXCOORD6; // normal (obj space)
    float4 LightVecO      : TEXCOORD7; // light dir (obj space)
};

// channels in our material map:
#define SPEC_STR x
#define METALNESS y
#define NORM_SPEC_EXPON z

// subfields in "SpecData"
#define MINPOWER x
#define MAXPOWER y
#define MAXSPEC z

// subfields in "ReflData"
#define FRESNEL_MIN x
#define FRESNEL_MAX y

```

```

#define FRESNEL_EXPON z
#define REFL_STRENGTH w

// subfields in "BumpData"
#define BUMP_SCALE x

half4 main(MultiPaintV2F IN,
           uniform sampler2D ColorMap,    // color
           uniform sampler2D MaterialMap, // see above
           uniform sampler2D NormalMap,   // tangent-space normals
           uniform samplerCUBE EnvMap,    // environment skybox
           uniform float4 SpecData,      // see above
           uniform float4 ReflData,      // see above
           uniform float4 BumpData       // see above
           ) : COLOR
{
    half4 surfCol = tex2D(ColorMap, IN.TexCoords.xy);
    half4 material = tex2D(MaterialMap, IN.TexCoords.xy);
    half3 Nt = tex2D(NormalMap, IN.TexCoords.xy).rgb -
              half3(0.5h,0.5h,0.5h);

    // SpecData.MAXSPEC *should* range from 0 - 1.
    half specStr = material.SPEC_STR * SpecData.MAXSPEC;
    half specPower = SpecData.MINPOWER +
                    material.NORM_SPEC_EXPON *
                    (SpecData.MAXPOWER - SpecData.MINPOWER);

    half3 Vn = -normalize(IN.VPosition - IN.OPosition);
    half3 Ln = normalize(IN.LightVecO).xyz;
    half3 Nb = normalize(BumpData.BUMP_SCALE *
                       (Nt.x*IN.T + Nt.y*IN.B) +
                       (Nt.z*IN.N));

    half diff = dot(-Ln, Nb);
    half3 Hn = -normalize(Vn + Ln);
    half4 lighting = lit(diff, dot(Hn, Nb), specPower);

    half4 diffResult = lighting.y * surfCol;
    half4 specCol = lerp(WHITE, surfCol, material.METALNESS);
    half4 specResult = lighting.z * specStr * specCol;

    half3 reflVect = reflect(Vn, Nb);
    half4 reflColor = texCUBE(EnvMap, reflVect);
    half fakeFresnel = ReflData.FRESNEL_MIN +
                    ReflData.FRESNEL_MAX *

```

```
        pow(saturate(1.0h-dot(-Vn,IN.N)),
            ReflData.FRESNEL_EXPON);
half4 paintShine = fakeFresnel * reflColor;
half4 metalShine = surfCol * reflColor;
half4 shineCol = ReflData.REFL_STRENGTH *
                lerp(paintShine, metalShine,
                    material.METALNESS);

half4 finalColor = specResult + diffResult + shineCol;
finalColor.w = 1.0h;

return finalColor;
}
```

## レイ トレーシングによる屈折

### 説明

このシェーダでは、1 回の反射を行うレイ トレーシングを使用し、小さなオブジェクトに高品質のディテールを追加する方法を示します。この例では、多角形の表面がサンプリングされ、屈折ベクトルが計算されています。このベクトルは、オブジェクトの x 軸に直交する面と交差します。計算された交点は、虹彩を着色するためのテクスチャインデックスとして使用されます。

デモでは、レンズの屈折、深度および密度のインデックスを変化させることができます。ジオメトリの選択は任意であることに注意してください。このサンプルは球体ですが、任意の多角形モデルを使用できます。

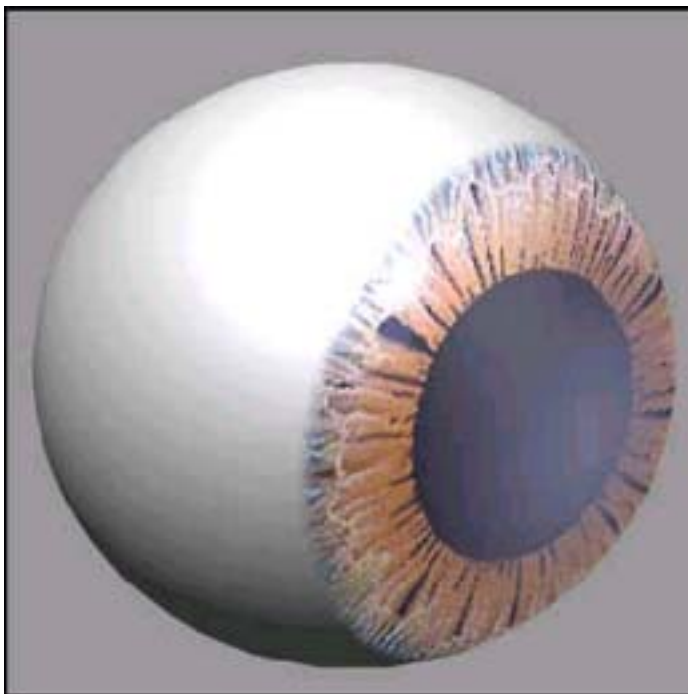


図 9 レイ トレーシングによる屈折の例

## レイ トレーシングによる屈折の頂点シェーダ ソース コード

```
struct appin
{
    float4 Position    : POSITION;
    float4 Normal      : NORMAL;
};

// output -- same struct is the input to fragment shader
struct EyeV2F {
    float4 HPosition   : POSITION; // clip space pos
    float3 OPosition   : TEXCOORD0; // Obj-coords location
    float3 VPosition   : TEXCOORD1; // eye pos (obj space)
    float3 N           : TEXCOORD2; // normal (obj space)
    float4 LightVecO   : TEXCOORD3; // light dir (obj sp)
};

EyeV2F main(appin IN,
            uniform float4x4 ModelViewProj,
            uniform float4x4 ModelViewI,
            uniform float4 LightVec) // in EYE coords
{
    EyeV2F OUT;

    // calculate clip space position for rasterizer use
    OUT.HPosition = mul(ModelViewProj, IN.Position);

    // pass through object space position
    OUT.OPosition = IN.Position.xyz;

    // object-space normal
    OUT.N = normalize(IN.Normal.xyz);

    // transform view pos and light vec to obj space
    OUT.VPosition = mul(ModelViewI, float4(0,0,0,1)).xyz;
    OUT.LightVecO = normalize(mul(ModelViewI, LightVec));

    return OUT;
}
```

## レイ トレーシングによる屈折のピクセルシェーダソースコード

```
// Assume ray direction is normalized.
// Vector "planeEq" is encoded half3(A,B,C,D) where
// (Ax+By+Cz+D)=0 and half3(A,B,C) has been normalized.
// Returns distance along to to intersection; distance is
// negative if no intersection.
half intersect_plane(half3 rayOrigin,half3 rayDir,
                    half4 planeEq) {
    half3 planeN = planeEq.xyz;
    half denominator = dot(planeN, rayDir);
    half result = -1.0h;

    // d==0 -> parallel || d>0 -> faces away
    if (denominator < 0.0h) {
        half top = dot(planeN,rayOrigin) + planeEq.w;
        result = -top/denominator;
    }
    return result;
}

// subfields in "BallData"
#define RADIUS x
#define IRIS_DEPTH y
#define ETA z
#define LENS_DENSITY w

// subfields in "SpecData"
#define PHONG x
#define GLOSS1 y
#define GLOSS2 z
#define DROP w

struct EyeV2F {
    float4 HPosition : POSITION;
    float3 OPosition : TEXCOORD0;
    float3 VPosition : TEXCOORD1;
    float3 N          : TEXCOORD2;
    float4 LightVecO : TEXCOORD3;
};

half4 main(EyeV2F IN,
           uniform sampler2D ColorMap, // color
           // components: {radius,irisDepth,eta,lensDensity}
```



```

uniform float4 BallData,
// components: {phongExp,gloss1,gloss2,drop)
uniform float4 GlossData,
uniform float3 AmbiColor,
uniform float3 DiffColor,
uniform float3 SpecColor,
uniform float3 LensColor,
uniform float3 BgColor) : COLOR
{
    const half3 baseTex = half3(1.0h,1.0h,1.0h);
    const half GRADE = 0.05h;
    const half3 yAxis = half3(0.0h,1.0h,0.0h);
    const half3 xAxis = half3(1.0h,0.0h,0.0h);
    const half3 ballCtr = half3(0.0h,0.0h,0.0h);

    // (actually constants - could be done in VP or on CPU)
    half irisSize = BallData.RADIUS *
        sqrt(1.0h-BallData.IRIS_DEPTH * BallData.IRIS_DEPTH);
    half irisScale = 0.3333h / max(0.01h, irisSize);
    half irisDist = BallData.RADIUS * BallData.IRIS_DEPTH;
    half3 pupilCenter = ballCtr + half3(irisDist,0.0h,0.0h);
    // if x axis, returns simple -irisDist
    half D = -dot(pupilCenter, xAxis);
    half slice = IN.OPosition.x - irisDist;
    half4 planeEquation = half4(xAxis, D);

    // view vector TO surface
    half3 Vn = normalize(IN.OPosition - IN.VPosition);
    half3 Nf = normalize(IN.N);
    half3 Ln = IN.LightVecO.xyz;
    half3 DiffLight = DiffColor * saturate(dot(Nf, -Ln));
    half3 missColor = AmbiColor + baseTex * DiffLight;
    half3 DiffPupil = AmbiColor + saturate(dot(xAxis, -Ln));

    half3 halfAng = normalize(-Ln - Vn);
    half ndh = abs(dot(Nf, halfAng));
    half spec1 = pow(ndh, GlossData.PHONG);
    half s2 = smoothstep(GlossData.GLOSS1, GlossData.GLOSS2,
        spec1);
    spec1 = lerp(GlossData.DROP, spec1, s2);
    half3 SpecularLight = SpecColor * spec1;

    half3 hitColor = missColor;

    if (slice >= 0.0h) {

```

```
half gradedEta = BallData.ETA;
gradedEta = 1.0h/gradedEta;
half3 faceColor = BgColor;

half3 refVector = refract(Vn, Nf, gradedEta);
if (dot(refVector, refVector) > 0) {
    // now let's intersect with the iris plane
    half irisT = intersect_plane(IN.OPosition, refVector,
        planeEquation);
    half fadeT = irisT * BallData.LENS_DENSITY;
    fadeT = fadeT * fadeT;
    faceColor = DiffPupil.xxx;
    if (irisT > 0) {
        half3 irisPoint = IN.OPosition + irisT*refVector;
        half3 irisST = (irisScale*irisPoint) +
            half3(0.0h, 0.5h, 0.5h);
        faceColor = tex2D(ColorMap, irisST.yz).rgb;
    }
    faceColor = lerp(faceColor, LensColor, fadeT);
    hitColor = lerp(missColor, faceColor,
        smoothstep(0.0h, GRADE, slice));
}

hitColor = hitColor + SpecularLight;
return half4(hitColor, 1.0h);
}
```

# 皮膚

## 説明

このエフェクトは、単純な Blinn-Phong バンプ マッピングから、より複雑な表面下散乱ライティング モデルまでの皮膚のレンダリング手法を示します。複合的、非局所的なライティングの相互作用による皮膚の微細な特性をいくつか取得するためのリムライティングと、単純な半透明度の使用法も示します。最後に、様々な手法を組み合わせて、説得力のある様式化された皮膚を生成する方法を示します。



図 10 皮膚の例

## 皮膚のピクセル シェーダ ソース コード

```
struct fragin
{
    float2 texcoords           : TEXCOORD0;
    float4 shadowcoords       : TEXCOORD1;
```

```

float4 tangentToEyeMat0 : TEXCOORD4;
float3 tangentToEyeMat1 : TEXCOORD5;
float3 tangentToEyeMat2 : TEXCOORD6;
float3 eyeSpacePosition : TEXCOORD7;
};

float3 hgphase( float3 v1, float3 v2, float3 g )
{
    float costheta;
    float3 g2;
    float3 gtemp;

    costheta = dot( -v1, v2 );
    g2 = g*g;
    gtemp = 1.0.xxx + g2 - 2.0*g*costheta;
    gtemp = pow( gtemp, 1.5.xxx );
    gtemp = (1.0.xxx - g2) / gtemp;
    return gtemp;
}

// Computes the single-scattering approximation to
// scattering from a one-dimensional volumetric surface.
float3 singleScatter( float3 wi, float3 wo, float3 n,
                    float3 g, float3 albedo,
                    float thickness )
{
    float win = abs(dot(wi,n));
    float won = abs(dot(wo,n));
    float eterm;
    float3 result;

    eterm = 1.0 - exp( -( (1./win)+(1./won) )*thickness );
    result = eterm * (albedo * hgphase( wo, wi, g ) /
                    (win + won));

    return result;
}

// i is the incident ray
// n is the surface normal
// eta is the ratio of indices of refraction
// r is the reflected ray
// t is the transmitted ray

float fresnel( float3 i, float3 n, float eta,

```

```

        out float3 r, out float3 t )
{
    float result;
    float c1;
    float cs2;
    float tflag;

    // Refraction vector courtesy Paul Heckbert.
    c1 = dot(-i,n);
    cs2 = 1.0-eta*eta*(1.0-c1*c1);
    tflag = (float) (cs2 >= 0.0);
    t = tflag * ((eta*c1-sqrt(cs2))*n) + eta*i);
    // t is already unit length or (0,0,0)

    // Compute Fresnel terms
    // (From Global Illumination Compendium.)
    float ndott;
    float cosr_div_cosi;
    float cosi_div_cosr;
    float fs;
    float fp;
    float kr;

    ndott = dot(-n,t);
    cosr_div_cosi = ndott / c1;
    cosi_div_cosr = c1 / ndott;
    fs = (cosr_div_cosi - eta) / (cosr_div_cosi + eta);
    fs = fs * fs;
    fp = (cosi_div_cosr - eta) / (cosi_div_cosr + eta);
    fp = fp * fp;
    kr = 0.5 * (fs+fp);
    result = tflag*kr + (1.-tflag);
    r = reflect( i, n );

    return result;
}

float4 main( fragin In,
    uniform sampler2D tex0,
    uniform sampler2D tex1,
    uniform sampler2D tex2,
    uniform sampler2D tex3,
    uniform float3 eyeSpaceLightPosition,
    uniform float thickness,
    uniform float4 ambient ) : COLOR

```

```
{
    float bscale = In.tangentToEyeMat0.w;

    float eta = (1.0/1.4);

    // ratio of indices of refraction (air/skin)
    float m = 34.; // specular exponent
    float4 lightColor = { 1, 1, 1, 1 }; // light color
    float4 sheenColor = { 1, 1, 1, 1 }; // sheen color
    float4 skinColor = tex2D( tex1, In.texcoords );
    float3 g = { 0.8, 0.3, 0.0 };
    float3 albedo = { 0.8, 0.5, 0.4 };

    // oiliness mask
    float4 oiliness = 0.9 * tex2D( tex2, In.texcoords);

    // Get eye-space eye vector.
    float3 v = normalize( -In.eyeSpacePosition );

    // Get eye-space light and halfangle vectors.
    float3 l = normalize( eyeSpaceLightPosition -
                        In.eyeSpacePosition );
    float3 h = normalize( v + l );

    // Get tangent-space normal vector from normal map.
    float3 tangentSpaceNormal = tex2D(tex0, In.texcoords).rgb;
    float3 bumpscale = { bscale, bscale, 1.0 };
    tangentSpaceNormal = tangentSpaceNormal * bumpscale;

    // Transform it into eye-space.
    float3 n;
    n[0] = dot( In.tangentToEyeMat0.xyz, tangentSpaceNormal );
    n[1] = dot( In.tangentToEyeMat1, tangentSpaceNormal );
    n[2] = dot( In.tangentToEyeMat2, tangentSpaceNormal );
    n = normalize( n );

    // Compute the lighting equation.
    float ndotl = max( dot(n,l), 0 ); // clamp 0 to 1
    float ndoth = max( dot(n,h), 0 ); // clamp 0 to 1
    float flag = (float)(ndotl > 0);

    // Compute oil, sheen, subsurf scattering contributions.
    float4 oil;
    float4 sheen;
    float4 subsurf;
}
```

```

float  Kr, Kr2;
float  Kt, Kt2;
float3  T, T2;
float3  R, R2;

// Compute fresnel at sheen layer, ramp it up a bit.
Kr = fresnel( -v, n, eta, R, T );
Kr = smoothstep( 0.0, 0.5, Kr );
Kt = 1.0 - Kr;

// Compute the refracted light ray and the refraction
// coefficient.
Kr2 = fresnel( -l, n, eta, R2, T2 );
Kr2 = smoothstep( 0.0, 0.5, Kr2 );
Kt2 = 1.0 - Kr2;

// For oil contribution, modulate the oiliness mask by a
// specular term.
oil = 0.5 * oiliness * pow( ndoth, m );

// For sheen contribution, modulate Fresnel term by
// sheen color times specular. Modulate by additional
// diffuse term to soften it a bit.
sheen = 2.5*Kr*sheenColor*(ndotl*(0.2 + pow( ndoth, m)));

// Compute single scattering approximation to subsurface
// scattering. Here we compute 3 scattering terms
// simultaneously and the results end up in the x,y,z
// components of a float3. Using 3 terms approximates
// distribution of multiply-scattered light. For
// details see: Matt Pharr's SIGGRAPH 2001 RenderMan
// course notes "Layered Media for Surface Shaders".
float3 temp = singleScatter( T2, T, n, g, albedo,
                           thickness );
subsurf = 2.5 * skinColor * ndotl * Kt * Kt2 *
          (temp.x+temp.y+temp.z);

// Add contributions from oil, sheen, and subsurface
// scattering and modulate by light color and result
// of a shadow map lookup.
return lightColor*tex2Dproj( tex3, In.shadowcoords ).r *
       (oil + sheen + subsurf);
}

```

## 薄膜エフェクト

### 説明

このデモでは、薄膜干渉エフェクトを示します。スペキュラライティングとディフューズライティングは、ビュー深度パラメータとともに Cg プログラムで頂点ごとに計算されます。ビュー深度パラメータは、ビューベクトル、表面法線およびオブジェクト表面の薄膜の深度を使用して計算されます。ビュー深度は、下部レイヤのデカル テクスチャによりフラグメントごとに適当に摂動されます。次に、ビュー深度を使用して、特定のビュー深度の場合の赤 / 緑 / 青の波長について事前計算された 1 次元テクスチャがルックアップされます。この干渉値は、標準ライティング方程式のスペキュラライティングコンポーネントの変調に使用されます。

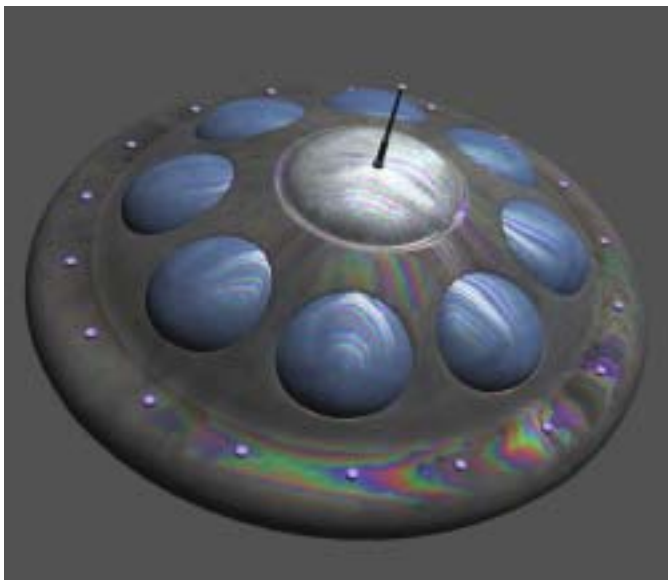


図 11 薄膜エフェクトの例

### 薄膜エフェクトの頂点シェーダソースコード

```
// define inputs from application
struct a2v
{
    float4 Position : POSITION;
    float3 Normal   : NORMAL;
```



```
};

// define outputs from vertex shader
struct v2f
{
    float4 HPOS      : POSITION;
    float4 diffCol   : COLOR0;
    float4 specCol   : COLOR1;
    float2 filmDepth : TEXCOORD0;
};

v2f main(a2v IN,
         uniform float4x4 WorldViewProj,
         uniform float4x4 WorldViewIT,
         uniform float4x4 WorldView,
         uniform float4 LightVector,
         uniform float4 FilmDepth,
         uniform float4 EyeVector)
{
    v2f OUT;

    //transform position to clip space
    OUT.HPOS = mul(WorldViewProj, IN.Position);

    float4 tempnorm = float4(IN.Normal, 0.0);

    // transform normal from model-space to view-space
    float3 normalVec = mul(WorldViewIT, tempnorm).xyz;
    normalVec = normalize(normalVec);

    // compute the eye->vertex vector
    float3 eyeVec = EyeVector.xyz;

    // compute the view depth for the thin film
    float viewdepth = (1.0 / dot(normalVec, eyeVec)) *
        FilmDepth.x;

    OUT.filmDepth = viewdepth.xx;

    // store normalized light vector
    float3 lightVec = normalize((float3)LightVector);

    // calculate half angle vector
    float3 halfAngleVec = normalize(lightVec + eyeVec);
```

```
// calculate diffuse component
float diffuse = dot(normalVec, lightVec);

// calculate specular component
float specular = dot(normalVec, halfAngleVec);

// use the lit instruction to calculate lighting,
// automatically clamp
float4 lighting = lit(diffuse, specular, 32);

// output final lighting results
OUT.diffCol = (float4)lighting.y;
OUT.specCol = (float4)lighting.z;

return OUT;
}
```

## 薄膜エフェクトのピクセルシェーダソースコード

```
struct v2f
{
    float3 diffCol    : COLOR0;
    float3 specCol    : COLOR1;
    float2 filmDepth : TEXCOORD0;
};

void main( v2f IN,
           out float4 color : COLOR,
           uniform sampler2D fringeMap,
           uniform sampler2D diffMap)
{
    // diffuse material color
    float3 diffCol = float3(0.3, 0.3, 0.5);

    // lookup fringe value based on view depth
    float3 fringeCol = (float3)tex2D(fringeMap, IN.filmDepth);

    // modulate specular lighting by fringe color,
    // combine with regular lighting
    color.rgb = fringeCol*IN.specCol + IN.diffCol*diffCol;
    color.a = 1.0;
}
```

## カー ペイント 9

### 説明

このカー ペイント シェーダは、Cornell 大学で測定された反射角測定ペイント サンプルを使用します。サンプル値は、 $N_{dotL}$  および  $N_{dotH}$  を  $s, t$  座標のペアとして使用してインデクシングされ、ライティング方程式のディフューズ コンポーネントを提供する、2次元テクスチャ マップに変換されています。スペキュラ項はプリン モデルを使用して計算され、クリア コートの金属粒をシミュレートする項も含んでいます。

粒の法線ミップマップ チェインには、接空間の正の  $Z$  円錐内に位置するようにランダムに生成されたベクトルがあります。円錐は、遠くの方で粒が主に上を指すように各レベルで徐々に縮小されます。近づくにつれて外観が粗くなり、離れるにつれて外観が均一になるよう、粒のスペキュラ出力とそこからの寄与は距離によって小さくされます。次に、ビュー ベクトルは波状の法線マップ (オブジェクトの自然波形を表す) から反射して環境マップにインデクシングされます。クリア コート自体の光沢は、フレネル項を環境マップの輝度<sup>1</sup>でスケールリングすることにより計算されます。最後に、シェーダはディフューズ ペイント色と、フレネル項に基づく反射との間を線形補間し、スペキュラ ハイライトを追加します。

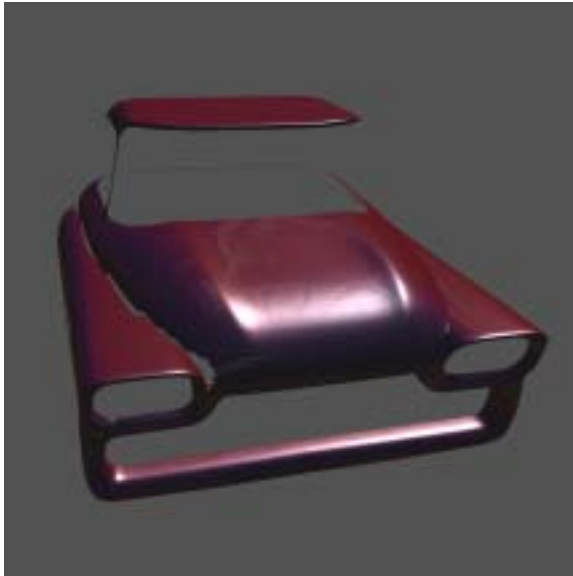


図 12 カー ペイント 9 の例

1. 輝度転移関数は、場面の暗い領域では反射しないように、環境マップの知覚的に明るい領域のみを選択します。

## カー ペイント 9 の頂点シェーダ ソース コード

```
// This shader is based on the Time Machine temporal rust
// shader. Car paint data was measured by Cornell
// University from samples provided by Ford Motor Company.

struct a2v {
    float4 OPosition : POSITION;
    float3 ONormal   : NORMAL;
    float2 uv        : TEXCOORD0;
    float3 Tangent   : TEXCOORD1;
    float3 Binormal  : TEXCOORD2;
    float3 Normal    : TEXCOORD3;
};

struct VS_OUTPUT {
    float4 HPosition : POSITION; // coord position in window
    float2 uv        : TEXCOORD0; // wavy/fleckmap coords
    float3 light     : TEXCOORD1; // light pos (tangent space)
    float4 halfangle : TEXCOORD2; // Blinn halfangle
    float3 reflection: TEXCOORD3; // Refl vector (per-vertex)
    float4 view      : TEXCOORD4; // view (tangent space)
    float3 tangent   : TEXCOORD5; // view-tangent matrix
    float3 binormal  : TEXCOORD6; // ...
    float3 normal    : TEXCOORD7; // ...
    float fresn     : COLOR0;
};

VS_OUTPUT main( a2v vert,
               // TRANSFORMATIONS
               uniform float4x4 ModelView,
               uniform float4x4 ModelViewIT,
               uniform float4x4 ModelViewProj,
               uniform float3   LightVector, // Obj space
               uniform float3   EyePosition ) // Obj space
{
    VS_OUTPUT O;

    // Generate homogeneous POSITION
    O.HPosition = mul(ModelViewProj, vert.OPosition);

    // Generate BASIS matrix
    float3x3 ModelTangent = { normalize(vert.Tangent),
                             normalize(vert.Binormal),
                             normalize(vert.Normal) };
};
```

```

// FRESNEL          = { OFFSET, SCALE, POWER, UNUSED };
float4 Fresnel      = { 0.1f, 4.2f, 4.4f, 0.0f };

float3x3 ViewTangent = mul(ModelTangent,
                          (float3x3)ModelViewIT);

// Generate VIEW SPACE vectors
float3 viewN = normalize(mul((float3x3)ModelView,
                          vert.ONormal));
float4 viewP = mul(ModelView, vert.OPosition);
viewP.w = 1-saturate(sqrt(dot(viewP.xyz,
                          viewP.xyz))*0.01);
float3 viewV = -viewP.xyz;

// Generate OBJECT SPACE vectors
float3 objV = normalize(EyePosition-vert.OPosition.xyz);
float3 objL = normalize(LightVector);
float3 objH = normalize(objL + objV);

// Generate TANGENT SPACE vectors
float3 tanL = mul(ModelTangent, objL);
float3 tanV = mul(ModelTangent, objV);
float3 tanH = mul(ModelTangent, objH);

// Generate REFLECTION vector for per-vertex
// reflection look-up
float3 reflection = reflect(-viewV, viewN);

// Generate FRESNEL term
float ndv = saturate(dot(viewN, viewV));
float FresnelApprox = (pow((1-ndv),Fresnel.z)*Fresnel.y +
                      Fresnel.x);

// Fill OUTPUT parameters
O.uv.xy      = vert.uv;           // TEXCOORD0.xy
O.light      = tanL;             // Tangent space LIGHT
// Tangent space HALF-ANGLE
O.halfangle  = float4(tanH.x, tanH.y,
                    tanH.z, 1-exp(-viewP.w));
O.reflection = reflection;       // View space REFLECTION
// Tangent space VIEW + distance attenuation
O.view       = float4(tanV.x, tanV.y,
                    tanV.z, viewP.w);

```

```

// VIEWTANGENT
O.tangent    = normalize(ViewTangent[0]); // column 0
O.binormal   = normalize(ViewTangent[1]); // column 1
O.normal     = normalize(ViewTangent[2]); // column 2
O.fresn     = FresnelApprox;

return O;
}

```

## カーペイント9のピクセルシェーダソースコード

```

// This shader is based on the Time Machine temporal rust
// shader. Car paint data was measured by Cornell
// University from samples provided by Ford Motor Company.
//

struct VS_OUTPUT {
    float4 HPosition : POSITION; // coord position in window
    float2 uv        : TEXCOORD0; // wavy/fleckmap coords
    float3 light     : TEXCOORD1; // light pos (tangent space)
    float4 halfangle : TEXCOORD2; // Blinn halfangle
    float3 reflection: TEXCOORD3; // Refl vector (per-vertex)
    float4 view      : TEXCOORD4; // view (tangent space)
    float3 tangent   : TEXCOORD5; // view-tangent matrix
    float3 binormal  : TEXCOORD6; // ...
    float3 normal    : TEXCOORD7; // ...
    float fresn     : COLOR0;
};

// PIXEL SHADER
float4 main( VS_OUTPUT vert,
             uniform sampler2D WavyMap           : register(s0),
             uniform samplerCUBE EnvironmentMap : register(s1),
             uniform sampler2D PaintMap        : register(s2),
             uniform sampler2D FleckMap       : register(s3),
             uniform float Ambient ) : COLOR
{
    // NEWPAINTSPEC = { UNUSED, SPEC POWER, GLOSSINESS,
    //                  FLECK SPEC POWER }
    float4 NewPaintSpec = { 0.0f, 64.0f, 3.8f, 8.0f };
    float3 ClearCoat    = { 0.299f, 0.587f, 0.114f };
    float3 FleckColor   = { 0.9, 1.05, 1.0 };
    float3 WavyScale    = { 0.2, -0.2, 1.0 };
}

```

```

// Tangent space LIGHT vector
float3 L = normalize(vert.light);

// Tangent space HALF-ANGLE vector
float3 H = normalize(vert.halfangle.xyz);

// Tangent space VIEW vector
float3 V = normalize(vert.view.xyz);
float v_dist = vert.view.w;

// Tangent space WAVY_NORMAL
float3 wavyN = (float3)tex2D(WavyMap, vert.uv)*2-1;
wavyN = normalize(wavyN*WavyScale);

// PAINT
// A normal map map could be loaded here instead if
// we wanted more detail. In this case we have a
// uniform tangent space normal (0,0,1)
float n_d_l = L.z;
float n_d_h = H.z;
float3 paint_color = (float3)tex2D(PaintMap,
                                float2(n_d_l, n_d_h));

// SPECULAR POWER - use a saturated diffuse term
// to clamp the backlighting
n_d_h = saturate(n_d_l*4)*pow(n_d_h, NewPaintSpec.y);

// REFLECTION ENVIRONMENT
// Reflect view vector about wavy normal and bring
// to view space
float3 R = reflect(-V, wavyN);
R = R.x*vert.tangent + R.y*vert.binormal +
    R.z*vert.normal;
float3 reflect_color = (float3)texCUBE(EnvironmentMap, R);

// FLECKS
// Load random 3-vector flecks from fleck_map
// Reduce tiling artifacts by sampling at
// different frequencies
float3 fleckN = (float3)tex2D(FleckMap, vert.uv*37)*2-1;
fleckN = ((float3)tex2D(FleckMap, vert.uv*23)*2-1)/2 +
    fleckN/2;
float fleck_n_d_h = saturate(dot(fleckN, H));

```

```
float3 fleck_color = FleckColor * pow(fleck_n_d_h,
    lerp(NewPaintSpec.y, NewPaintSpec.w, v_dist));
// Control the ambient fleckiness and also
// attenuate with distance
fleck_color = fleck_color*Ambient*vert.halfangle.w;

// DIFFUSE
float k_d = saturate(n_d_l*1.2);
float3 paintResult = lerp(Ambient*paint_color,
    paint_color, k_d);

// FRESNEL
float Fresnel = saturate(dot(ClearCoat, reflect_color));
Fresnel = pow(Fresnel, NewPaintSpec.z);

// This helps make the clear coat less omnipresent --
// only the really (perceptually) bright areas reflect
// the most.
Fresnel = saturate(vert.fresn*Fresnel);
// Show more of the specular reflection environment
// when in fresnel zones
// diffuse * (1-fresnel) + environment * (fresnel)
paintResult = lerp(paintResult, reflect_color, Fresnel);

// SPECULAR
// diffuse + specular + flecks
paintResult = paintResult + n_d_h + fleck_color;

// OUTPUT
return paintResult.xyz;
}
```



# 基本プロファイルのサンプルシェーダ

この章では、Cg で記述された基本プロファイルのサンプルシェーダを紹介しません。各シェーダにはスナップショット、説明およびソースコードが付いています。

サンプルは次のとおりです。

- 異方性ライティング
- バンプ dot3x2 ディフューズおよびスペキュラ
- バンプ反射マッピング
- フレネル
- 草
- 屈折
- シャドウ マッピング
- シャドウ ボリューム掃引
- サイン波デモ
- 行列パレットスキニング

## 異方性ライティング

### 説明

異方性ライティングのエフェクト (図 13) では、頂点プログラムのハーフアングルベクトル計算を示します。頂点ごとの  $H \cdot N$  および  $L \cdot N$  を使用して 2D テクスチャをルックアップし、おもしろいライティング エフェクトを実現します。

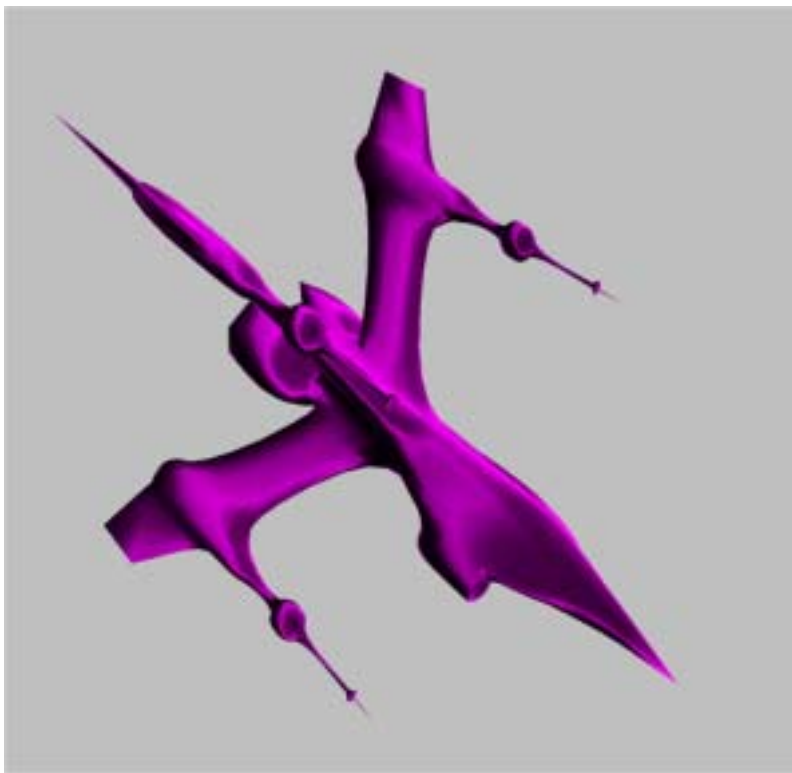


図 13 異方性ライティングの例

## 異方性ライティングの頂点シェーダ ソース コード

```
struct appdata {
    float3 Position : POSITION;
    float3 Normal : NORMAL;
};

struct vpconn {
    float4 Hposition : POSITION;
    float4 TexCoord0 : TEXCOORD0;
};

vpconn main(appdata IN,
            uniform float4x4 WorldViewProj,
            uniform float3x3 WorldIT,
            uniform float3x4 World,
            uniform float3 LightVec,
            uniform float3 EyePos)
{
    vpconn OUT;

    float3 worldNormal = normalize(mul(WorldIT, IN.Normal));

    //build float4
    float4 tempPos;
    tempPos.xyz = IN.Position.xyz;
    tempPos.w = 1.0;

    //compute world space position
    float3 worldSpacePos = mul(World, tempPos);
    //vector from vertex to eye, normalized
    float3 vertToEye = normalize(EyePos - worldSpacePos);

    //h = normalize(1 + e)
    float3 halfAngle = normalize(vertToEye + LightVec);

    OUT.TexCoord0.x = max(dot(LightVec, worldNormal), 0.0);
    OUT.TexCoord0.y = max(dot(halfAngle, worldNormal), 0.0);
    // transform into homogeneous-clip space
    OUT.Hposition = mul(WorldViewProj, tempPos);

    return OUT;
}
```

## バンブ dot3x2 ディフューズおよびスペキュラ

### 説明

バンブ dot3x2 ディフューズおよびスペキュラのエフェクトでは、DirectX 8 のピクセルシェーダ命令である `texm3x2tex` (OpenGL の `DOT_PRODUCT_TEXTURE_2D` に相当) に基づいてバンブ マッピングをディフューズおよびスペキュラ ライティングに使用します。この命令 (`texm3x2tex`) は、ディフューズ ライティング コンポーネントに対応する法線およびライトベクトルの内積を計算し、スペキュラ ライティング コンポーネントに対応する法線およびハーフアングルベクトルの内積を計算します。この計算により、2つのスカラー値が算出されます。このスカラー値は、アルファ コンポーネント内にディフューズ色とスペキュラ項を含む 2D イルミネーション テクスチャをルックアップする際に、テクスチャ座標として使用されます。法線マップから取り出した法線は接空間にあるため、ライトベクトルとハーフアングルベクトルの両方が、頂点シェーダによってこの空間に変換されています (図 14)。



図 14 バンブ dot3x2 ディフューズおよびスペキュラの例

## バンプ dot3x2 の頂点シェーダ ソース コード

```
struct a2v {
    float4 Position : POSITION; //in object space
    float3 Normal : NORMAL; //in object space
    float2 TexCoord : TEXCOORD0;
    float3 T : TEXCOORD1; //in object space
    float3 B : TEXCOORD2; //in object space
    float3 N : TEXCOORD3; //in object space
};

struct v2f {
    float4 Position : POSITION; //in projection space
    float4 Normal : COLOR0; //in tangent space
    float4 LightVectorUnsigned : COLOR1; //in tangent space
    float3 TexCoord0 : TEXCOORD0;
    float3 TexCoord1 : TEXCOORD1;
    float4 LightVector : TEXCOORD2; //in tangent space
    float4 HalfAngleVector : TEXCOORD3; //in tangent space
};

v2f main(a2v IN,
    uniform float4x4 WorldViewProj,
    uniform float4 LightVector, //in object space
    uniform float4 EyePosition //in object space
    )
{
    v2f OUT;

    // pass texture coordinates for
    // fetching the diffuse map
    OUT.TexCoord0.xy = IN.TexCoord.xy;

    // pass texture coordinates for
    // fetching the normal map
    OUT.TexCoord1.xy = IN.TexCoord.xy;

    // compute the 3x3 transform from
    // tangent space to object space
    float3x3 objToTangentSpace;
    objToTangentSpace[0] = IN.T;
    objToTangentSpace[1] = IN.B;
    objToTangentSpace[2] = IN.N;
```

```

// transform normal from
// object space to tangent space
OUT.Normal.xyz = 0.5 * mul(objToTangentSpace, IN.Normal) +
    0.5;

// transform light vector from
// object space to tangent space
float3 lightVectorInTangentSpace =
    mul(objToTangentSpace, LightVector.xyz);
OUT.LightVector.xyz = lightVectorInTangentSpace;
OUT.LightVectorUnsigned.xyz = 0.5 *
    lightVectorInTangentSpace + 0.5;

// compute view vector
float3 viewVector =
    normalize(EyePosition.xyz - IN.Position.xyz);

// compute half angle vector
float3 halfAngleVector =
    normalize(LightVector.xyz + viewVector);

// transform half-angle vector from
// object space to tangent space
OUT.HalfAngleVector.xyz =
    mul(objToTangentSpace, halfAngleVector);

// transform position to projection space
OUT.Position = mul(WorldViewProj, IN.Position);

return OUT;
}

```

## バンプ dot3x2 のピクセル シェーダ ソース コード

```

struct v2f {
    float4 Position : POSITION; //in projection space
    float4 Normal : COLOR0; //in tangent space
    float4 LightVectorUnsigned : COLOR1; //in tangent space
    float3 TexCoord0 : TEXCOORD0;
    float3 TexCoord1 : TEXCOORD1;
    float4 LightVector : TEXCOORD2; //in tangent space
    float4 HalfAngleVector : TEXCOORD3; //in tangent space
};

```

```
float4 main(v2f IN,
            uniform sampler2D DiffuseMap,
            uniform sampler2D NormalMap,
            uniform sampler2D IlluminationMap,
            uniform float Ambient) : COLOR
{
    // fetch base color
    float4 color = tex2D(DiffuseMap, IN.TexCoord0.xy);

    // fetch bump normal and expand it to [-1,1]
    float4 bumpNormal = 2 *
        (tex2D(NormalMap, IN.TexCoord1.xy) - 0.5);

    // compute the dot product between
    // the bump normal and the light vector,
    // compute the dot product between
    // the bump normal and the half angle vector,
    // fetch the illumination map using
    // the result of the two previous dot products
    // as texture coordinates

    // returns the diffuse color in the
    // color components and the specular color in the
    // alpha component

    float2 illumCoord =
        float2(dot(IN.LightVector.xyz, bumpNormal.xyz),
              dot(IN.HalfAngleVector.xyz, bumpNormal.xyz));
    float4 illumination = tex2D(IlluminationMap, illumCoord);

    // expand iterated normal to [-1,1]
    float4 normal = 2 * (IN.Normal - 0.5);

    // compute self-shadowing term
    float shadow = saturate(4 * dot(normal.xyz,
        IN.LightVectorUnsigned.xyz));

    // compute final color
    return (Ambient * color + shadow)
        * (illumination * color + illumination.www);
}
```

## バンプ反射マッピング

### 説明

このエフェクトでは、DirectX 8 のピクセルシェーダ命令である `texm3x3vspec` (OpenGL の `DOT_PRODUCT_REFLECT_CUBE_MAP` に相当) に基づいてバンプマッピングと反射マッピングを混合します。この命令では、3つの内積を計算して法線マップから取り出した法線をキューブ環境マップ空間に変換し、視点ベクトルを基準としてその変換後の法線を反射し、さらにキューブマップを取り出して最終的な色を取得します。頂点シェーダは、変換行列と視点ベクトルを計算しなくてはなりません (図 15)。



図 15 バンプ反射マッピングの例



## バンプ反射マッピングの頂点シェーダ ソース コード

```
struct a2v {
    float4 Position : POSITION; // in object space
    float2 TexCoord : TEXCOORD0;
    float3 T : TEXCOORD1; // in object space
    float3 B : TEXCOORD2; // in object space
    float3 N : TEXCOORD3; // in object space
};

struct v2f {
    float4 Position : POSITION; // in projection space
    float4 TexCoord : TEXCOORD0;

    // first row of the 3x3 transform
    // from tangent to cube space
    float4 TangentToCubeSpace0 : TEXCOORD1;

    // second row of the 3x3 transform
    // from tangent to cube space
    float4 TangentToCubeSpace1 : TEXCOORD2;

    // third row of the 3x3 transform
    // from tangent to cube space
    float4 TangentToCubeSpace2 : TEXCOORD3;
};

v2f main(a2v IN,
    uniform float4x4 WorldViewProj,
    uniform float3x4 ObjToCubeSpace,
    uniform float3 EyePosition, // in cube space
    uniform float BumpScale)
{
    v2f OUT;

    // pass texture coordinates for
    // fetching the normal map
    OUT.TexCoord.xy = IN.TexCoord.xy;

    // compute 3x3 transform from tangent to object space
    float3x3 objToTangentSpace;

    // first rows are the tangent and binormal
    // scaled by the bump scale
```

```
objToTangentSpace[0] = BumpScale * IN.T;
objToTangentSpace[1] = BumpScale * IN.B;
objToTangentSpace[2] = IN.N;
// compute the 3x3 transform from
// tangent space to cube space:
// TangentToCubeSpace
//   = object2cube * tangent2object
//   = object2cube * transpose(objToTangentSpace)
// (since the inverse of a rotation is its transpose)
//
// So a row of TangentToCubeSpace is the transform by
// objToTangentSpace of the corresponding row of
// ObjToCubeSpace

OUT.TangentToCubeSpace0.xyz =
    mul(objToTangentSpace, ObjToCubeSpace[0].xyz);
OUT.TangentToCubeSpace1.xyz =
    mul(objToTangentSpace, ObjToCubeSpace[1].xyz);
OUT.TangentToCubeSpace2.xyz =
    mul(objToTangentSpace, ObjToCubeSpace[2].xyz);

// compute the eye vector
// (going from eye to shaded point) in cube space
float3 eyeVector = mul(ObjToCubeSpace, IN.Position) -
    EyePosition;

OUT.TangentToCubeSpace0.w = eyeVector.x;
OUT.TangentToCubeSpace1.w = eyeVector.y;
OUT.TangentToCubeSpace2.w = eyeVector.z;

// transform position to projection space
OUT.Position = mul(WorldViewProj, IN.Position);

return OUT;
}
```

## バンプ反射マッピングのピクセル シェーダ ソース コード

```
struct v2f {
    float4 Position : POSITION; //in projection space
    float4 TexCoord : TEXCOORD0;

    // first row of the 3x3 transform
    // from tangent to cube space
    float4 TangentToCubeSpace0 : TEXCOORD1;

    // second row of the 3x3 transform
    // from tangent to cube space
    float4 TangentToCubeSpace1 : TEXCOORD2;

    // third row of the 3x3 transform
    // from tangent to cube space
    float4 TangentToCubeSpace2 : TEXCOORD3;
};

float4 main(v2f IN,
            uniform sampler2D NormalMap,
            uniform samplerCUBE EnvironmentMap,
            uniform float3 EyeVector) : COLOR
{
    // fetch the bump normal from the normal map
    float4 normal = tex2D(NormalMap, IN.TexCoord.xy);

    // transform the bump normal into cube space
    // then use the transformed normal and eye vector
    // to compute the reflection vector that is
    // used to fetch the cube map
    return texCUBE_reflect_eye_dp3x3(EnvironmentMap,
                                     IN.TangentToCubeSpace2.xyz,
                                     IN.TangentToCubeSpace0,
                                     IN.TangentToCubeSpace1,
                                     normal,
                                     EyeVector);
}
```

## フレネル

### 説明

このエフェクトでは、反射の環境マップをルックアップするための反射ベクトルを計算し、これをフレネル項で変調します。結果として、浅い角度でのみ反射が効いてきます (図 16)。



図 16 フレネルの例

### フレネルの頂点シェーダ ソース コード

```
struct app2vert
{
    float4 Position      : POSITION;
    float4 Normal        : NORMAL;
    float4 TexCoord0     : TEXCOORD0;
};
```

```
struct vert2frag
{
    float4 HPosition      : POSITION;
    float4 Color0         : COLOR0;
    float4 TexCoord0     : TEXCOORD0;
};

vert2frag main(app2vert IN,
               uniform float4x4 ModelViewProj,
               uniform float4x4 ModelView,
               uniform float4x4 ModelViewIT)
{
    vert2frag OUT;

#ifdef PROFILE_ARBVP1
    ModelViewProj = glstate.matrix.mvp;
    ModelView = glstate.matrix.modelview[0];
    ModelViewIT = glstate.matrix.invtrans.modelview[0];
#endif

    OUT.HPosition = mul(ModelViewProj, IN.Position);

    float3 normal = normalize(mul(ModelViewIT,
                                  IN.Normal).xyz);
    float3 eyeToVert = normalize(mul(ModelView,
                                     IN.Position).xyz);

    // reflect the eye vector across the normal vector
    // for reflection
    OUT.TexCoord0 = float4(reflect(eyeToVert, normal), 1.0);

    float f0 = .1;

    // compute the fresnel term
    float oneMCosAngle = 1+dot(eyeToVert,normal);
    oneMCosAngle = pow(oneMCosAngle, 5);
    OUT.Color0 = lerp(oneMCosAngle, 1, f0).xxxx;

    return OUT;
}
```

## 草

### 説明

このエフェクトは、Sin 関数によるジオメトリのプロシージャルアニメーションと、変形されたジオメトリの法線ベクトルの計算を実装しています ( 図 17 )。



図 17 草の例

### 草の頂点シェーダ ソース コード

```
struct app2vert {  
    float4 Position : POSITION;  
    float4 Normal : NORMAL;  
    float4 TexCoord0 : TEXCOORD0;
```

```

    float4 Color0 : COLOR0;
};

struct vertout {
    float4 Hposition : POSITION;
    float4 Color0 : COLOR0;
    float4 TexCoord0 : TEXCOORD0;
};

vertout main(app2vert IN,
             uniform float4x4 ModelViewProj,
             uniform float4x4 ModelView,
             uniform float4x4 ModelViewIT,
             uniform float4 Constants)
{
    vertout OUT;

    // we need to figure OUT what the position is
    float4 position = IN.Position;
    position.z = 0;
    position.y = 0;

    // add IN the actual base location of
    // the straw (stored IN Color0.xz)
    position.x = position.x + IN.Color0.x;
    position.z = position.z + IN.Color0.z;

    // figure OUT where the wind is coming from
    float4 origin = float4(20,0,20,0);
    float4 dir = position - origin;

    // find the intensity of the wind
    float inten = sin(Constants.x + .2*length(dir)) *
        IN.Position.y;
    dir = normalize(dir);

    // we need to do some Bezier curve stuff here.
    float4 ctrl1 = float4(0,0,0,0);
    float4 ctrl2 = float4(0,IN.Color0.y/2,0,0);
    float4 ctrl3 = float4(dir.x*inten, IN.Color0.y,
                          dir.z*inten, 0);
    // do the Bezier linear interpolation steps
    float t = IN.Color0.w;
    float4 temp = lerp(ctrl1, ctrl2, t);

```

```
float4 temp2 = lerp(ctrl2, ctrl3, t);
float4 result = lerp(temp, temp2, t);

// add IN the height and wind displacement components
position = position + result;
position.w = 1;

// transform for sending to the reg. combiners
OUT.Hposition = mul(ModelViewProj, position);

// calculate the texture coordinate
// from the position passed IN
OUT.TexCoord0 = float4((IN.Position.x + .05)*10,t,1,1);

// find the normal
// we need one more point to do a partial
temp = lerp(ctrl1, ctrl2, t+0.05);
temp2 = lerp(ctrl2, ctrl3, t+0.05);
float4 newResult = lerp(temp, temp2, t+0.05);

// do a crossproduct with a vector that
// is horizontal across the screen
float normal = cross((result - newResult).xyz,
                    float3(1,0,0));
normal = normalize(normal);

// calculate diffuse lighting off the normal
// that was just calculated
float3 lightPos = float3(0,5,15);
float3 lightVec = normalize(lightPos - position);
float diffuseInten = dot(lightVec, normal);

// Set up the final color
// The first term is a semi random term based
// on the total height of this straw
// The second term is the diffuse lighting component
OUT.Color0 = normalize(ctrl3) * diffuseInten *
            IN.Position.z;

return OUT;
}
```



## 屈折

### 説明

このエフェクトでは、カスタム テクスチャ座標生成を実行して、頂点ごとの屈折ベクトルを計算し、次にそれを使用してキューブマップをルックアップします。反射と屈折をブレンドするためにフレネル係数も計算されます ( 図 18 )。



図 18 屈折の例

## 屈折の頂点シェーダ ソース コード

```
struct inputs
{
    float4 Position      : POSITION;
    float4 Normal        : NORMAL;
};

struct outputs
{
    float4 hPosition     : POSITION;
    float4 fresnelTerm   : COLOR0;
    float4 refractVec     : TEXCOORD0;
    float4 reflectVec    : TEXCOORD1;
};

// fresnel approximation
fixed fast_fresnel(float3 I, float3 N,
                  float3 fresnelValues)
{
    fixed power = fresnelValues.x;
    fixed scale = fresnelValues.y;
    fixed bias  = fresnelValues.z;

    return bias + pow(1.0 - dot(I, N), power) * scale;
}

outputs main(inputs IN,
             uniform float4x4 ModelViewProj,
             uniform float4x4 ModelView,
             uniform float4x4 ModelViewIT,
             uniform float theta)
{
    outputs OUT;

    OUT.hPosition = mul(ModelViewProj, IN.Position);

    // convert the position and normal into
    // appropriate spaces
    float3 eyeToVert = mul(ModelView, IN.Position).xyz;
    eyeToVert = normalize(eyeToVert);
    float3 normal = mul(ModelViewIT, IN.Normal).xyz;
    normal = normalize(normal);
```

```
OUT.refractVec.xyz = refract(eyeToVert, normal, theta);
OUT.refractVec.w = 1;

OUT.reflectVec.xyz = reflect(eyeToVert, normal);
OUT.reflectVec.w = 1;

// calculate the fresnel reflection
OUT.fresnelTerm = fast_fresnel(-eyeToVert, normal,
                               float3(5.0, 1.0, 0.0));
return OUT;
}
```

## 屈折のピクセル シェーダ ソース コード

```
float4 main(in float3 refractVec    : TEXCOORD0,
            in float3 reflectVec   : TEXCOORD1,
            in float3 fresnelTerm  : COLOR0,

            uniform samplerCUBE environmentMaps[2],
            uniform float enableRefraction,
            uniform float enableFresnel) : COLOR
{
    float3 refractColor = texCUBE(environmentMaps[0],
                                   refractVec).rgb;
    float3 reflectColor = texCUBE(environmentMaps[1],
                                   reflectVec).rgb;

    float3 reflectRefract = lerp(refractColor, reflectColor,
                                  fresnelTerm);

    float3 finalColor = enableRefraction ?
        (enableFresnel ? reflectRefract : refractColor) :
        (enableFresnel ? reflectColor : fresnelTerm);

    return float4(finalColor, 1.0);
}
```

## シャドウ マッピング

### 説明

このエフェクトでは、ピクセルごとのライティング方程式でシャドウ マップを使用しつつ、シャドウ マッピングのテクスチャ座標を生成します ( 図 19 )。



図 19 シャドウ マッピングの例

## シャドウ マッピングの頂点シェーダ ソースコード

```
struct appdata {
    float3 Position : POSITION;
    float3 Normal : NORMAL;
};

struct vpconn {
    float4 Hposition : POSITION;
    float4 TexCoord0 : TEXCOORD0;
    float4 TexCoord1 : TEXCOORD1;
    float4 Color0 : COLOR0;
};

vpconn main(appdata IN,
            uniform float4x4 WorldViewProj,
            uniform float4x4 TexTransform,
            uniform float3x3 WorldIT,
            uniform float3 LightVec)
{
    vpconn OUT;

    float3 worldNormal = normalize(mul(WorldIT, IN.Normal));

    float ldotn = max(dot(LightVec, worldNormal), 0.0);

    OUT.Color0.xyz = ldotn.xxx;

    float4 tempPos;
    tempPos.xyz = IN.Position.xyz;
    tempPos.w = 1.0;

    OUT.TexCoord0 = mul(TexTransform, tempPos);
    OUT.TexCoord1 = mul(TexTransform, tempPos);

    OUT.Hposition = mul(WorldViewProj, tempPos);

    return OUT;
}
```

## シャドウ マッピングのピクセルシェーダ ソース コード

```
struct v2f_simple {
    float4 Hposition : POSITION;
    float4 TexCoord0 : TEXCOORD0;
    float4 TexCoord1 : TEXCOORD1;
    float4 Color0 : COLOR0;
};

float4 main(v2f_simple IN,
            uniform sampler2D ShadowMap,
            uniform sampler2D SpotLight) : COLOR
{
    float4 shadow    = tex2D(ShadowMap, IN.TexCoord0.xy);
    float4 spotlight = tex2D(SpotLight, IN.TexCoord1.xy);
    float4 lighting  = IN.Color0;

    return shadow * spotlight * lighting;
}
```

## シャドウ ボリューム掃引

### 説明

このエフェクトでは頂点プログラムを使用し、ライトベクトルに沿ってジオメトリを掃引することにより、シャドウボリュームを生成します(図 20)。



図 20 シャドウ ボリューム掃引の例

## シャドウ ボリューム掃引の頂点シェーダ ソース コード

```
struct appdata
{
    float4 Position : POSITION;
    float3 Normal : NORMAL;
    float4 DiffuseColor : COLOR0;
    float2 TexCoord0 : TEXCOORD0;
};

struct vpconn {
    float4 Hposition : POSITION;
    float4 Color0 : COLOR0;
    float2 TexCoord0 : TEXCOORD0;
};

vpconn main(appdata IN,
            uniform float4x4 WorldViewProj,
            uniform float4 LightPos, // (in object space)
            uniform float4 Fatness,
            uniform float4 ShadowExtrudeDist,
            uniform float4 Factors
        )
{
    vpconn OUT;

    // Create normalized vector from vertex to light
    float4 light_to_vert = normalize(IN.Position - LightPos);

    // N dot L to decide if point should be moved away
    // from the light to extrude the volume
    float ndotl = dot(-light_to_vert.xyz, IN.Normal.xyz);

    // Inset the position along
    // the normal vector direction
    // This moves the shadow volume points
    // inside the model slightly to minimize
    // popping of shadowed areas as
    // each facet comes in and out of shadow.
    // The Fatness value should be negative
    float4 inset_pos = (IN.Normal * Fatness.xyz +
        IN.Position.xyz).xyzz;
    inset_pos.w = IN.Position.w;
```



```
// scale the vector from light to vertex
float4 extrusion_vec = light_to_vert * ShadowExtrudeDist;

// if ndotl < 0 then the vertex faces
// away from the light, so move it.
// It will be moved along the direction from
// light to vertex to extrude the shadow volume.
float away = (float)(ndotl < 0);

// Move the back-facing shadow volume points
float4 new_position = extrusion_vec * away + inset_pos;

// Transform position to hclip space;
OUT.Hposition = mul(WorldViewProj, new_position);

// Set the color to blue for when the shadow volume
// is rendered in color for illustrative purposes
float4 color = float4(0, 0, Factors.x, 0);

OUT.Color0 = color;
OUT.TexCoord0.xy = IN.TexCoord0;
return OUT;
}
```

## サイン波デモ

### 説明

このエフェクトでは、現在の時刻に基づき、Sin 関数を使用して頂点座標を変更します。組み込みの `sin()` 関数の使用例です。また、摂動されたメッシュの法線を計算し、この法線を使用して、キューブ マップをルックアップするための反射ベクトルを計算します ( 図 21 )。



図 21 サイン波の例

## サイン波の頂点シェーダ ソース コード

```
struct appdata {
    float4 TexCoord0 : TEXCOORD0;
};

struct vpconn {
    float4 HPOS : POSITION;
    float4 COL0 : COLOR0;
    float4 TEX0 : TEXCOORD0;
};

vpconn main(appdata IN,
            uniform float4x4 WorldViewProj,
            uniform float3x4 WorldView,
            uniform float3x3 WorldViewIT,
            uniform float3 WavesX,
            uniform float3 WavesY,
            uniform float3 WavesH,
            uniform float3 Time
        )
{
    vpconn OUT;

    float3 angle = WavesX * IN.TexCoord0.x +
                WavesY * IN.TexCoord0.y;
    angle = angle + Time;

    float3 sine, cosine;
    sincos(angle, sine, cosine);

    // position is: (u, sum(hi * sin(anglei)), v, 1)
    float4 position;
    position.xz = IN.TexCoord0.xy;
    position.y = dot(WavesH, sine);
    position.w = 1.0f;

    OUT.HPOS = mul(WorldViewProj, position);

    // normal is (t h WaveX cos(angle),
    // -1,
    // t h WaveY cos(angle))
    float3 normal;
    normal.x = dot(WavesH * WavesX, cosine);
```

```
normal.y = -1.0f;
normal.z = dot(WavesH * WavesY, cosine);

// transform normal into eye-space
normal = mul(WorldViewIT, normal);
normal = normalize(normal);

// Transform vertex to eye-space and
//   compute the vector from the eye to the vertex.
// Because the eye is at 0, no subtraction is
//   necessary. Because the reflection of this vector
//   looks into a cube-map normalization is also
//   unnecessary!
float3 eyeVector = mul(WorldView, position);
OUT.TEX0.xyz = reflect(eyeVector, normal);

return OUT;
}
```

## 行列パレット スキニング

### 説明

このエフェクトでは、頂点ごとに 2 つのボーンを使用し、行列パレット スキニングを実行します。メッシュに対するすべてのボーンは定数メモリに設定され、各頂点には、この頂点に影響するボーンを示す 2 つのインデックスが含まれます。最終的にスキニングされる座標は、頂点ごとに提供されている重みとともに、これらのボーンを使用して計算されます。接空間基底が同様の方式でスキニングされ、接空間でのピクセルごとでのバンプマッピングでライトベクトルを変換するために使用されます ( 図 22 )。



図 22 行列パレット スキニングの例

## 行列パレット スキニングの頂点シェーダ ソース コード

```
struct appdata {
    float3 Position : POSITION;
    float2 Weights : BLENDWEIGHT0;
    float2 Indices : BLENDINDICES;
    float3 Normal : NORMAL;
    float2 TexCoord0 : TEXCOORD0;
    float3 S : TEXCOORD1;
    float3 T : TEXCOORD2;
    float3 SxT : TEXCOORD3;
};

struct vpconn {
    float4 Hposition : POSITION;
    float4 TexCoord0 : TEXCOORD0;
    float4 TexCoord1 : TEXCOORD1;
    float4 Color0 : COLOR0;
};

vpconn main(appdata IN,
            uniform float4x4 WorldViewProj,
            uniform float3x4 Bones[26],
            uniform float3 LightVec)
{
    vpconn OUT;

    float4 tempPos;
    tempPos.xyz = IN.Position.xyz;
    tempPos.w = 1.0;

    // grab first bone matrix
    float i = IN.Indices.x;

    //transform position
    float3 pos0 = mul(Bones[i], tempPos);

    //create 3x3 version of bone matrix
    float3x3 m;
    m._m00_m01_m02 = Bones[i]._m00_m01_m02;
    m._m10_m11_m12 = Bones[i]._m10_m11_m12;
    m._m20_m21_m22 = Bones[i]._m20_m21_m22;

    // transform S, T, SxT
```

```

float3 s0 = mul(m, IN.S);
float3 t0 = mul(m, IN.T);
float3 sxt0 = mul(m, IN.SxT);

// next bone
i = IN.Indices.y;

// create 3x3 version of bone
m._m00_m01_m02 = Bones[i]._m00_m01_m02;
m._m10_m11_m12 = Bones[i]._m10_m11_m12;
m._m20_m21_m22 = Bones[i]._m20_m21_m22;

float3 pos1 = mul(Bones[i], tempPos);

// transform S, T, SxT
float3 s1 = mul(m, IN.S);
float3 t1 = mul(m, IN.T);
float3 sxt1 = mul(m, IN.SxT);

// final blending

// blend s, t, sxt
float3 finalS = s0 * IN.Weights.x + s1 * IN.Weights.y;
float3 finalT = t0 * IN.Weights.x + t1 * IN.Weights.y;
float3 finalSxT = sxt0 * IN.Weights.x + sxt1 * IN.Weights.y;

// blend between the two positions
float3 finalPos = pos0 * IN.Weights.x + pos1 * IN.Weights.y;

float3x3 worldToTangentSpace;

worldToTangentSpace._m00_m01_m02 = finalS;
worldToTangentSpace._m10_m11_m12 = finalT;
worldToTangentSpace._m20_m21_m22 = finalSxT;

float3 tangentLight =
normalize(mul(worldToTangentSpace, LightVec));

// scale and bias, add bit of ambient
tangentLight = ((tangentLight + 1.0) * 0.5) + 0.2;

// create float4 with 1.0 alpha
float4 tempLight;
tempLight.xyz = tangentLight.xyz;
tempLight.w = 1.0;

```

```
OUT.Color0 = tempLight;
// pass through texcoords
OUT.TexCoord0.xy = IN.TexCoord0.xy;
OUT.TexCoord1.xy = IN.TexCoord0.xy;

float4 tempPos2;
tempPos2.xyz = finalPos.xyz;
tempPos2.w = 1.0;

OUT.Hposition = mul(WorldViewProj, tempPos2);

return OUT;
}
```



# 付録 A

## Cg 言語仕様

### 言語の概要

Cg 言語は、基本的に ANSI C をモデルとしていますが、C++ および Java などの新しい言語や、RenderMan および Stanford シェーディング言語など従来のシェーディング言語からも概念を一部採用しています。この言語には、新しい概念もいくつか導入されています。特に、GPU などのストリーム処理アーキテクチャでデータフローを表すように設計された機能も含まれています。コンパイル時に指定される各プロファイルでは、ループを実装する機能や特定の計算を実行する精度など、言語の特定の機能をサブセット化できます。

### 明示されていない非互換性

ANSI C からの変更の大部分は削除または追加ですが、説明されない可能性のある非互換性がいくつかあります。Cg では次の点を変更されており、プログラムは正常にコンパイルされますが、C とは異なる動作をします。

- 定数が型キャストまたは型接尾辞を使用して明示的に型指定されていない場合は、定数の型の昇格規則が異なります。一般に、明示的に型指定されていない定数および変数の間での 2 項演算は、定数のデフォルトの精度ではなく変数の精度で実行されます。
- `struct` の宣言は、(C++ の場合と同様に)自動の `typedef` を実行するため、以前に宣言された型をオーバーライドすることがあります。
- 配列は、ポインタとは異なる基本型タイプです。そのため、配列割当ては、意味的には配列全体のコピー操作を実行します。

### 異なる表現が必要な類似の演算

いくつかの変更のため、Cg では、同じ演算を C と異なる方法で表現しなければならない場合があります。

- ブール型 (`bool`) が導入されています。演算子と制御コンストラクトに関連があります。
- Cg ではポインタがサポートされていないため、配列は基本型タイプです。

- 関数は値/結果で値を渡すため、仮パラメータリストにoutまたはinout修飾子を使用してパラメータを返します。デフォルトでは、仮パラメータは in ですが、これを明示的に指定することも可能です。パラメータは in out として指定することもでき、これは意味的に inout と同等です。

## ANSI C との相違

Cg は、ANSI-C 言語に基づいて開発され、主として次のような追加、削除および変更が行われています。(これは概要です。詳細は、このマニュアルで後述します。)

- 言語の各機能は、言語プロファイル(168 ページの「プロファイル」で説明)ごとにサブセット化されています。特に、for および while によるループは、言語プロファイルによって制限される場合があります。たとえば、一部のプロファイルは、コンパイル時に完全にアンロールできるループのみサポートしている場合があります。
- バインディングセマンティクスは、特定のハードウェアまたはAPIリソースへのオブジェクトのマッピングを示すために、構造体タグ、変数または構造体要素に関連付けられることがあります。183 ページの「バインディングセマンティクス」を参照してください。
- 予約キーワード goto、break および continue はサポートされていません。
- 予約キーワード switch、case および default はサポートされていません。ラベルもサポートされていません。
- ポインタまたはポインタ関連機能(& 演算子や -> 演算子など)はサポートされていません。
- 配列はサポートされていますが、サイズと次元に制限事項があります。計算された添字の使用を制限することも許可されています。配列は、packed として指定できます。パックされた配列に対して許可される演算は、アンパックされた配列に対して許可される演算とは異なります。ベクトルと行列には定義済みの packed 型が用意されており、これらの定義済みの型を使用することを強くお勧めします。
- ベクトル用に組込みのスイズル演算子 .xyzw または .rgba があります。この演算子により、ベクトルの成分の再配置および複製が可能です。スカラからベクトルを作成することもできます。
- 左辺値の場合は、スイズル演算子によってベクトルまたは行列の要素を選択的に記述できます。
- 行列用には、次のような類似の組込みのスイズル演算子があります。  
`._m<row><col>[_m<row><col>][...]`

この演算子により、個々の行列要素にアクセスでき、行列の要素からベクトルを作成できます。DirectX 8 表記規則との互換性のため、行列スイズルには第 2 の形式があります。これについては後述します。

- 数値データ型は、C と異なります。Cg の主な数値データ型は、float、half および fixed です。フラグメントプロファイルでは、これら 3 つのデータ型をすべてサポートする必要がありますが、float の精度で half および fixed を実装することもできます。頂点プロファイルでは、half および float をサポートする必要がありますが、その多くは float の精度で half を実装しています。頂点プロファイルでは、fixed 演算のサポートを省略できますが、その場合でも fixed 変数の定義はサポートする必要があります。Cg の各プロファイルでは、ランタイムに int のサポートを省略できます。Cg の各プロファイルでは、double を float として扱うことができます。
- 多くの演算子では、成分ごとのベクトル演算がサポートされています。
- ?:、||、&&、! および比較演算子を、bool 4 成分ベクトルとともに使用して、4 つの条件付き演算を同時に実行できます。?:、|| および && の各演算子に対するすべてのオペランドの副作用は、常に行われます。
- 非静的グローバル変数、および最上位レベル関数 (main() など) へのパラメータは、uniform として指定できます。uniform 変数は、他の変数と同じようにプログラム内で読み込みおよび書き込みできます。一方、uniform 修飾子は、プログラムが何度も呼び出されても、変数またはパラメータの初期値が一定である必要があることを示します。
- 新しい sampler\* 型のセットは、テクスチャ オブジェクトへのハンドルを表します。
- 関数では、C++ と同様、パラメータがデフォルト値を持つ場合があります。デフォルト値は、代入構文を使用して表現されます。
- 関数のオーバーロードがサポートされています。
- enum または union はありません。
- 構造体のビットフィールド宣言は許可されていません。
- 構造体のビットフィールド宣言はありません。
- 変数は、C のようにスコープの先頭だけではなく、使用場所より前であれば任意の場所で定義できます (つまり、変数の宣言場所を管理する C++ 規則を採用しています)。変数を、同じスコープ内で再宣言することはできません。
- ベクトル コンストラクタ (たとえば、float4(1,2,3,4) の形式) は、式の任意の場所で使用できます。
- struct 定義は、C++ の場合と同様、対応する typedef を自動的に実行します。
- C スタイルのコメント /\* ... \*/ に加えて、C++ スタイルのコメント // も使用できます。

## 詳細な言語仕様

### 定義

次の定義は、ANSI C 規格に基づいています。

- オブジェクト  
オブジェクトは、実行環境での一定範囲のデータ記憶域であり、その内容は値を表すことができます。オブジェクトが参照される場合、オブジェクトは特定の型を持つものと解釈されます。
- 宣言  
宣言は、一連の識別子の解釈と属性を指定します。
- 定義  
識別子で指定された関数に対して生成されるオブジェクトまたはコードのために記憶域を確保するような宣言は、定義です。

### プロファイル

Cg プログラム（最上位レベル関数）のコンパイルは、常にコンパイル プロファイルのコンテキストに従って行われます。各プロファイルは、特定のオプション言語機能がサポートされるかどうかを指定します。これらのオプション言語機能には、特定の制御コンストラクトおよび標準ライブラリ関数が含まれます。コンパイル プロファイルによって、float、half および fixed データ型の精度も定義され、fixed および sampler\* データ型のサポートが完全か部分的かも指定されます。コンパイル プロファイルの選択は、言語の外部で（たとえば、コンパイラのコマンドライン スイッチを使用して）行います。

プロファイルによる制限が適用されるのは、コンパイルされる最上位レベル関数と、それが直接あるいは間接的に参照している変数または関数のみです。ソースコード内にあっても、最上位レベル関数により直接または間接的にコールされていない関数では、現在のプロファイルでサポートされていない機能も任意に使用できます。

このような規則があるために、Cg では 1 つのソース ファイルに、異なるプロファイルを対象とした複数の最上位レベル関数を記述することが可能です。Cg 言語のコア仕様は、これらの関数すべてを受け入れることができます。コンパイル プロファイルによる制限が必要なのは、コード生成のためのみです。したがってこの制限は、コード生成の対象となる関数だけに適用されます。このマニュアルで **プログラム** という語を使用する場合は、最上位レベル関数、最上位レベル関数がコールする任意の関数、および最上位レベル関数が参照する任意のグローバル変数または typedef 定義を指しています。

各プロファイルには、特性と制限事項を記述する別個の仕様が必要です。

このコア仕様により、すべてのプロファイルには一定の最小機能が要求されます。それぞれ最小機能が異なる頂点プログラムとフラグメント プログラムが、コア仕様によって区別される場合もあります。

## uniform 修飾子

非静的グローバル変数と、`main()` などの関数に渡されるパラメータは、オプションの修飾子 `uniform` を付けて宣言できます。`uniform` 変数を指定するには、次の構文を使用します。

```
uniform <type> <variable>
```

次に例を示します。

```
uniform float4 myVector;
```

または

```
fragout foo(uniform float4 uv);
```

最上位レベルではない関数に対して `uniform` 修飾子を指定しても、その修飾子は無意味であり無視されます。この規則の意図は、1 つの関数が最上位レベル関数としても、あるいは最上位レベルではない関数としても機能できるようにすることです。

`uniform` 型の変数は、非 `uniform` 型の変数と同じように読み込みおよび書き込みできるように注意してください。`uniform` 修飾子は、変数の初期値の指定および格納方法に関する情報を、言語外部のメカニズムを使用して提供するだけです。

通常、`uniform` 型の変数またはパラメータの初期値は、ハードウェアレジスタの別のクラスに格納されます。さらに、`uniform` 型の変数またはパラメータの初期値を指定する外部メカニズムは、非 `uniform` 型の変数またはパラメータの初期値の指定に使用されるメカニズムとは異なる場合があります。`uniform` 修飾子の付いたパラメータは、通常は不変なものとして扱われますが、非 `uniform` 型のパラメータは、各ストリームレコードに新しい値が指定された（頂点配列のように）ストリーミングデータとして扱われます。

## 関数の宣言

関数は、基本的には C と同じように宣言されます。値を返さない関数は、`void` 戻り型で宣言する必要があります。パラメータをとらない関数は、次の 2 通りの方法のいずれかで宣言できます。

- C と同様に、`void` キーワードを使用 `functionName(void)`
- パラメータをまったく使用せずに `functionName()`

関数は、`static` として宣言できます。その場合、関数はプログラムとしてコンパイルされず、他のコンパイルユニットから参照できなくなります。

## プロファイルによる関数のオーバーロード

Cg では、コンパイル プロファイルによる関数のオーバーロードをサポートします。この機能により、関数をプロファイルごとに異なる方法で実装できます。サポートされる言語機能サブセットはプロファイルごとに異なる場合があり、また最も効率的な関数の実装もプロファイルごとに異なる場合があるため、この機能が役立ちます。

関数の定義では、プロファイル名の直後に型の名前を指定します。たとえば、`profileA` と `profileB` のプロファイルに対して関数 `myfunc()` の 2 つの異なるバージョンを定義するには、次のようにします。

```
profileA float myfunc(float x) { /* ... */ };
profileB float myfunc(float x) { /* ... */ };
```

プロファイルと同じ名前の型を定義 (`typedef` を使用) した場合、識別子は型の名前として扱われるため、ファイルのこれ以降にプロファイルをオーバーロードすることはできません。

関数定義にプロファイルが含まれない場合、その関数は、オープンプロファイル関数と呼ばれます。オープンプロファイル関数は、すべてのプロファイルに適用されます。

プロファイル名には、いくつかのワイルドカードが定義されています。`vs` という名前は、任意の頂点プロファイルに一致し、`ps` という名前は任意のフラグメントまたはピクセル プロファイルに一致します。

`ps_1` という名前は、DirectX 8 の任意のピクセル シェーダ `1.x` プロファイルに、`ps_2` という名前は、DirectX 9 のピクセル シェーダ `2.x` プロファイルにそれぞれ一致します。同様に、`vs_1` という名前は、DirectX の任意の頂点シェーダ `1.x` に、`vs_2` という名前は、`2.x` にそれぞれ一致します。これ以外にも、個々のプロファイルで有効なワイルドカード プロファイル名が定義されている場合があります。

一般的には、最も明確なバージョンの関数を使用されます。詳細は [181 ページの「関数のオーバーロード」](#) で説明しますが、検索順序の概略は次のようになります。

1. プロファイルにより厳密にオーバーロードされたバージョンの関数
2. 最も詳細なワイルドカード プロファイルによりオーバーロードされたバージョンの関数 (`vs` や `ps_1` など)
3. プロファイルによりオーバーロードされていないバージョンの関数

このような検索プロセスがあるため、汎用バージョンの関数を定義しておき、特定のハードウェアでの必要に応じてそれをオーバーライドすることが可能です。

## 関数の宣言におけるパラメータの構文

関数は、C と同じような方法で宣言されますが、関数の宣言におけるパラメータには、[バインディング セマンティクス \(183 ページの「バインディング セマンティクス」を参照\)](#) とデフォルト値を指定できます。

関数定義の各パラメータは、次のような形をとります。

```
[uniform] <type> identifier [: <binding_semantic>] [= <default>]
```

ここで

- `<type>` には修飾子 `in`、`out`、`inout` および `const` を含めることができます。詳細は [175 ページの「型修飾子」](#) を参照してください。
- `<default>` は、コンパイル時に定数として使用される式です。

デフォルト値を使用できるのは、`uniform` パラメータと、最上位レベルではない関数に対する `in` パラメータのみです。

## 関数コール

関数コールでは、右辺値が返されます。したがって、関数が配列を返す場合、配列を読み取ることはできますが、書き込むことはできません。たとえば、次の式は許可されます。

```
y = myfunc(x)[2];
```

一方、次の式は許可されません。`myfunc(x)[2] = y;`

1 つの式で複数の関数をコールする場合、コールは任意の順序で発生します。順序を定義することはできません。

## 型

Cg には、次のデータ型があります。

- `int` 型は、原則的には 32 ビットの 2 の補数です。各プロファイルでは、`int` を `float` として扱うこともできます。
- `float` 型は、IEEE の単精度 (32 ビット) 浮動小数点数に可能なかぎり近似します。各プロファイルでは、`float` データ型をサポートする必要があります。
- `half` 型は、IEEE に似た低精度の浮動小数点数です。各プロファイルでは、`half` 型をサポートする必要がありますが、`float` 型と同じ精度で実装することもできます。
- `fixed` 型は、少なくとも  $[-2, 2]$  の範囲を持つ符号付きの型で、少なくとも 10 ビットの精度の小数部を持ちます。このデータ型に対するオーバーフロー処理は、ラップではなくクランプされます。フラグメント プロファイルでは、`fixed` 型をサポートする必要がありますが、`half` または `float` 型と同じ精度で実装することもできます。頂点プロファイルでは、`fixed` 型を部分的にサポート ([174 ページの「型の部分的なサポート」](#) を参照) する必要があります。頂点プロファイルには、`fixed` 型を完全にサポートするオプション

と、`half` または `float` 型と同じ精度で `fixed` 型を実装するオプションがあります。

- `bool` 型は、ブール値を表します。`bool` 型のオブジェクトは、`true` と `false` のいずれかになります。
- `cint` 型は、32 ビットの 2 の補数です。この型は、コンパイル時にのみ意味があります。`cint` 型のオブジェクトを宣言することはできません。
- `cfloat` 型は、IEEE の単精度 (32 ビット) 浮動小数点数です。この型は、コンパイル時にのみ意味があります。`cfloat` 型のオブジェクトを宣言することはできません。
- `void` 型は、式では使用できません。値を返さない関数の戻り型としてのみ使用できます。
- `sampler*` 型は、テクスチャ オブジェクトへのハンドルです。プログラムの仮パラメータまたは関数は、`sampler*` 型にすることができます。`sampler*` 変数のその他の定義は許可されていません。`sampler*` 変数は、`in` パラメータとして、別の関数へ渡すことによるのみ使用できます。`sampler*` 変数への代入は許可されず、`sampler*` として評価される式も許可されません。`sampler*` 型のうち、`sampler`、`sampler1D`、`sampler2D`、`sampler3D`、`samplerCUBE` および `samplerRECT` は常に定義済みです。基底となる `sampler` 型は、個々の `sampler*` 型が有効である任意のコンテキスト内で使用可能です。ただし、`sampler` 変数の使用はプログラム中で一貫している必要があります。たとえば同じプログラム中で、`sampler1D` と `sampler2D` の両方のかわりに使うことはできません。  
フラグメント プロファイルでは、`sampler`、`sampler1D`、`sampler2D`、`sampler3D` および `samplerCUBE` データ型を完全にサポートする必要があります。フラグメント プロファイルでは、`samplerRECT` データ型を部分的にサポート (174 ページの「型の部分的なサポート」を参照) する必要があり、このデータ型を完全にサポートすることもできます。  
頂点プロファイルでは、6 つの `sampler*` データ型を部分的にサポートする必要があります。それらのデータ型を完全にサポートすることもできます。
- `array` 型は、同じ型の 1 つ以上の要素からなる集合です。`array` 変数は 1 つのインデックスを持ちます。
- 一部の `array` 型は、オプションとして、`packed` 型修飾子を使用して `packed` 型として指定できます。`packed` 型の格納形式は、対応する `unpacked` 型の格納形式とは異なる場合があります。`packed` 型の格納形式は実装に依存しますが、特定のコンパイラとプロファイルの組合せに対して一貫している必要があります。特定のプロファイルで `packed` 型に対してサポートされる演算は、同じプロファイルで対応する `unpacked` 型に対してサポートされる演算とは異なる場合があります。各プロファイルではパックされた配列を最大許容サイズで定義できますが、少なくとも、パックされたベクトル (1 次元の配列) 型についてはサイズ 4、パックされた行列 (2 次元の配列) 型については 4x4 のサイズをサポートする必要があります。
- 1 つの宣言で配列の配列を宣言する場合、`packed` 修飾子は、一番外側の配列のみを参照します。ただし、`packed` キーワードを使用して `typedef` で配列



の最初のレベルを宣言し、次に 2 番目のステートメントでこの型のパックされた配列を宣言することにより、パックされた配列のパックされた配列を宣言できます。アンパックされた配列のパックされた配列は宣言できません。

- サポートされる任意の数値データ型 *TYPE* について、実装では、次のパックされた配列型をサポートする必要があります。これをベクトル型と呼びます。これらの型の型識別子は、グローバル スコープ内で事前定義する必要があります。

```
typedef packed TYPE TYPE1[1];
typedef packed TYPE TYPE2[2];
typedef packed TYPE TYPE3[3];
typedef packed TYPE TYPE4[4];
```

たとえば実装では、型識別子 `float1`、`float2`、`float3`、`float4` と、その他サポートされているすべての数値型の型識別子を事前定義する必要があります。

- サポートされる任意の数値データ型 *TYPE* について、実装では、次のパックされた配列型をサポートする必要があります。これを行列型と呼びます。実装では、これらの型を表す型識別子を（グローバル スコープで）事前定義する必要もあります。

```
packed TYPE1 TYPE1x1[1];      packed TYPE1 TYPE3x1[3];
packed TYPE2 TYPE1x2[1];      packed TYPE2 TYPE3x2[3];
packed TYPE3 TYPE1x3[1];      packed TYPE3 TYPE3x3[3];
packed TYPE4 TYPE1x4[1];      packed TYPE4 TYPE3x4[3];
packed TYPE1 TYPE2x1[2];      packed TYPE1 TYPE4x1[4];
packed TYPE2 TYPE2x2[2];      packed TYPE2 TYPE4x2[4];
packed TYPE3 TYPE2x3[2];      packed TYPE3 TYPE4x3[4];
packed TYPE4 TYPE2x4[2];      packed TYPE4 TYPE4x4[4];
```

たとえば実装では、型識別子 `float2x1`、`float3x3`、`float4x4` などを事前定義する必要があります。typedef は、*TYPE\_rows\_X\_columns* という通常の行列の命名規則に従います。`float4x4 a` と宣言したとすると、`a[3]` は `a._m30_m31_m32_m33` に等しくなります。

どちらの式も、行列の 3 行目を取り出します。

- 実装では、定数インデックスを使用したベクトルと行列のインデクシングをサポートする必要があります。
- `struct` 型は、型が異なる可能性のある 1 つ以上のメンバで構成される集合です。

## 型の部分的なサポート

この仕様は、一部のデータ型の部分的なサポートを規定するものです。型の部分的なサポートの要件は、次のとおりです。

- 型を使用する定義と宣言がサポートされます。
- 代入と、その型のオブジェクトのコピー（関数のパラメータを渡す際の暗黙的なコピーも含む）がサポートされます。
- 最上位レベル関数のパラメータは、その型を使用して定義できます。

型が部分的にサポートされている場合、その型を使用して変数を定義できますが、この変数に対して有効な演算を実行することはできません。型の部分的なサポートによって、異なるプロファイルを対象としたコード内で、データ構造の共有が容易になります。

## 型のカテゴリ

- 整数型カテゴリには、`cint` 型と `int` 型が含まれます。
- 浮動小数点型カテゴリには、`cfloat` 型、`float` 型、`half` 型および `fixed` 型が含まれます。（浮動小数点は、実際には浮動小数点または固定 / 小数部を表すことに注意してください。）
- 数値型カテゴリには、整数型と浮動小数点型が含まれます。
- コンパイル時型カテゴリには、`cfloat` 型と `cint` 型が含まれます。これらの型は、定数の型変換のためにコンパイラによって使用されます。
- 具象型カテゴリには、コンパイル時型カテゴリに含まれない型がすべて含まれます。
- スカラ型カテゴリには、数値型カテゴリのすべての型、`bool` 型、およびコンパイル時型カテゴリのすべての型が含まれます。この仕様で `<category>` 型と表記（たとえば、数値型）する場合は、そのカテゴリに含まれる型の 1 つ（たとえば `float`、`half` または `fixed`）を意味するものとします。

## 定数

定数は、明示的または暗黙的に型指定できます。明示的に定数を型指定する場合は、C と同様に、定数の型を示す次のような 1 文字の接尾辞を付けます。

- `f = float`
- `d = double`
- `h = half`
- `x = fixed`

明示的に型指定されない定数は、暗黙的に型指定されます。定数に小数点が含まれる場合、その定数は暗黙的に `cfloat` として型指定されます。定数に小数点が含まれない場合、その定数は暗黙的に `cint` として型指定されます。

デフォルトでは、定数の基数は 10 です。C との互換性のために、整数の 16 進定数は定数に `0x` という接頭辞を付けることによって指定でき、整数の 8 進定数は定数に `0` という接頭辞を付けることによって指定できます。

コンパイル時定数の畳み込みは、原則的にランタイム時と同様の精度で行われます。コンパイル プロファイルの一部では、ハードウェア依存の精度の柔軟性が認められています。この場合、コンパイラはそのプロファイルで特定のデータ型に対して可能な最大のハードウェア精度で定数の畳み込みを実行するのが理想的です。

ランタイム時の精度で定数の畳み込みを行えない場合は、各数値データ型について次に示す精度を使用して畳み込みを行うこともできます。

- `float`: `s23e8 (fp32)` の IEEE 単精度浮動小数点
- `half`: `s10e5 (fp16)` の浮動小数点、IEEE セマンティクスあり
- `fixed`: `s1.10` の固定小数点数、`[-2, 2)` にクランプ
- `double`: `s52e11 (fp64)` の IEEE 倍精度浮動小数点
- `int`: 符号付き 32 ビット整数

## 型修飾子

オブジェクトの型は、1 つ以上の修飾子を使用して修飾できます。修飾子は、オブジェクトにのみ適用されます。修飾子は、式で使用される場合はオブジェクトの値から削除されます。修飾子は次のとおりです。

### □ `const`

`const` 修飾されたオブジェクトの値は、初期代入後に変更できません。`const` 修飾された、パラメータ以外のオブジェクトの定義には、イニシャライザが含まれている必要があります。コンパイル時に指定される値は `const` として修飾されますが、明示的な修飾も可能です。

`static const` の値は、コンパイル後に変更できなくなるため、その値をコンパイル時の畳み込みで使用することができます。これに対して、`uniform const` はプログラムの実行時にのみ `const` であり、その値は実行と実行の間にランタイムを介して変更できます。

### □ `in` と `out`

仮パラメータは `in`、`out`、またはその両方 (`in out` または `inout` を使用) として修飾できます。デフォルトでは、仮パラメータは `in` 修飾されます。`in` 修飾されたパラメータは、値渡しのパラメータと等価です。`out` 修飾されたパラメータは結果渡しのパラメータと等価であり、`inout` 修飾されたパラメータは値 / 結果渡しのパラメータと等価です。`out` 修飾されたパラメータは `const` 修飾できず、デフォルト値を持つこともできません。

## 型変換

一部の型変換は暗黙的に行うことができますが、それ以外は型キャストが必要です。暗黙的な変換で警告が発生する場合は、明示的な型キャストを使用することでそれを抑制できます。明示的な型キャストは、C と同じ構文で指定します。`variable` を `float4` 型にキャストするには、`(float4)variable` とします。

### □ スカラの変換

スカラ数値型は、他のスカラ数値型に暗黙的に変換できます。暗黙的な変換では警告が発生することがあり、精度が低下する可能性もあります。スカラオブジェクト型は、互換性のある他のスカラオブジェクト型に暗黙的に変換できます。互換性のないスカラオブジェクト型への変換、あるいはオブジェクト型と数値型の相互の変換は、たとえ明示的なキャストを使用しても許可されていません。`sampler` は、`sampler1D`、`sampler2D`、`sampler3D`、`samplerCUBE` および `samplerRECT` と互換です。これ以外のオブジェクト型には互換性がありません。つまり `sampler1D` は `sampler` とは互換であっても、`sampler2D` とは等しくありません。

スカラ型は、型に互換性のあるベクトルおよび行列に暗黙的に変換できます。スカラは、ベクトルまたは行列のすべての要素に複製されます。また、スカラ型を構造体の各メンバに正しくキャストできる場合には、スカラ型を構造体型に明示的にキャストすることもできます。

### □ ベクトルの変換

ベクトルは、スカラ型に変換できます（ベクトルの最初の要素が選択されます）。この変換を暗黙的に行った場合は、警告が発生します。ベクトルは、サイズが等しく要素の型に互換性のある他のベクトルに暗黙的に変換することもできます。

ベクトルは、より小さいベクトルまたは全体サイズの等しい行列に変換できますが、明示的なキャストを使用しない場合は警告が発生します。

### □ 行列の変換

行列は、スカラ型に変換できます（要素 (0,0) が選択されます）。ベクトルと同様、この変換を暗黙的に行った場合は警告が発生します。行列は、サイズと形が等しく要素の型が等しい行列に暗黙的に変換することもできます。

行列は、より小さい行列型に変換する（右上の部分行列が選択されます）ことも、全体サイズの等しいベクトルに変換することもできますが、明示的なキャストを使用しない場合は警告が発生します。

### □ 構造体の変換

構造体は、その最初のメンバの型に、あるいはメンバ数が等しい他の構造体型に明示的にキャストできますが、これは `struct` の各メンバが新しい `struct` の対応するメンバに変換可能な場合に限りです。`struct` の暗黙的な変換は許可されていません。

□ 配列の変換

配列型の変換は許可されていません。

ここまでで説明した型変換を、表 6 にまとめます。表の各項目の意味は次のとおりですが、脚注に注意してください。

- 可能： 暗黙的または明示的に変換可能
- 警告： 変換可能だが、暗黙的な場合は警告が発生
- 明示的： 明示的なキャストのみ可能
- 不可： 型変換は不可

表 6 型変換

変換後の型	変換前の型				
	スカラ	ベクトル	行列	構造体	配列
スカラ	可能	警告	警告	明示的 <sup>i</sup>	不可
ベクトル	可能	可能 <sup>ii</sup>	警告 <sup>iii</sup>	明示的 <sup>i</sup>	不可
行列	可能	警告 <sup>iii</sup>	可能 <sup>ii</sup>	明示的 <sup>i</sup>	不可
構造体	明示的	不可	不可	明示的 <sup>iv</sup>	不可
配列	不可	不可	不可	不可	不可

i. 変換前の最初のメンバが変換可能な場合のみ可能。

ii. 変換後のサイズが変換前より大きい場合は不可。変換後のサイズが変換前より小さい場合は「警告」。

iii. 変換前と変換後で全体サイズが等しい場合のみ可能。

iv. 変換前と変換後のメンバ数が等しく、かつ変換前の各メンバが対応するメンバに変換可能な場合のみ可能。

明示的なキャストは、次のとおりです。

- コンパイル時型の式に適用される場合は、コンパイル時型
- 数値型またはコンパイル時型の式に適用される場合は、数値型
- 要素数が等しい他のベクトル型に適用される場合は、数値ベクトル型
- 行数と列数が等しい他の行列に適用される場合は、数値行列型

## 型の等価性

型 T1 は、次のいずれかが真である場合に型 T2 と等価です。

- T2 が T1 と等価である場合。
- T1 と T2 が同じスカラ、ベクトル、または構造体型である場合。  
バックされた配列は、同じサイズのアンバックされた配列と等価ではありません。
- T1 が T2 の `typedef` 名である場合。
- T1 と T2 が、同数の要素を持つ等価な型の配列である場合。
- 修飾していない T1 と T2 が等価であり、両方の型が同じ修飾子を持つ場合。
- T1 と T2 が、等価な戻り型と同数のパラメータを持つ関数であり、対応するすべてのパラメータがペアごとに等価である場合。

## 型の昇格規則

`cfloat` 型と `cint` 型は、通常の算術変換動作と関数オーバーロード規則（181 ページの「関数のオーバーロード」を参照）を除いて、`float` および `int` のように動作します。

2 項演算子に対する通常の算術変換は、次のように定義されます。

1. 一方のオペランドが `double` の場合、もう一方も `double` に変換されます。
2. 一方のオペランドが `float` の場合、もう一方のオペランドも `float` に変換されます。
3. 一方のオペランドが `half` の場合、もう一方のオペランドも `half` に変換されます。
4. 一方のオペランドが `fixed` の場合、もう一方のオペランドも `fixed` に変換されます。
5. 一方のオペランドが `cfloat` の場合、もう一方のオペランドも `cfloat` に変換されます。
6. 一方のオペランドが `int` の場合、もう一方のオペランドも `int` に変換されます。
7. これら以外の場合は、両方のオペランドが `cint` 型になります。

変換は、演算の実行前に行われることに注意してください。

## 代入

オブジェクトまたはコンパイル時に型指定される値へ式を代入すると、式はそのオブジェクトまたは値の型に変換されます。その結果の値が、オブジェクトまたは値に代入されます。

代入式 (=、\*= など) の定義は、C と同じです。代入式は、代入後に左辺のオペランドの値を持ちますが、左辺値ではありません。代入式の型は、左辺のオペランドの型になります。ただし、左辺のオペランドに修飾された型がある場合は、左辺のオペランドの型から修飾子をとったものになります。左側のオペランドの値は、次のオペレーションに入る前に変更されます。

## スカラからベクトルへの展開

2 項演算子がベクトルおよびスカラに適用される場合、スカラを各成分に複製することによって、スカラが同じサイズのベクトルに自動的に型昇格されます。3 項演算子 ? : も、展開をサポートします。2 項演算の規則が、最初に 2 番目と 3 番目のオペランドに適用され、続いてこの結果と 1 番目のオペランドに適用されます。

## ネームスペース

C の場合と同様に、2 つのネームスペースがあります。各ネームスペースには、C の場合と同様に複数のスコープがあります。

- タグネームスペース: `struct` タグで構成される
- 通常ネームスペース:
  - ↳ `typedef` 名 ( `struct` 宣言からの自動 `typedef` を含む )
  - ↳ 変数
  - ↳ 関数名

## 配列と添え字

配列は、`packed` として宣言できる ( 171 ページの「型」を参照 ) 点を除いて、C の場合と同様に宣言されます。Cg の配列は基本型タイプであるため、関数とプログラムへの配列のパラメータは、ポインタ構文ではなく配列構文を使用して宣言する必要があります。同様に、`array` 型指定されたオブジェクトの代入は、ポインタのコピーではなく配列のコピーを意味します。

サイズ [1] の配列は宣言可能ですが、同等の非配列型とは異なる型とみなされます。

Cg 言語では現在ポインタをサポートしていないため、配列の格納順序は、アプリケーションがパラメータを頂点プログラムまたはフラグメント プログラムに渡すときにのみ参照できます。したがって、コンパイラは現在、適合するとみなした場合はテンポラリ変数を自由に割り当てることができます。

配列の配列の宣言と使用は、C の場合と同じスタイルで行います。つまり、2 次元配列 **A** を、

```
float A[4][4];
```

と宣言した場合、次の記述はすべて真です。

- 配列は `A[row][column]` のようにインデクシングされる。
- 配列は、次の式を使用したコンストラクタで構築できる。

```
A = { {A[0][0], A[0][1], A[0][2], A[0][3]},
      {A[1][0], A[1][1], A[1][2], A[1][3]},
      {A[2][0], A[2][1], A[2][2], A[2][3]},
      {A[3][0], A[3][1], A[3][2], A[3][3]} };
```

- `A[0]` は `{A[0][0], A[0][1], A[0][2], A[0][3]}` と等価である。
- 配列を含む `structs` がサポートされている必要があります。

## 配列に関する最小要件

各プロファイルは、特定の種類の配列を部分的にサポートする必要があります。これは、すべてのプロファイルでベクトルと行列をサポートするためです。頂点プロファイルの場合はさらに、uniform 型パラメータとして渡されるライティングのステートの配列（光源番号によってインデクシングされる）と、uniform 型パラメータとして渡されるスキニング行列の配列をサポートするためでもあります。

各プロファイルは、ベクトルと行列の添え字、コピーおよびスウィズルをサポートする必要があります。ただし、実行時に計算されるインデックスでの添え字をサポートする必要はありません。

頂点プロファイルは、プログラムへの uniform 型パラメータであるパックされていない配列、またはプログラムへの uniform 型パラメータである構造体の要素であるパックされていない配列に対して、次の操作をサポートする必要があります。この要件は、配列が間接的に uniform 型のプログラムパラメータである場合（つまり、その配列またはその配列を含む構造体、あるいはその両方が `in` パラメータのチェーンを介して渡された場合）にも適用されます。サポートする必要のある 2 つの操作は次のとおりです。

- 実行時に計算される値やコンパイル時の値による、右辺値の添え字。
- 対応する仮パラメータが `in` として宣言されている関数に、配列全体をパラメータとして渡す。

次の操作は、明示的にサポートする必要はありません。

- 左辺値による添え字
- コピー
- 乗算、加算、比較などその他の演算



配列の添え字に右辺値がある場合、結果は式となり、この式は `uniform` 型のパラメータとはみなされなくなります。したがって、この式が配列の場合、その後の使用では配列の使用法に関する標準規則に従う必要があります。

これらの規則は、数値型の配列に限定されないため、配列が `uniform` 型プログラムパラメータである場合は `struct` の配列、行列の配列およびベクトルの配列がサポートされることを意味します。最大配列サイズは、使用可能なレジスタ数またはその他のリソースによって制限される場合があります。コンパイラはこのような場合にエラーメッセージを発行できます。ただし、各プロファイルは、少なくとも `float arr[8]`、`float4 arr[8]` および `float4x4 arr[4][4]` の各サイズをサポートする必要があります。

フラグメント プロファイルでは、任意のサイズの配列に対する演算をサポートする必要はありません。ベクトルと行列のサポートのみ必要です。

## 関数のオーバーロード

修飾していないパラメータの型によって定義を区別でき、オープンプロファイルの競合が発生しないかぎり（170 ページの「プロファイルによる関数のオーバーロード」を参照）、複数の関数を同じ名前で作成できます。

関数の一致規則は次のとおりです。

1. コール側のスコープ内で同じ名前を持つ可視の関数すべてを、関数候補のセットに追加します。
2. プロファイルが現在のコンパイル プロファイルと競合する関数は除外します。
3. 仮パラメータの数が正しくない関数は除外します。関数候補で仮パラメータ数が超過しており、超過した各パラメータがデフォルト値を持っている場合、その関数は除外しません。
4. セットが空の場合は失敗します。
5. 連続した実パラメータの式それぞれについて、次の操作を実行します。
  - a. 実パラメータの型が、セット内の任意の関数において対応する仮パラメータの非修飾型と一致する場合は、対応するパラメータが厳密に一致しないパラメータをすべて削除します。
  - b. 実パラメータの型について、任意の関数の非修飾型の仮パラメータへの昇格が定義されている場合は、これに当てはまらないすべての関数をセットから削除します。
  - c. 実パラメータの型を任意の関数の非修飾型の仮パラメータに変換する、有効な暗黙的キャストがある場合は、このキャストのない関数を削除します。
  - d. 失敗します。

6. プロファイルに基づいて関数を選択します。
  - a. コンパイル プロファイルと厳密に一致するプロファイルを持つ関数が1つでもある場合は、厳密に一致しない関数をすべて破棄します。
  - b. あるいは、コンパイル プロファイルと一致するワイルドカード プロファイルを持つ関数が1つでもある場合は、候補セットの中で最も類似性の高いワイルドカード プロファイルを特定します。最も類似性の高いこのワイルドカード プロファイルを持つ関数以外は、すべて破棄されます。任意のワイルドカード プロファイルが特定のプロファイルと比べてどの程度類似しているかは、プロファイルの仕様によって決定されます。
7. セットに複数の関数が残った場合は、失敗します。

## グローバル変数

グローバル変数は、C の場合と同様に宣言および使用されます。非静的な uniform 型変数には、セマンティクスが関連付けられている場合があります。非静的な uniform 型変数は、ランタイム API を介して値を設定できます。

## 初期化されていない変数の使用

初期化されていない変数をプログラムで使用することは誤りです。ただし、コンパイル時のデータフロー分析によって検出が可能だったとしても、コンパイラはこのようなエラーを検出しません。初期化されていない変数の読取りによって取得された値は未定義です。最上位レベル関数によって返される際に発生する、変数の暗黙的な使用にも同じ規則が適用されます。特に、最上位レベル関数が `struct` を返し、その `struct` の一部の要素が一度も書き込まれていない場合、その要素の値は未定義です。

---

**注意:** 変数は、0 に初期化するよう定義することはできません。変数がプログラマによって正しく初期化されたかどうかをコンパイラが判断できないと、パフォーマンスの低下につながるためです。

---

## プリプロセッサ

Cg の各プロファイルでは、`#if`、`#define` など ANSI C 標準のプリプロセッサ機能をサポートする必要があります。ただし、マクロ型の `#define` や、`#include` ディレクティブの使用をサポートする必要はありません。

## バインディング セマンティクスの概要

ストリーム処理アーキテクチャでは、異なるプログラマブルユニット間をデータパケットが流れます。たとえば、GPU では、頂点データのパケットが、アプリケーションから頂点プログラムへ流れます。

パケットは一方のプログラム（この場合、アプリケーション）によって生成され、もう一方のプログラム（頂点プログラム）で使用されるため、この両者間のインタフェースを定義する方法が必要です。Cg では、ユーザは 2 つの異なるアプローチのどちらかを選択して、これらのインタフェースを定義できます。

最初のアプローチでは、パケットの各要素にバインディング セマンティクスを関連付けます。これが、名前によるバインドのアプローチです。たとえば、バインディング セマンティクス `foo` での出力は、バインディング セマンティクス `foo` での入力に転送されます。各プロファイルにより、ユーザはこのセマンティック ネームスペースに任意の識別子を定義できます。または、許可される識別子を定義済みのセットに限定することもできます。これらの定義済みの名前は、多くの場合、ハードウェアレジスタまたは API リソースの名前に対応しています。

場合によっては、定義済みの名前で、ハードウェアの非プログラマブルな部分を制御できます。たとえば、頂点プログラムは、通常はラスタライザに転送される位置座標を計算し、この位置座標は、バインディング セマンティクス `POSITION` での出力に格納されます。

各プロファイルとも、定義済みバインディング セマンティクスに 2 つのネームスペースがあります。in 変数に使用されるネームスペースと、out 変数に使用されるネームスペースです。2 つのネームスペースがあるために、バインディング セマンティクスを使用して、変数が in であるか out であるかを暗黙的に指定することはできません。

データパケットを定義する 2 番目のアプローチでは、パケット内に存在するデータを記述し、その格納方法をコンパイラで決定させます。Cg では、ユーザは、データパケットのすべての内容を `struct` に配置することにより、データパケットの内容を記述できます。`struct` がこの方式で使用される場合、これをコネクタと呼びます。2 つのアプローチは、後で説明するように、相互に排他的ではありません。コネクタアプローチでは、ユーザはユーザ指定のセマンティック バインディングとコンパイラによる自動バインディングを組み合わせで使用できます。

## バインディング セマンティクス

バインディング セマンティクスは、次の 3 通りの方法のいずれかで、最上位レベル関数への入力に関連付けることができます。

- バインディング セマンティクスは、関数の仮パラメータ宣言で指定します。関数への仮パラメータの構文は次のとおりです。

```
[const] [in | out | inout]
<type> <identifier> [ : <binding-semantic> ][ = <initializer> ]
```

- 仮パラメータが `struct` の場合、バインディング セマンティクスは、`struct` が定義される時点で `struct` の要素で指定できます。

```
struct <struct-tag> {
  <type> <identifier>[ : <binding-semantic>];
  /*...*/ };
```

- 関数への入力が暗黙的に行われる場合(すなわち関数で非静的グローバル変数が読まれることによって入力が行われる場合)、バインディング セマンティクスは非静的グローバル変数が宣言される時点で指定されます。

```
<type> <identifier>[ : <binding-semantic>][ = <initializer>]
```

非静的グローバル変数が `struct` の場合、上の第 2 項で説明したように、バインディング セマンティクスは `struct` が定義される時点で指定されます。

- バインディング セマンティクスは、同様の方法で、最上位レベル関数の出力に関連付けることができます。

```
<type> <identifier> ( <parameter-list> ) [ : <binding-semantic> ]
{ <body> }
```

出力値にセマンティックを指定できるもう 1 つの方法は、`struct` を返して、`struct` が定義される時点で `struct` の要素にバインディング セマンティクスを指定することです。また、出力が仮パラメータである場合には、入力のバインディング セマンティクスの指定に使用したのと同じ方法でバインディング セマンティクスを指定することもできます。

## セマンティクスのエイリアス化

セマンティクスは、入力時コピーおよび出力時コピーのモデルに従う必要があります。このため、2 つの異なる変数に同じ入力バインディング セマンティクスが使用される場合、これらの変数は同じ値で初期化されますが、変数はその後エイリアス化されません。出力のエイリアス化は不正ですが、実装でこれを検出する必要はありません。コンパイラが、出力バインディング セマンティクスをエイリアス化するプログラムでエラーを発行しない場合、結果は未定義です。

## 構造体内のセマンティクスに対する制限

特定のプロファイルでは、特定の `struct` 内で入力バインディング セマンティクスと出力バインディング セマンティクスを混在させることは不正です。つまり、特定の最上位レベル関数では、`struct` は入力のみまたは出力のみのいずれかである必要があります。同様に、`struct` は `uniform` 型の入力のみ、または非 `uniform` 型の入力のみから構成される必要があります。バインディング セマンティクスを使用して、1 つの `struct` 内に両方を混在させることは不正です。

## バインディング セマンティクスに関するその他の詳細

次の規則は、多少冗長になりますが、理解を深めるためここに示します。

- セマンティクス名では、大文字小文字が区別されません。
- `main` 以外の関数へのパラメータに添付されたセマンティクスは無視されません。
- 入力セマンティクスは、複数の変数によってエイリアス化できます。
- 出力セマンティクスはエイリアス化できません。

## 構造体を使用したバインディング セマンティクス (コネクタ) の定義

Cg の各プロファイルでは、最上位レベル プログラムへの非 uniform 型のすべての入力 (または出力) 変数に対して、バインディング セマンティクスを指定しなくて済む方法もあります。そのためには、すべての非 uniform 型の変数を 1 つの `struct` に含める必要があります。コンパイラは、この `struct` を返すプログラムが、この `struct` を入力として使用する任意のプログラムと相互作用できるような方法で、この構造体の要素をハードウェア リソースに自動的に割り当てます。

バインディング セマンティクスを省略するために、非 uniform 型の変数すべてを 1 つの `struct` に含めることは必須ではありません。バインディング セマンティクスは任意の入力または出力から省略可能であり、その入力または出力はコンパイラによって自動的にハードウェア リソースに割り当てられるからです。ただし、自動バインディングが実行される際に、あるプログラムの出力と他のプログラムの入力との相互操作を保証するためには、すべての変数を 1 つの `struct` に含める必要があります。

様々な理由により、ハードウェア リソースへの構造体要素の割当てを自動的に実行する際の特定の規則セットを選択できるようにすることをお勧めします。使用される規則セット (割当て規則識別子) は、次のように、コロン識別子表記を使用して構造体タグに添付される識別子によって指定できます。

```
struct <struct-tag> : <allocation-rule-identifier> {
    /*... */
};
```

ハードウェア リソースへの構造体要素の割当ては、この構造体定義 (および割当て規則識別子) にのみ依存する再生可能な方式で実行できます。特に、割当てアルゴリズムは、特定の関数が構造体の要素を読み取るまたは書き込む方法に依存しないことがあります。

実装では、割当て規則識別子の指定をオプションにすることを選択できます。割当て規則識別子を省略すると、割当て規則のデフォルト セットが暗黙的に使用されます。

`struct` の一部の要素には、明示的にバインディング セマンティクスを指定できますが、それ以外には指定できません。コンパイラの自動割当ては、これらの明示的バインディングを優先する必要があります。明示的に指定可能なバインディ

ングセマンティクスのセットは、割当て規則識別子によって定義します。この機能は、ハードウェアの非プログラマブルな部分に対して読取りまたは書込みを行うハードウェアレジスタに変数をバインドする際に使用するのが最も一般的です。たとえば、一般的な頂点プログラムプロファイルで、出力 `struct` には明示的に指定された `POSITION` セマンティクスを持つ要素が含まれます。この要素は、ハードウェアラスタライザの制御に使用されます。

任意の割当て規則識別子について、追加の制限事項を特定のバインディングセマンティクスに関連付けることができます。たとえば、特定のバインディングセマンティクスを持つ変数からの読取りは不正な場合があります。

## プログラムがデータを受け取り、返す方法

プログラムは、コンパイル時のメイン エントリ ポイントとして指定されている、単なる非静的関数です。プログラムへの `varying` 型入力は、この最上位レベル関数の `varying` 型 `in` パラメータに由来します。プログラムへの `uniform` 型入力は、最上位レベル関数の `uniform` 型 `in` パラメータに由来するか、あるいは最上位レベル関数またはそれがコールする任意の関数によって参照される非静的グローバル変数に由来します。プログラムの出力は、関数の戻り値（常に暗黙的に `varying` 型）と、任意の `out` パラメータ（`varying` 型）に由来します。

プログラムのパラメータのうち `sampler*` 型のものは、暗黙的に `const` です。

## ステートメント

ステートメントは、このマニュアルの他の場所で例外が記述されていない限り、C の場合と同様に表現されます。加えて、次の特徴があります。

- `if`、`while` および `for` ステートメントでは、適切な場所に `bool` 式が必要です。
- 代入は、`=` を使用して実行されます。代入演算子は C と同様に値を返すので、代入を連鎖できます。
- 新しい `discard` ステートメントは、現在のデータ要素（現在の頂点または現在のフラグメントなど）についてプログラムの実行を終了し、その出力を抑制します。頂点プロファイルでは、`discard` のサポートを省略することもできます。

## `if`、`while` および `for` ステートメントに関する最小要件

各ステートメントの最小要件は、次のとおりです。

- すべてのプロファイルで `if` をサポートする必要がありますが、古いハードウェアの場合は厳密に必須ではありません。
- ループの反復回数をコンパイル時に決定できる場合は、すべてのプロファイルで `for` および `while` ループをサポートする必要があります。

「コンパイル時に決定できる」とは、次のような意味です。

処理ブロック内の定数の伝播と畳み込みを利用して、ループ反復式をコンパイル時に評価でき、定数値を伝播する変数が、制御ステートメント (if, for または while) や ?: 定数の内部で左辺値として出現しないこと。各プロファイルでは、これより汎用的な定数伝播のテクニックをサポートすることもできますが、必須ではありません。

- 各プロファイルでは、完全に汎用的な for および while ループをサポートすることもできます。

## 新しいベクトル演算子

ベクトル型には、次の新しい演算子が定義されています。

- 構成演算子: `<typeID>(…)`  
複数のスカラまたは複数の短いベクトルから、1つのベクトルを作成します。  

```
float4(scalar, scalar, scalar, scalar)
float4(float3, scalar)
```
- 行列構成演算子: `<typeID>(…)`  
複数の行から1つの行列を作成します。各行は、複数のスカラとして、または適切なサイズを持つスカラとベクトルの任意の組合せとして指定できます。  

```
float3x3(1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9)
float3x3(float3, float3, float3)
float3x3(1, float2, float3, float3, 1, 1, 1)
```
- スウィズル演算子: `(.)`

```
a = b.xyz; // A swizzle operator example
```

- ↪ 演算子の後に、少なくとも1つのスウィズル文字が必要です。
- ↪ スウィズル文字には2つのセットがあり、それらを混在させることはできません。  
1つ目のセットは `xyzw = 0123`、2つ目のセットは `rgba = 0123` です。
- ↪ ベクトル スウィズル演算子は、ベクトルまたはスカラのみにも適用できません。
- ↪ ベクトル スウィズル演算子をスカラに適用すると、長さ1のベクトルに適用した場合と同じ結果を得られます。  
したがって、`myscalar.xxx` と `float3(myscalar,myscalar,myscalar)` は同じ結果になります。
- ↪ スウィズル文字を1つのみ指定した場合、結果は長さ1のベクトルではなくスカラです。したがって、式 `b.y` はスカラを返します。

- ↪ 定数スカラをスイズルする場合は、小数点文字(.)の使用に両義性があるため注意する必要があります。たとえば、スカラから3成分ベクトルを作成するには、次のいずれかの式を使用します。

(1).xxx or 1..xxx or 1.0.xxx or 1.0f.xxx

- ↪ 返されるベクトルのサイズは、スイズル文字の数によって決定されます。そのため、返されるベクトルのサイズは元のベクトルより大きい場合もあります。  
たとえば、float2(0,1).xyy と float4(0,0,1,1) は同じ結果になります。

□ 行列スイズル演算子:

<type><rows>x<columns> という形式の行列型の場合、  
<matrixObject>.\_m<row><col>[\_m<row><col>][...]

という表記法を使用して、個々の行列要素にアクセスしたり (<row><col> ペアが1つのみの場合) 行列の要素からベクトルを構成したり (<row><col> ペアが複数存在する場合) することができます。行と列の番号は0から始まります。

次に例を示します。

```
float4x4 myMatrix;
float    myFloatScalar;
float4   myFloatVec4;

// Set myFloatScalar to myMatrix[3][2].
myFloatScalar = myMatrix.m_32;

// Assign the main diagonal of myMatrix to myFloatVec4.
myFloatVec4 = myMatrix.m_00_m11_m22_m33;
```

- ↪ D3DMatrix データ型との互換性を保つために、Cg では、\_ 記号の後の m を省略した次のような形式を使用する、1 から始まるスイズルも許可されています。

<matrixObject>.\_<row><col>[\_<row><col>][...]

この形式では、<row> と <col> のインデックスは、C 標準のように0から始まるのではなく1から始まります。したがって、次の2つの形式は機能的に等価です。

```
float4x4 myMatrix;
float4   myVec;

// These two statements are functionally equivalent:
myVec = myMatrix._m00_m23_m11_m31;
myVec = myMatrix._11_34_22_42;
```

1 から始まるインデクシングが原因で混乱することがあるため、後の表記法は使用しないことを強くお勧めします。



- ↪ 行列スウィズルは、行列にのみ適用できます。スウィズルを使用して行列から複数の要素を抽出する場合、結果は適切にサイズ設定されたベクトルになります。スウィズルを使用して行列から 1 つの要素を抽出する場合、結果はスカラになります。
- 書込みマスク演算子：(.)  
書込みマスク演算子は、ベクトルである左辺値にのみ適用できます。ベクトルまたは行列の特定の要素に代入し、他の要素は変更しないことも可能です。制限事項は、要素を反復できないことのみです。

## 算術の精度および範囲

一部のハードウェアは、IEEE の算術規則に厳密には準拠していない場合があります。固定小数点データ型には、IEEE 定義の規則がありません。

最適化を行った場合に、最適化していないコードとは多少異なる結果を生成することが許可されています。定数の畳み込みは、ほぼ正しい精度と範囲で行う必要がありますが、ビット単位で厳密な結果を生成する必要はありません。コンパイラでは、このような最適化を禁止するオプション、またはビット単位で厳密な方式で最適化が行われることを保証するオプションを提供した方がよいでしょう。

## 演算子の優先順位

Cg では、C と Cg で共通の演算子については C と同様の優先順位が使用されます。スウィズル演算子と書込みマスク演算子 (.) は、構造体メンバ演算子 (.) および配列インデックス演算子 ([]) と同じ優先順位です。

## 演算子の拡張

ベクトルと行列をサポートするために、C 標準の算術演算子 (+、-、\*、/、%、unary (単項) -) が拡張されています。ベクトルと行列のサイズは、標準数学規則に従って、一致する必要があります。スカラからベクトルへの昇格 (179 ページの「スカラからベクトルへの展開」を参照) により、これらの規則が緩和されます。

表 7 拡張された演算子

演算子	説明
$M[n][m]$	$n$ 行および $m$ 列の行列
$V[n]$	$n$ 成分のベクトル
$-V[n] \rightarrow V[n]$	単項ベクトルの符号反転
$-M[n] \rightarrow M[n]$	単項行列の符号反転
$V[n] * V[n] \rightarrow V[n]$	要素ごとの *

表 7 拡張された演算子 ( 続き )

演算子	説明
$V[n] / V[n] \rightarrow V[n]$	要素ごとの /
$V[n] \% V[n] \rightarrow V[n]$	要素ごとの %
$V[n] + V[n] \rightarrow V[n]$	要素ごとの +
$V[n] - V[n] \rightarrow V[n]$	要素ごとの -
$M[n][m] * M[n][m] \rightarrow M[n][m]$	要素ごとの *
$M[n][m] / M[n][m] \rightarrow M[n][m]$	要素ごとの /
$M[n][m] \% M[n][m] \rightarrow M[n][m]$	要素ごとの %
$M[n][m] + M[n][m] \rightarrow M[n][m]$	要素ごとの +
$M[n][m] - M[n][m] \rightarrow M[n][m]$	要素ごとの -

## 演算子

### ブール

&& || !

ブール演算子は、`bool` とパックされた `bool` ベクトルに適用できます。この場合、ブール演算子は成分ごとに適用され、同じサイズの結果ベクトルが生成されます。各オペランドは、同じサイズの `bool` ベクトルである必要があります。

&&および||の両辺は常に評価されます。Cのように短絡評価されることはありません。

### 比較

< > <= >= != ==

比較演算子は、数値ベクトルに適用できます。両方のオペランドが同じサイズのベクトルである必要があります。比較演算は成分ごとに実行され、同じサイズの `bool` ベクトルが生成されます。

比較演算子は、`bool` ベクトルにも適用できます。関係比較の目的で、`true` は 1、`false` は 0 として扱われます。比較演算は成分ごとに実行され、同じサイズの `bool` ベクトルが生成されます。

比較演算子は、数値または `bool` スカラにも適用できます。

## 算術

+ - \* / % ++ -- unary- unary+

算術演算子 % は、C の場合と同様に剰余演算子です。この演算子は、`cint` または `int` 型の 2 つのオペランドにのみ適用できます。

/ または % が `cint` または `int` のオペランドに対して使用される場合、整数の / および % に対する C の規則が適用されます。

対応する演算子が Cg でサポートされていれば、算術演算子と代入を組み合わせた C の演算子 (`+=` など) も使用できます。

## 条件演算子

?:

最初のオペランドの型が `bool` の場合、2 番目と 3 番目のオペランドについては次のいずれかの条件を満たす必要があります。

- 両方のオペランドが構造体型と互換性がある。
- 両方のオペランドが数値型または `bool` 型のスカラーである。
- 両方のオペランドが数値型または `bool` 型のベクトルで、2 つのベクトルが 4 以下の同じサイズである。

最初のオペランドが `bool` のパックされたベクトルの場合、条件選択は成分ごとに実行されます。2 番目と 3 番目の両方のオペランドは、1 番目のオペランドと同じサイズの数値ベクトルである必要があります。

C とは異なり、2 番目と 3 番目のオペランドの式における副作用は、条件にかかわらず常に実行されます。

## その他の演算子

(`typecast`) ,

Cg では、C と同じ型キャスト演算子とカンマ演算子がサポートされています。

## 予約語

次に、Cg の予約語を示します。

asm*	asm_fragment	auto
bool	break	case
catch	char	class
column major	compile	const
const_cast	continue	decl*
default	delete	discard
do	double	dword*
dynamic_cast	else	emit
enum	explicit	extern
false	fixed	float*
for	friend	get
goto	half	if
in	inline	inout
int	interface	long
matrix*	mutable	namespace
new	operator	out
packed	pass*	pixelfragment*
pixelshader*	private	protected
public	register	reinterpret_cast
return	row major	sampler
sampler_state	sampler1D	sampler2D
sampler3D	samplerCUBE	shared
short	signed	sizeof
static	static_cast	string*
struct	switch	technique*
template	texture*	texture1D
texture2D	texture3D	textureCUBE
textureRECT	this	throw
true	try	typedef
typeid	typename	uniform
union	unsigned	using
vector*	vertexfragment*	vertexshader*
virtual	void	volatile
while	<u>__identifier</u> (先頭はアンダースコア 2 つ)	

## Cg 標準ライブラリ関数

GPU プログラミングを簡略化するため、Cg には組み込み関数と、バインディングセマンティクスを持つ事前定義済みの構造体のセットが用意されています。これらの関数の詳細は、19 ページの「Cg 標準ライブラリ関数」を参照してください。

## 頂点プログラム プロファイル

Cg 言語の頂点プログラム プロファイルに固有のいくつかの機能は、すべての頂点プログラム プロファイルで同じように実装される必要があります。

### 座標出力の計算

頂点プログラム プロファイルでは、プログラムが座標出力を計算する必要があります（計算するのが通例です）。この同次クリップ空間座標は、ハードウェアラスタライザによって使用されるもので、POSITION（または下位互換用の HPOS）の出力バインディング セマンティクスとともにプログラム出力に格納される必要があります。

### 位置座標の不変性

多くのグラフィック API では、頂点ごとの計算を指定する方法として 2 つの選択肢があります。組み込みの構成可能な固定機能パイプラインを使用する方法と、ユーザ作成の頂点プログラムを指定する方法です。ユーザがこの 2 つの方法を併用したい場合は、最初の方法で計算される座標が、2 番目の方法で計算される座標とビット単位で等しいように保証されることが望ましいといえます。この位置座標の不変性は、マルチパス レンダリングで特に重要です。

位置座標の不変性のサポートは、Cg 頂点プロファイルではオプションですが、これをサポートする頂点プロファイルでは次の規則が適用されます。

- 固定機能パイプラインとの位置座標の不変性は次の 2 つの条件が満たされる場合に保証されます。
  - ↳ 頂点プログラムのコンパイルで、位置座標の不変性を示すコンパイラ オプション（`-posinv` など）が使用される。
  - ↳ 頂点プログラムが、座標を次のように計算する。

```
OUT_POSITION = mul(MVP, IN_POSITION)
```

ここで

`OUT_POSITION` は、`float4` 型で、`POSITION` または `HPOS` の出力バインディング セマンティクスを持つ変数（または構造体要素）。

`IN_POSITION` は、`float4` 型で、`POSITION` の入力バインディング セマンティクスを持つ変数（または構造体要素）。

`MVP` は、`float4x4` 型で、固定機能のモデルビュー射影行列と、同じ値が入力される、入力バインディング セマンティクスを持つ `uniform` 型変数

(または構造体要素)。(このバインディング セマンティクスの名前は、現在プロファイル固有です。OpenGL プロファイルの場合、セマンティクス `_GL_MVP` が推奨されています。)

- 最初の条件が満たされ、2 番目の条件が満たされない場合、コンパイラは警告を発生します。
- 実装では、2 番目の条件をより汎用的な形で受け入れることもできます (変数が元の入力および出力からコピー伝播される、など) が、この汎用性は必須ではありません。

## 出力のバインディング セマンティクス

表 8 に示すように、頂点プログラム プロファイルには 2 つの出力バインディング セマンティクスがあります。

表 8 頂点の出力バインディング セマンティクス

名前	意味	型	デフォルト値
POSITION	同次クリップ空間座標、ラスタライザに転送	float4	未定義
PSIZE	ポイント サイズ	float	未定義

各プロファイルでは、特定の動作をする出力バインディング セマンティクスを追加で定義でき、それらの定義は一般的に使用されるプロファイル間では一定でなければなりません。

## フラグメント プログラム プロファイル

Cg 言語のフラグメント プログラム プロファイルに固有のいくつかの機能は、すべてのフラグメント プログラム プロファイルで同じように実装される必要があります。

### 出力のバインディング セマンティクス

表 9 に示すように、フラグメント プログラム プロファイルには 3 つの出力バインディング セマンティクスがあります。各プロファイルでは、特定の動作をする出力バインディング セマンティクスを追加で定義でき、それらの定義は一般的に使用されるプロファイル間では一定でなければなりません。

表 9 フラグメントの出力バインディング セマンティクス

名前	意味	型	デフォルト値
COLOR	RGBA の出力カラー	float4	未定義
COLOR0	COLOR と同じ	-	-
DEPTH	フラグメント 深度 値 ( 値域 [0,1] )	float	ラスタライザからの補間された深度値 ( 値域 [0,1] )

プログラムで出力カラー アルファを 1.0 としたい場合は、COLOR 出力の w 成分に明示的に 1.0 の値を記述する必要があります。Cg 言語では、この出力のデフォルト値は定義されていません。

**注意:** ターゲット ハードウェアがこの出力のデフォルト値を使用する場合、ユーザが指定した明示的な書込みがハードウェアのデフォルト値と一致すれば、コンパイルではこの書込みを無視することもできます。このようなデフォルトは、Cg 言語では公開されていません。

逆に、DEPTH 出力については Cg 言語でデフォルト値を定義しています。このデフォルト値は、ラスタライザから取得される補間された深度です。意味的には、このデフォルト値はフラグメント プログラムの実行を開始する時点で出力にコピーされます。

前述したように、バインディング セマンティクスが出力に適用される際、出力変数の型はバインディング セマンティクスの型と一致している必要はありません。たとえば、推奨はされませんが次のような式が許可されます。

```
struct myfragoutput {
    float2 mycolor : COLOR; }
```

この場合、変数はプログラムの完了時に暗黙的に (`typecast` によって) セマンティックにコピーされます。変数のベクトルサイズがセマンティックのベクトルサイズより小さい場合、セマンティックのうちの過剰な成分はデフォルト値を受け取り、デフォルト値がなければ未定義となります。上の例では、出力カラーの `R` および `G` 成分は `mycolor` から取得され、`B` および `A` 成分は未定義となります。



## 付録 B 言語プロファイル

この付録では、Cg コンパイラでサポートされている次の各プロファイルで使用できる言語機能について説明します。

- DirectX 頂点シェーダ 2.X プロファイル (vs\_2\_0、vs\_2\_x)
- DirectX ピクセルシェーダ 2.X プロファイル (ps\_2\_0、ps\_2\_x)
- OpenGL ARB 頂点プログラム プロファイル (arbvp1)
- OpenGL ARB フラグメントプログラム プロファイル (arbfp1)
- OpenGL NV\_vertex\_program 2.0 プロファイル (vp30)
- OpenGL NV\_fragment\_program プロファイル (fp30)
- DirectX 頂点シェーダ 1.1 プロファイル (vs\_1\_1)
- DirectX ピクセルシェーダ 1.x プロファイル (ps\_1\_1、ps\_1\_2、ps\_1\_3)
- OpenGL NV\_vertex\_program 1.0 プロファイル (vp20)
- OpenGL NV\_texture\_shaderおよびNV\_register\_combinersプロファイル (fp20)

どのプロファイルでも、その言語機能は 165 ページの「Cg 言語仕様」の Cg 言語仕様で説明されている全機能のサブセットです。

## DirectX 頂点シェーダ 2.X プロファイル (vs\_2\_0、vs\_2\_x)

DirectX 頂点シェーダ 2.0 プロファイルは、Cg のソース コードを、DirectX 9 VS 2.0 頂点シェーダ<sup>1</sup> および DirectX 9 VS 2.0 拡張頂点シェーダにコンパイルする際に使用されます。

□ **プロファイル名:**

- vs\_2\_0 (DirectX 9 VS 2.0 頂点シェーダ用)
- vs\_2\_x (DirectX 9 VS 2.0 拡張頂点シェーダ用)

□ **起動方法:**

コンパイラ オプション `-profile vs_2_0` または `-profile vs_2_x` を使用。

この節では、vs\_2\_0 および vs\_2\_x プロファイルを使用することによって、開発者が記述する Cg のソース コードにどのような影響があるかを説明します。

### 概要

vs\_2\_0 プロファイルは、DirectX VS 2.0 頂点シェーダの機能と一致するように Cg を制限します。vs\_2\_x プロファイルは、vs\_2\_0 プロファイルと同じですが、動的フロー制御（分岐）などの拡張機能が利用できます。

### メモリ

DirectX 9 頂点シェーダでは、命令とデータ用のメモリ量が限られています。

#### プログラム命令の制限

DirectX 9 頂点シェーダの命令は、256 個までに制限されています。プログラムのコンパイル時に 256 個を超える命令を生成する必要がある場合、コンパイラはエラーをレポートします。

#### ベクトル レジスタの制限

同様に、プログラム パラメータと一時的な結果を保持するレジスタ数も制限されています。具体的には、読取り専用ベクトル レジスタが 256 個、読取り / 書込みベクトル レジスタが 12 ~ 32 個です。プログラムのコンパイル時に使用可能な数よりも多くのレジスタを必要とする場合、コンパイラはエラーを生成します。

---

1. DirectX VS 2.0 頂点シェーダと、コンパイラにより生成されるコードを理解するには、DirectX 9 SDK のドキュメントで頂点シェーダのリファレンスを参照してください。

## ステートメントと演算子

vs\_2\_0 プロファイルを使用する場合、if、while、do および for ステートメントは、定義されるループがアンロール可能である場合のみ使用できます。拡張版ではない VS 2.0 シェーダには、動的な分岐がないためです。

vs\_2\_x プロファイルを使用する場合は、DynamicFlowControlDepth オプションが 0 でないかぎり、if、while および do ステートメントがサポートされます。

比較演算子 (>、<、>=、<=、==、!=) とブール演算子 (||、&&、?:) は使用可能です。ただし、論理演算子 (&、|、^、~) は使用できません。

## データ型

このプロファイルでは、データ型の実装は次のとおりです。

- float データ型は、IEEE 32 ビットの単精度として実装されます。
- half および double データ型は、float として扱われます。
- int データ型は、浮動小数点の操作を利用してサポートされ、このとき浮動小数点型から除算、モジュロおよびキャストの適切な切捨てを行うための命令が追加されます。
- fixed または sampler\* データ型はサポートされませんが、コア言語仕様によって各プロファイルではこれらのデータ型に必要な最小限の部分的なサポートが提供されます。つまり、変数に対して演算を実行しないかぎり、これらのデータ型を使用する変数を宣言することは可能です。

## 配列の使用

配列の変数インデクシングは、配列が uniform 型定数であるかぎり認められます。互換性の理由から、変数式でインデックスされる配列は uniform 宣言のみ必要であり、const 宣言は不要です。ただし、後から変数式でインデックスされる配列に書き込みを行った場合、その結果は予測できません。

頂点プログラムのインデクシングで許可されていないため、配列データはパックされません。配列の各要素は、1 つの 4-float プログラム パラメータレジスタを必要とします。たとえば、float arr[10]、float2 arr[10]、float3 arr[10] および float4 arr[10] は、いずれも 10 個のプログラム パラメータレジスタを使用します。

行列の配列よりも、ベクトルの配列にアクセスする方が効率的です。行列にアクセスするには、floor 計算したうえで定数を乗算して、レジスタ インデックスを計算する必要があります。ベクトル(およびスカラ)は 1 つのレジスタを使用するため、floor 関数も乗算も不要です。行列の配列を使用するよりも、インデックスを事前に乗算したベクトルの配列を使用して行列スキニングを行う方が高速です。

## バインディング

### uniform 型データのバインディング セマンティクス

表 10 は、`vs_2_0` および `vs_2_x` プロファイルにおける uniform 型パラメータで有効なバインディング セマンティクスをまとめたものです。

表 10 `vs_2_0/vs_2_x` の uniform 型入力バインディング セマンティクス

バインディング セマンティクス名	対応するデータ
<code>register(c0)-register(c255)</code> <code>C0-C255</code>	定数レジスタ [0..95]。 エイリアスの <code>c0-c95</code> (小文字) も許可される。 複数の定数レジスタを必要とする変数(行列など)で使用した場合、セマンティクスは使用される最初のレジスタを指定。

### varying 型入力 / 出力データのバインディング セマンティクス

このプロファイルでは、バインディング セマンティクス名のみ指定する必要があります。頂点パラメータ入力レジスタは、動的に割り当てられます。`POSITION` 以外のすべてのセマンティクス名は、その後 `0 ~ 15` の数字を付けることができます。

表 11 `vs_2_0/vs_2_x` の varying 型入力バインディング セマンティクス

<code>POSITION</code>	<code>PSIZE</code>
<code>BLENDWEIGHT</code>	<code>BLENDINDICES</code>
<code>NORMAL</code>	<code>TEXCOORD</code>
<code>COLOR</code>	<code>TANGENT</code>
<code>TESSFACTOR</code>	<code>BINORMAL</code>

表 12 は、`vs_2_0` および `vs_2_x` プロファイルにおける `varying` 型出力パラメータで有効なバインディング セマンティクスをまとめたものです。

これらは、DirectX 9 頂点シェーダにおいて出力レジスタにマッピングされます。

表 12 `vs_2_0`/`vs_2_x` の `varying` 型出力バインディング セマンティクス

バインディング セマンティクス名	対応するデータ
POSITION	出力位置座標: <code>oPos</code>
PSIZE	出力ポイント サイズ: <code>oPts</code>
FOG	出力フォグ値: <code>oFog</code>
COLOR0-COLOR1	出力カラー値: <code>oD0</code> , <code>oD1</code>
TEXCOORD0-TEXCOORD7	出力テクスチャ座標: <code>oT0</code> - <code>oT7</code>

## オプション

`vs_2_x` プロファイルには、プロファイル固有の次のオプションがあります。

`DynamicFlowControlDepth=<n>` (  $n=0$  または 24。デフォルトは 24 )  
`NumTemps=<n>` (  $12 \leq n \leq 32$ 。デフォルトは 16 )  
`Predication` ( デフォルトは true )

## DirectX ピクセル シェーダ 2.X プロファイル (ps\_2\_0、ps\_2\_x)

DirectX ピクセル シェーダ 2.0 プロファイルは、Cg のソース コードを、DirectX 9 PS 2.0 ピクセル シェーダ<sup>2</sup>および DirectX 9 PS 2.0 拡張頂点シェーダにコンパイルする際に使用されます。

- **プロファイル名:**
  - ps\_2\_0 (DirectX 9 PS 2.0 ピクセル シェーダ用)
  - ps\_2\_x (DirectX 9 PS 2.0 拡張ピクセル シェーダ用)
- **起動方法:**
  - コンパイラ オプション `-profile ps_2_0` または `-profile ps_2_x` を使用。

ps\_2\_0 プロファイルは、DirectX PS 2.0 ピクセル シェーダの機能と一致するように Cg を制限します。ps\_2\_x プロファイルは、ps\_2\_0 プロファイルと同じですが、任意のスイズルなどの拡張機能が利用できます。また、命令数の上限が引き上げられ、テクスチャ命令やテクスチャ依存読み込みに関する制限がなくなり、プレディケーションがサポートされます。

この節では、これらのプロファイルを使用する場合の Cg の機能と制限について説明します。

## メモリ

### プログラム命令の制限

DirectX 9 ピクセル シェーダでは、ピクセル シェーダでの命令数に制限があります。

- PS 2.0 (ps\_2\_0) ピクセル シェーダでは、テクスチャ命令が 32 個、算術命令が 64 個までに制限されています。
- 拡張 PS 2.0 (ps\_2\_x) ピクセル シェーダでは、命令の最大合計数が 96 ~ 1024 個までに制限されています。  
拡張ピクセル シェーダの場合、テクスチャ命令に関する個別の制限はありません。

プログラムのコンパイル時に許容最大数を超える命令を生成する必要がある場合、コンパイラはエラーをレポートします。

### ベクトル レジスタの制限

同様に、プログラム パラメータと一時的な結果を保持するレジスタ数も制限されています。具体的には、読み取り専用ベクトル レジスタが 32 個、読み取り / 書込みベクトル レジスタが 12 ~ 32 個です。プログラムのコンパイル時に使用可能な数よりも多くのレジスタを必要とする場合、コンパイラはエラーを生成します。

2. DirectX PS 2.0 ピクセル シェーダの機能と、コンパイラにより生成されるコードを理解するには、DirectX 9 SDK のドキュメントでピクセル シェーダのリファレンスを参照してください。

## 言語コンストラクトとサポート

### データ型

このプロファイルでは、データ型の実装は次のとおりです。

- `float` データ型は、IEEE 32 ビットの単精度として実装されます。
- `half`、`fixed` および `double` データ型は、`float` として扱われます。  
`half` データ型を使用して、ピクセルシェーダ命令の部分的な精度のヒントを指定できます。
- `int` データ型は、浮動小数点の操作を使用してサポートされます。
- `sampler*` 型は、テクスチャの取出しに使用されるサンプリング オブジェクトを指定するためにサポートされます。

### ステートメントと演算子

`vs_2_0` プロファイルを使用する場合、`if`、`while`、`do` および `for` ステートメントは、定義されるループがアンロール可能である場合のみ使用できます。拡張版ではない VS 2.0 シェーダには、動的な分岐がないためです。現在の Cg の実装では、拡張版である `ps_2_x` シェーダにも同じ制限があります。

比較演算子 (`>`、`<`、`>=`、`<=`、`==`、`!=`) とブール演算子 (`||`、`&&`、`?:`) は使用可能です。ただし、論理演算子 (`&`、`|`、`^`、`~`) は使用できません。

### 配列および構造体の使用

配列の変数インデクシングは許可されていません。配列および構造体データはパックされません。

## バインディング

### uniform 型データのバインディング セマンティクス

表 13 は、`ps_2_0` および `ps_2_x` プロファイルにおける uniform 型パラメータで有効なバインディング セマンティクスをまとめたものです。

表 13 `ps_2_0/ps_2_x` の uniform 型入力バインディング セマンティクス

バインディング セマンティクス名	対応するデータ
<code>register(s0)-register(s15)</code> <code>TEXUNIT0-TEXUNIT15</code>	Texunit ユニット $n$ 。 $n$ の値域は [0..15]。 <code>sampler*</code> 型の uniform 型入力でのみ使用可能。
<code>register(c0)-register(c31)</code> <code>C0-C31</code>	Texunit ユニット $N$ 。 $N$ の値域は [0..31]。 uniform 型入力でのみ使用可能。

## varying 型入力 / 出力データのバインディング セマンティクス

表 14 は、ps\_2\_0 および ps\_2\_x プロファイルにおける varying 型入力パラメータで有効なバインディング セマンティクスをまとめたものです。

表 14 ps\_2\_0/ps\_2\_x の varying 型入力バインディング セマンティクス

バインディング セマンティクス名	対応するデータ (型)
COLOR0	入力カラー 0 (float4)
COLOR1	入力カラー 1 (float4)
TEXCOORD0-TEXCOORD7	入力テクスチャ座標 (float4)

表 15 は、ps\_2\_0 および ps\_2\_x プロファイルにおける varying 型出力パラメータで有効なバインディング セマンティクスをまとめたものです。

表 15 ps\_2\_0/ps\_2\_x の varying 型出力バインディング セマンティクス

バインディング セマンティクス名	対応するデータ
COLOR、COLOR0	出力カラー (float4)
DEPTH	出力深度 (float4)

## オプション

ps\_2\_x プロファイルには、プロファイル固有の次のオプションがあります。

NumTemps=<n>	(12<=n<=32。デフォルトは 32)
NumInstructionSlots=<n>	(96<=n<=1024。デフォルトは 1024)
Predication=<b>	(b=0 または 1。デフォルトは 1)
ArbitrarySwizzle=<b>	(b=0 または 1。デフォルトは 1)
GradientInstructions=<b>	(b=0 または 1。デフォルトは 1)
NoDependentReadLimit=<b>	(b=0 または 1。デフォルトは 1)
NoTexInstructionLimit=<b>	(b=0 または 1。デフォルトは 1)

## この実装での制限

現在、このプロファイルの実装には次のような制限があります。

- 拡張ピクセル シェーダで、動的フロー制御はサポートされません。
- ピクセル シェーダで、複数のカラー出力はサポートされません。サポートされるのは、Color0 のみです。



## OpenGL ARB 頂点プログラム プロファイル ( arbvvp1 )

OpenGL ARB 頂点プログラム プロファイルは、Cg ソース コードを、`GL_ARB_vertex_program` 拡張のバージョン 1.0 と互換性のある頂点プログラムにコンパイルする際に使用されます。

□ **プロファイル名:** `arbvvp1`

□ **起動方法:** コンパイラ オプション `-profile arbvvp1` を使用。

この節では、`arbvvp1` プロファイルを使用する場合の Cg の機能と制限について説明します。

### 概要

- `arbvvp1` プロファイルは、出力の形式が異なることと、OpenGL のステートへ容易にアクセスできることを除いて、`vp20` プロファイルに類似しています。
- `ARB_vertex_program` の機能は、`NV_vertex_program` および DirectX 8 頂点シェーダの機能と同等であるため、プログラマが記述する Cg ソース コードに関する制限事項は、`NV_vertex_program`<sup>3</sup> プロファイルの場合と同じです。

### OpenGL ステートへのアクセス

`arbvvp1` プロファイルでは、`vp20` プロファイルとは異なり、Cg プログラムが OpenGL ステートを直接参照できます。ただし、`vp20` および `dx8vs` プロファイルと互換性のある Cg プログラムを記述したい場合は、Cg ランタイムを使って必要なステートを uniform 型変数に設定する別のメカニズムを使用する必要があります。ARB 頂点アセンブリ プログラムの機能により、OpenGL ステートの一部をステートの変更として自動的にプログラム パラメータ レジスタに書き込むことができるので、コンパイルはその機能を利用します。このステート追跡機能は、OpenGL ドライバが処理しています。構造体として定義される `glstate` という特別な変数があり、これを使用すると、ARB 頂点プログラムが参照できる OpenGL ステートはすべての部分を参照できます。次の段落では、アクセス可能な `glstate` フィールドの 3 つのリストを示します。配列のインデックスは 0 として記載されていますが、配列の上限より小さい正の整数を使用すれば、配列にはアクセスできます。たとえば、`GL_MAX_LIGHTS` が少なくとも 2 であると仮定して、第 2 光源のディフューズ要素にアクセスする場合は、`glstate.light[1].diffuse` を使用します。

3. このプロファイルでサポートされるデータ型、ステートメントおよび演算子の詳細な説明は、222 ページの「DirectX 頂点シェーダ 1.1 プロファイル (`vs_1_1`)」を参照してください。

表 16 は、アクセスできる float4x4 型の glstate フィールドのリストです。

表 16 float4x4 glstate フィールド

<code>glstate.matrix.modelview[0]</code>	<code>glstate.matrix.projection</code>
<code>glstate.matrix.mvp</code>	<code>glstate.matrix.texture[0]</code>
<code>glstate.matrix.palette[0]</code>	<code>glstate.matrix.program[0]</code>
<code>glstate.matrix.inverse.modelview[0]</code>	<code>glstate.matrix.inverse.projection</code>
<code>glstate.matrix.inverse.mvp</code>	<code>glstate.matrix.inverse.texture[0]</code>
<code>glstate.matrix.inverse.palette[0]</code>	<code>glstate.matrix.inverse.program[0]</code>
<code>glstate.matrix.transpose.modelview[0]</code>	<code>glstate.matrix.transpose.projection</code>
<code>glstate.matrix.transpose.mvp</code>	<code>glstate.matrix.transpose.texture[0]</code>
<code>glstate.matrix.transpose.palette[0]</code>	<code>glstate.matrix.transpose.program[0]</code>
<code>glstate.matrix.invtrans.modelview[0]</code>	<code>glstate.matrix.invtrans.projection</code>
<code>glstate.matrix.invtrans.mvp</code>	<code>glstate.matrix.invtrans.texture[0]</code>
<code>glstate.matrix.invtrans.palette[0]</code>	<code>glstate.matrix.invtrans.program[0]</code>

表 17 は、アクセスできる float4 型の glstate フィールドのリストです。

表 17 float4 glstate フィールド

<code>glstate.material.ambient</code>	<code>glstate.material.diffuse</code>
<code>glstate.material.specular</code>	<code>glstate.material.emission</code>
<code>glstate.material.shininess</code>	<code>glstate.material.front.ambient</code>
<code>glstate.material.front.diffuse</code>	<code>glstate.material.front.specular</code>
<code>glstate.material.front.emission</code>	<code>glstate.material.front.shininess</code>
<code>glstate.material.back.ambient</code>	<code>glstate.material.back.diffuse</code>
<code>glstate.material.back.specular</code>	<code>glstate.material.back.emission</code>
<code>glstate.material.back.shininess</code>	<code>glstate.light[0].ambient</code>
<code>glstate.light[0].diffuse</code>	<code>glstate.light[0].specular</code>
<code>glstate.light[0].position</code>	<code>glstate.light[0].attenuation</code>
<code>glstate.light[0].spot.direction</code>	<code>glstate.light[0].half</code>

表 17 float4 glstate フィールド ( 続き )

<code>glstate.lightmodel.ambient</code>	<code>glstate.lightmodel.scenecolor</code>
<code>glstate.lightmodel.front.scenecolor</code>	<code>glstate.lightmodel.back.scenecolor</code>
<code>glstate.lightprod[0].ambient</code>	<code>glstate.lightprod[0].diffuse</code>
<code>glstate.lightprod[0].specular</code>	<code>glstate.lightprod[0].front.ambient</code>
<code>glstate.lightprod[0].front.diffuse</code>	<code>glstate.lightprod[0].front.specular</code>
<code>glstate.lightprod[0].back.ambient</code>	<code>glstate.lightprod[0].back.diffuse</code>
<code>glstate.lightprod[0].back.specular</code>	<code>glstate.texgen[0].eye.s</code>
<code>glstate.texgen[0].eye.t</code>	<code>glstate.texgen[0].eye.r</code>
<code>glstate.texgen[0].eye.q</code>	<code>glstate.texgen[0].object.s</code>
<code>glstate.texgen[0].object.t</code>	<code>glstate.texgen[0].object.r</code>
<code>glstate.texgen[0].object.q</code>	<code>glstate.fog.color</code>
<code>glstate.fog.params</code>	<code>glstate.clip[0].plane</code>

表 18 は、アクセスできる float 型の glstate フィールドのリストです。

表 18 float glstate フィールド

<code>glstate.point.size</code>	<code>glstate.point.attenuation</code>
---------------------------------	----------------------------------------

## 位置座標の不変性

- `arbvp1` プロファイルでは、コア言語仕様に記載されているように、位置座標の不変性がサポートされます。
- モデルビュー射影行列は、`_GL_MVP` のバインディング セマンティクスを使用して指定されません。

## データ型

このプロファイルでは、データ型の実装は次のとおりです。

- `float` データ型は、`ARB_vertex_program` 仕様での定義どおりに実装されません。
- `half` データ型は、`float` として実装されます。
- `fixed` または `sampler*` データ型はサポートされませんが、コア言語仕様によって各プロファイルではこれらのデータ型に必要な最小限の部分的なサポートが提供されます。つまり、変数に対して演算を実行しないかぎり、これらのデータ型を使用する変数を宣言することは可能です。

## vp20 頂点プログラム プロファイルとの互換性

vp20 プロファイルで動作するプログラムは、Cg ランタイムを使用してすべての uniform 型パラメータ (OpenGL ステートを含む) を管理するがぎり、arbvp1 プロファイルと互換性があります。そのため、arbvp1 プロファイルと vp20 プロファイルは、Cg ソース コードやアプリケーション プログラムを変更することなく、別々のプロファイルを指定するだけで互換的に使用できます。ただし、`glProgramParameterxxNV()` ルーチンのいずれかを使用している場合は、アプリケーション プログラムを変更し、対応する ARB 関数を使用する必要があります。

ARB には `glTrackMatrixNV()` に対応する関数がないため、`glTrackMatrixNV()` 関数と arbvp1 プロファイルを使用するアプリケーションは、修正が必要です。1 つの解決策としては、`glstate` 構造体を使用して行列を参照するよう Cg ソース コードを変更し、`GL_ARB_vertex` サポートの一環としてその行列が OpenGL ドライバにより自動的に追跡されるようにする方法があります。別の解決策として、Cg ランタイム ルーチンの `cgBindUniformStateMatrix()` を使用し、必要ときに適切な行列をロードするという方法もあります。

arbvp1 プロファイルと vp20 プロファイルの非互換性としてもう 1 つ可能性があるのは、varying 型入力セマンティクスの処理方法です。vp20 プロファイルの場合、`POSITION` や `ATTR0` などのセマンティクス名は、`NV_vertex_program` で Vertex と Attribute 0 がエイリアスであるのと同様、相互に対するエイリアスです (241 ページの表 42 「vp20 の varying 型入力バインディング セマンティクス」を参照)。arbvp1 プロファイルの場合、`ARB_vertex_program` では従来の属性 (頂点位置座標など) と汎用属性 (Attribute 0 など) を独立させられるため、セマンティクス名はエイリアスではありません。このため、arbvp1 プログラムが `ARB_vertex_program` の実装すべてに対して機能するためには、210 ページの表 20 「arbvp1 の varying 型入力バインディング セマンティクス」で指定された規則に従うことが重要です。arbvp1 の規則は、vp20 プロファイルおよび vp30 プロファイルと互換性があります。

## 定数のロード

Cg ランタイムを使用しないアプリケーションの場合には、Cg コンパイラ出力における `#const` 式で表されるような、プログラム パラメータ レジスタへの定数値のロードは不要です。コンパイラが生成する出力のはたらかきによって、OpenGL ドライバが定数値をロードします。ただし、デフォルト定義を持つ uniform 型変数は、適切なプログラム パラメータ レジスタに定数値をロードする必要があります。ARB 頂点プログラムではその機能をサポートしていないためです。アプリケーション プログラムでは、Cg ランタイムを使用して `#default` コマンドを解析および処理するか、あるいは Cg ソース コードの中で uniform 型変数が初期化されないようにする必要があります。

## バイディング

### uniform 型データのバイディング セマンティクス

表 19 は、arbvp1 プロファイルにおける uniform 型パラメータで有効なバイディング セマンティクスをまとめたものです。

表 19 arbvp1 の uniform 型入力バイディング セマンティクス

バイディング セマンティクス名	対応するデータ
register(c0)-register(c255) C0-C255	<p>インデックス <math>n</math> を持つローカル パラメータ。 <math>n</math> の値域は <math>[0..255]</math>。</p> <p>エイリアスの <math>c0-c255</math> (小文字) も許可される。</p> <p>複数の定数レジスタを必要とする変数 (行列など) で使用した場合、セマンティクスは使用される最初のローカル パラメータを指定。</p>

## varying 型入力 / 出力データのバインディング セマンティクス

表 20 は、`arbvp1` プロファイルにおける `uniform` 型パラメータで有効なバインディング セマンティクスをまとめたものです。

`arbvp1` への `varying` 型入力データに対するバインディング セマンティクスのセットは `POSITION`、`BLENDWEIGHT`、`NORMAL`、`COLOR0`、`COLOR1`、`TESSFACTOR`、`PSIZE`、`BLENDINDICES` および `TEXCOORD0-EXCOORD7` から構成されています。`TEXCOORD6` および `TEXCOORD7` のかわりに、`TANGENT` および `BINORMAL` も使用可能です。さらに、バインディング セマンティクス `ATTR0-ATTR15` のセットも使用できます。これらのセマンティクスと設定コマンドとの対応は、表にリストされています。

表 20 `arbvp1` の `varying` 型入力バインディング セマンティクス

バインディング セマンティクス名	対応するデータ
<code>POSITION</code>	<code>Vertex</code> コマンドによる入力頂点
<code>BLENDWEIGHT</code>	<code>WeightARB</code> コマンドおよび <code>VertexWeightEXT</code> コマンドによる入力頂点ウェイト
<code>NORMAL</code>	<code>Normal</code> コマンドによる入力法線
<code>COLOR0</code> 、 <code>DIFFUSE</code>	<code>Color</code> コマンドによる入力プライマリカラー
<code>COLOR1</code> 、 <code>SPECULAR</code>	<code>SecondaryColorEXT</code> コマンドによる入力セカンダリ カラー
<code>FOGCOORD</code>	<code>FogCoordEXT</code> コマンドによる入力フォグ座標
<code>TEXCOORD0-TEXCOORD7</code>	<code>MultiTexCoord</code> コマンドによる、入力テクスチャ座標 ( <code>texcoord0-texcoord7</code> )
<code>ATTR0-ATTR15</code>	<code>VertexAttrib</code> コマンドによる汎用属性 0-15
<code>PSIZE</code> 、 <code>ATTR6</code>	汎用属性 6

表 21 は、arbvp1 プロファイルにおける varying 型出力パラメータで有効なバインディング セマンティクスをまとめたものです。これらのバインディング セマンティクスは、ARB\_vertex\_program 出力レジスタにマッピングされます。2 つのセットは、相互にエイリアスとして機能します。

表 21 arbvp1 の varying 型出力バインディング セマンティクス

バインディング セマンティクス名	対応するデータ
POSITION、HPOS	出力位置座標
PSIZE、PSIZ	出力ポイント サイズ
FOG、FOGC	出力フォグ座標
COLOR0、COL0	出力プライマリ カラー
COLOR1、COL1	出力セカンダリ カラー
BCOLO	出力背面プライマリ カラー
BCOL1	出力背面セカンダリ カラー
TEXCOORD0-TEXCOORD7、TEX0-TEX7	出力テクスチャ座標

**注意:** arbvp1 プロファイルを使用する際に COLOR1 出力を有効にするためには、アプリケーションで `glEnable(GL_COLOR_SUM_ARB)` をコールする必要があります。

このプロファイルでは、varying 型出力構造体のメンバに関するセマンティクスとして、wpos を使用できます。ただしこれは、これらのバインディング セマンティクスに伴うメンバが参照されていない場合に限りです。このため Cg プログラムでは、arbvp1 プロファイル プログラムの varying 型出力と、fp30 プロファイル プログラムの varying 型入力を、同じ構造体で指定することが可能です。

## OpenGL ARB フラグメント プログラム プロファイル ( arbfvp1 )

OpenGL ARB フラグメント プログラム プロファイルは、Cg ソース コードを、OpenGL の `GL_ARB_fragment_program` 拡張のバージョン 1.0 と互換性のあるフラグメント プログラムにコンパイルする際に使用されます。<sup>4</sup>

□ **プロファイル名:** `arbfvp1`

□ **起動方法:** コンパイラ オプション `-profile arbfvp1` を使用。

`arbfvp1` プロファイルは、OpenGL ARB フラグメント プログラムの機能と一致するように Cg を制限します。この節では、`arbfvp1` プロファイルを使用する場合の Cg の機能と制限について説明します。

## メモリ

### プログラム命令の制限

OpenGL ARB フラグメント プログラムでは、ARB フラグメント プログラムでの命令数に制限があります。

ARB フラグメント プログラムでは、`MAX_PROGRAM_INSTRUCTIONS_ARB` を使用して、基礎となる OpenGL 実装から問合せできる命令数に、最小値 72 という制限があります。テクスチャ命令の数 (最小値 24) と、OpenGL 実装から問合せ可能な算術命令 (最小値 48) にもそれぞれ制限があります。

プログラムのコンパイル時に最大許容数を超える命令を生成する必要がある場合、コンパイラはエラーをレポートします。

### ベクトル レジスタの制限

同様に、ローカル プログラム パラメータを保持するレジスタ (最小値 24) と、一時的な結果を保持するレジスタ (最小値 16) を、OpenGL 実装から問合せできる数もそれぞれ制限があります。

プログラムのコンパイル時に使用可能な数よりも多くの一時またはローカル パラメータを必要とする場合、コンパイラはエラーを生成します。

---

4. OpenGL ARB フラグメント プログラムの機能と、コンパイラにより生成されるコードを理解するには、OpenGL Extensions ドキュメントで ARB フラグメント プログラム拡張を参照してください。



## 言語コンストラクトとサポート

### データ型

このプロファイルでは、データ型の実装は次のとおりです。

- `float` データ型は、IEEE 32 ビットの単精度として実装されます。
- `half`、`fixed` および `double` データ型は、`float` として扱われます。
- `int` データ型は、浮動小数点の操作を使用してサポートされます。
- `sampler*` 型は、テクスチャの取出しに使用されるサンプラ オブジェクトを指定するためにサポートされます。

### ステートメントと演算子

ARB フラグメント プログラム プロファイルを使用する場合、`while`、`do` および `for` ステートメントは、定義されるループがアンロール可能である場合のみ使用できます。ARB フラグメント プログラム 1 には、動的な分岐がないためです。

比較演算子 (`>`、`<`、`>=`、`<=`、`==`、`!=`) とブール演算子 (`||`、`&&`、`?:`) は使用可能です。ただし、論理演算子 (`&`、`|`、`^`、`~`) は使用できません。

### 配列および構造体の使用

配列の変数インデクシングは許可されていません。配列および構造体データはパックされません。

## バインディング

### uniform 型データのバインディング セマンティクス

表 22 は、`arbfpl` プロファイルにおける uniform 型パラメータで有効なバインディング セマンティクスをまとめたものです。

表 22 `arbfpl` の uniform 型入力バインディング セマンティクス

バインディング セマンティクス名	対応するデータ
<code>register(s0)-register(s15)</code> <code>TEXUNIT0-TEXUNIT15</code>	Texunit 画像ユニット $N$ 。 $N$ の値域は $[0..15]$ 。 <code>sampler*</code> 型の uniform 型入力でのみ使用可能。
<code>register(c0)-register(c31)</code> <code>C0-C31</code>	ローカル パラメータ $N$ 。 $N$ の値域は $[0..31]$ 。 uniform 型入力でのみ使用可能。

## varying 型入力 / 出力データのバインディング セマンティクス

表 23 は、`arbfp1` プロファイルにおける `varying` 型入力パラメータで有効なバインディング セマンティクスをまとめたものです。

表 23 `arbfp1` の `varying` 型入力バインディング セマンティクス

バインディング セマンティクス名	対応するデータ (型)
<code>COLOR0</code>	入力カラー 0 ( <code>float4</code> )
<code>COLOR1</code>	入力カラー 1 ( <code>float4</code> )
<code>TEXCOORD0-TEXCOORD7</code>	入力テクスチャ座標 ( <code>float4</code> )

表 24 は、`arbfp1` プロファイルにおける `varying` 型出力パラメータで有効なバインディング セマンティクスをまとめたものです。

表 24 `arbfp1` の `varying` 型出力バインディング セマンティクス

バインディング セマンティクス名	対応するデータ
<code>COLOR</code> 、 <code>COLOR0</code>	出力カラー ( <code>float4</code> )
<code>DEPTH</code>	出力深度 ( <code>float4</code> )

## オプション

ARB フラグメント プログラム プロファイルには、プロファイル固有の次のオプションがあります。

<code>NumTemps=&lt;n&gt;</code>	( $16 \leq n \leq 32$ 。デフォルトは 32)
<code>NumInstructionSlots=&lt;n&gt;</code>	( $72 \leq n \leq 1024$ 。デフォルトは 1024)
<code>NoDependentReadLimit=&lt;b&gt;</code>	( $b=0$ または 1。デフォルトは 1)
<code>NumTexInstructionSlots=&lt;n&gt;</code>	( $n \geq 24$ )

## 実装での制限

現在、このプロファイルの実装には次のような制限があります。

- OpenGL ARB フラグメント プログラム プロファイルは、拡張機能が開発 ベータ版の段階であり、そのサポートの一部はまだ使用できません。
- ARB フラグメント プログラムにおける OpenGL ステート アクセスは、未実装です。

## OpenGL NV\_vertex\_program 2.0 プロファイル (vp30)

vp30 頂点プログラム プロファイルは、OpenGL の NV\_vertex\_program2 拡張で使用するために、Cg ソース コードを頂点プログラムにコンパイルする際に使用されます。

- **プロファイル名:** vp30
- **起動方法:** コンパイラ オプション `-profile vp30` を使用。

vp30 プロファイルは、NV\_vertex\_program2 拡張機能と一致するように Cg を制限します。この節では、vp30 プロファイルを使用する場合の Cg の機能と制限について説明します。

### 位置座標の不変性

vp30 プロファイルでは、コア言語仕様に記載されているように、位置座標の不変性がサポートされます。

- モデルビュー射影行列は、`_GL_MVP`のバインディング セマンティクスを使用して指定する必要があります。vp20 および `arbvp1` プロファイルとは異なり、このプロファイルでは、コンパイラはモデルビュー射影行列を使用して位置座標を変換する命令を発行します。
- 位置座標の計算は固定パイプラインの計算と比較して不変的であることがハードウェアによって保証されるため、アセンブリ コードで位置座標の不変性を指定するオプションは使用されません。

### 言語コンストラクト

#### データ型

このプロファイルでは、データ型の実装は次のとおりです。

- `float` データ型は、IEEE 32 ビットの単精度として実装されます。
- `half` データ型は、`float` として実装されます。
- `int` データ型は、浮動小数点の操作を利用してサポートされ、このとき浮動小数点型から除算、モジュロおよびキャストの適切な切捨てを行うための命令が追加されます。
- `fixed` または `sampler*` データ型はサポートされませんが、コア言語仕様によって各プロファイルではこれらのデータ型に必要な最小限の部分的なサポートが提供されます。つまり、変数に対して演算を実行しないかぎり、これらのデータ型を使用する変数を宣言することは可能です。

## ステートメントと演算子

このプロファイルは、vp20 プロファイルのスーパーセットです。vp20 用にコンパイルされるプログラムは、すべて vp30 プロファイル用にもコンパイルする必要がありますが、その逆の場合は不要です。

vp20 プロファイルの機能に追加される vp30 プロファイルの機能は、次のとおりです。

- for、while および do の各ループのサポートで、ループのアンロールは不要
- 非定数条件式が可能な if/else を完全サポート

## バインディング

### uniform 型データのバインディング セマンティクス

表 25 は、vp30 プロファイルにおける uniform 型パラメータで有効なバインディング セマンティクスをまとめたものです。

表 25 vp30 の uniform 型入力バインディング セマンティクス

バインディング セマンティクス名	対応するデータ
register(c0)-register(c255) C0-C255	定数レジスタ [0..255]。 エイリアスの c0-c255 (小文字) も許可される。 複数の定数レジスタを必要とする変数 (行列など) で使用した場合、セマンティクスは使用される最初のレジスタを指定。

### varying 型入力 / 出力データのバインディング セマンティクス

表 26 は、vp30 プロファイルにおける varying 型入力パラメータで有効なバインディング セマンティクスをまとめたものです。

TEXCOORD6 および TEXCOORD7 のかわりに、TANGENT および BINORMAL も使用可能です。これらのバインディング セマンティクスは、NV\_vertex\_program2 入力属性パラメータにマッピングされます。2 つのセットは、相互にエイリアスとして機能します。

表 26 vp30 の varying 型入力バインディング セマンティクス

バインディング セマンティクス名	対応するデータ
POSITION、ATTR0	入力頂点、汎用属性 0
BLENDWEIGHT、ATTR1	入力頂点ウェイト、汎用属性 1
NORMAL、ATTR2	入力法線、汎用属性 2
COLOR0、DIFFUSE、ATTR3	入力プライマリ カラー、汎用属性 3
COLOR1、SPECULAR、ATTR4	入力セカンダリ カラー、汎用属性 4
TESSFACTOR、FOGCOORD、ATTR5	入力フォグ座標、汎用属性 5
PSIZE、ATTR6	入力ポイント サイズ、汎用属性 6
BLENDINDICES、ATTR7	汎用属性 7
TEXCOORD0-TEXCOORD7、ATTR8-ATTR15	入力テクスチャ座標 (texcoord0-texcoord7) 汎用属性 8-15
TANGENT、ATTR14	汎用属性 14
BINORMAL、ATTR15	汎用属性 15

表 27 は、vp30 プロファイルにおける varying 型出力パラメータで有効なバインディング セマンティクスをまとめたものです。

これらのバインディング セマンティクスは、NV\_vertex\_program2 出力レジスタにマッピングされます。2つのセットは、相互にエイリアスとして機能します。

表 27 vp30 の varying 型出力バインディング セマンティクス

バインディング セマンティクス名	対応するデータ
POSITION、HPOS	出力位置座標
PSIZE、PSIZ	出力ポイント サイズ
FOG、FOGC	出力フォグ座標
COLOR0、COL0	出力プライマリ カラー
COLOR1、COL1	出力セカンダリ カラー
BCOLO	出力プライマリ カラー
BCOL1	出力背面セカンダリ カラー

表 27 vp30 の varying 型出力バインディング セマンティクス ( 続き )

バインディング セマンティクス名	対応するデータ
TEXCOORD0-TEXCOORD7、 TEX0-TEX7	出力テクスチャ座標
CLP0-CL5	出力クリップ座標

このプロファイルでは、varying 型出力構造体のメンバに関するセマンティクスとして、wpos を使用できます。ただしこれは、これらのバインディング セマンティクスに伴うメンバが参照されていない場合に限りです。このため Cg プログラムでは、vp30 プロファイル プログラムの varying 型出力と、fp30 プロファイル プログラムの varying 型入力を、同じ構造体で指定することが可能です。

## OpenGL NV\_fragment\_program プロファイル ( fp30 )

fp30 フラグメント プログラム プロファイルは、OpenGL の NV\_fragment\_program 拡張で使用するために、Cg ソース コードをフラグメント プログラムにコンパイルする際に使用されます。

- **プロファイル名:** fp30
- **起動方法:** コンパイラ オプション `-profile fp30` を使用。

この節では、fp30 プロファイルを使用する場合の Cg の機能と制限について説明します。

## 言語コンストラクトとサポート

### データ型

- **fixed** 型 ( s1.10 固定小数点数 ) がサポートされます。
- **half** 型 ( s10e5 浮動小数点数 ) がサポートされます。

パフォーマンスを重視する場合は、**fixed**、**half**、**float** の順でを使用することをお勧めします。精度を重視する場合は、この逆になります。必要な精度を満たす中で、パフォーマンスが最も高いデータ型を使用してください。

### ステートメントと演算子

- **if/else** を完全サポート
- コンパイラによりアンロールできる場合に限り、**for** および **while** ループが可能
- フレキシブル テクスチャ マッピングをサポート
- スクリーン空間導関数をサポート
- 配列の変数インデクシングは未サポート

## バイディング

### uniform 型データのバイディング セマンティクス

表 28 は、fp30 プロファイルにおける uniform 型パラメータで有効なバイディング セマンティクスをまとめたものです。

表 28 fp30 の uniform 型入力バイディング セマンティクス

バイディング セマンティクス名	対応するデータ
register(s0)-register(s15) TEXUNIT0-TEXUNIT15	Texunit <i>N</i> 。 <i>N</i> の値域は [0..15]。 sampler* 型の uniform 型入力でのみ使用可能。
register(c0)-register(c31) C0-C31	定数レジスタ <i>N</i> 。 <i>N</i> の値域は [0..15]。 uniform 型入力でのみ使用可能。

### varying 型入力 / 出力データのバイディング セマンティクス

表 29 は、fp30 プロファイルにおける varying 型入力パラメータで有効なバイディング セマンティクスをまとめたものです。

これらのバイディング セマンティクスは、NV\_fragment\_program 入力レジスタにマッピングされます。2 つのセットは、相互にエイリアスとして機能しません。このプロファイルでは、varying 型入力構造体のメンバに関するバイディング セマンティクスとして、POSITION、FOG、PSIZE、HPOS、FOGC、PSIZ、BCOLO0、BCOL1 および CLP0-LP5 も使用できます。ただしこれは、このバイディング セマンティクスに伴うメンバが参照されていない場合に限りです。このため Cg プログラムでは、vp30 プロファイル プログラムの varying 型出力と、fp30 プロファイル プログラムの varying 型入力を、同じ構造体で指定することが可能です。

表 29 fp30 の varying 型入力バイディング セマンティクス

バイディング セマンティクス名	対応するデータ (型)
COLOR0、COL0	入力カラー 0 (float4)
COLOR1、COL1	入力カラー 1 (float4)
TEXCOORD0-TEXCOORD7、 TEX0-TEX7	入力テクスチャ座標 (float4)
WPOS	ウィンドウ位置座標 (float4)



表 30 は、fp2 プロファイルにおける varying 型出力パラメータで有効なバインディング セマンティクスをまとめたものです。

表 30 fp30 の varying 型出力バインディング セマンティクス

バインディング セマンティクス名	対応するデータ
COLOR、COLOR0、COL	出力カラー (float4)
DEPTH、DEPR	出力深度 (float)

## DirectX 頂点シェーダ 1.1 プロファイル (vs\_1\_1)

DirectX 頂点シェーダ 1.1 プロファイルは、Cg のソースコードを、DirectX 8.1 頂点シェーダおよび DirectX9 VS 1.1 シェーダにコンパイルする際に使用されます。<sup>5</sup>

□ **プロファイル名:** vs\_1\_1

□ **起動方法:** コンパイラ オプション `-profile vs_1_1` を使用。

vs\_1\_1 プロファイルは、DirectX 頂点シェーダの機能と一致するように Cg を制限します。

この節では、vs\_1\_1 プロファイルを使用する場合、開発者が記述する Cg のソースコードにどのような影響があるかを説明します。

### メモリ上の制限

DirectX 8 頂点シェーダでは、命令とデータ用のメモリ量が限られています。

#### プログラム命令の制限

DirectX 8 頂点シェーダの命令は、128 個までに制限されています。プログラムのコンパイル時に 128 個を超える命令を生成する必要がある場合、コンパイラはエラーをレポートします。

#### ベクトルレジスタの制限

同様に、プログラムパラメータと一時的な結果を保持するレジスタ数も制限されています。具体的には、読取り専用ベクトルレジスタが 96 個、読取り / 書込みベクトルレジスタが 12 個です。プログラムのコンパイル時に使用可能な数よりも多くのレジスタを必要とする場合、コンパイラはエラーを生成します。

### 言語コンストラクトとサポート

#### データ型

このプロファイルでは、データ型の実装は次のとおりです。

- `float` データ型は、IEEE 32 ビットの単精度として実装されます。
- `half` および `double` データ型は、`float` として扱われます。
- `int` データ型は、浮動小数点の操作を利用してサポートされ、このとき浮動小数点型から除算、モジュロおよびキャストの適切な切捨てを行うための命令が追加されます。

---

5. DirectX VS 1.1 頂点シェーダと、コンパイラにより生成されるコードを理解するには、DirectX 8.1 SDK のドキュメントで頂点シェーダのリファレンスを参照してください。

- `fixed` または `sampler*` データ型はサポートされませんが、コア言語仕様によって各プロファイルではこれらのデータ型に必要な最小限の部分的なサポートが提供されます。つまり、変数に対して演算を実行しないかぎり、これらのデータ型を使用する変数を宣言することは可能です。

## ステートメントと演算子

`if`、`while`、`do` および `for` ステートメントは、定義されるループがアンロール可能である場合のみ使用できます。VS 1.1 シェーダには、動的な分岐がないためです。

サブルーチン コールもないため、関数はすべてインラインです。比較演算子 (`>`、`<`、`>=`、`<=`、`==`、`!=`) とブール演算子 (`||`、`&&`、`?:`) は使用可能です。ただし、論理演算子 (`&`、`|`、`^`、`~`) は使用できません。

## 配列の使用

配列の変数インデクシングは、配列が `uniform` 型定数であるかぎり認められます。互換性の理由から、変数式でインデックスされる配列は `uniform` 宣言のみ必要であり、`const` 宣言は不要です。ただし、後から変数式でインデックスされる配列に書き込みを行った場合、その結果は予測できません。

頂点プログラムのインデクシングで許可されていないため、配列データはパックされません。配列の各要素は、1 つの `4-float` プログラム パラメータレジスタを必要とします。たとえば、`float arr[10]`、`float2 arr[10]`、`float3 arr[10]` および `float4 arr[10]` は、いずれも 10 個のプログラム パラメータ レジスタを使用します。

行列の配列よりも、ベクトルの配列にアクセスする方が効率的です。行列にアクセスするには、`floor` 計算したうえで定数を乗算して、レジスタ インデックスを計算する必要があります。ベクトル (およびスカラ) は 1 つのレジスタを使用するため、`floor` 関数も乗算も不要です。行列の配列を使用するよりも、インデックスを事前に乗算したベクトルの配列を使用して行列スキニングを行う方が高速です。

## 定数

このプロファイルではリテラル定数を使用できますが、リテラル定数をプログラム自体に格納することはできません。かわりにコンパイラは、ロードする必要のあるプログラム パラメータ レジスタと定数のリストをコメントとして発行します。Cg ランタイム システムは、コンパイラの指示に従って定数のロードを処理します。

---

**注意:** Cg ランタイム システムを使用しない場合は、定数が正しくロードされていることをプログラマが確認する必要があります。

---

## バインディング

### uniform 型データのバインディング セマンティクス

表 31 は、vs\_1\_1 プロファイルにおける uniform 型パラメータで有効なバインディング セマンティクスをまとめたものです。

表 31 vs\_1\_1 の uniform 型入力バインディング セマンティクス

バインディング セマンティクス名	対応するデータ
register(c0)-register(c95) C0-C95	定数レジスタ [0..95]。 エイリアスの c0-c95 (小文字) も許可される。 複数の定数レジスタを必要とする変数(行列など)で使用した場合、セマンティクスは使用される最初のレジスタを指定。

### varying 型入力 / 出力データのバインディング セマンティクス

表 32 は、vs\_1\_1 プロファイルにおける uniform 型パラメータで有効なバインディング セマンティクスをまとめたものです。これらは、DirectX 8.1 頂点シェーダにおいて入力レジスタにマッピングされます。

表 32 vs\_1\_1 の varying 型入力バインディング セマンティクス

バインディング セマンティクス名	対応するデータ
POSITION	頂点シェーダの入力レジスタ: v0
BLENDWEIGHT	頂点シェーダの入力レジスタ: v1
BLENDINDICES	頂点シェーダの入力レジスタ: v2
NORMAL	頂点シェーダの入力レジスタ: v3
PSIZE	頂点シェーダの入力レジスタ: v4
COLOR0、DIFFUSE	頂点シェーダの入力レジスタ: v5
COLOR1、SPECULAR	頂点シェーダの入力レジスタ: v6
TEXCOORD0-TEXCOORD7	頂点シェーダの入力レジスタ: v7-v14
TANGENT <sup>i</sup>	頂点シェーダの入力レジスタ: v14
BINORMAL	頂点シェーダの入力レジスタ: v15

i. TANGENT は TEXCOORD7 のエイリアス。

表 33 は、`vs_1_x` プロファイルにおける `varying` 型出力パラメータで有効なバインディング セマンティクスをまとめたものです。これらは、DirectX 8.1 頂点シェーダにおいて出力レジスタにマッピングされます。

表 33 `vs_1_1` の `varying` 型出力バインディング セマンティクス

バインディング セマンティクス名	対応するデータ
POSITION	出力座標: <code>oPos</code>
PSIZE	出力ポイント サイズ: <code>oPts</code>
FOG	出力フォグ値: <code>oFog</code>
COLOR0-COLOR1	出力カラー値: <code>oD0</code> 、 <code>oD1</code>
TEXCOORD0-TEXCOORD7	出力テクスチャ座標: <code>oT0</code> - <code>oT7</code>

## オプション

DirectX 9 で `vs_1_1` プロファイルを使用する場合は、`varying` 型入力を宣言する `dc1` ステートメントを生成するようコンパイラに指定する必要があります。オプション `-profileopts dc1s` を指定すると、コンパイル出力に `dc1` ステートメントが追加されます。

## DirectX ピクセル シェーダ 1.x プロファイル ( ps\_1\_1、 ps\_1\_2、 ps\_1\_3 )

DirectX ピクセル シェーダ 1\_x プロファイルは、Cg のソース コードを、DirectX PS1.1、1.2、1.3 ピクセル シェーダのアセンブリにコンパイルする際に使用されます。

- **プロファイル名:**
  - ps\_1\_1 (DirectX PS 1.1 ピクセル シェーダ用)
  - ps\_1\_2 (DirectX PS 1.2 ピクセル シェーダ用)
  - ps\_1\_3 (DirectX PS 1.3 ピクセル シェーダ用)
- **起動方法:**

次のコンパイラ オプションを使用。

  - profile ps\_1\_1
  - profile ps\_1\_2
  - profile ps\_1\_3

非推奨のプロファイル dx8ps も使用可能ですが、これは ps\_1\_1 と同等です。

この節では、DirectX ピクセル シェーダ 1\_x プロファイルを使用する際の機能と制限について説明します。

### 概要

DirectX PS 1.4 は現在、Cg プロファイルのサポート対象外です。これ以降の ps\_1\_x についての説明は、すべて ps\_1\_1、ps\_1\_2 および ps\_1\_3 を対象とします。

基礎となる命令セットとマシン アーキテクチャにより、これらのプロファイルでのプログラマビリティは、Cg のコンストラクトで許可されているものに比べて制限されています。<sup>6</sup> そのため、これらのプロファイルでは、Cg プログラムで可能な操作の内容に制限が加えられています。

これらのプロファイルと Cg との主な相違は、ps\_1\_2 および ps\_1\_3 で追加のテクスチャ処理演算が公開されていることと、ps\_1\_3 では (制限された形で) 深度値出力を利用できることです。

DirectX ピクセル シェーダ 1\_x プロファイルでの演算は、テクスチャ処理演算と算術演算の 2 つのカテゴリに分類できます。テクスチャ処理演算はテクスチャ処理命令を生成する演算であり、算術演算は算術命令を生成する演算です。これらのプロファイルでの Cg プログラムは、生成できる命令数がテクスチャ処理命令は最大 4 つ、算術命令は最大 8 つまでに制限されています。最大数がかなり小さいため、これらのプロファイルで Cg コードを記述している間、ユーザはこの制限を強く意識する必要があります。

6. 基礎となる命令セット、その機能および制限事項の詳細は、DirectX ピクセル シェーダ 1.1、1.2 および 1.3 に関する MSDN のドキュメントを参照してください。

特定の単純な算術演算は、テクスチャ処理演算の入力に利用でき、算術演算の入力および出力にも、算術命令を生成せずに利用できます。ここからは、これらの演算を入力修飾子および出力修飾子と呼びます。

ps\_1\_x プロファイルでは、テクスチャ処理演算または算術演算をプログラム内でいつ使用できるかということも制限されています。テクスチャ処理演算は、以下の場合にかぎって算術演算の出力に依存します。

- 算術演算が、テクスチャ処理演算に対して有効な入力修飾子である。
- 算術演算が、複合テクスチャ処理演算の一部である（これについてのまとめは、[補助テクスチャ関数](#)を参照）。

## 修飾子

入力修飾子および出力修飾子を利用すると、算術命令を生成することなく単純な算術演算を実行できます。この場合、算術演算がその適用対象であるアセンブリ命令またはソースレジスタを修飾します。たとえば、

$$z = (x - 0.5 + y) / 2$$

という Cg の式では本来、次のようなピクセルシェーダ命令が生成されます（ただし  $x$  は  $t0$  内、 $y$  は  $t1$  内、 $z$  は  $r0$  内にあるとします）。

```
add_d2 r0, t0_bias, t1
```

表 34 は、DirectX ピクセルシェーダ 1\_x の各命令セット修飾子と、Cg プログラム内での表現の対応をまとめたものです。各修飾子を使用できるコンテキストと、修飾子の組合せ方法の詳細は、DirectX ピクセルシェーダ 1\_x のドキュメントを参照してください。

表 34 ps\_1\_x の命令セット修飾子

命令 / レジスタ修飾子	Cg の式
instr_x2	$2 * x$
instr_x4	$4 * x$
instr_d2	$x / 2$
instr_sat	$\text{saturate}(x)$ (すなわち $\min(x, \max(x, 1), 0)$ )
reg_bias	$x - 0.5$
1-reg	$1 - x$
-reg	$-x$
reg_bx2	$2 * (x - 0.5)$

## 言語コンストラクトとサポート

### データ型

ps\_1\_x プロファイルでは、演算は `MaxPixelShaderValue` から `MaxPixelShaderValue` の範囲で、符号付クランプ浮動小数点値に対して行われます。`MaxPixelShaderValue` は、DirectX の実装によって決定されます。このプロファイルではすべてのデータ型を使用できますが、演算はすべてこの範囲内で実行されます。

詳細は、DirectX ピクセルシェーダ 1\_x のドキュメントを参照してください。

### ステートメントと演算子

DirectX ピクセルシェーダ 1\_x プロファイルでは、次の例外を除いて Cg 言語のすべてのコンストラクトがサポートされます。

- 任意のスイズルはサポートされていません(任意の書込みマスクはサポート)。許可されているスイズルは、次のとおりです。
  - `.x/.r .y/.g .z/.b .w/.a`
  - `.xy/.rg .xyz/.rgb .xyzw/.rgba`
  - `.xxx/.rrr .yyy/.ggg .zzz/.bbb .www/.aaa`
  - `.xxxx/.rrrr .yyyy/.gggg .zzzz/.bbbb .wwwwww/.aaaa`
- 行列のスイズルはサポートされていません。`<`、`<=`、`>` および `>=` 以外のブール演算はサポートされていません。さらに `<`、`<=`、`>` および `>=` がサポートされるのも、`?:` 演算子での条件としてのみです。
- ビットごとの整数演算子は、サポートされていません。
- `/` がサポートされるのは、除数が 0 以外の定数である場合、または ps\_1\_3 で深度出力を計算する場合のみです。
- `%` はサポートされていません。
- 3項演算子 `?:` は、ブールテスト式がコンパイル時のブール型定数であるか、uniform 型スカラーのブール、または値域 [-0.5, 1.0] にある定数値とのスカラー比較である場合 (たとえば、`a > 0.5 ? b : c`) にサポートされます。
- `do`、`for` および `while` 各ループは、完全にアンロール可能な場合にのみサポートされます。
- 配列、ベクトルおよび行列は、コンパイル時の定数値によって、または完全にアンロール可能なループ内でのインデックス変数によってのみインデックスできます。
- `discard` ステートメントはサポートされていません。これと類似の、ただし一般性の低い `clip()` 関数はサポートされます。
- 入力または出力の `struct` に対する `allocation-rule-identifier` の使用はオプションです。



## 標準ライブラリ関数

DirectX ピクセルシェーダ 1\_x プロファイルには機能上の制限があるため、Cg 標準ライブラリ関数のすべてはサポートされません。表 35 は、このプロファイルでサポートされる Cg 標準ライブラリ関数のリストです。これらの関数の説明は、標準ライブラリのドキュメントを参照してください。

表 35 サポートされる標準ライブラリ関数

<code>dot(floatN, floatN)</code>
<code>lerp(floatN, floatN, floatN)</code>
<code>lerp(floatN, floatN, float)</code>
<code>tex1D(sampler1D, float)</code>
<code>tex1D(sampler1D, float2)</code>
<code>tex1Dproj(sampler1D, float2)</code>
<code>tex1Dproj(sampler1D, float3)</code>
<code>tex2D(sampler2D, float2)</code>
<code>tex2D(sampler2D, float3)</code>
<code>tex2Dproj(sampler2D, float3)</code>
<code>tex2Dproj(sampler2D, float4)</code>
<code>texRECT(samplerRECT, float2)</code>
<code>texRECT(samplerRECT, float3)</code>
<code>texRECTproj(samplerRECT, float3)</code>
<code>texRECTproj(samplerRECT, float4)</code>
<code>tex3D(sampler3D, float3)</code>
<code>tex3Dproj(sampler3D, float4)</code>
<code>texCUBE(samplerCUBE, float3)</code>
<code>texCUBEproj(samplerCUBE, float4)</code>

**注意：** 非射影のテクスチャ ルックアップ関数は、実際にはハードウェア上で射影ルックアップとして実行されます。そのため、アプリケーションまたは頂点プログラムからこれらの関数に渡されるテクスチャ座標の  $w$  成分は、値 1 を含む必要があります。

射影テクスチャルックアップ関数のテクスチャ座標パラメータには、生成されるテクスチャ処理命令によって行われるスイズルと一致するスイズルを指定する必要があります。これは煩雑なようですが、`ps_1_x` プロファイルのプログラムが他のピクセルシェーダプロファイルでも正常に動作するための措置です。

表 36 は、射影テクスチャルックアップ関数のテクスチャ座標パラメータで必要なスイズルのリストです。

表 36 射影テクスチャルックアップで必要なスイズル

テクスチャルックアップ関数	テクスチャ座標のスイズル
<code>tex1Dproj</code>	<code>.xw/.ra</code>
<code>tex2Dproj</code>	<code>.xyw/.rga</code>
<code>texRECTproj</code>	<code>.xyw/.rga</code>
<code>tex3Dproj</code>	<code>.xyzw/.rgba</code>
<code>texCUBEproj</code>	<code>.xyz/.rgba</code>

## バインディング

### バインディングの手動割当て

Cg コンパイラは、テクスチャユニットと、uniform 型サンブラ パラメータ / テクスチャ座標入力との間のバインディングを自動的に判断できます。この自動割当ては、uniform 型サンブラ パラメータとテクスチャ座標入力 が併用されるコンテキストに基づいて行われます。

テクスチャユニットと uniform 型パラメータ / テクスチャ座標の間のバインディングを、アプリケーションと一致するよう指定するためには、プログラムで使用する uniform 型サンブラ パラメータとテクスチャ座標入力のバインディングセマンティクスが、すべて一致している必要があります。つまり、`TEXUNIT<n>` は `TEXCOORD<n>` とのみ併用できます。

部分的に指定されたバインディング / セマンティクスは、すべての場合に動作するとは限りません。基本的にこの制限は、DirectX ピクセルシェーダ 1\_x のテクスチャサンブラとテクスチャ座標が密接に結び付いていることが原因です。

### uniform 型データのバインディング セマンティクス

uniform 型パラメータのバインディングセマンティクスが指定されない場合、コンパイラが自動的にバインディングセマンティクスを割り当てます。uniform 型スカラパラメータは、Cg プログラム内での使用方法に応じて、定数レジスタの `xyz` 部分または `w` 部分に割り当てられます。コンパイラの出力を、Cg ランタイムなしに使用する場合は、`x` 成分だけでなく uniform 型スカラのすべての値を必要なスカラ値に設定する必要があります。

表 37 は、`ps_1_x` プロファイルにおける uniform 型パラメータで有効なバインディングセマンティクスをまとめたものです。

表 37 `ps_1_x` の uniform 型入力バインディングセマンティクス

バインディングセマンティクス名	対応するデータ
<code>register(s0)-register(s3)</code> <code>TEXUNIT0-TEXTUNIT3</code>	テクスチャユニット <code>N</code> 。 <code>N</code> の値域は [0..3]。 <code>sampler*</code> 型の uniform 型入力でのみ使用可能。
<code>register(c0)-register(c7)</code> <code>C0-C7</code>	定数レジスタ [0..7]。

## varying 型入力 / 出力データのバインディング セマンティクス

`ps_1_x` プロファイルの `varying` 型入力バインディング セマンティクスは、`vs_1_1` プロファイルの `varying` 型出力バインディング セマンティクスと同じです。

`ps_1_x` プロファイルでの `varying` 型入力バインディング セマンティクスは、`COLOR0`、`COLOR1`、`TEXCOORD0`、`TEXCOORD1`、`TEXCOORD2` および `TEXCOORD3` から構成されています。これらは、DirectX 頂点シェーダにおいて出力レジスタにマッピングされます。

表 38 は、`ps_1_x` プロファイルにおける `varying` 型入力パラメータで有効なバインディング セマンティクスをまとめたものです。

表 38 `ps_1_x` の `varying` 型入力バインディング セマンティクス

バインディング セマンティクス名	対応するデータ
<code>COLOR</code> 、 <code>COLOR0</code> <code>COL</code> 、 <code>COL0</code>	入力カラー値 <code>v0</code>
<code>COLOR1</code> <code>COL1</code>	入力カラー値 <code>v1</code>
<code>TEXCOORD0-TEXCOORD3</code> <code>TEX0-TEX3</code>	入力テクスチャ座標 <code>t0-t3</code>

さらに、`ps_1_x` プロファイルでは、`POSITION`、`FOG`、`PSIZE`、`TEXCOORD4`、`TEXCOORD5`、`TEXCOORD6` および `TEXCOORD7` を `varying` 型入力に指定できます。ただしこれは、これらの入力が参照されていない場合に限りです。このため Cg プログラムでは、`vs_1_1` プロファイル プログラムの `varying` 型出力と、`ps_1_x` プロファイル プログラムの `varying` 型入力を、同じ構造体で指定することが可能です。

表 39 は、`ps_1_x` プロファイルにおける `varying` 型出力パラメータで有効なバインディング セマンティクスをまとめたものです。

表 39 `ps_1_x` の `varying` 型出力バインディング セマンティクス

バインディング セマンティクス名	対応するデータ
<code>COLOR</code> 、 <code>COLOR0</code> <code>COL</code> 、 <code>COL0</code>	出力カラー ( <code>float4</code> )
<code>DEPTH</code> <code>DEPR</code>	出力深度 ( <code>float</code> )

出力深度値は、ps\_1\_3 プロファイルでのみ割当てが可能という点で特殊であり、次のような形をとる必要があります。

```
...
float4 t = <texture addressing operation>;
float z = dot(texCoord<n>, t.xyz);
float w = dot(texCoord<n+1>, t.xyz);
depth = z / w;
...
```

## 補助テクスチャ関数

DirectX ピクセルシェーダ 1\_x ではテクスチャ処理命令の機能が制限されているため、これらのプロファイルでは、より複雑なテクスチャ処理命令の機能を持つ補助関数のセットが用意されています。これは、ps\_1\_x の Cg プログラムを記述する際の便宜に過ぎません。各関数の拡張形式を直接記述しても、同じ結果を得ることができます。拡張形式を使用すると、他のプロファイルでもサポートされるという利点もあります。

表 40 は、これらの関数をまとめたものです。

表 40 ps\_1\_x の補助テクスチャ関数

テクスチャ関数
<p><b>説明</b></p> <pre>offsettex2D(uniform sampler2D tex, float2 st,             float4 prevlookup, uniform float4 m) offsettexRECT(uniform samplerRECT tex, float2 st,               float4 prevlookup, uniform float4 m)</pre>
<p>次の処理を実行します。</p> <pre>float2 newst = st + m.xy * prevlookup.xx + m.zw * prevlookup.yy; return tex2D/RECT(tex, newst);</pre> <p>ここで</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>st はサンブラ tex に関連付けられたテクスチャ座標です。</li> <li>prevlookup は以前のテクスチャ演算の結果です。</li> <li>m は 2-D バンプ環境マッピング行列です。</li> </ul> <p>すべての ps_1_x プロファイルで、この関数を使用して <code>texbem</code> 命令を生成できます。</p>

表 40 ps\_1\_x の補助テクスチャ関数 ( 続き )

テクスチャ関数
説明
<pre>offsettex2DScaleBias(uniform sampler2D tex, float2 st,                     float4 prevlookup, uniform float4 m,                     uniform float scale, uniform float bias) offsettexRECTScaleBias(uniform samplerRECT tex, float2 st,                       float4 prevlookup, uniform float4 m,                       uniform float scale, uniform float bias)</pre>
<p>次の処理を実行します。</p> <pre>float2 newst = st + m.xy * prevlookup.xx + m.zw * prevlookup.yy; float4 result = tex2D/RECT(tex, newst); return result * saturate(prevlookup.z * scale + bias);</pre> <p>ここで</p> <p><code>st</code> はサンプラ <code>tex</code> に関連付けられたテクスチャ座標です。  <code>prevlookup</code> は以前のテクスチャ演算の結果です。  <code>m</code> は 2-D バンプ環境マッピング行列です。  <code>scale</code> は 2-D バンプ環境マッピングのスケール係数です。  <code>bias</code> は 2-D バンプ環境マッピングのオフセットです。</p> <p>すべての <code>ps_1_x</code> プロファイルで、この関数を使用して <code>texbem1</code> 命令を生成できます。</p>
<pre>tex1D_dp3(sampler1D tex, float3 str, float4 prevlookup)</pre>
<p>次の処理を実行します。</p> <pre>return tex1D(tex, dot(str, prevlookup.xyz));</pre> <p>ここで</p> <p><code>str</code> はサンプラ <code>tex</code> に関連付けられたテクスチャ座標です。  <code>prevlookup</code> は以前のテクスチャ演算の結果です。</p> <p><code>ps_1_2</code> および <code>ps_1_3</code> プロファイルで、この関数を使用して <code>texdp3tex</code> 命令を生成できます。</p>

表 40 ps\_1\_x の補助テクスチャ関数 ( 続き )

テクスチャ関数
説明
<pre>tex2D_dp3x2(uniform sampler2D tex, float3 str,             float4 intermediate_coord, float4 prevlookup) texRECT_dp3x2(uniform samplerRECT tex, float3 str,               float4 intermediate_coord, float4 prevlookup)</pre>
<p>次の処理を実行します。</p> <pre>float2 newst = float2(dot(intermediate_coord.xyz, prevlookup.xyz),                     dot(str, prevlookup.xyz)); return tex2D/RECT(tex, newst);</pre> <p>ここで  str はサンブラ tex に関連付けられたテクスチャ座標です。  prevlookup は以前のテクスチャ演算の結果です。  intermediate_coord は以前のテクスチャ ユニットに関連付けられたテクスチャ座標です。</p> <p>すべての ps_1_x プロファイルで、この関数を使用して texm3x2pad/texm3x2tex 命令の組合せを生成できます。</p>
<pre>tex3D_dp3x3(sampler3D tex, float3 str,             float4 intermediate_coord1,             float4 intermediate_coord2, float4 prevlookup) texCUBE_dp3x3(samplerCUBE tex, float3 str,               float4 intermediate_coord1,               float4 intermediate_coord2, float4 prevlookup)</pre>
<p>次の処理を実行します。</p> <pre>float3 newst = float3(dot(intermediate_coord1.xyz, prevlookup.xyz),                     dot(intermediate_coord2.xyz, prevlookup.xyz),                     dot(str, prevlookup.xyz)); return tex3D/CUBE(tex, newst);</pre> <p>ここで  str はサンブラ tex に関連付けられたテクスチャ座標です。  prevlookup は以前のテクスチャ演算の結果です。  intermediate_coord1 は n-2 テクスチャ ユニットに関連付けられたテクスチャ座標です。  intermediate_coord2 は n-1 テクスチャ ユニットに関連付けられたテクスチャ座標です。</p> <p>すべての ps_1_x プロファイルで、この関数を使用して texm3x3pad/texm3x3pad/texm3x3tex 命令の組合せを生成できます。</p>

表 40 ps\_1\_x の補助テクスチャ関数 ( 続き )

テクスチャ関数
説明
<pre>texCUBE_reflect_dp3x3(uniform samplerCUBE tex, float4 strq,                       float4 intermediate_coord1,                       float4 intermediate_coord2,                       float4 prevlookup)</pre>
<p>次の処理を実行します。</p> <pre>float3 E = float3(intermediate_coord2.w, intermediate_coord1.w,                  strq.w); float3 N = float3(dot(intermediate_coord1.xyz, prevlookup.xyz),                  dot(intermediate_coord2.xyz, prevlookup.xyz),                  dot(strq.xyz, prevlookup.xyz)); return texCUBE(tex, 2 * dot(N, E) / dot(N, N) * N - E);</pre> <p>ここで</p> <p><code>strq</code> はサンプリング <code>tex</code> に関連付けられたテクスチャ座標です。</p> <p><code>prevlookup</code> は以前のテクスチャ演算の結果です。</p> <p><code>intermediate_coord1</code> は <code>n-2</code> テクスチャユニットに関連付けられたテクスチャ座標です。</p> <p><code>intermediate_coord2</code> は <code>n-1</code> テクスチャユニットに関連付けられたテクスチャ座標です。</p> <p>すべての <code>ps_1_x</code> プロファイルで、この関数を使用して <code>texm3x3pad/</code> <code>texm3x3pad/texm3x3vspec</code> 命令の組合せを生成できます。</p>



表 40 ps\_1\_x の補助テクスチャ関数 ( 続き )

テクスチャ関数
説明
<pre data-bbox="303 348 1186 453">texCUBE_reflect_eye_dp3x3(uniform samplerCUBE tex,                            float3 str, float4 intermediate_coord1,                            float4 intermediate_coord2,                            float4 prevlookup, uniform float3 eye)</pre> <p data-bbox="354 473 602 499">次の処理を実行します。</p> <pre data-bbox="391 505 1143 623">float3 N = float3(dot(intermediate_coord1.xyz, prevlookup.xyz),                   dot(intermediate_coord2.xyz, prevlookup.xyz),                   dot(coords.xyz, prevlookup.xyz)); return texCUBE(tex, 2 * dot(N, E) / dot(N, N) * N - E);</pre> <p data-bbox="354 635 424 661">ここで</p> <p data-bbox="391 666 1046 692"><code>strq</code> はサンブラ <code>tex</code> に関連付けられたテクスチャ座標です。</p> <p data-bbox="391 697 932 723"><code>prevlookup</code> は以前のテクスチャ演算の結果です。</p> <p data-bbox="391 729 1186 782"><code>intermediate_coord1</code> は <math>n-2</math> テクスチャ ユニットに関連付けられたテクスチャ座標です。</p> <p data-bbox="391 788 1186 841"><code>intermediate_coord2</code> は <math>n-1</math> テクスチャ ユニットに関連付けられたテクスチャ座標です。</p> <p data-bbox="391 847 717 873"><code>eye</code> はアイレイ ベクトルです。</p> <p data-bbox="354 878 1116 932">すべての <code>ps_1_x</code> プロファイルで、この関数を使用して <code>texm3x3pad/</code> <code>texm3x3pad/texm3x3spec</code> 命令の組合せを生成できます。</p>
<pre data-bbox="303 953 1076 1003">tex_dp3x2_depth(float3 str, float4 intermediate_coord,                 float4 prevlookup)</pre> <p data-bbox="354 1024 602 1050">次の処理を実行します。</p> <pre data-bbox="391 1055 1036 1142">float z = dot(intermediate_coord.xyz, prevlookup.xyz); float w = dot(str, prevlookup.xyz); return z / w;</pre> <p data-bbox="354 1154 424 1180">ここで</p> <p data-bbox="391 1185 1186 1211"><code>str</code> は <math>n</math> 番目のテクスチャ ユニットに関連付けられたテクスチャ座標です。</p> <p data-bbox="391 1216 1186 1270"><code>intermediate_coord</code> は <math>n-1</math> テクスチャ ユニットに関連付けられたテクスチャ座標です。</p> <p data-bbox="391 1275 932 1302"><code>prevlookup</code> は以前のテクスチャ演算の結果です。</p> <p data-bbox="354 1307 1186 1361"><code>ps_1_3</code> プロファイルでは、この関数と <code>varying</code> 型出力セマンティクス <code>DEPTH</code> を使用して、<code>texm3x2pad/texm3x2depth</code> 命令の組合せを生成できます。</p>

## 例

次の例では、開発者が Cg を使用して DirectX ピクセルシェーダ 1\_x 機能を実現する方法を示しています。

### 例 1

```
struct VertexOut {
    float4 color      : COLOR0;
    float4 texCoord0 : TEXCOORD0;
    float4 texCoord1 : TEXCOORD1;
};

float4 main(VertexOut IN,
            uniform sampler2D diffuseMap,
            uniform sampler2D normalMap) : COLOR
{
    float4 diffuseTexColor = tex2D(diffuseMap, IN.texCoord0.xy);
    float4 normal = 2 * (tex2D(normalMap, IN.texCoord1.xy)-0.5);
    float3 light_vector = 2 * (IN.color.rgb - 0.5);
    float4 dot_result = saturate(dot(light_vector,
                                    normal.xyz).xxxx);
    return dot_result * diffuseTexColor;
}
```

### 例 2

```
struct VertexOut {
    float4 texCoord0 : TEXCOORD0;
    float4 texCoord1 : TEXCOORD1;
    float4 texCoord2 : TEXCOORD2;
    float4 texCoord3 : TEXCOORD3;
};

float4 main(VertexOut IN,
            uniform sampler2D normalMap,
            uniform sampler2D intensityMap,
            uniform sampler2D colorMap) : COLOR
{
    float4 normal = 2 * (tex2D(normalMap, IN.texCoord0.xy)-0.5);
    float2 intensCoord = float2(
        dot(IN.texCoord1.xyz, normal.xyz),
        dot(IN.texCoord2.xyz, normal.xyz));
    float4 intensity = tex2D(intensityMap, intensCoord);
    float4 color = tex2D(colorMap, IN.texCoord3.xy);
    return color * intensity;
}
```

## OpenGL NV\_vertex\_program 1.0 プロファイル (vp20)

vp20 頂点プログラム プロファイルは、OpenGL の NV\_vertex\_program 拡張で使用するために、Cg ソース コードを頂点プログラムにコンパイルする際に使用されます。<sup>7</sup>

□ **プロファイル名:** vp20

□ **起動方法:** コンパイラ オプション `-profile vp20` を使用。

この節では、vp20 プロファイルを使用する場合の Cg の機能と制限について説明します。

### 概要

vp20 プロファイルは、NV\_vertex\_program 拡張機能と一致するように Cg を制限します。NV\_vertex\_program の機能は DirectX 8 頂点シェーダの機能と同等であるため、プログラマが記述する Cg ソース コードに関する制限事項は、DirectX VS 1.1 シェーダ プロファイルの場合と同じです。<sup>8</sup>

コンパイラ出力の構文を除き、vp20 頂点シェーダ プロファイルと DirectX VS 1.1 プロファイルの違いは、vp20 プロファイルが出力を 2 つ多くサポートしていることのみです。頂点からフラグメントへのコネクタは、追加のフィールド BFC0 (バックフェース プライマリ カラー用) および BFC1 (バックフェース セカンダリ カラー用) を持つことができます。

### 位置座標の不変性

- vp20 プロファイルでは、コア言語仕様に記載されているように、位置座標の不変性がサポートされます。
- モデルビュー射影行列は、\_GL\_MVP のバインディング セマンティクスを使用して指定する必要があります。

7. NV\_vertex\_program と、vp20 プロファイルを使用してコンパイラが生成するコードを理解するには、GL\_NV\_vertex\_program 拡張機能のドキュメントを参照してください。

8. このプロファイルでサポートされるデータ型、ステートメントおよび演算子の詳細な説明は、222 ページの「DirectX 頂点シェーダ 1.1 プロファイル (vs\_1\_1)」を参照してください。

## データ型

このプロファイルでは、データ型の実装は次のとおりです。

- `float` データ型は、IEEE 32 ビットの単精度として実装されます。
- `half` および `double` データ型は、`float` として実装されます。
- `int` データ型は、浮動小数点の操作を利用してサポートされ、このとき浮動小数点型から除算、モジュロおよびキャストの適切な切捨てを行うための命令が追加されます。
- `fixed` または `sampler*` データ型はサポートされませんが、コア言語仕様によって各プロファイルではこれらのデータ型に必要な最小限の部分的なサポートが提供されます。つまり、変数に対して演算を実行しないかぎり、これらのデータ型を使用する変数を宣言することは可能です。

## バインディング

### uniform 型データのバインディング セマンティクス

表 41 は、`vs20` プロファイルにおける uniform 型パラメータで有効なバインディング セマンティクスをまとめたものです。

表 41 `vp20` の uniform 型入力バインディング セマンティクス

バインディング セマンティクス名	対応するデータ
<code>register(c0)-register(c95)</code> <code>C0-C95</code>	定数レジスタ [0..95]。 エイリアスの <code>c0-c95</code> (小文字) も許可される。 複数の定数レジスタを必要とする変数 (行列など) で使用した場合、セマンティクスは使用される最初のレジスタを指定。

## varying 型入力 / 出力データのバインディング セマンティクス

表 42 は、vp20 プロファイルにおける varying 型入力パラメータで有効なバインディング セマンティクスをまとめたものです。

TEXCOORD6 および TEXCOORD7 のかわりに、TANGENT および BINORMAL も使用可能です。2 場面のバインディング セマンティクス ATTR0-ATTR15 のセットも使用できます。2 つのセットは、相互にエイリアスとして機能します。

表 42 vp20 の varying 型入力バインディング セマンティクス

バインディング セマンティクス名	対応するデータ
POSITION、ATTR0	入力頂点、汎用属性 0
BLENDWEIGHT、ATTR1	入力頂点ウェイト、汎用属性 1
NORMAL、ATTR2	入力法線、汎用属性 2
COLOR0、DIFFUSE、ATTR3	入力プライマリ カラー、汎用属性 3
COLOR1、SPECULAR、ATTR4	入力セカンダリ カラー、汎用属性 4
TESSFACTOR、FOGCOORD、ATTR5	入力フォグ座標、汎用属性 5
PSIZE、ATTR6	入力ポイント サイズ、汎用属性 6
BLENDINDICES、ATTR7	汎用属性 7
TEXCOORD0-TEXCOORD7、ATTR8-ATTR15	入力テクスチャ座標 (texcoord0-texcoord7) 汎用属性 8-15
TANGENT、ATTR14	汎用属性 14
BINORMAL、ATTR15	汎用属性 15

表 43 は、vp20 プロファイルにおける varying 型出力パラメータで有効なバインディング セマンティクスをまとめたものです。

これらのバインディング セマンティクスは、NV\_vertex\_program 出力レジスタにマッピングされます。2 つのセットは、相互にエイリアスとして機能します。

表 43 vp20 の varying 型出力バインディング セマンティクス

バインディング セマンティクス名	対応するデータ
POSITION、HPOS	出力位置座標
PSIZE、PSIZ	出力ポイント サイズ
FOG、FOGC	出力フォグ座標

表 43 vp20 の varying 型出力バインディング セマンティクス ( 続き )

バインディング セマンティクス名	対応するデータ
COLOR0、COL0	出力プライマリ カラー
COLOR1、COL1	出力セカンダリ カラー
BCOLO	出力プライマリ カラー
BCOL1	出力背面セカンダリ カラー
TEXCOORD0-TEXCOORD3, TEX0-TEX3	出力テクスチャ座標

このプロファイルでは、varying 型出力構造体のメンバに関するセマンティクスとして、wpos を使用できます。ただしこれは、これらのバインディング セマンティクスに伴うメンバが参照されていない場合に限りです。このため Cg プログラムでは、vp20 プロファイル プログラムの varying 型出力と、fp30 プロファイル プログラムの varying 型入力を、同じ構造体で指定することが可能です。

## OpenGL NV\_texture\_shader および NV\_register\_combiners プロファイル ( fp20 )

OpenGL の NV\_texture\_shader および NV\_register\_combiners プロファイルは、OpenGL 拡張の NV\_texture\_shader および NV\_register\_combiners 族のために、Cg のソースコードを `nvparse` テキストフォーマットにコンパイルする際に使用されます。<sup>9</sup>

□ **プロファイル名:** `fp20`

□ **起動方法:** コンパイラ オプション `-profile fp20` を使用。

この節では、`fp20` プロファイルを使用する場合の Cg の機能と制限について説明します。

### 概要

`fp20` プロファイルでの演算は、テクスチャシェーダ演算と算術演算の 2 つのカテゴリに分類できます。テクスチャシェーダ演算はテクスチャシェーダ命令を生成する演算であり、算術演算はレジスタ結合命令を生成する演算です。

基礎となる命令セットとマシンアーキテクチャにより、このプロファイルでのプログラマビリティは、Cg のコンストラクトで許可されているものに比べて制限されています。そのため、このプロファイルでは、Cg プログラムで可能な操作の内容に制限が加えられています。

### 制限

これらのプロファイルでの Cg プログラムは、生成できる命令数がテクスチャシェーダ命令は最大 4 つ、レジスタ結合命令は最大 8 つまでに制限されています。最大数がかかなり小さいため、これらのプロファイルで Cg コードを記述している間、ユーザはこの制限を強く意識する必要があります。

`fp20` プロファイルでは、テクスチャシェーダ演算または算術演算をプログラム内でいつ使用できるかということも制限されています。テクスチャシェーダ演算は、以下の場合にかぎって算術演算の出力に依存します。

- 算術演算が、テクスチャシェーダ演算に対して有効な入力修飾子である。
- 算術演算が、複合テクスチャシェーダ演算の一部である（これについてのまとめは、[250 ページの「補助テクスチャ関数」](#)を参照）。

9. 基礎となる命令セット、その機能および制限事項の詳細は、NV\_texture\_shader および NV\_register\_combiners 拡張に関する OpenGL 拡張のドキュメントを参照してください。

## 修飾子

特定の単純な算術演算は、テクスチャシェーダ演算の入力に利用でき、算術演算の入力および出力にも、レジスタ結合命令を生成せずに利用できます。これらの演算を入力修飾子および出力修飾子と呼びます。

レジスタ結合命令を生成するかわりに、算術演算がその適用対象であるアセンブリ命令またはソースレジスタを修飾します。たとえば、

$$z = (x - 0.5 + y) / 2$$

という Cg の式では本来、次のようなレジスタ結合命令が生成されます（ただし  $x$  は `tex0` 内、 $y$  は `tex1` 内、 $z$  は `col0` 内にあるとします）。

```
rgb
{
    discard = half_bias(tex0.rgb);
    discard = tex1.rgb;
    col0 = sum();
    scale_by_one_half();
}
alpha
{
    discard = half_bias(tex0.a);
    discard = tex1.a;
    col0 = sum();
    scale_by_one_half();
}
```

表 44 は、`NV_texture_shader` および `NV_register_combiners` の命令セット修飾子と、Cg プログラム内での表現の対応をまとめたものです。各修飾子を使用できるコンテキストと、修飾子の組合せ方法の詳細は、`NV_texture_shader` および `NV_register_combiners` のドキュメントを参照してください。

表 44 `NV_texture_shader` および `NV_register_combiners` の命令セット修飾子

命令 / レジスタ修飾子	Cg の式
<code>scale_by_two()</code>	$2 * x$
<code>scale_by_four()</code>	$4 * x$
<code>scale_by_one_half()</code>	$x / 2$
<code>bias_by_negative_one_half()</code>	$x - 0.5$
<code>bias_by_negative_one_half_scale_by_two()</code>	$2 * (x - 0.5)$
<code>unsigned(reg)</code>	<code>saturate(x)</code> (すなわち $\min(x, \max(x, 1), 0)$ )



表 44 NV\_texture\_shader および NV\_register\_combiners の命令セット修飾子 (続き)

命令 / レジスタ修飾子	Cg の式
unsigned_invert(reg)	1-saturate(x)
half_bias(reg)	x-0.5
-reg	-x
expand(reg)	2*(x-0.5)

## 言語コンストラクトとサポート

### データ型

fp20 プロファイルでは、演算は -1 から 1 の範囲で、符号付クランプ浮動小数点値に対して行われます。このプロファイルではすべてのデータ型を使用できますが、演算はすべてこの範囲内で実行されます。詳細は、NV\_texture\_shader および NV\_register\_combiners のドキュメントを参照してください。

### ステートメントと演算子

fp20 プロファイルでは、次の例外を除いて Cg 言語のすべてのコンストラクトがサポートされます。

- 任意のスイズルはサポートされていません(任意の書込みマスクはサポート)。許可されているスイズルは、次のとおりです。  
`.x/.r .y/.g .z/.b .w/.a`  
`.xy/.rg .xyz/.rgb .xyzw/.rgba`  
`.xxx/.rrr .yyy/.ggg .zzz/.bbb .www/.aaa`  
`.xxxx/.rrrr .yyyy/.gggg .zzzz/.bbbb .www/.aaaa`
- 行列のスイズルはサポートされていません。
- <, <=, > および >= 以外のブール演算はサポートされていません。さらに <, <=, > および >= がサポートされるのも、?: 演算子での条件としてのみです。
- ビットごとの整数演算子は、サポートされていません。
- / がサポートされるのは、除数が 0 以外の定数である場合、または深度出力を計算する場合のみです。
- % はサポートされていません。
- 3 項演算子 ?: は、ブールテスト式がコンパイル時のブール型定数であるか、uniform 型スカラのブール、または値域 [-0.5, 1.0] にある低数値とのスカラ比較である場合 (たとえば、`a > 0.5 ? b : c`) にサポートされます。
- do、for および while 各ループは、完全にアンロール可能な場合にのみサポートされます。

- 配列、ベクトルおよび行列は、コンパイル時の定数値によって、または完全にアンロール可能なループ内でのインデックス変数によってのみインデクシングできます。
- `discard` ステートメントはサポートされていません。これと類似の、ただし一般性の低い `clip()` 関数はサポートされます。
- 入力または出力の `struct` に対する `allocation-rule-identifier` の使用はオプションです。

## 標準ライブラリ関数

`fp20` プロファイルは機能が制限されているため、Cg の標準ライブラリ関数のすべてはサポートされません。

表 45 は、このプロファイルでサポートされている Cg 標準ライブラリ関数のリストです。これらの関数の説明は、標準ライブラリのドキュメントを参照してください。

表 45 サポートされる標準ライブラリ関数

<code>dot(floatN, floatN)</code>
<code>lerp(floatN, floatN, floatN)</code>
<code>lerp(floatN, floatN, float)</code>
<code>tex1D(sampler1D, float)</code>
<code>tex1D(sampler1D, float2)</code>
<code>tex1Dproj(sampler1D, float2)</code>
<code>tex1Dproj(sampler1D, float3)</code>
<code>tex2D(sampler2D, float2)</code>
<code>tex2D(sampler2D, float3)</code>
<code>tex2Dproj(sampler2D, float3)</code>
<code>tex2Dproj(sampler2D, float4)</code>
<code>texRECT(samplerRECT, float2)</code>
<code>texRECT(samplerRECT, float3)</code>
<code>texRECTproj(samplerRECT, float3)</code>
<code>texRECTproj(samplerRECT, float4)</code>
<code>tex3D(sampler3D, float3)</code>
<code>tex3Dproj(sampler3D, float4)</code>

表 45 サポートされる標準ライブラリ関数（続き）

<code>texCUBE(samplerCUBE, float3)</code>
<code>texCUBEproj(samplerCUBE, float4)</code>

**注意：** 非射影のテクスチャ ルックアップ関数は、実際にはハードウェア上で射影ルックアップとして実行されます。そのため、アプリケーションまたは頂点プログラムからこれらの関数に渡されるテクスチャ座標の **w** 成分は、値 1 を含む必要があります。

射影テクスチャ ルックアップ関数のテクスチャ座標パラメータには、生成されるテクスチャ シェーダ命令によって行われるスイズルと一致するスイズルを指定する必要があります。これは煩雑なようですが、`fp20` プロファイルのプログラムが他のピクセル シェーダ プロファイルでも正常に動作するための措置です。

表 46 は、射影テクスチャ ルックアップ関数のテクスチャ座標パラメータで必要なスイズルのリストです。

表 46 射影テクスチャ ルックアップで必要なスイズル

テクスチャ ルックアップ関数	テクスチャ座標のスイズル
<code>tex1Dproj</code>	<code>.xw/.ra</code>
<code>tex2Dproj</code>	<code>.xyw/.rga</code>
<code>texRECTproj</code>	<code>.xyw/.rga</code>
<code>tex3Dproj</code>	<code>.xyzw/.rgba</code>
<code>texCUBEproj</code>	<code>.xyz/.rgba</code>

## バインディング

### バインディングの手動割当て

Cg コンパイラは、テクスチャユニットと、uniform 型サンブラ パラメータ / テクスチャ座標入力との間のバインディングを自動的に判断できます。この自動割当ては、uniform 型サンブラ パラメータとテクスチャ座標入力 が併用されるコンテキストに基づいて行われます。

テクスチャユニットと uniform 型パラメータ / テクスチャ座標の間のバインディングを、アプリケーションと一致するよう指定するためには、プログラムで使用する uniform 型 sampler パラメータとテクスチャ座標入力のバインディング セマンティクスが、すべて一致している必要があります。たとえば、`TEXUNIT<n>` は `TEXCOORD<n>` とのみ併用できます。部分的に指定されたバインディング / セマンティクスは、すべての場合に動作するとはかぎりません。基本的にこの制限は、NV\_texture\_shader 拡張のテクスチャ サンプラとテクスチャ座標が密接に結び付いていることが原因です。

### uniform 型データのバインディング セマンティクス

uniform 型パラメータのバインディング セマンティクスが指定されない場合、コンパイラが自動的にバインディング セマンティクスを割り当てます。uniform 型スカラ パラメータは、Cg プログラム内での使用方法に応じて、定数レジスタの `xyz` 部分または `w` 部分に割り当てられます。コンパイラの出力を、Cg ランタイムなしに使用する場合は、`x` 成分だけでなく uniform 型スカラのすべての値を必要なスカラ値に設定する必要があります。

表 47 は、fp20 プロファイルにおける uniform 型パラメータで有効なバインディング セマンティクスをまとめたものです。

表 47 fp20 の uniform 型バインディング セマンティクス

バインディング セマンティクス名	対応するデータ
<code>register(s0)-register(s3)</code> <code>TEXUNIT0-TEXTUNIT3</code>	テクスチャユニット $N$ 。 $N$ の値域は $[0..3]$ 。 <code>sampler*</code> 型の uniform 型入力でのみ使用可能。

`ps_1_x` プロファイルでは、`C<n>/register(c<n>)` バインディング セマンティクスを指定することによって、uniform 型変数がどの定数レジスタに格納されるかをプログラマが決定できます。NV\_register\_combiners 拡張には定数レジスタの単一バンクがないため、これは、fp20 プロファイルでは許可されていません。NV\_register\_combiners 拡張では定数レジスタについて言及されていませんが、定数レジスタは結合ステージごとであるため、プログラムでそれにバインディングを指定することは、コンパイラを過剰に制限することになります。

## varying 型入力 / 出力データのバインディング セマンティクス

fp20 プロファイルの varying 型入力バインディング セマンティクスは、vp20 プロファイルの varying 型出力バインディング セマンティクスと同じです。

fp20 プロファイルでの varying 型入力バインディング セマンティクスは、COLOR0、COLOR1、TEXCOORD0、TEXCOORD1、TEXCOORD2 および TEXCOORD3 から構成されています。これらは、頂点シェーダにおいて出力レジスタにマッピングされます。

表 48 は、fp20 プロファイルにおける varying 型入力パラメータで有効なバインディング セマンティクスをまとめたものです。

表 48 fp20 の varying 型入力バインディング セマンティクス

バインディング セマンティクス名	対応するデータ
COLOR、COLOR0 COL、COL0	入力カラー値 (v0)
COLOR1 COL1	入力カラー値 v1
TEXCOORD0-TEXCOORD3 TEX0-TEX3	入力テクスチャ座標 (t0-t3)
FOGP FOG	入力フォッグおよび係数

さらに、fp20 プロファイルでは、varying 型入力に POSITION、PSIZE、TEXCOORD4、TEXCOORD5、TEXCOORD6 および TEXCOORD7 を指定できます。ただし、これらの入力が参照されていない場合にかぎります。このため Cg プログラムでは、vp20 プロファイル プログラムの varying 型出力と、fp20 プロファイル プログラムの varying 型入力を、同じ構造体で指定することが可能です。

表 49 は、fp20 プロファイルにおける varying 型出力パラメータで有効なバインディング セマンティクスをまとめたものです。

表 49 fp20 の varying 型出力バインディング セマンティクス

バインディング セマンティクス名	対応するデータ
COLOR、COLOR0 COL、COL0	出力カラー (float4)
DEPR DEPTH	出力深度 (float4)

出力深度値は、次の形でのみ値を代入できるという点で特殊です。

```
...
float4 t = <texture shader operation>;
float z = dot(texCoord<n>, t.xyz);
float w = dot(texCoord<n+1>, t.xyz);
depth = z / w;
...
```

## 補助テクスチャ関数

NV\_texture\_shader ではテクスチャ シェーダ命令の機能が制限されているため、これらのプロファイルでは、より複雑なテクスチャ シェーダ命令の機能を持つ補助関数のセットが用意されています。これは、fp20 の Cg プログラムを記述する際の便宜に過ぎません。各関数の拡張形式を直接記述しても、同じ結果を得ることができます。拡張形式を使用すると、他のプロファイルでもサポートされるという利点もあります。

表 50 は、これらの関数をまとめたものです。

表 50 fp20 の補助テクスチャ関数

テクスチャ関数
説明
<pre>offsettex2D(uniform sampler2D tex, float2 st,             float4 prevlookup, uniform float4 m) offsettexRECT(uniform samplerRECT tex, float2 st,               float4 prevlookup, uniform float4 m)</pre>
<p>次の処理を実行します。</p> <pre>float2 newst = st + m.xy * prevlookup.xx + m.zw * prevlookup.yy; return tex2D/RECT(tex, newst);</pre> <p>ここで</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>st はサンブラ tex に関連付けられたテクスチャ座標です。</li> <li>prevlookup は以前のテクスチャ演算の結果です。</li> <li>m はオフセットテクスチャ行列です。</li> </ul> <p>この関数を使用して offset_2d または offset_rectangle という NV_texture_shader 命令を生成できます。</p>

表 50 fp20 の補助テクスチャ関数 ( 続き )

テクスチャ関数
説明
<pre>offsettex2DScaleBias(uniform sampler2D tex, float2 st,                     float4 prevlookup, uniform float4 m,                     uniform float scale, uniform float bias) offsettexRECTScaleBias(uniform samplerRECT tex, float2 st,                       float4 prevlookup, uniform float4 m,                       uniform float scale, uniform float bias)</pre>
<p>次の処理を実行します。</p> <pre>float2 newst = st + m.xy * prevlookup.xx + m.zw * prevlookup.yy; float4 result = tex2D/RECT(tex, newst); return result * saturate(prevlookup.z * scale + bias);</pre> <p>ここで</p> <p><code>st</code> はサンプラ <code>tex</code> に関連付けられたテクスチャ座標です。  <code>prevlookup</code> は以前のテクスチャ演算の結果です。  <code>m</code> はオフセット テクスチャ行列です。  <code>scale</code> はオフセット テクスチャ スケールです。  <code>bias</code> はオフセット テクスチャ バイアスです。  この関数を使用して <code>offset_2d_scale</code> または <code>offset_rectangle_scale</code> という <code>NV_texture_shader</code> 命令を生成できます。</p>
<pre>tex1D_dp3(sampler1D tex, float3 str, float4 prevlookup)</pre>
<p>次の処理を実行します。</p> <pre>return tex1D(tex, dot(str, prevlookup.xyz));</pre> <p>ここで</p> <p><code>str</code> はサンプラ <code>tex</code> に関連付けられたテクスチャ座標です。  <code>prevlookup</code> は以前のテクスチャ演算の結果です。  この関数を使用して <code>dot_product_1d</code> という <code>NV_texture_shader</code> 命令を生成できます。</p>

表 50 fp20 の補助テクスチャ関数 ( 続き )

テクスチャ関数
説明
<pre>tex2D_dp3x2(uniform sampler2D tex, float3 str,             float4 intermediate_coord, float4 prevlookup) texRECT_dp3x2(uniform samplerRECT tex, float3 str,               float4 intermediate_coord, float4 prevlookup)</pre>
<p>次の処理を実行します。</p> <pre>float2 newst = float2(dot(intermediate_coord.xyz, prevlookup.xyz),                     dot(str, prevlookup.xyz)); return tex2D/RECT(tex, newst);</pre> <p>ここで  str はサンプラ tex に関連付けられたテクスチャ座標です。  prevlookup は以前のテクスチャ演算の結果です。  intermediate_coord は以前のテクスチャ ユニットに関連付けられたテクスチャ座標です。  この関数を使用して dot_product_2d または dot_product_rectangle という NV_texture_shader 命令の組合せを生成できます。</p>
<pre>tex3D_dp3x3(sampler3D tex, float3 str,             float4 intermediate_coord1,             float4 intermediate_coord2, float4 prevlookup) texCUBE_dp3x3(samplerCUBE tex, float3 str,               float4 intermediate_coord1,               float4 intermediate_coord2, float4 prevlookup)</pre>
<p>次の処理を実行します。</p> <pre>float3 newst = float3(dot(intermediate_coord1.xyz, prevlookup.xyz),                     dot(intermediate_coord2.xyz, prevlookup.xyz),                     dot(str, prevlookup.xyz)); return tex3D/CUBE(tex, newst);</pre> <p>ここで  str はサンプラ tex に関連付けられたテクスチャ座標です。  prevlookup は以前のテクスチャ演算の結果です。  intermediate_coord1 は n-2 テクスチャ ユニットに関連付けられたテクスチャ座標です。  intermediate_coord2 は n-1 テクスチャ ユニットに関連付けられたテクスチャ座標です。  この関数を使用して dot_product_3d または dot_product_cube_map という NV_texture_shader 命令の組合せを生成できます。</p>



表 50 fp20 の補助テクスチャ関数 ( 続き )

テクスチャ関数
説明
<pre data-bbox="303 343 1153 453">texCUBE_reflect_dp3x3(uniform samplerCUBE tex, float4 strq,                       float4 intermediate_coord1,                       float4 intermediate_coord2,                       float4 prevlookup)</pre> <p data-bbox="353 470 602 496">次の処理を実行します。</p> <pre data-bbox="391 501 1147 682">float3 E = float3(intermediate_coord2.w, intermediate_coord1.w,                   strq.w); float3 N = float3(dot(intermediate_coord1.xyz, prevlookup.xyz),                   dot(intermediate_coord2.xyz, prevlookup.xyz),                   dot(strq.xyz, prevlookup.xyz)); return texCUBE(tex, 2 * dot(N, E) / dot(N, N) * N - E);</pre> <p data-bbox="353 690 424 716">ここで</p> <p data-bbox="391 722 1045 748">strq はサンブラ tex に関連付けられたテクスチャ座標です。</p> <p data-bbox="391 753 932 779">prevlookup は以前のテクスチャ演算の結果です。</p> <p data-bbox="391 784 1188 840">intermediate_coord1 は n-2 テクスチャ ユニットに関連付けられたテクスチャ座標です。</p> <p data-bbox="391 845 1188 900">intermediate_coord2 は n-1 テクスチャ ユニットに関連付けられたテクスチャ座標です。</p> <p data-bbox="353 906 1188 961">この関数を使用して dot_product_reflect_cube_map_eye_from_qs という NV_texture_shader 命令の組合せを生成できます。</p>

表 50 fp20 の補助テクスチャ関数 ( 続き )

テクスチャ関数
説明
<pre>texCUBE_reflect_eye_dp3x3(uniform samplerCUBE tex,                            float3 str,                            float4 intermediate_coord1,                            float4 intermediate_coord2,                            float4 prevlookup,                            uniform float3 eye)</pre>
<p>次の処理を実行します。</p> <pre>float3 N = float3(dot(intermediate_coord1.xyz, prevlookup.xyz),                   dot(intermediate_coord2.xyz, prevlookup.xyz),                   dot(coords.xyz, prevlookup.xyz)); return texCUBE(tex, 2 * dot(N, E) / dot(N, N) * N - E);</pre> <p>ここで</p> <p><code>str</code> はサンプリング <code>tex</code> に関連付けられたテクスチャ座標です。</p> <p><code>prevlookup</code> は以前のテクスチャ演算の結果です。</p> <p><code>intermediate_coord1</code> は <math>n-2</math> テクスチャ ユニットに関連付けられたテクスチャ座標です。</p> <p><code>intermediate_coord2</code> は <math>n-1</math> テクスチャ ユニットに関連付けられたテクスチャ座標です。</p> <p><code>eye</code> はアイレイ ベクトルです。</p> <p>この関数を使用して <code>dot_product_reflect_cube_map_const_eye</code> という <code>NV_texture_shader</code> 命令の組合せを生成できます。</p>
<pre>tex_dp3x2_depth(float3 str, float4 intermediate_coord,                  float4 prevlookup)</pre>
<p>次の処理を実行します。</p> <pre>float z = dot(intermediate_coord.xyz, prevlookup.xyz); float w = dot(str, prevlookup.xyz); return z / w;</pre> <p>ここで</p> <p><code>str</code> は <math>n</math> 番目のテクスチャ ユニットに関連付けられたテクスチャ座標です。</p> <p><code>intermediate_coord</code> は <math>n-1</math> テクスチャ ユニットに関連付けられたテクスチャ座標です。</p> <p><code>prevlookup</code> は以前のテクスチャ演算の結果です。</p> <p>この関数と <code>varying</code> 型出力セマンティクス <code>DEPTH</code> を使用して、<code>dot_product_depth_replace</code> という <code>NV_texture_shader</code> 命令の組合せを生成できます。</p>

## 例

次の例では、開発者が Cg を使用して NV\_texture\_shader および NV\_register\_combiners の機能を実現する方法を示しています。

## 例 1

```
struct VertexOut {
    float4 color      : COLOR0;
    float4 texCoord0 : TEXCOORD0;
    float4 texCoord1 : TEXCOORD1;
};

float4 main(VertexOut IN,
            uniform sampler2D diffuseMap,
            uniform sampler2D normalMap) : COLOR
{
    float4 diffuseTexColor = tex2D(diffuseMap, IN.texCoord0.xy);
    float4 normal = 2 * (tex2D(normalMap, IN.texCoord1.xy)-0.5);
    float3 light_vector = 2 * (IN.color.rgb - 0.5);
    float4 dot_result = saturate(
        dot(light_vector, normal.xyz).xxxx);
    return dot_result * diffuseTexColor;
}
```

## 例 2

```
struct VertexOut {
    float4 texCoord0 : TEXCOORD0;
    float4 texCoord1 : TEXCOORD1;
    float4 texCoord2 : TEXCOORD2;
    float4 texCoord3 : TEXCOORD3;
};

float4 main(VertexOut IN,
            uniform sampler2D normalMap,
            uniform sampler2D intensityMap,
            uniform sampler2D colorMap) : COLOR
{
    float4 normal = 2 * (tex2D(normalMap, IN.texCoord0.xy)-0.5);
    float2 intensCoord = float2(
        dot(IN.texCoord1.xyz, normal.xyz),
        dot(IN.texCoord2.xyz, normal.xyz));
    float4 intensity = tex2D(intensityMap, intensCoord);
    float4 color = tex2D(colorMap, IN.texCoord3.xy);
    return color * intensity;
}
```



# 付録 C

## Cg のパフォーマンスを向上させる 9 つのステップ

効率的なプログラムにコンパイルされる Cg コードを記述するためには、C や C++、Java の効率的なプログラムとは異なるテクニックとアプローチが必要です。基本的な訓練の一部（効果的なアルゴリズムの使用など）は同じでも、現在の GPU のハードウェアプログラミングモデルは、CPU のプログラミングモデルとは大幅に異なります。このことが、作成したシェーダで期待どおりのパフォーマンスを得られないという落とし穴につながることもあります。それは同時に、慎重なプログラミングによって GPU を限界まで効率化するチャンスでもあるのです。

Cg 言語では、GPU ハードウェアの低レベルな作業のほとんどが隠蔽されているため、GPU レベルでの命令セットを用いるよりより高度なレベルでシェーダに専念することができます。しかし、C や C++ のコードを書くときに現在のコンピュータアーキテクチャ（キャッシュやメモリ階層の問題など）を理解することが重要であると同様に、Cg のコードを書く場合にも GPU に関する多少の理解が役に立ちます。ここでは、Cg で記述され、NVIDIA の GeForce FX アーキテクチャ上（具体的には `vp30`、`fp30`、`arbfpl`、`ps_2_0`、`ps_2_x`、`vs_2_0` および `vs_2_x` の各プロファイル）で動作する頂点プログラムとフラグメントプログラムのパフォーマンスを最大限に向上させるテクニックを説明しますが、原則の多くはより広範囲に適用が可能です。

### 1. ベクトル化のためのプログラム

GPU では通常、1 つの演算を実行するのと同じ速度で 4 つの算術演算を実行できます。したがって、4 つの浮動小数点値を持つ 2 つのベクトル、

```
float4 a, b;
```

がある場合、この 2 つのベクトルを次のように加算しても、

```
float4 c = a+b;
```

次のように、その 2 つの要素を加算するよりも計算の負荷が高くなることはありません。

```
float d = a.x + b.x;
```

これは、効率的なプログラミングにとって2つの意味があります。まず、これらのベクトル演算に自然にマッピングされるコードを書く必要があるということです。float4 の2つの変数を加算する場合、

```
float4 c = float4(a.x + b.x, a.x + b.y, a.z + b.z,
                 a.w + b.w);
```

と書くより、次のようなコードの方が効率的です。

```
float4 c = a+b;
```

コンパイラは、可能な限りプログラム内でベクトル化の検出を試行しますが、元々のコードでのベクトル化の程度が高いほど、コンパイラの負担は少なくなります。

もっと具体的な例を、接空間バンプ マッピングについて行われる一般的な計算で見てみます。タンジェント方向のオフセットを  $x$  に、従法線方向のオフセットを  $y$  に、法線方向のオフセットを  $z$  にそれぞれ格納することによってバンプをエンコードするテクスチャ マップがあるとすると、バンプマッピング後の法線は、タンジェント、従法線および法線を適切にスケールリングすることで計算されます。C または C++ であれば、この計算は次のように書くのが一般的でしょう。

```
// Tangent, binormal, normal. Passed in from vertex program.
Float3 T, B, N;
Float3 Nbump; // Bump-mapped normal
Float3 bump = tex2D(bumpSampler, uv);
Nbump.x = bump.x * T.x + bump.y * B.x + bump.z * N.x;
Nbump.y = bump.x * T.y + bump.y * B.y + bump.z * N.y;
Nbump.z = bump.x * T.z + bump.y * B.z + bump.z * N.z;
```

この例では、浮動小数点値のペアを一度に加算および乗算する一連の計算が記述されています。代数学を考えると、次のように float3 と float の乗算を3回、float3 どうしの加算を2回行うように書き換えることができ実行速度は元のコードの数倍になります。

```
Nbump = bump.x * T + bump.y * B + bump.z * N;
```

## 2. ベクトル化を最大限に活用するためにスイズルを使用する

GPU がベクトル内の値をスイズルする際、パフォーマンス上の負荷はありません(スイズルを利用してベクトルの要素を並べ替えられることを思い出してください)。次のようなベクトルがあるとします。

```
float3 a = float3(0, 1, 2);
```

スイズルによって、次のような新しいベクトルが作られます。

```
a.xxx = float3(0, 0, 0);
a.yzz = float3(1, 2, 2);
a.zy = float2(2, 1);
```

これがスイズルの例です。データを慎重にスイズルすれば、計算の両辺にある 2 つのベクトルの同じ成分を使わない場合でも、ベクトル化の利点を利用できます。たとえば、外積の計算を考えてみましょう。2 つの 3 次元ベクトルがあり、その外積はこの 2 つのベクトルに直交する新たなベクトルを返します。これは次のように計算されます。

```
float3 a, b;
float3 c = float3(a.y*b.z - a.z*b.y, a.z*b.x - a.x*b.z,
                 a.x*b.y - a.y*b.x);
```

この例でもやはり、`float` 値のペアに関する算術演算が何度も繰り返されています。これを、ベクトル化演算で単純化してみます。次に示すのは、Cg 標準ライブラリにある `cross()` 関数の実装ですが、2 回のベクトル乗算と 1 回のベクトル減算だけになっています。

```
float3 cross(float3 a, float3 b) {
    return a.yzx * b.zxy - a.zxy * b.yzx;
}
```

外積の計算結果が等しくなることを、自分でも確認してみてください。ベクトル化計算を多くすることによって、GPU の処理効率が向上していることにも注意してください。

### 3. Cg 標準ライブラリを使用する

Cg 標準ライブラリに用意されている関数は、効率と精度のどちらの点からも綿密に作成されています。標準ライブラリ関数を適宜使用すると、GPU 上での高速なコードへのコンパイルが自動的に保証されるため、作成するシェーダにおける問題の解決に専念することができます。

特に高速な標準ライブラリ関数として、2 つのベクトルの内積を計算する `dot()`、変数の絶対値を計算する `abs()`、値を 0 と 1 の間にクランプする `saturate()`、1 組の値の最小と最大を返す `min()` および `max()` などがあります。これらの関数の多くは、GPU のアセンブリ言語命令に直接コンパイルされるため、標準ライブラリで提供されている関数を使うのが最も効率的です。次のような内積関数を独自に作成したとします。

```
float mydot(float3 a, float3 b) {
    return a.x*b.x + a.y*b.y + a.z*b.z;
}
```

このコードをコンパイルすると数個の命令になりますが、組込みの `dot()` 関数をコンパイルすれば、内積に特化した 1 つの命令になります。このような命令を生成するには、標準ライブラリを使うしかありません。

特に注意が必要な 2 つの関数があります。`abs()` 関数は通常、他の命令の実行中に GPU によって計算されるため、頂点プログラムでもフラグメントプログラムでも負荷とはなりません。同様に、`saturate()` 関数もフラグメントプログラ

ムにおいて負荷になりません。これらの関数は、必要であれば積極的に使用してください。

## 4. 複雑な関数のエンコードにテクスチャ マップを使用する

テクスチャ マップをサポートする各プロファイルでは、テクスチャ マップ ルックアップが非常に効率的です。一定数以上の算術演算が必要な複雑な関数の場合、それをテクスチャ マップにエンコードします。たとえば、作成した関数  $f(x,y)$  がシェーダでボトルネックになっているとします。ここでは、この関数がコールされる時  $x$  と  $y$  は常に 0 から 1 の間の値をとり、 $f(x,y)$  の計算結果も常に 0 から 1 の間であると仮定します。この関数が適度に円滑であり、それほど高い精度での計算が必要ない場合は、アプリケーションで事前計算してテクスチャ マップに計算結果を格納しておくことができます。そのためには、

```
float val = f(x,y);
```

を次のようなコードに置き換えます。

```
float val = tex2D(fSampler, float2(x, y)).x;
```

この手法は、1D テクスチャ マップおよび 3D テクスチャ マップを使用して、1次元および 3次元の関数にも適用できます。

また一般的には、関数に渡す値が  $[0,1]$  の範囲にないこともあり、関数の戻り値が  $[0,1]$  の範囲にないこともあります。この場合、2つのユーティリティ関数を使用します。`remapTo01()` は、範囲  $[low,high]$  を  $[0,1]$  にリマップし、`remapFrom01()` はこの逆を行います。

```
float4 remapTo01(float4 v, float4 low, float4 high) {  
    return saturate((v - low)/(high-low));  
}
```

```
float4 remapFrom01(float4 v, float4 low, float4 high) {  
    return lerp(low, high, v);  
}
```

ここでは、ベクトル化も忘れないようにします。2つの `float` 値関数の定義域と値域が同じであれば、1枚のテクスチャの2つの成分にパックできます。1つのテクスチャルックアップだけで両方をロードでき、`remap*()` のベクトル化バージョンを使用して、リマップをさらに効率化することもできます。



## 5. 必要最小限の精度のデータ型を使用する

複数の精度をサポートする各プロファイルでは、一般的に、fixed 精度の変数を使用して計算できる場合には half を使用するより高速であり、half を使用する方が float を使用するより高速です。half や float が提供する範囲や精度が必要な場合もありますが、必要がなければこれらを使用することは回避すべきです。

## 6. シェーディング計算には適切な標準ライブラリルーチンを使用する

シェーディングモデル (Lambertian, Blinn, Phong など) を実装する場合、スペキュラ成分の計算には内積ルーチンの実行、負の結果の 0 へのクランプ、値のべき乗などが伴います。このプロセスを高速化できる、いくつかのコツがあります。

- 前述したように、内積の計算には必ず dot() 関数を使用します。
- フラグメントプログラムで、内積計算の結果を [0,1] の範囲にクランプする必要がある場合は、max() 関数ではなく saturate() 関数を使用します。これを max(0, dot(N,L)) と書くことがよくありますが、正規化されたベクトルの内積は 1 を超えることがないので、N および L ベクトルが正規化されているかぎり、これは saturate(dot(N,L)) と書くのと等価です。フラグメントプログラムでは saturate() による負荷はないため(259 ページの「3.Cg 標準ライブラリを使用する」を参照)、こうすることでコードが効率的になります。
- 可能であれば、標準ライブラリ関数 lit() を使用します。lit() 関数は、拡散と光沢を持つ Blinn シェーディングモデルを実装します。この関数のパラメータは、次の 3 つです。
  - ↳ 正規化された表面法線とライトベクトルの内積
  - ↳ ハーフアングルベクトルと法線の内積
  - ↳ スペキュラ指数
 戻り値は 4 ベクトルですが、このとき、
  - ↳ x および w 成分は常に 1 です。
  - ↳ y 成分は、ディフューズ内積に等しいか、あるいは内積が 0 未満の場合には 0 です。
  - ↳ z 成分は、スペキュラ内積に指定の指数をべき乗した値に等しいか、あるいはディフューズ内積が 0 未満の場合には 0 です。
 これらはすべて、等価な演算を Cg コードで記述するより、はるかに効率的に実行されます。

## 7. 計算頻度の違いを活用する

フラグメント プログラムは、一般的に頂点プログラムより実行回数がかかることが多いということを覚えておいてください。そのため、可能であれば必ず、計算をフラグメント プログラムから頂点プログラムに移行します。前述したように、頂点プログラムからの `varying` 型出力は、フラグメント プログラムに渡される前に自動的に線形補間されます。

フラグメント プログラムから頂点プログラムへ計算を移行できるのは、主に次の 3 つの場合です。

- 結果がすべてのフラグメントで一定の場合。  
頂点シェーダによって計算される値がすべての頂点について等しいために、補間後にすべてのフラグメントが受け取る値も等しい場合、そのような値のみに基づいてフラグメント シェーダが行う計算は、頂点シェーダに移行できます（ただし、テクスチャ マップ ルックアップなど、フラグメントでのみ可能な演算を必要としない場合に限ります）。
- 結果が三角形全体で線形になる場合。  
フラグメント シェーダによって計算される値が、三角形の表面全体にわたって線形に変化する場合（フラグメントから光源までの距離を減衰に利用する場合など）、その値は各頂点の頂点シェーダで計算してからフラグメント シェーダに渡すことができます。補間は、その途中で GPU によって自動的に行われます。
- 結果が三角形全体でほぼ線形になる場合。  
フラグメント シェーダによって計算される値が三角形全体にわたって徐々に変化する場合、その値を各頂点で計算してから、フラグメント シェーダで線形補間しても、許容範囲の近似値となります。たとえば、通常の Gourand シェーディング アルゴリズムでも、この利点を活用してピクセルごとではなく頂点ごとにライティングを計算しています。

同様に、頂点シェーダの計算が `uniform` 型パラメータの値にのみ依存するのであれば、それを CPU に移行して、計算の結果を別の `uniform` 型パラメータで頂点シェーダに渡すという活用も可能です。たとえば頂点シェーダが、離れた光源の方向を指定する `float3` ベクトルに渡される場合、このベクトルを CPU 上で正規化してから頂点シェーダに渡します。こうすると、頂点シェーダで `normalize(lightvector)` を何度も再計算する必要がなくなります。

## 8. 乗算のためだけの行列転置は避ける

行列の転置の計算は、多くの場合回避できます。転置した `float3x3` 行列 `m` に `float3` の `v` を乗算する場合であれば、

```
mul(v, m);
```

とする方が、等価でありながら次の式より効率的です。

```
mul(transpose(m), v);
```

## 9. フラグメント プログラムでは条件コードを最小限にする

GPU は現在、フラグメント プログラムでの分岐をサポートしていません。条件的に実行されるコード (`if/else` 式など) の行数が多いプログラムは、条件にかかわらずすべてを実行したのと同程度の実行速度になる傾向があります。したがって、条件コードの行数が多く、かつそれを CPU で評価できるのであれば、シェーダ ソース コードを複数バージョン作成して、その 1 つを実行時に適切なコードパスにバインドする方が有利です。

この状況の一例が、汎用の光源モデルのシェーディングをサポートするフラグメント シェーダです。パラメータの設定方法に応じて、ポイント ライト、スポット ライト、あるいはテクスチャ マップにより光の寄与を決定する光源が実装されます。使用するライティング モデルの決定に一連の `if/else` によるテストを作成するのではなく、光源ごとに異なるバージョンのシェーダを用意する方が、通常は効率的です。



# 付録 D

## Cg コンパイラ オプション

この付録では、Cg コンパイラのコマンドライン オプションについて説明します。次に、Cg コンパイラ `cgc.exe` のコマンドライン オプションを示します。

- `-profile prof`  
`prof` プロファイルに対してコンパイルします。
- `-profileopts profopts`  
プロファイル固有オプションのカンマ区切りのリストを指定します。有効なオプションについては、プロファイルの仕様を参照してください。
- `-entry fname`  
main 関数名を `fname` として指定します。
- `-o fname`  
ファイル `fname` に出力を書き込みます。
- `-Dmacro[=value]`  
`macro` を定義します。オプションは `value` で指定します。
- `-Ipathname`  
インクルード ディレクトリのパスを指定します。
- `-l filename`  
コンパイラ メッセージを標準出力ではなく `filename` に書き込みます。
- `-strict`  
厳密な型チェックを強制的に実行させます。
- `-nofx`  
CgFX のキーワードを予約語として扱わないようにします。
- `-quiet`  
stdout へのヘッダーの出力を抑止します。
- `-nocode`  
コンパイルしますが、コードは生成しません。
- `-nostdlib`  
コンパイルの前に `stdlib.h` ヘッダー ファイルをインクルードしません。

- **-longprogs**  
プロファイルの制限よりも長いコードの生成を許可します。
- **-debug**  
`debug()` 関数を有効にします。
- **-v**  
コンパイラのバージョンを `stdout` に出力します。
- **-h**  
短いヘルプメッセージを出力します。
- **-maxunrollcount *N***  
ループの最大アンロール回数を *N* に設定します。*N* 回を超えて反復するループは、アンロールされません。デフォルトは、256 です。
- **-posinv**  
位置座標の不変性が現在のプロファイルでサポートされている場合に、位置固定の頂点プログラムを生成します。

## 付録 E カラー図

この付録には、このマニュアル全体を通して次のシェーダ例で提供されている図のカラーバージョンを記載しています。各カラー図の下の参照ページは、対応するコードの記載ページを示しています。

- 「拡張プロファイルのサンプルシェーダ」の図
  - ↳ 268 ページの「改善された水面の例」
  - ↳ 268 ページの「融解ペイントの例」
  - ↳ 268 ページの「マルチペイントの例」
  - ↳ 268 ページの「レイ トレーシングによる屈折の例」
  - ↳ 269 ページの「皮膚の例」
  - ↳ 269 ページの「薄膜エフェクトの例」
  - ↳ 269 ページの「カー ペイント 9 の例」
- 「基本プロファイルのサンプルシェーダ」の図
  - ↳ 269 ページの「異方性ライティングの例」
  - ↳ 270 ページの「バンプ dot3x2 ディフューズおよびスペキュラの例」
  - ↳ 270 ページの「バンプ反射マッピングの例」
  - ↳ 270 ページの「フレネルの例」
  - ↳ 270 ページの「草の例」
  - ↳ 271 ページの「屈折の例」
  - ↳ 271 ページの「シャドウ ボリューム掃引の例」
  - ↳ 271 ページの「サイン波の例」
  - ↳ 271 ページの「行列パレット スキニングの例」



**改善された水面の例**

(101 ページの「改善された水面」を参照)



**融解ペイントの例**

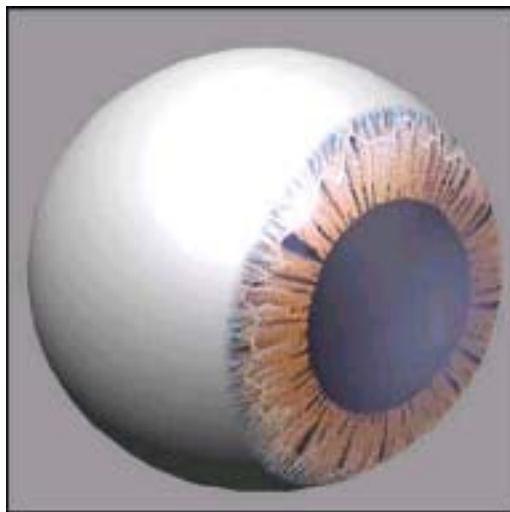
(105 ページの「融解ペイント」を参照)

図 23 カラー図 - 改善された水面と融解ペイント



**マルチペイントの例**

(109 ページの「マルチペイント」を参照)



**レイトレーシングによる屈折の例**

(114 ページの「レイトレーシングによる屈折」を参照)

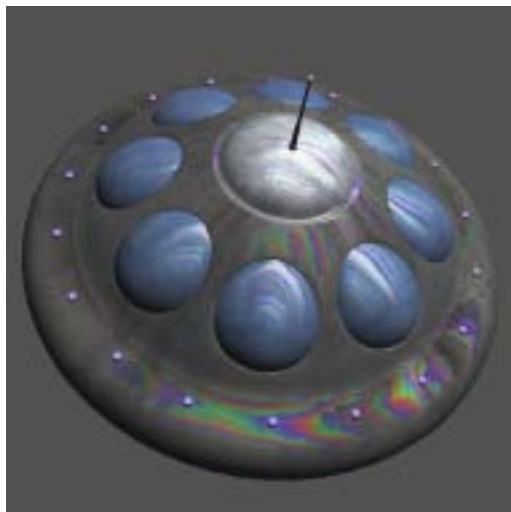
図 24 カラー図 - マルチペイントとレイ トレーシングされた屈折





**皮膚の例**

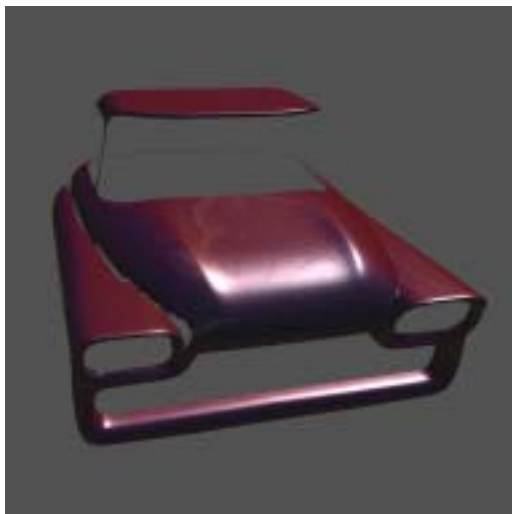
(119 ページの「皮膚」を参照)



**薄膜エフェクトの例**

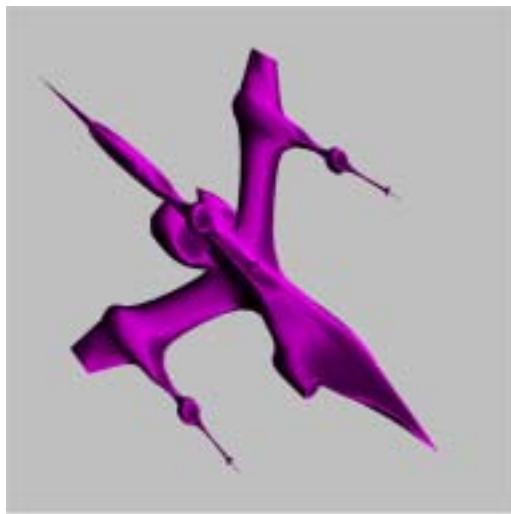
(124 ページの「薄膜エフェクト」を参照)

図 25 カラー図 - 皮膚と薄膜エフェクト



**カーペイント9の例**

(127 ページの「カーペイント9」を参照)



**異方性ライティングの例**

(134 ページの「異方性ライティング」を参照)

図 26 カラー図 - カーペイント9と異方性ライティング



**バンプ dot3x2 ディフューズおよびスペキュラの例**  
(136 ページの「バンプ dot3x2 ディフューズおよび  
スペキュラ」を参照)



**バンプ反射マッピングの例**  
(140 ページの「バンプ反射マッピング」を参照)

図 27 カラー図 - バンプ dot3x2 ディフューズおよびスペキュラと、バンプ反射マッピング

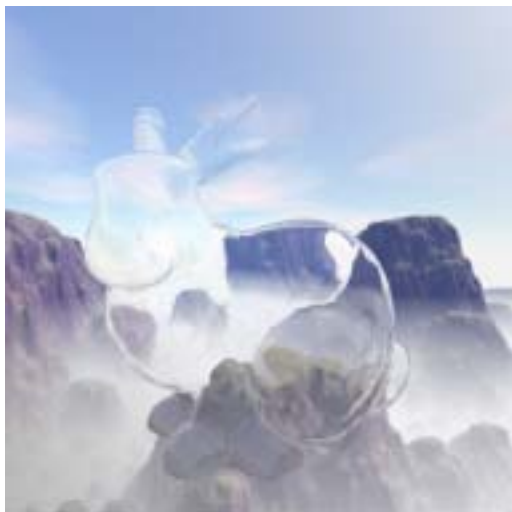


**フレネルの例**  
(144 ページの「フレネル」を参照)



**草の例**  
(146 ページの「草」を参照)

図 28 カラー図 - フレネルと草



**屈折の例**

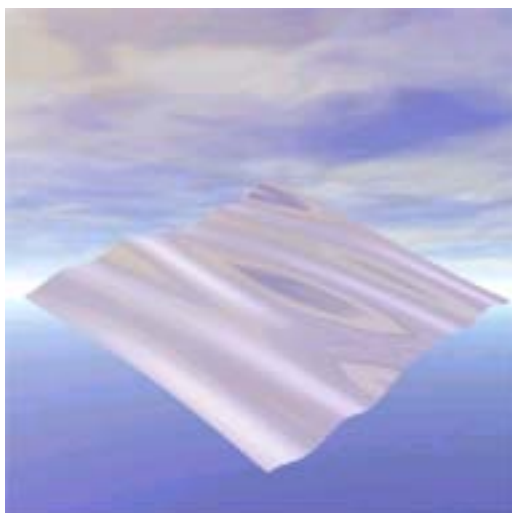
(149 ページの「屈折」を参照)



**シャドウ ボリューム掃引の例**

(155 ページの「シャドウ ボリューム掃引」を参照)

図 29 カラー図 - 屈折とシャドウ ボリューム押し出し



**サイン波の例**

(158 ページの「サイン波デモ」を参照)



**行列パレットスキニングの例**

(161 ページの「行列パレットスキニング」を参照)

図 30 カラー図 - サイン波と行列パレットスキニング



# 索引

## A

abs() のパフォーマンス 259

ANSI C

    Cg との関係 165

    Cg との相違 166

arbf1 プロファイル 212

arbv1 プロファイル 205

array 型, 仕様 172

## B

Blinn-Phong バンプ マッピング 119

bool 型, 仕様 172

bool データ型 11

## C

C++, Cg との関係 165

cfloat 型, 仕様 172

Cg

    簡単なチュートリアル 89

    言語, 概要 1

    定義 1

    必要性 xii

    標準ライブラリ関数 19

Cg\_Simple ファイル 89

cgc.exe, Cg コンパイラ 265

cgD3D9EnableParameterShadowing() 74

CGerror

    Direct3D 86

    OpenGL 57

Cg コンパイラ

    cgc.exe 265

    コマンドライン オプション 265

Cg 標準ライブラリ 19

Cg ランタイム 29

    API 固有 45

    Direct3D 57

        cgD3D9GetLastError() 87

        CGerror 86

        エラー コールバック 87

        エラーの型 86

    エラーのテスト 87

    デバッグ モード 84

    Direct3D cgD3D9EnableDebugTracing() 85

    Direct3D cgD3D9TranslateHRESULT() 87

    Direct3D HRESULT 86

    Direct3D 拡張インタフェース 69

        cgD3D8LoadProgram() 75

        cgD3D8SetSamplerState() 74

        cgD3D9BindProgram() 76

        cgD3D9EnableParameterShadowing() 74

        cgD3D9GetDevice() 70

        cgD3D9GetLatestPixelProfile() 77

        cgD3D9GetLatestVertexProfile() 77

        cgD3D9GetOptimalOptions() 77

        cgD3D9IsParameterShadowingEnabled()

            74

        cgD3D9IsProgramLoaded() 76

        cgD3D9LoadProgram() 75

        cgD3D9SetDevice() 70

        cgD3D9SetSamplerState() 73

        cgD3D9SetTexture() 73

        cgD3D9SetTextureWrapMode() 74

        cgD3D9SetUniform() 72

        cgD3D9SetUniformArray() 73

        cgD3D9SetUniformMatrix() 72

        cgD3D9SetUniformMatrixArray() 73

        cgD3D9UnloadProgram() 76

    Direct3D 8 アプリケーション 81

    Direct3D 9 アプリケーション 78

    Direct3D デバイス 70

    消失デバイス 70

    頂点プログラム 77

    パラメータ 72

        sampler 73

        uniform 型 72

        配列 73

    フラグメント プログラム 78

    プログラムの実行 75

    プロファイル サポート 77

    Direct3D 最小インタフェース 57

- cgD3D8ResourceToDeclUsage() 62
- cgD3D8ValidateVertexDeclaration() 60
- cgD3D9ResourceToDeclUsage() 62
- cgD3D9ValidateVertexDeclaration() 60
- Direct3D 8 アプリケーション 67
- Direct3D 8 の頂点宣言 58
- Direct3D 9 アプリケーション 64
- Direct3D 9 の頂点宣言 58
  - 型の取得 63
  - 頂点宣言 57
  - 頂点プログラム 63
  - フラグメント プログラム 64
- OpenGL 46
  - エラー レポート 57
- OpenGL アプリケーション 54
- OpenGL パラメータ設定 46
- コンテキストの作成 32
- コンパイル 32
- パラメータ シャドーイング 46
- パラメータの変更 33
- プログラムの実行 34
- ヘッダー ファイル 32
- リソースの解放 34
- 利点 29
- ロード 32
- Cg ランタイム ライブラリ
  - 概要 30
- cint 型, 仕様 172
- C のプリプロセッサ
  - サポート 182
- D**
- Direct3D Cg ランタイム 57
  - cgD3D9EnableDebugTracing() 85
  - cgD3D9GetLastError() 87
  - cgD3D9TranslateHRESULT() 87
  - CGError 86
  - HRESULT 86
  - エラー コールバック 87
  - エラーの型 86
  - エラーのテスト 87
  - 拡張インタフェース 69
    - cgD3D8LoadProgram() 75
    - cgD3D8SetSamplerState() 74
    - cgD3D9BindProgram() 76
    - cgD3D9EnableParameterShadowing() 74
    - cgD3D9GetDevice() 70
    - cgD3D9GetLatestPixelProfile() 77
    - cgD3D9GetLatestVertexProfile() 77
    - cgD3D9GetOptimalOptions() 77
    - cgD3D9IsParameterShadowingEnabled() 74
    - cgD3D9IsProgramLoaded() 76
    - cgD3D9LoadProgram() 75
    - cgD3D9SetDevice() 70
    - cgD3D9SetSamplerState() 73
    - cgD3D9SetTexture() 73
    - cgD3D9SetTextureWrapMode() 74
    - cgD3D9SetUniform() 72
    - cgD3D9SetUniformArray() 73
    - cgD3D9SetUniformMatrix() 72
    - cgD3D9SetUniformMatrixArray() 73
    - cgD3D9UnloadProgram() 76
    - Direct3D 8 アプリケーション 81
    - Direct3D 9 アプリケーション 78
    - Direct3D デバイス 70
    - 消失デバイス 70
    - 頂点プログラム 77
    - パラメータ 72
      - sampler 73
      - uniform 型 72
      - 配列 73
    - フラグメント プログラム 78
    - プログラムの実行 75
    - プロファイル サポート 77
  - 最小インタフェース 57
    - cgD3D8ResourceToDeclUsage() 62
    - cgD3D8ValidateVertexDeclaration() 60
    - cgD3D9ResourceToDeclUsage() 62
    - cgD3D9ValidateVertexDeclaration() 60
    - Direct3D 8 アプリケーション 67
    - Direct3D 8 の頂点宣言 58
    - Direct3D 9 アプリケーション 64
    - Direct3D 9 の頂点宣言 58
    - 型の取得 63
    - 頂点宣言 57
    - 頂点プログラム 63
    - フラグメント プログラム 64
  - デバッグ モード 84
- Direct3D デバッグ DLL, 使用 85
- DirectX 頂点シェーダ 1.1 プロファイル 222

DirectX 頂点シェーダ 2.x プロファイル 198

DirectX ピクセル シェーダ 1.x プロファイル  
226

DirectX ピクセル シェーダ 2.x プロファイル  
202

dot() のパフォーマンス 259

dx8ps プロファイル, 非推奨 226

## F

fixed 型, 仕様 172

fixed データ型 11

float 型, 仕様 171

float データ型 10

for ステートメント 186

fp20 プロファイル 243

fp30 プロファイル 219

## G

GL\_ARB\_vertex 205

## H

half 型, 仕様 171

half データ型 11

## I

if ステートメント 186

int 型, 仕様 171

int データ型 11

## J

Java, Cg との関係 165

## M

min() のパフォーマンス 259

## O

OpenGL CGerror 57

OpenGL Cg ランタイム 46

OpenGL アプリケーション 54

エラー レポート 57

パラメータ設定 46

OpenGL プロファイル

ARB 頂点プログラム 205

ARB フラグメント プログラム 212

NV\_fragment\_program 219

NV\_register\_combiners 243

NV\_texture\_shader 243

NV\_vertex\_program 239

NV\_vertex\_program 2.0 215

## P

packed, 型修飾子 172

ps\_1\_x プロファイル 226

ps\_2\_0 プロファイル 202

ps\_2\_x プロファイル 202

## R

Renderman, Cg との関係 165

## S

sampler 型, 仕様 172

sampler データ型 11

saturate() のパフォーマンス 260

simple.cg

基本変換 93

コネクタ定義 92

引数の受渡し 93

sinh(x) 23

Sin 関数 146, 158

Stanford シェーディング言語, Cg との関係  
165

struct, バインディング セマンティクスの定義  
185

## U

uniform 型入力 5

uniform 修飾子, 使用 169

## V

varying 型入力 5

void 型, 仕様 172

vp20 プロファイル 239

vp30 プロファイルシェーダ プロファイル

vp20 頂点シェーダ 215

vs\_1\_1 プロファイル 222

vs\_2\_0 プロファイル 198

vs\_2\_x プロファイル 198

**W**

Web サイト, NVIDIA xviii  
while ステートメント 186

**い**

位置座標の不変性 193  
異方性ライティング  
  サンプルシェーダ 134  
  頂点シェーダのコード例 135

**え**

演算  
  C と異なる表現 165  
演算子  
  概要 13  
  書込みマスク 16  
  拡張 189  
  算術 14  
  条件 17  
  スウィズル 16  
  プール 15  
  優先順位 189

**お**

オープンプロファイル関数 170  
オブジェクト, Cg での定義 168

**か**

カー ペイント 9  
  頂点シェーダのコード例 128  
  ピクセル シェーダのコード例 130  
書き換え可能な関数パラメータ, 受渡し 14  
書込みマスク演算子 16  
  説明 189

**型**

概要 171  
部分的なサポート 174  
型修飾子 175  
  const 175  
  in 175  
  out 175  
型の昇格 178  
  代入 179  
  展開 179  
型の等価性 178

型変換 11, 176

行列 176  
構造体 176  
スカラ 176  
配列 177  
ベクトル 176

**関数**

オープンプロファイル 170  
幾何学 24  
コール 171  
乗算 15  
数学 19  
宣言 169  
テクスチャマッピング 25  
デバッグ 28  
導関数 27  
標準ライブラリ 19  
プロファイルによるオーバーロード 170

**関数オーバーロード**

概要 14

**関数定義**

概要 14

関数のオーバーロード 181

関数の宣言におけるパラメータ, 構文 171

**き**

幾何学関数 24  
行列, サポート 11  
行列, 乗算 15  
行列転置とパフォーマンス 263  
行列パレット スキニング 161  
  サンプル シェーダ 161  
  頂点シェーダのコード例 162

**く****草**

サンプル シェーダ 146  
  頂点シェーダのコード例 146  
具象型カテゴリ 174

**屈折**

サンプル シェーダ 149  
  頂点シェーダのコード例 150  
  ピクセル シェーダ コード例 151

組込み関数 19

グラフィックス ハードウェア, 進化 xi



グローバル変数 182

## け

計算頻度のパフォーマンス 262

言語プロファイル

概念 3

## こ

コア Cg コンテキスト 35

コア Cg ランタイム 35

構成演算子, 説明 187

構造体

概要 12

コネクタ, 概要 183

コネクタ定義 92

コマンドライン オプション, Cg コンパイラ 265

コンテキスト

コア Cg 35

コンパイラ オプション

-debug 266

-Dmacro 265

-entry 265

-h 266

-lpathname 265

-l filename 265

-longprogs 266

-maxunrollcount 266

-nocode 265

-nofx 265

-nostdlib 265

-o 265

-profile 265

-profileopts 265

-quiet 265

-strict 265

-v 266

コマンドライン 265

コンパイル時型 174

コンパイル プロファイル, 使用 168

## さ

再帰, 関数 13

サイン波デモ

サンプル シェーダ 158

頂点シェーダのコード例 159

算術演算子 14, 191

算術の精度 189

算術の範囲 189

## し

シェーダ

拡張プロファイルのサンプル 97

基本プロファイルのサンプル 133

シェーダ, simple.cg の例 90

シェーダ サンプル

異方性ライティング 134

改善された水面 101

改善されたスキニング 98

行列バレット スキニング 161

草 146

屈折 149

サイン波デモ 158

シャドウ ボリューム掃引 155

シャドウ マッピング 152

バンプ dot3x2 ディフューズおよびスペキュラ 136

バンプ反射マッピング 140

皮膚 119

フレネル 144

マルチペイント 109

融解ペイント 105

レイ トレーシングによる屈折 114

シェーディング計算のパフォーマンス 261

ジオメトリのアニメーション 146

シャドウ ボリューム掃引

サンプル シェーダ 155

頂点シェーダのコード例 156

シャドウ ボリューム 155

シャドウ マッピング 152

サンプル シェーダ 152

頂点シェーダのコード例 153

ピクセル シェーダ コード例 154

条件演算子 17, 191

初期化されていない変数, 使用 182

## す

水面, 改善

サンプル シェーダ 101

頂点シェーダのコード例 102

ピクセルシェーダのコード例 104

スウィズル

パフォーマンスのための 258

スウィズル演算子 16

スウィズル演算子, 説明 187

数学関数 19

数値型カテゴリ 174

スカラ型カテゴリ 174

スキニング, 改善

サンプルシェーダ 98

頂点シェーダのコード例 99

ステートメント

概要 13

ステートメント, Cg における 186

## せ

制御コンストラクトの使用 13

整数型カテゴリ 174

セマンティクス

エイリアス化 184

制限 184

宣言, Cg での定義 168

## そ

その他の演算子 191

## ち

チュートリアル 89

頂点からフラグメントへのコネクタ 92

頂点座標 93

頂点の色 93

頂点プログラム

varying 型出力 7

頂点プログラム, 定義 2

頂点プログラム プロファイル 193

## て

定義, Cg での用法 168

定数, 型指定 174

データ型

bool 11

fixed 11

float 10

half 11

int 11

sampler 11

サポート 10

データ型のパフォーマンス 261

テクスチャ マッピング関数 25

テクスチャ マップのパフォーマンス 260

テクスチャ ルックアップ 17

デバッグ関数 28

展開, スカラからベクトルへ 179

## と

導関数 27

## に

入力

uniform 型 5

varying 型 5

## ね

ネームスペース 179

## は

配列

サポート 12

宣言と使用 179

バインディング セマンティクス 183

概要 183

定義 6

薄膜エフェクト

頂点シェーダのコード例 124

ピクセルシェーダのコード例 126

パフォーマンス テクニック

abs() 259

dot() 259

min() 259

saturate() 260

行列転置の回避 263

計算頻度 262

シェーディング計算 261

スウィズル 258

データ型 261

テクスチャ マップ 260

フラグメント プログラムでの条件コード  
263

ベクトル化 257

## パラメータ

書き換え可能な関数パラメータ, 受渡し  
14

パラメータ シャドーイング 46

反射ベクトル 144

バンプ dot3x2 ディフューズおよびスペキュラ

サンプル シェーダ 136

頂点シェーダのコード例 137

ピクセル シェーダ コード例 138

バンプ反射マッピング

サンプル シェーダ 140

頂点シェーダのコード例 141

ピクセル シェーダ コード例 143

## ひ

非 uniform 型の変数, 使用 185

比較演算子 190

概要 15

ピクセル シェーダ, 定義 2

ピクセル プログラム, 定義 2

皮膚

サンプル シェーダ 119

ピクセル シェーダのコード例 119

## ふ

ブール演算子 15, 190

浮動小数点型カテゴリ 174

フラグメント プログラムでの条件コードとパ

フォーマンス 263

フラグメント プログラム

varying 型出力 8

定義済みの出力構造体 28

フラグメント プログラム, 定義 2

フラグメント プログラム プロファイル 195

OpenGL ARB 212

OpenGL NV\_fragment\_program 219

フラグメント プロファイル

テクスチャルックアップ 17

フレネル 144

サンプル シェーダ 144

頂点シェーダのコード例 144

プログラミング モデル, GPU 2

プログラム

宣言 4

入力の種類 5

プログラム プロファイル

頂点 193

フラグメント 195

プロファイル

arbp1 212

arbvp1 205

fp20 243

fp30 219

ps\_1\_1, ps\_1\_2, ps\_1\_3 226

ps\_2\_0, ps\_2\_x 202

vp20 239

vp30 215

vs\_1\_1 222

vs\_2\_0, vs\_2\_x 198

プロファイル, 定義 3

## へ

ベクトル, 作成 15

ベクトル演算子, 新しい 187

ベクトル化

パフォーマンスのための 257

ベクトル データ型 11

変数

グローバル 182

初期化されていない, 使用 182

非 uniform 型, 使用 185

## ま

マルチペイント

サンプル シェーダ 109

頂点シェーダのコード例 110

ピクセル シェーダのコード例 111

## め

明示されていないC との非互換性 165

明示的なキャスト

コンパイル時 177

数値 177

数値行列 177

数値ベクトル 177

## ゆ

融解ペイント

サンプル シェーダ 105

頂点シェーダのコード例 105

Cg 言語ツールキット

ピクセルシェーダのコード例 107

## よ

予約語 192

## ら

ランタイム  
コア Cg 35

## り

リリース ノート xiv

## れ

レイ トレーシングによる屈折  
サンプルシェーダ 114  
頂点シェーダのコード例 115  
ピクセルシェーダのコード例 116

## わ

ワークスペース, ロード 89